Εντολές του μικροεπεξεργαστή 8085

Bit-mask μονών καταχωρητών

ειτ πιασκ μουων καταχωρητών	
А	111
В	000
С	001
D	010
E	011
Н	100
L	101
M (Memory)	110

Bit-mask ζευγών καταχωρητών (RP)

B-C	00
D-E	01
H-L	10
SP	11

Μετακίνηση δεδομένων

ινιετακινηση σεσομενων		
MOV K2, K1	K2 ← K1	
MOV K, M	$K \leftarrow M[HL]$	
MOV M, K	$M[HL] \leftarrow K$	
MVI K, Data	K ← Data8	
MVI M, Data	M[HL] ← Data8	
LXI RP, Data	RP ← Data16	
LDA Address	A ← M[Address16]	
STA Address	M[Address16] ← A	
LHLD Address	L ← M[Address16] H← M[Address16 + 1]	
SHLD Address	M[Address16] ← L M[Address16 + 1]←H	
LDAX RP	$A \leftarrow M[RP]$	
STAX RP	M[RP] ← A	
XCHG	$H \leftrightarrow D$ $L \leftrightarrow E$	

Αριθμητικές εντολές

ADD K	A ← A+K
ADC K	A ← A+K+CY
ADD M	$A \leftarrow A+M[HL]$
ADC M	A ← A+M[HL]+CY
ADI Data	A ← A+Data8
ACI Data	A ← A+Data8+CY
SUB K	A ← A-K

SBB K	A ← A-K-CY
SUB M	A ← A-M[HL]
SBB M	A ← A-M[HL]-CY
SUI Data	A ← A-Data8
SBI Data	A ← A-Data8-CY
INR K	K ← K+1
INR M	$M[HL] \leftarrow M[HL]+1$
DCR K	K ← K-1
DCR M	$M[HL] \leftarrow M[HL]-1$
INX RP	RP ← RP+1
DCX RP	RP ← RP-1
DAD RP	HL ← HL+RP

Λογικές εντολές

πογικές εντοκές		
ANA K	$A \leftarrow A$ and K	
ANA M	A ← A and M[HL]	
ANI Data	A ← A and Data8	
ORA K	A ← A or K	
ORA M	$A \leftarrow A \text{ or } M[HL]$	
ORI Data	A ← A or Data8	
XRA K	A ← A xor K	
XRA M	$A \leftarrow A \text{ xor } M[HL]$	
XRI Data	A ← A xor Data8	

Εντολές σύγκρισης

СМР К	Εκτελείται Α-Κ CY = 1, A <k CY = 0, A≥K Z = 1, A=K</k
CMP M	Εκτελείται Α-M[HL]
CPI Data	Εκτελείται A-Data8

Εντολές συμπληρώματος ως προς 1

CMA	Α ← συμπλήρωμα(Α)
CMC	CY \leftarrow συμπλήρωμα(CY)
STC	CY ← 1

Εντολή δεκαδικής ρύθμισης

DAA	1. Av $A_L > 9 \text{ \'{\eta}} AC = 1$: $A \leftarrow A + 6$ $(\acute{\eta} A_L \leftarrow A_L + 6)$
	2. Av A _H >9 ή CY=1: A ← A+60 (ή A _H ← A _H +6)

Εντολές άλματος

ενιολές αλματός		
JMP Address	PC ← Address16	
CALL Address	SP-1 ← PC _H SP-2 ← PC _L SP ← SP-2 PC ← Address16 Επιστροφή με RET	
JNZ Address	Av Z=0: PC ← Address16	
JZ Address	Av Z=1: PC ← Address16	
JNC Address	Av CY=0: PC ← Address16	
JC Address	Av CY=1: PC ← Address16	
JPO Address	Av P=0: PC ← Address16	
JPE Address	Av P=1: PC ← Address16	
JP Address	Av S=0: PC ← Address16	
JM Address	Av S=1: PC ← Address16	

Συνθήκες

NZ: Μη μηδενικό	Ζ: Μηδενικό
αποτέλεσμα (Z=0)	αποτέλεσμα (Z=1)
ΝC: Όχι κρατούμενο (CY=0)	C: Κρατούμενο (CY=1)
ΡΟ: Ισοτιμία περιττή (P=0)	PE: Ισοτιμία άρτια (P=1)
P: Θετικό αποτέλεσμα	M: Αρνητικό αποτέλεσμα
(S=0)	(S=1)

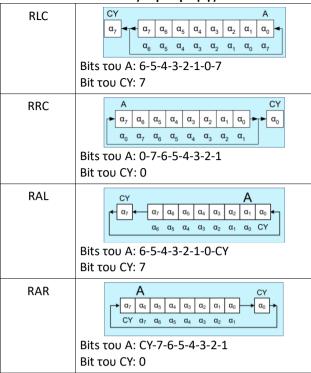
PUSH/POP

PUSH RP	$\begin{aligned} M[SP-1] &\leftarrow RP[0] \\ M[SP-2] &\leftarrow RP[1] \\ SP &\leftarrow SP-2 \end{aligned}$
PUSH PSW	= PUSH (A, Flags)
POP RP	$RP[1] \leftarrow M[SP]$ $RP[0] \leftarrow M[SP+1]$ $SP \leftarrow SP+2$
POP PSW	= POP (A, Flags)

Εντολές Ι/Ο

·- , , -				
IN Address	A ← Θύρα με διεύθυνση Address8			
OUT Address	A → Θύρα με διεύθυνση Address8			

Εντολές περιστροφής



Εντολές Σειριακής Ι/Ο

MVI A, z1000000b	Σειριακή έξοδος/			
SIM	Έλεγχος ακίδας SOD:			
	SOD = z			
RIM	Σειριακή είσοδος/			
	Έλεγχος ακίδας SID/			
	Μεταφορά δυαδικού			
	δεδομένου στο MSB του			
	A			

Hardware Διακοπές

Καταχι SOD						M6.5	M5.5
Καταχωρητής Α μετά την εντολή RIM:							
SID	17.5	16.5	15.5	IE	M7.5	M6.5	M5.5
EI	Eve	Ενεργοποίηση διακοπών					
DI	Απ	Απενεργοποίηση διακοπών					

Software Διακοπές

RST n \mid n = 0 7

Εντολή τερματισμού του μικροεπεξεργαστή

HLT	
-----	--