

SF1624 Algebra och geometri Tentamen Onsdagen 29 oktober, 2014

Skrivtid: 14.00-19.00 Tillåtna hjälpmedel: inga Examinator: Roy Skjelnes

Tentamen består av nio uppgifter som vardera ger maximalt fyra poäng.

Del A på tentamen utgörs av de tre första uppgifterna. Till antalet erhållna poäng från del A adderas dina bonuspoäng. Poängsumman på del A kan dock som högst bli 12 poäng. Bonuspoängen beräknas automatiskt. Antal bonuspoäng framgår från resultatsidan.

De tre följande uppgifterna utgör del B och de tre sista uppgifterna del C, som främst är till för de högre betygen.

Betygsgränserna vid tentamen kommer att ges av

Betyg	Α	В	C	D	E	Fx
Total poäng	27	24	21	18	16	15
varav från del C	6	3	_	_	_	_

För full poäng på en uppgift krävs att lösningen är väl presenterad och lätt att följa. Det innebär speciellt att införda beteckningar ska definieras, att den logiska strukturen tydligt beskrivs i ord eller symboler och att resonemangen är väl motiverade och tydligt förklarade. Lösningar som allvarligt brister i dessa avseenden bedöms med högst två poäng.

DEL A

- 1. (a) Bestäm linjen genom punkterna A = (0, 0, 1) och B = (2, 4, -1). (1 p)
 - (b) Med hjälp av *projektion* kan man bestämma det kortaste avståndet från en punkt P till en linje ℓ . Förklara hur man gör detta genom att beräkna kortaste avståndet från punkten P=(1,2,4) till linjen som ges av (1-t,2-2t,t), där t är en reell parameter. (3 p)
- 2. (a) För vilka värden på parametern a utgör vektorerna

$$\vec{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \ \vec{v}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ a \end{bmatrix}, \ \vec{v}_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ a \\ 2 \end{bmatrix}$$

en bas i rummet \mathbb{R}^3 ?

(2 p)

(b) Låt a = 3, och bestäm koordinatvektorn av

$$\vec{e}_1 = \left[\begin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right]$$

med avseende på basen $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$.

(2 p)

3. Vi har matriserna

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix} \quad \text{och} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 7 \\ 2 & -4 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

- a) Bestäm inversen till matrisen A. (2 p)
- b) Lös matrisekvationen XA = B. (2 p)

DEL B

- 4. En linjär avbildning $T \colon \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^4$ har egenvärden $\lambda = 0, 1, 2$ och 4. Låt A vara dess standardmatris.
 - (a) Är A diagonaliserbar?
 - (b) Vilken dimension har bildrummet Im(T). (2 p)
 - (c) Bestäm det karakteristiska polynomet till A. (1 p)
- 5. Vi har baserna $\beta=\left\{\begin{bmatrix}1\\-1\\0\end{bmatrix},\begin{bmatrix}1\\0\\-1\end{bmatrix}\right\}$ och $\gamma=\left\{\begin{bmatrix}1\\1\\-2\end{bmatrix},\begin{bmatrix}-5\\2\\3\end{bmatrix}\right\}$ för vektorrummet i \mathbb{R}^3

som ges av ekvationen x + y + z = 0.

- (a) Vad menas med en basbytesmatris? (2 p)
- (b) Bestäm vilken av matriserna nedan som är basbytesmatrisen från basen β till basen γ (motivera ditt svar) (2 p)

$$P_1 = \begin{bmatrix} -1 & -2 \\ 2 & -3 \end{bmatrix}, \quad P_2 = \frac{1}{7} \begin{bmatrix} -3 & 2 \\ -2 & -1 \end{bmatrix}, \quad P_3 = \begin{bmatrix} 1 & -5 \\ 1 & 2 \\ -2 & 3 \end{bmatrix}.$$

6. Temperaturen i Algots hus varierar över året ungefär enligt modellen

$$T = 20 + r \sin\frac{(m+d)\pi}{6},$$

där T är temperaturen (i grader Celsius), m är månadens nummer (1 för januari, 2 för februari, o.s.v.), och r och d är reella konstanter som uppfyller r>0 och $-6< d \le 6$. Förra året mätte Algot temperaturen vid fyra tillfällen: I januari var det 17.0 grader, i februari var det 20.0 grader, i mars var det 18.6 grader och i september var det 21.6 grader.

Algot vill anpassa modellen till mätvärdena genom att bestämma konstanterna r och d så att summan av kvadraterna av felen minimeras. (Med felen menas här skillnaden mellan mätvärdena och den temperatur som ges av modellen.)

- (a) Modellen kan också skrivas $T-20=a\sin\frac{m\pi}{6}+b\cos\frac{m\pi}{6}$, där $a=r\cos\frac{d\pi}{6}$ och $b=r\sin\frac{d\pi}{6}$ är reella konstanter. (Du kommer väl ihåg formeln $\sin(u+v)=\sin u\cos v+\cos u\sin v!$) Bestäm konstanterna a och b så att felkvadratsumman minimeras.
 - (3 p) (1 p)
- (b) Hur ska Algot välja konstanterna r och d?

DEL C

7. En *tetraeder* är en tredimensionell kropp med fyra hörn och fyra triangelformade sidor. Tetraedern är *regelbunden* om alla fyra sidor är liksidiga trianglar. Låt \vec{x} , \vec{y} och \vec{z} vara de tre vektorerna längs kanterna från ett hörn i en regelbunden tetraeder där

$$\|\vec{x}\| = \|\vec{y}\| = \|\vec{z}\| = 1.$$

- (a) Visa att vektorn $\vec{z} \frac{1}{3}\vec{x} \frac{1}{3}\vec{y}$ är en vektor som ger höjden av tetraedern mot sidan som spänns upp av \vec{x} och \vec{y} . (2 p)
- (b) Bestäm längden av $\vec{z} \frac{1}{3}\vec{x} \frac{1}{3}\vec{y}$. (2 p)
- 8. Låt A vara en fixerad $(n \times n)$ matris.
 - (a) Visa att alla $(n \times n)$ matriser X som kommuterar med A, dvs sådana att AX = XA, utgör ett vektorrum. (2 **p**)
 - (b) Bestäm en bas av detta vektorrum i fall n = 2 och då (2 p)

$$A = \left[\begin{array}{cc} -1 & 1 \\ 2 & 3 \end{array} \right].$$

9. Vid ett universitet finns tre lunchrestauranger med dom fantasifulla namnen A, B och C. Alla studenter byter restaurang varje dag för att få omväxling. Av dom som går till A en viss dag kommer precis hälften att gå till B nästa dag och den andra hälften går till C. På samma sätt går hälften av B-besökarna till A dagen därpå och hälften till C. Men av dom som går till C går alla till B nästa dag. (Ingen vill byta direkt från C till A för maten är så mycket sämre där.)

Processen kan beskrivas som en markovkedja med tre tillstånd. Om a(n), b(n), c(n) betecknar antalet studenter som går till A, B respektive C dag n så har överföringsmatrisen $\mathbf T$ egenskapen att

$$\begin{pmatrix} a(n+1) \\ b(n+1) \\ c(n+1) \end{pmatrix} = \mathbf{T} \begin{pmatrix} a(n) \\ b(n) \\ c(n) \end{pmatrix}$$

för alla n = 0, 1, 2, ...

(a) Bestäm två egenvektorer till ${\bf T}$ hörande till egenvärdena 1 respektive -1/2.

(2 p)

(b) En viss dag går exakt lika många studenter till alla tre restauranger. Hur ser fördelningen ut 30 lunchdagar senare?

(2 p)