# Лекционни записки по Математически Анализ

проф. Надежда Рибарска Набрани от Никола Юруков

31 октомври  $2015\,$ г.

# Съдържание

1	Лекция 1 - преговор с разширение			
	1.1	Евклидовото пространство $\mathbb{R}^n$		
	1.2	Топология в $\mathbb{R}^n$	4	
	1.3	Основни теореми	,	
2	Лекция 2. Кратен Риманов интеграл - въвеждане и основни свойства			
	2.1	Паралелотопи в $\mathbb{R}^n$ и тяхната мярка	8	

## 1 Лекция 1 - преговор с разширение

## 1.1 Евклидовото пространство $\mathbb{R}^n$

Като множество  $\mathbb{R}^n$  е множеството  $\{x=(x_1,x_2,...,x_n): x_i\in\mathbb{R},\ i=1,2,..,n\}$  от нередените n-торки реални числа. Ако го снабдим със стандартните линейни операции събиране на вектори и умножение на вектор с реално число, получаваме реално линейно пространство (спомнете си аксиомите от курса по линейна алгебра). Да напомним формалните дефиниции: сума на векторите  $x=(x_1,x_2,...,x_n)$  и  $y=(y_1,y_2,...,y_n)$  е векторът  $x+y=(x_1+y_1,x_2+y_2,...,x_n+y_n)$  (събирането е покоординатно). Произведение на скалара  $\lambda\in\mathbb{R}$  с вектора x е векторът  $\lambda x=(\lambda x_1,\lambda x_2,...,\lambda x_n)$  (умножението със скалар също е покоординатно). Ще означаваме с  $\mathbf{0}$  нулевия вектор  $(0,\ldots,0)$ .

За да можем да правим анализ (да говорим за граница, непрекъснатост, производна и т.н.), освен линейната структура ни е необходима и някаква "мярка на близост"в нашето пространство. Както помните от курса по ДИС2, стандартната мярка на близост между два вектора е евклидовото разстояние между тях:

$$\rho(x,y) := \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (x_i - y_i)^2}, \text{ където } x = (x_1, x_2, ..., x_n), y = (y_1, y_2, ..., y_n).$$

Забележете, че в  $\mathbb{R}^2$  това е просто питагоровата теорема. Това разстояние е добре съгласувано с линейната структура в смисъл, че  $\rho(x,y) = \|x-y\|$ , където в дясната част стои евклидовата норма (или дължината) на вектора x-y:

$$||x|| := \sqrt{\sum_{i=1}^{n} x_i^2}, \ x = (x_1, x_2, ..., x_n).$$

Да напомним, че една функция  $\|\cdot\|:\mathbb{R}^n\longrightarrow [0,+\infty)$  се нарича норма, ако за нея са в сила свойствата

- 1.  $||x|| = 0 \iff x = \mathbf{0}$
- $2. \|\lambda x\| = |\lambda| \cdot \|x\|$
- 3. ||x+y|| < ||x|| + ||y|| (неравенство на триъгълника)

В курса по ДИС2 е проверено, че евклидовата норма е норма. За упражнение проверете, че

- $\|(x_1,x_2)\|_1 = |x_1| + |x_2|$
- $||(x_1, x_2)||_{\infty} = \max\{|x_1|, |x_2|\}$
- $||(x_1, x_2)||_p = \sqrt[p]{|x_1|^p + |x_2|^p}, 1$

са норми в  $\mathbb{R}^2$ . По-общо, проверете, че

$$\|x\|_p = \sqrt[p]{\sum_{i=1}^n |x_i|^p}$$
 ,  $1 \le p < \infty$  е норма в  $\mathbb{R}^n$  .

Разбира се, за целта трябва да използвате неравенството на Минковски от курса по ДИС2.

Евклидовата норма има по-хубави геометрични свойства от горните примери, защото е съгласувана със скаларното произведение

$$\langle x,y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$
 , където  $x = (x_1,x_2,...,x_n)$  и  $y = (y_1,y_2,...,y_n),$ 

по стандартния начин  $\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$ . Да напомним основното неравенство на Коши-Буняковски-Шварц:

$$|\langle x, y \rangle| \le ||x|| ||y||$$
.

Да напомним също означенията

$$B_r(x) := \{ y \in \mathbb{R}^n : ||y - x|| < r \}$$

за отворено кълбо с център x и радиус r и

$$\overline{B}_r(x) := \{ y \in \mathbb{R}^n : ||y - x|| \le r \}$$

за затворено кълбо с център x и радиус r. Като упражнение можете да скицирате кълбата с радиус 1 и център началото на координатната система за нормите  $\|\cdot\|_1$  и  $\|\cdot\|_\infty$  от предишното упражнение.

#### 1.2 Топология в $\mathbb{R}^n$

Дефиниция 1.1. Подмножеството U на  $\mathbb{R}^n$  се нарича отворено, ако за всяка точка x от U съществува  $\varepsilon>0$  такова, че  $B_{\varepsilon}(x)\subset U$ .

Основните свойства на отворените множества, проверени в курса по ДИС2, са

- 1.  $\emptyset$  и  $\mathbb{R}^n$  са отворени
- 2. Сечение на краен брой отворени множества е отворено, т.е. ако  $U_1, U_2, ..., U_k$  са отворени, то  $\bigcap_{i=1}^k U_i$  е отворено.
- 3. Обединение на произволна фамилия от отворени множества е отворено, т.е. ако  $U_{\alpha}$  са отворени за всяко  $\alpha \in I$ , то  $\bigcup_{\alpha \in I} U_{\alpha}$  е отворено.

Пример 1.2. Отворените кълба са отворени множества.

Доказателство. Да разгледаме  $B_r(x_0)$ , r>0. Взимаме си произволно x от кълбото, т.е. растоянието между x и  $x_0$  е по-малко от r. Нека  $\varepsilon:=r-\|x_0-x\|>0$ . Тогава  $B_\varepsilon(x)\subset B_r(x_0)$ . Наистина, нека  $y\in B_\varepsilon(x)$ , т.е.  $\|y-x\|<\varepsilon$ . Получаваме

$$||x_0 - y|| \le ||x - y|| + ||x - x_0|| < \varepsilon + ||x - x_0||$$
  
 $||x_0 - y|| < r - ||x_0 - x|| + ||x - x_0||$   
 $||x_0 - y|| < r$ 

**Пример 1.3.** Нека функцията  $g: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  е **непрекъсната**. Тогава множеството  $U = \{x \in \mathbb{R}^n : g(x) > 0\}$  е отворено.

Доказателство. Взимаме произволна точка  $x_0 \in U$ , следователно  $\varepsilon = g(x_0) > 0$ . От непрекъснатостта на функцията получаваме, че съществува положително число  $\delta$  такова, че  $|g(x) - g(x_0)| < \varepsilon$  за всяко  $x \in B_\delta(x_0)$ . Следователно  $g(x) > g(x_0) - \varepsilon = 0$  и оттук  $x \in U$  за всяко  $x \in B_\delta(x_0)$ .

**Дефиниция 1.4.** Едно подмножество F на  $\mathbb{R}^n$  се нарича затворено, ако  $\mathbb{R}^n \setminus F$  е отворено множество.

Основните свойства на затворените множества, проверени в курса по ДИС2, са

- 1.  $\emptyset$ ,  $\mathbb{R}^n$  са затворени.
- 2. Обединие на краен брой затворени множества е затворено, т.е. ако  $F_1, F_2, ..., F_k$  са затворени, то  $\bigcup_{i=1}^k F_i$  е затворено.
- 3. Сечение на произволна фамилия от затворени множества е затворено, т.е. ако  $F_{\alpha}$  са затворени за всички  $\alpha \in I$ , то  $\bigcap_{\alpha \in I} F_{\alpha}$  е затворено.

**Пример 1.5.** Затворените кълба са затворени множества. Доказателството оставяме за упражнение.

Дефиниция 1.6. Контур на множеството  $A \subset \mathbb{R}^n$  наричаме множеството

$$\partial A := \{x \in \mathbb{R}^n : \forall U \text{ отворено}, \ x \in U \text{ е в сила } U \cap A \neq \emptyset \text{ и } U \setminus A \neq \emptyset \}$$

**Дефиниция 1.7.** Затворена обвивка на множеството  $A \subset \mathbb{R}^n$  наричаме най-малкото затворено множество, съдържащо A:

$$\overline{A} := \bigcap \{ F \subset \mathbb{R}^n : F \supset A \text{ и } F \text{ е затворено } \}$$

В курса по ДИС2 е доказано, че

$$\overline{A} = \{x \in \mathbb{R}^n : \exists \{x_m\}_{m=1}^{\infty} \subset A, \ x_m \to x\}$$

Лесно се проверява, че едно множество е затворено точно тогава, когато съвпада със затворената си обвивка. Връзките между контур на множество и затворена обвивка на множество са

$$\overline{A} = A \cup \partial A \ , \ \partial A = \overline{A} \cap \left(\overline{\mathbb{R}^n \setminus A}\right) \ .$$

Следователно контурът на произволно множество е винаги затворено множество. Също лесно се проверява, че

$$\partial A = \{ x \in \mathbb{R}^n : \exists \{ x_m \}_{m=1}^{\infty} \subset A, \ x_m \to x \text{ if } \exists \{ y_m \}_{m=1}^{\infty} \subset \mathbb{R}^n \setminus A, \ y_m \to x \}$$

**Дефиниция 1.8.** Вътрешност на  $A \subset \mathbb{R}^n$  наричаме най-голямото отворено множество, съдържащо се в A:

$$\mathring{A} = \bigcup \{U \subset \mathbb{R}^n : \ U \subset A$$
 и  $U$  е отворено  $\}$ 

Друго означение за вътрешност на A е int A. Понятието за вътрешност е дуално на понятието за затворена обвивка, т.е.

$$intA = \mathbb{R}^n \setminus \left(\overline{\mathbb{R}^n \setminus A}\right) , \overline{A} = \mathbb{R}^n \setminus (int(\mathbb{R}^n \setminus A)) .$$

Едно от най-важните и често използвани понятия в топологията е понятието за компактност.

**Дефиниция 1.9.** Едно множество  $A \subset \mathbb{R}^n$  се нарича компакт, ако от всяко негово отворено покритие можем да изберем крайно подпокритие, т.е. ако  $\{U_{\alpha}\}_{\alpha \in I}$  е фамилия от отворени подмножества на  $\mathbb{R}^n$ , за която е в сила  $\bigcup_{\alpha \in I} U_{\alpha} \supset A$ , то можем да изберем краен брой индекси  $\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_k \in I$  такива, че  $\bigcup_{i=1}^k U_{\alpha_i} \supset A$ .

В курса по ДИС2 са доказани две важни и нетривиални характеризации на компактните полмножества на  $\mathbb{R}^n$ :

- 1. Едно подмножество A на  $\mathbb{R}^n$  е компакт точно тогава, когато A е ограничено и затворено.
- 2. Едно подмножество A на  $\mathbb{R}^n$  е компакт точно тогава, когато от всяка редица от негови елементи може да се избере сходяща подредица, чиято граница е също в множеството.

Сега въвеждаме първото разширение, т.е. понятие, за което не сте учили в курса по ДИС2: множество, релативно отворено в A. Ще го използваме по-нататък, за да говорим за множества, релативно отворени в някаква гладка двумерна повърхнина в тримерното евклидово пространство. Интуицията е, че забравяме за всичко извън множеството A.

**Дефиниция 1.10.** Нека  $A \subset \mathbb{R}^n$ . Едно подмножество U на A наричаме релативно отворено в A, ако съществува отворено множество  $V \subset \mathbb{R}^n$  такова, че  $U = A \cap V$ .

**Твърдение 1.11.** Множеството  $U \subset A$  е релативно отворено в A точно тогава, когато за всяка негова точка  $x \in U$  съществува  $\varepsilon > 0$  такова, че  $B_{\varepsilon}(x) \cap A \subset U$ .

Доказателство. Нека първо  $U \subset A$  е релативно отворено в A и  $x \in U$  е произволна. Тогава съществува отворено множество  $V \subset \mathbb{R}^n$  с  $U = A \cap V$ . Тъй като  $x \in U \subset V$ , съществува  $\varepsilon > 0$  с  $B_{\varepsilon}(x) \subset V$  и оттук  $B_{\varepsilon}(x) \cap A \subset V \cap A = U$ . В обратната посока, нека за всяка точка  $x \in U$  съществува  $\varepsilon_x > 0$  такова, че  $B_{\varepsilon_x}(x) \cap A \subset U$ . Полагаме  $V := \bigcup_{x \in U} B_{\varepsilon_x}(x)$ . Очевидно V е отворено множество като обединение на отворени кълбета. Освен това

$$V \cap A = (\bigcup_{x \in U} B_{\varepsilon_x}(x)) \cap A = \bigcup_{x \in U} (B_{\varepsilon_x}(x) \cap A) \subset U$$
.

От друга страна, всяка точка  $x \in U$  принадлежи на  $B_{\varepsilon_x}(x) \subset V$ , следователно  $U \subset V$  и от  $U \subset A$  следва  $U \subset V \cap A$ . С това  $U = V \cap A$  и доказателството е завършено.

Следното приложение на понятието за релативна отвореност е важно и изключително често използвано:

**Твърдение 1.12.** Нека  $f: D \longrightarrow \mathbb{R}^m$  е изображение с дефиниционна област  $D \subset \mathbb{R}^n$  и стойности в  $\mathbb{R}^m$ . Твърдим, че f е непрекъсната в D точно тогава когато първообраз на всяко отворено в  $\mathbb{R}^m$  множество е релативно отворено в D. Да напомним, че първообраз на  $U \subset \mathbb{R}^m$  е множеството  $f^{-1}(U) := \{x \in D : f(x) \in U\}$ .

Доказателство. Първо ще докажем, че ако първообраз на всяко отворено в  $\mathbb{R}^m$  множество е релативно отворено в D, то f е непрекъсната. Избираме произволна точка x от D и произволно  $\varepsilon > 0$ . Тъй като кълбото  $B_{\varepsilon}(f(x))$  е отворено в  $\mathbb{R}^m$ , първообразът  $f^{-1}(B_{\varepsilon}(f(x)))$  ще е релативно отворен в D. Тогава  $f^{-1}(B_{\varepsilon}(f(x))) = D \cap V$  за някое множество V, отворено в  $\mathbb{R}^n$ . Тъй като  $x \in f^{-1}(B_{\varepsilon}(f(x))) \subset V$ , съществува  $\delta > 0$  с  $B_{\delta}(x) \subset V$ . Нека  $x' \in D$  е произволна точка с  $\|x' - x\| < \delta$ . Значи  $x' \in D \cap B_{\delta}(x) \subset D \cap V = f^{-1}(B_{\varepsilon}(f(x)))$  и следователно  $f(x') \in B_{\varepsilon}(f(x))$ , т.е.  $\|f(x') - f(x)\| < \varepsilon$ .

За да докажем обратната посока, избираме произволно отворено  $U \subset \mathbb{R}^m$ . Нека  $x \in f^{-1}(U)$ . Тогава f(x) принадлежи на отвореното множество U и следователно съществува  $\varepsilon > 0$  такова, че  $B_{\varepsilon}(f(x)) \subset U$ . Тъй като f е непрекъсната в x, съществува  $\delta > 0$  такова, че  $\|f(x')-f(x)\| < \varepsilon$  за всяко  $x' \in D$ , за което  $\|x'-x\| < \delta$ . Записано по друг начин това означава, че  $f(B_{\delta}(x) \cap D) \subset B_{\varepsilon}(f(x)) \subset U$ , следователно  $B_{\delta}(x) \cap D \subset f^{-1}(U)$ . Така доказахме, че множеството  $f^{-1}(U)$  е релативно отворено в D, защото изпълнява условието от предишното твърдение.

#### 1.3 Основни теореми

**Теорема 1.13** (Теорема на Вайершрас). Непрекъснат образ на компакт е компакт. Формално записано, ако  $f: K \longrightarrow \mathbb{R}^m$  е непрекъснато изображение с дефиниционна област компактното подмножество K на  $\mathbb{R}^n$ , то множеството  $f(K) := \{f(x) : x \in K\}$  от стойностите на f е компактно подмножество на  $\mathbb{R}^m$ .

Доказателство. Нека  $\{y_l\}_{l=1}^{\infty} \subset f(K)$  е редица от елементи на f(K). Тогава за всеки елемент  $y_l$  на тази редица съществува елемент  $x_l$  на K такъв, че  $y_l = f(x_l)$ . Сега редицата  $\{x_l\}_{l=1}^{\infty}$  се съдържа в компактното множество K. Следователно съществува нейна сходяща подредица  $\{x_{l_k}\}_{k=1}^{\infty}$ , чиято граница  $x_0$  е елемент на K. Тъй като f е непрекъсната, от дефиницията на Хайне за непрекъснатост получаваме, че  $f(x_{l_k}) = y_{l_k} \xrightarrow[k \to \infty]{} f(x_0)$ . Тъй като очевидно  $f(x_0) \in f(K)$ , остава да се позовем на характеризацията (2) на компактните множества.

Хубаво упражнение е да се докаже теоремата на Вайерщрас, като се използва дефиницията на компакт и характеризацията на непрекъснатите изображения, която доказахме.

Друго добро упражнение е да се убедите, че теоремата на Вайерщрас от ДИС 1 (една непрекъсната функция върху краен затворен интервал е ограничена и достига своята найголяма и най-малка стойност) е следствие от тази форма на теоремата.

**Теорема 1.14** (Теорема на Кантор). Нека  $f: D \longrightarrow \mathbb{R}^m$  е дефинирана в  $D \subset \mathbb{R}^n$ . Нека K е компактно подмножество на D. Ако f е непрекъсната в K, т.е. непрекъсната е във всяка точка от K, то твърдим, че за всяко  $\varepsilon > 0$  съществува  $\delta > 0$  такова, че за всяко  $x \in K$  и за всички  $x' \in D$ , за които е изпълнено  $\|x' - x\| < \delta$ , е в сила  $\|f(x) - f(x')\| < \varepsilon$ . Забележете, че заключението е малко по-силно от равномерна непрекъснатост на f върху K.

Доказателство. Отново ще използваме характеризацията (2) на компактността чрез редици. Допускаме противното, т.е. съществува такова  $\varepsilon_0 > 0$ , че за всички  $\delta > 0$  съществуват точки  $x_\delta \in K$  и  $x_\delta' \in D$  такива, че

$$||x_{\delta} - x_{\delta}'|| < \delta$$
 и  $||f(x_{\delta}) - f(x_{\delta}')|| \ge \varepsilon$ .

Даваме на  $\delta$  стойности  $1, \frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \dots$  и преименуваме  $x_{1/m}$  и  $x'_{1/m}$  съответно на  $x_m$  и  $x'_m$ . Така се образуват две редици  $\{x_m\}_{m=1}^{\infty} \subset K$  и  $\{x'_m\}_{m=1}^{\infty} \subset D$ . Знаем, че

$$||x_m - x'_m|| < \frac{1}{m} \text{ if } ||f(x_m) - f(x'_m)|| \ge \varepsilon_0 > 0$$

за всяко естествено m. Тъй като K е компакт, съществува сходяща подредица  $x_{m_k} \xrightarrow[k \to \infty]{} x_0 \in K$  на  $\{x_m\}_{m=1}^{\infty} \subset K$ . От неравенствата

$$||x'_{m_k} - x_0|| \le ||x'_{m_k} - x_{m_k}|| + ||x_{m_k} - x_0|| < \frac{1}{m_k} + ||x_{m_k} - x_0||$$

получаваме, че редицата  $\{x'_{m_k}\}_{k=1}^\infty$  също клони към точката  $x_0 \in K$ . Сега използваме непрекъснатостта на f в точката  $x_0 \in K$  и получаваме, че

$$f(x_{m_k}) \xrightarrow[k\to\infty]{} f(x_0)$$
 и  $f(x'_{m_k}) \xrightarrow[k\to\infty]{} f(x_0)$ .

Като извадим тези две редици, получаваме  $f(x_{m_k}) - f(x'_{m_k}) \xrightarrow[k \to \infty]{} 0$ , което противоречи на  $||f(x_m) - f(x'_m)|| \ge \varepsilon_0 > 0$  за всяко естествено m. Теоремата е доказана.

# 2 Лекция 2. Кратен Риманов интеграл - въвеждане и основни свойства

Конструкцията на Дарбу, с която сте въвели Риманов интеграл в курса по ДИС1, е важна и естествена и ние ще я използваме отново, за да въведем *п*-кратен Риманов интеграл. Геометричната интуиция остава същата. В курса по ДИС1 сте искали да дефинирате по един разумен начин лицето на фигура, заградена от абцисата, две вертикални прави и графиката на ограничена неотрицателна функция. Постигнали сте го чрез оценяване отгоре и отдолу на това лице чрез лицата на стъпаловидни фигури, съставени от краен брой правоъгълници (тези лица са големите и малките суми на Дарбу). Сега за *n*=2 трябва да оценяваме отгоре и отдолу обема на тяло, заградено от равнината на първите две координатни оси, вертикални равнини по границата на даден правоъгълник и графиката на ограничена неотрицателна функция, дефинирана в този правоъгълник. Оценката е чрез обема на тела, състоящи се от краен брой паралелепипеди (за оценка отгоре вземаме обема на такова стъпаловидно тяло, съдържащо нашето, а за оценка отдолу - съдържащо се в нашето). За по-големи размерности идеята и конструкцията остават същите, само че вече не можем да нарисуваме подходяща картинка.

## 2.1 Паралелотопи в $\mathbb{R}^n$ и тяхната мярка

Първият въпрос, който трябва да решим, е с какво заменяме крайния и затворен интервал от ДИС1, ако размерността е по-голяма от едно. Естественият отговор е: с правоъгълник в равнината, с паралелепипед в тримерното пространство и т.н.

**Дефиниция 2.1.** Паралелотоп (на английски interval, box) е множество в  $\mathbb{R}^n$ , за което всяка координата се мени (независимо от останалите) в краен затворен интервал:

$$\Delta := \{x \in \mathbb{R}^n : a_i < x_i < b_i, i = 1, 2, ...n\}$$
.

За различните размерности (стойности на n) имаме

n	$\Delta$
1	$[a_1,b_1]$ интервал
2	$[a_1,b_1] imes[a_2,b_2]$ правоъгълник
3	$[a_1,b_1] imes[a_2,b_2] imes[a_3,b_3]$ паралелепипед

.. ...

Същественото за тези най-прости фигури е, че нямаме съмнения какво трябва да наречем дължина на интервал, лице на правоъгълник, обем на паралелепипед, а за паралелотоп в  $\mathbb{R}^n$  естествено въвеждаме мярка в  $\mathbb{R}^n$ .

**Дефиниция 2.2.** За паралелотопа  $\Delta = \{x \in \mathbb{R}^n : a_i \leq x_i \leq b_i, i = 1, 2, ...n\}$  дефинираме неговата n-мерна мярка като

$$\mu_n(\Delta) := \prod_{i=1}^n (b_i - a_i) .$$

Забележете, че при n=1 това е дължината  $\mu_1([a_1,b_1])=b_1-a_1$  на интервала  $[a_1,b_1]$ , при n=2 това е лицето  $\mu_2([a_1,b_1]\times[a_2,b_2])=(b_1-a_1)(b_2-a_2)$  на правоъгълника  $[a_1,b_1]\times[a_2,b_2]$ , при n=3 това е обемът  $\mu_3([a_1,b_1]\times[a_2,b_2]\times[a_3,b_3])=(b_1-a_1)(b_2-a_2)(b_3-a_3)$  на паралелепипеда  $[a_1,b_1]\times[a_2,b_2]\times[a_3,b_3]$ .

Следващият етап е да уточним как да разделяме паралелотоп на паралелотопчета по аналогия с разделянето на интервал на подинтервали от ДИС1. Неформално, подразделяне на паралелотоп са краен брой паралелотопи, чието обединение е първоначалният паралелотоп, и които не се припокриват.

**Дефиниция 2.3.** Подразделение  $\Pi$  на един паралелотоп  $\Delta$  е крайно множество от паралелотопи  $\Pi = \{\Delta_k\}_{k=1}^{k_0}$ , за което  $\bigcup_{k=1}^{k_0} \Delta_k = \Delta$  и  $\mathring{\Delta}_k \cap \mathring{\Delta}_l = \emptyset \ \forall k \neq l$ .



Забележете, че вътрешността на паралелотопа  $\Delta = \{x \in \mathbb{R}^n : a_i \leq x_i \leq b_i, i = 1, 2, ...n\}$  е множеството  $\mathring{\Delta} = \{x \in \mathbb{R}^n : a_i < x_i < b_i, i = 1, 2, ...n\}$ . Следното твърдение е геометрически очевидно, но съществено за по-нататъшната ни работа:

**Твърдение 2.4.** Ако 
$$\Pi = \{\Delta_k\}_{k=1}^{k_0}$$
 е подразделяне на  $\Delta$ , то  $\mu_n(\Delta) = \sum_{k=1}^{k_0} \mu_n(\Delta_k)$ .

Доказателство. Първо разглеждаме случая на правилно подразделяне, т.е. П се получава като се раздели интервалът, в който се мени i-тата координата, на подинтервали за всяко i, и се вземат всевъзможните декартови произведения на такива подинтервали. За пестене на място и по-прости означения ще изпишем нещата за n=2, в общия случай доказателството е аналогично. И тъй, нека  $\Delta = [a_1, b_1] \times [a_2, b_2]$  и делим  $[a_1, b_1]$  и  $[a_2, b_2]$  на подинтервали:

$$a_1 = x_0 < x_1 < \dots < x_{m_0} = b_1$$

$$a_2 = y_0 < y_1 < \dots < y_{l_0} = b_2$$
.

Тогава  $\Pi=\{\Delta_{ml}: m=1,\ldots,m_0,\ l=1,\ldots,l_0\},$  където  $\Delta_{ml}=[x_{m-1},x_m]\times [y_{l-1},y_l].$  Пресмятаме

$$\sum_{l=1}^{l_0} \sum_{m=1}^{m_0} \mu_2(\Delta_{ml}) = \sum_{l=1}^{l_0} \sum_{m=1}^{m_0} (x_m - x_{m-1})(y_l - y_{l-1})$$

$$= \sum_{l=1}^{l_0} (y_l - y_{l-1}) \sum_{m=1}^{m_0} (x_m - x_{m-1})$$

$$= (b_1 - a_1) \sum_{l=1}^{l_0} (y_l - y_{l-1})$$

$$= (b_1 - a_1)(b_2 - a_2)$$

$$= \mu_2(\Delta)$$

Нека сега да разгледаме произволно подразделяне  $\Pi = \{\Delta_k\}_{k=1}^{k_0}$ . Можем да намерим правилно подразделяне  $\Pi^*$  на  $\Delta$  такова, че елементите на  $\Pi^* = \{\Delta_l^*\}_{l=1}^{l_0}$ , които се съдържат в  $\Delta_k$ , образуват подразделяне на  $\Delta_k$  (например при размерност 2 продължаваме вертикалните и хоризонтални страни на правоъгълниците от  $\Pi$  в целите интервали). Тогава, използвайки два пъти предишната стъпка, получаваме

$$\mu_n(\Delta) = \sum_{l=1}^{l_0} \mu_n(\Delta_l^*) = \sum_{k=1}^{k_0} \left( \sum_{\Delta_l^* \subset \Delta_k} \mu_n(\Delta_l^*) \right) = \sum_{k=1}^{k_0} \mu_n(\Delta_k) .$$