ЗАДАНИЕ НА ВЫПОЛНЕНИЕ КУРСОВОЙ РАБОТЫ

студенту группы	13534/1	Стойкоски Никола				
·	(номер	фамил	амилия, имя, отчество)			
	группы)	D ~ ~ ~		· ·		
		Разработка объектно-ориентированной				
1. Тема проекта (р	и <i>оты)</i> <u></u>	графической програ	1.N1.N1 Ol			
2. Срок сдачи студ	ентом законче	нного проекта (ра	боты)	28 декабря		
3. Исходные данны	е к проекту (ра	иботе)				
Лекции по программ	мированию					
Пакет индивидуальных заданий с указанием конкретного номера задания						
	<u>.</u>	_				
4.Содержание пояс						
вопросов): введение, основная часть (раскрывается структура основной части),						
заключение, список использованных источников, приложения).						
Введение с формуля Инструкция програ			บ กรกก็อนนกรพ	11 00		
применения)	шшисти (стру	мпури просрымов	n ocovennocm	n CC		
Инструкция польз	ователя(особен	ности использова	ания програмл	мой)		
Полный текст про	ограммы с комл	лентариями полей	данных и мен	тодов типов		
объектов						
Фрагмент графиче	еской картинкі	ı				
Примерный объем г	пояснительной з	ваписки 8	страниц маш	инописного		
текста						
5. Перечень графич	еского материал	па (с указанием обя	ізательных чер	ртежей и		
плакатов) нет						
6. Консультанты	нет					
-						
7. Дата получения з	адания: « <u>10</u> »	сентября		2016_ г.		
•						
Руководитель			Веренинов И	I.A		
•		(подпись)		ы, фамилия)		
Задание принял к ис	сполнению					
		(подпись)	(инициал	ы, фамилия)		
				(дата)		

Минобрнауки России

Санкт-Петербургский государственный политехнический университет Институт компьютерных наук и технологий

Кафедра «Информационные и управляющие системы»

Разработка объектно-ориентир	
программи по дисциплине «Алгоритмизация и о	
no Huedimine in all alternational	
Выполнил студент гр.13534/1	Стойкоски Никола

Санкт-Петербург 2016 И.А.Веренинов

«<u>15</u>» <u>декабря</u> 2016 г.

Руководитель

доцент, к.т.н.

Содержание

Оглавление

1.	Задание	∠
	Инструкция программиста	
	Инструкция оператора	
	Текст программы	
	Приложение (скриншоты)	

1.Задание

Движение паровоза с регулируемой скоростью (от 0 доVкон). Исходное состояние кривошипного механизма – любое0. Цвета деталей и пропорции частей по усмотрению разработчика. Линейное и вращательное движения колес различного диаметра должны быть согласованы.

2.Инструкция программиста

Программа работает в среде *Turbo Pascal 7.0* . Для корректной работы требуются модули:

EGAVGA.BGI – dolzno nahoditsya v tekushaya papka

Graph - обеспечивает управление графическим режимом в Turbo Pascal 7.0

Crt – позволяет работать с окном программы

P11_DEP – описание объектах (колесо, паравоз, дым, дерево) и все потребные процедури.

3. Инструкция оператора

После запуска программы, будет показан паравоз для которого можно контролировать скорость.

С помощю клавиши со стрелкой вверх можно увеличить скорость.

С помощю клавиши со стрелкой вниз можно уменьшить скорость.

Для выхода из программы можно использовать CTRL-C.

4. Текст программы

```
program p11;
uses P11_DEP, graph, crt;
Type
GameController = Object
                            {golovnoi obyekt}
 gd, gm, pg: integer;
                            {dlya graficeskii rezim}
 n_smoke, target, distance: integer; {tekushee kolicestvo dim, mesto gde voznikaet}
                            {paravoz}
 train: Train;
 smokes: array[1..MAX_SMOKE] of Smoke; {dim}
 trees: array[1..5] of Tree; {derevya}
 procedure handleUserInput(var vx:real); {uvelicit ili umensit skorost, po trebovanii polzovatel}
 procedure run;
                            {nacalo igra}
 procedure initObjects(vx:real;tx:integer); {inicializaciya obektov}
 procedure initDisplay; {inicializaciya monitor}
 procedure spawnSmoke; {noviiy puzirek dima}
 procedure drawBackground; {risyet fon}
 procedure drawShini; {risyet shini}
 procedure StartFrame; {menyaet activePage, I cistit ekran}
 procedure EndFrame; {menyaet visualPage, I delay}
procedure gameController.run;
```

```
var i: integer;
begin
 while true do
 begin
  StartFrame;
  handleUserInput(_train.vx);
  train.getParams;
  if _train.checkRange = false then
   initObjects(_train.vx, -200);
  spawnSmoke;
  drawBackground;
  _train.putFrame;
        EndFrame;
 end;
end;
procedure gameController.drawBackground;
var i: integer;
begin
 for i:=1 to n_smoke do
 begin
  smokes[i].getParams;
  smokes[i].putFrame;
 end;
 drawShini;
 for i:=1 to 5 do
  trees[i].putFrame;
end;
procedure gameController.drawShini;
var i: integer;
begin
 SetFillStyle(1, green);
 SetColor(8);
 bar(0,GROUND_Y-40,640,350);
 line(0,GROUND_Y,640,GROUND_Y);
 line(0,GROUND_Y+2,640,GROUND_Y+2);
 SetFillStyle(1, brown);
 i := 5;
 while i < 640 do
 begin
  bar(i,GROUND_Y+1,i+5, GROUND_Y+5);
  i := i + 20;
 end;
procedure gameController.spawnSmoke;
begin
 distance := distance + trunc(_train.vx/dt);
 if (distance >= target) and (n_smoke < MAX_SMOKE) then
 begin
  target := target + S_TICK;
  n_smoke := n_smoke+1;
```

```
smokes[n_smoke].init(_train.wheels[1].x, _train.vx);
 end;
end;
procedure gameController.initObjects(vx:real;tx:integer);
var i: integer;
begin
 n_smoke := 0;
 train.vx := vx;
 _train.init(tx);
 trees[1].Init(20+random(100), 20+random(20));
 for i:=2 to 5 do
  trees[i].Init(trees[i-1].x+30+random(200), 20+random(20));
 if tx = 50 then begin
  distance := 50;
  target := 51;
 end;
end;
procedure gameController.initDisplay;
begin
 initgraph(gd, gm, ");
 gm := 1;
 setGraphMode(gm);
 pg := 0;
 setbkcolor(cyan);
end;
procedure gameController.startFrame;
begin
 setActivePage(pg);
 cleardevice;
end;
procedure gameController.endFrame;
begin
 setVisualPage(pg);
 delay(1000 div fps);
 pg := 1-pg;
end;
procedure gameController.handleUserInput(var vx: real);
var key: char;
begin
 if keypressed then
 begin
  key := readkey;
  Case key of
   #72: vx := vx + 0.03;
   #80: vx := vx-0.1;
  end;
  if vx < 0 then
       vx := 0;
  if vx > V_MAX then
       vx := V MAX;
 end;
end;
```

```
var
game: gameController;
begin
 game.initDisplay;
 game.initObjects(0, 50);
 game.run;
end.
```

Модуль Р11 DEP:

```
unit P11 DEP;
INTERFACE
uses graph;
const
V_MAX = 5; MAX_SMOKE = 50; {maskimalnaya skorost, max kolicestvo dim}
GROUND_Y = 300; TREE_Y = 230; {viota gde nahoditsya zemlya, derevya}
SMOKE_VY = 0.3; S_TICK = 30; {skorost dima, novii puzirek na kazdiy X pikselov}
CON_LEN = 35; BOX_LEN = 15; {dlina korobka v kolesniy mehanizam}
BOXH_D2 = 5; CSHAFT_LEN = 60; {visota korobka v kolesniy mehanizam}
EPS = 0.00001; PI 2
                        = 6.28; {epsilon, 2*pi}
BR = 20; SR = 10; {radius dlya bolshoe I malenkoe koleso}
WR = 14; FPS = 20; {vnutrenii radius okruznost koleso, kadrov v sekunde}
C = 3; dt = 0.5; {konstanta dlya uglovaya skorost, vreme kotoroe prohodit kazii cikl}
Type
GameObject = Object {standartnoe opisanie igrovie ob'ekti}
 x,y: integer; {x,y poziciya}
 xr,yr,vx: real; {x,y poziciya (real), i skorost}
 procedure getParams; {viichislit sledushii x,y,vx..}
 procedure putFrame; {postavit ob'ekt v kadre}
 procedure move; virtual; {peremestit ob'ekt/ menyaet x, y, vx...}
 procedure draw;virtual;{risyet ob'ekt}
 Constructor init; {inicializaciya ob'ekta}
end;
Wheel = Object(GameObject) {koleso}
 r: integer; {radius}
 a,da,w: real; {vedushii ugol, peremeshenie ugla, uglovaya skorost}
 procedure getXY(var x1,y1: integer); {zagonyaet x->x1, y->y1}
 procedure incAngle; { uvelicit vedushii ugol}
 procedure draw;virtual; {risuyet koleso}
 procedure move; virtual; {peremeshaet koleso/ meyaet X poziciya}
 Constructor Init(x1,y1,r1:integer; a1:real); {inicializaciya}
Train = Object(GameObject) {paravoz}
 wheels: array[1..3] of wheel; {kolesa}
 procedure drawConnector; {risuet mehanizm}
```

```
procedure drawBody; {risuet telo paravoza}
 procedure draw;virtual; {risuet paravoz}
 procedure move; virtual; {peremeshaet paravoz po X poziciya}
 function checkRange:boolean; virtual; { proveryaet esli paravoz v granici ekrana}
 Constructor Init(sx: integer); {inicializaciya}
end:
Tree = Object(GameObject){derevo}
 r: integer;{radius listya}
 procedure draw; virtual; {risyet derevo}
 Constructor Init(x1,r1: integer); {inicializaciya}
Smoke = Object(GameObject){dim}
 r: integer;{radius puzirek}
 procedure move; virtual; {peremeshaet po X,Y poziciya}
 procedure draw;virtual;{risuet puzirek}
 Constructor Init(x1:integer; vx1:real); {inicializaciya}
end;
IMPLEMENTATION
procedure GameObject.getParams;
begin
 move;
end:
procedure GameObject.putFrame;
begin
 draw;
end;
procedure GameObject.move;begin end;
procedure GameObject.draw;begin end;
Constructor GameObject.init;begin end;
Constructor Smoke.Init(x1:integer;vx1:real);
begin
 x := x1+100;
 y := 190;
 yr := y;
 r := 3 + trunc(2.5*vx1);
end;
procedure Smoke.move;
begin
 yr := yr - (SMOKE_VY*3/dt);
 y := trunc(yr);
 x := x - random(2) + random(2);
 if (random(8) = 4) then
  r := r + random(2);
procedure Smoke.draw;
begin
 SetColor(white);
 SetFillStyle(1, white);
 circle(x,y,r);
 floodfill(x,y,white);
end;
```

```
Constructor Tree.Init(x1,r1: integer);
begin
 x := x1; r := r1;
end;
procedure Tree.draw;
begin
 setcolor(green);
 setFillStyle(1,green);
 circle(x, TREE_Y, r);
 floodfill(x, TREE_Y, green);
 setColor(brown);
 SetLineStyle(0,0,ThickWidth);
 line(x,TREE_Y,x,TREE_Y+40);
 line(x-10,TREE_Y+5,x,TREE_Y+20);
 line(x+10,TREE_Y+5,x,TREE_Y+20);
 SetLineStyle(0,0,0);
end;
constructor Wheel.Init(x1,y1,r1:integer;a1:real);
begin
 x := x1; y := y1;
 r := r1; a := a1;
 xr := x; yr := y;
end:
procedure Wheel.getXY(var x1,y1:integer);
begin
 x1 := x; y1 := y;
end;
procedure Wheel.incAngle;
begin
 a := a + da;
 if a > PI_2 then
  a := a - PI_2;
end;
procedure Wheel.move;
begin
 w := (vx+c)/(r/(vx+EPS));
 da := w*dt - w/(r/2);
 xr := xr + vx/dt;
 x := trunc(xr);
 incAngle;
end;
procedure Wheel.draw;
var i: integer;ang:real;
begin
 setColor(red);
 circle(x,y,r+4);
 circle(x,y,r+3);
 da := PI \ 2/8;
 for i:=1 to 8 do
 begin
  line(x, y, trunc(x+r*cos(a)), trunc(y+r*sin(a)));
  incAngle;
```

```
end;
end;
procedure Train.move;
var i: integer;
begin
 for i:=1 to 3 do
 begin
  wheels[i].vx := vx;
  wheels[i].getParams;
 end;
 x := wheels[1].x-2*BR;
procedure Train.draw;
var i: integer;
begin
 drawBody;
 for i := 1 to 3 do
  with wheels[i] do
    putFrame;
 drawConnector;
end:
function Train.checkRange:boolean;
begin
 checkRange := true;
 if wheels [1]. x > 700 then
  checkRange := false;
end;
Constructor Train.init(sx:integer);
begin
 wheels[1].Init(sx ,GROUND_Y-BR,BR,1);
 wheels[2].Init(sx+50,GROUND_Y-BR,BR,1);
 wheels[3].Init(sx+130,GROUND_Y-SR,SR,1);
 y := GROUND_Y - 5*BR - 5;
end;
procedure Train.drawConnector;
var x1,y1,x2,y2,p1x,p1y,p2x,p2y: integer;a1:real;
begin
 a1 := wheels[1].a;
 wheels[1].getXY(x1,y1);
 wheels[2].getXY(x2,y2);
 p1x := trunc(x1 + WR*cos(a1));
 p1y := trunc(y1 + WR*sin(a1));
 p2x := trunc(x2 + WR*cos(a1));
 p2y := trunc(y2 + WR*sin(a1));
 {details}
 setColor(white);
 circle(p1x,p1y, 2);
 circle(p2x,p2y, 2);
 circle(p2x+CON_LEN+BOX_LEN div 2,y2, 4);
 {fixed shaft}
 rectangle(x2+30,y2-BOXH_d2-1,x2+CSHAFT_LEN,y2+BOXH_d2+1);
```

```
{mechanism}
 rectangle(p2x+CON_LEN,y2-BOXH_d2, p2x+CON_LEN+BOX_LEN, y2+BOXH_d2);
 line(p2x,p2y,p2x+CON_LEN+BOX_LEN div 2, y2);
 {between wheels}
 line(p1x,p1y,p2x,p2y);
end:
procedure Train.drawBody;
var i: integer;
begin
 setFillStyle(9,1);
 {kabina}
 bar(x+10, y+5, x+2*BR, y+3*BR);
 {behind wheels}
 bar(x+10, y+3*BR, x+15, y+5*BR-5);
 {behind/around wheels}
 bar(x+10, y+3*BR, x+190, y+4*BR);
 for i:=1 to 2 do
  with wheels[i] do
   bar(x-r+8, y+5, x+r-8, y-r+5);
 for i:=1 to 2 do
  with wheels[i] do
   bar(x+r+3, y-r+10, x+r+8, y+5);
 with wheels[2] do
  bar(x+CSHAFT_LEN, y-BOXH_d2, x+CSHAFT_LEN+35, y+BOXH_d2);
{fuel tank}
 SetFillStyle(1, red);
 SetColor(red);
 bar(x+2*BR, y+30, x+170, y+3*BR);
 line(x+170,y+30,x+170,y+3*BR);
 line(x+170,y+3*BR, x+180,y+3*BR);
 line(x+170,y+30,x+180,y+40);
 line(x+180,y+40,x+180,y+3*BR);
 floodfill(x+171,y+40,red);
 {roof}
 bar(x, y, x+2*BR, y+5);
 {crank box}
 with wheels[2] do
  bar(x+30,y-BOXH d2-1,x+CSHAFT LEN,y+BOXH d2+1);
 {odzaci}
 setFillStyle(1, 1);
 bar(x+130,y,x+150,y+30);
 bar(x+80,y+10,x+100,y+30);
 {window}
 bar(x+20,y+15,x+2*BR-10,y+2*BR);
end;
begin
end.
```

5.Приложение (скриншоты)





