



بازیابی ریزدانهای تصویر مبتنی بر محتوا

سید نیما سید آقا یزدی^۱، نام و نام خانوادگی نویسنده دوم^۲، نام و نام خانوادگی نویسنده سوم^۳

ا رتبه علمی نویسنده در صورت تمایل، گروه آموزشی یا واحد سازمانی مربوطه، نام سازمان ، شهر، آدرس پست الکترونیکی

رتبه علمی نویسنده در صورت تمایل، گروه آموزشی یا واحد سازمانی مربوطه، نام سازمان ، شهر آدرس پست الکترونیکی

۳ رتبه علمی نویسنده در صورت تمایل، گروه آموزشی یا واحد سازمانی مربوطه، نام سازمان ، شهر
آدرس پست الکترونیکی

چکیده

در این مقاله، شیوه نگارش یک مقاله برای کنفرانس پردازش سیگنال و سیستمهای هوشمند تشریح می شود. روش قالببندی مقاله، بخشهای مختلف آن، انواع قلمها و اندازه آنها، به طور کامل مشخص شده است. کلیه سبک (Style) های مورد نیاز برای بخشهای مختلف مقاله، از جمله عنوانها، نویسندگان، چکیده، متن، و ... از پیش تعریف شدهاند و تنها کافی است سبک مورد نظر را برای بخشی از مقاله انتخاب کنید. نویسندگان محترم مقالهها باید توجه داشته باشسند، کنفرانس از پذیرش مقالههایی که خارج از این چارچوب تهیه شده باشند، معذور است. چکیده مقاله باید در یک بند (پاراگراف) تهیه شود و حداکثر شامل ۲۰۰ کلمه باشد. چکیده باید بطور صریح و شفاف موضوع پژوهش و نتایج آن را مطرح کند؛ یعنی بیان کند چه کاری، چگونه، و برای چه هدفی انجام و چه نتایجی حاصل شده است. در چکیده از ذکر جزییات کار، شکلها، جدولها، فرمولها، و مراجع پرهیز کنید.

كلمات كليدي

بازیابی تصویر - بازیابی ریزدانهای تصویر - بازیابی تصویر مبتنی بر محتوا

١ - مقدمه

امروزه با به رسمیت شناختن تکنولوژیهای مربوط به هوش مصنوعی و همچنین سنجش توانمندیهای این تکنولوژیها در حوزه تصویر، میتوان بیان کرد که جستجو در میان تصاویر، به اندازه جستجو در میان متون، حائز اهمیت گشته است. ازاینرو، روشهای بسیاری برای پردازش تصاویر معرفی گشته است. یکی از مهمترین شاخههای پردازش تصویر، بازیابی تصاویر، میباشد. بازیابی تصاویر، دستهبندی دقیق تصاویر، با استفاده از شباهتها و تفاوتهای موجود در بافت، رنگ، فرم و سایر ویژگیهای تصویر است. این شاخه از علم پردازش تصویر،

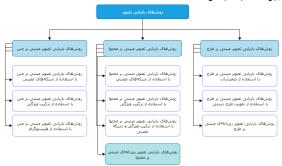
برای اولین بار در سال ۱۹۷۰ با رویکرد مبتنی بر متن معرفی گردید. پس از آن رویکردی متفاوت با عنوان مبتنی بر محتوا معرفی گردد که بر اساس ویژگیهای استخراج شده از تصاویر، کار میکرد. این رویکرد بهسرعت جایگزین رویکرد پیشین شد و در حوزههای پزشکی، احراز هویت، پیشگیری از وقوع جرم، امنیت محیط و... مورداستفاده قرار گرفت. در این میان چالشهای بسیاری به هنگام استفاده از روشهای مبتنی بر این رویکرد، پیش میآمد. از جمله آنکه ویژگیهای استخراج شده با ادراک انسان فاصله معنایی بسیاری داشتند. اما با انتخاب و استخراج درست ویژگیهای مورد محاسبه، این فاصله کمتر به چشم آمده است. بهگونهای که اکنون با نیاز به بررسی دقیق تر دسته بندهای

^r Content Based Image Retrieval

تصاویر، بازیابی تصاویر ریزدانهای معرفی شده است که در پیداکردن ویژگیهای مشابه، تا حد ادراک انسان رفتار میکند.

بازیابی تصویر ریزدانهای مبتنی بر محتوا کاربردهای زیادی در صنایع مختلف اعم از تولید، فروش و... علوم زیستی شامل پزشکی، گیاه شناسی، جانورشناسی و ... و هنر از جمله موارد مربوط به زیبایی شناسی و از همه مهمتر هنرهای تجسمی دارد. در هر حوزه پیدا کردن شباهت میان نمونه های تصویری مورد بررسی، میتواند وظایف مربوط به جست وجو را سریع تر و کم هزینه تر انجام دهد.

بازیابی تصویر شامل رویکردهای متفاوتی است که میتوان آنها را در سه دسته عمده ی بیان نمود: بازیابی تصویر مبتنی بر متن بازیابی تصویر مبتنی بر طرح. این جازیابی تصویر مبتنی بر طرح. این دسته بندیها هر کدام دارای زیرروش های مختلفی هستند که میتوان آنها را با توجه به انواع استخراج ویژگی، پردازش ویژگی و طبقه بندی تصاویر دسته بندی کرد.



شکل ۱. دسته بندی شاخه های مختلف روش های بازیابی تصویر

در [۱] استفاده از جنگلهای مسیر بهینه (بدون نظارت و با نظارت) و رویکردهای یادگیری فعال را برای بازخورد مرتبط در سیستمهای بازیابی تصویر پزشکی مبتنی بر محتوا بررسی میکند. آموزنده ترین تصاویری که با رویکرد یادگیری فعال انتخاب می شوند، آنهایی هستند که بهترین تعادل را بین شباهت (با تصویر پرسوجو) و درجات خاصی از تنوع و عدم قطعیت ارائه می دهند. مدل یادگیری و کاربر به طور فعال در فرایند انتخاب آموزنده ترین تصاویر برای استفاده در آموزش، بهبود پرسوجو و بازگرداندن تصاویر مشابه بیشتر شرکت میکنند.

در [۲] که هدف آن ایجاد یک روش بازیابی تصویر برای مشخص کردن دسته بندی یک محصول است، یک مدل شبکه کانولوشنی سیامی³ پیشنهاد می شود که شامل برچسبهای دسته و آیتم در آموزش برای تولید ویژگی آگاه از دسته است. این مدل با اصلاح رویه آموزشی همراه است که به طور همزمان دسته و برچسب مورد را یاد می گیرد. این شبکه با استفاده از یک مجموعه داده به عنوان ستون فقرات و شبکه تکلایه برای یادگیرنده با ویژگی متوسط پیاده سازی می شود.

در [۳] اثبات می شود که انتخاب توصیفگرهای عمیق مفید به خوبی به تشخیص تصویر با دانهریز کمک می کند. به طور خاص، یک مدل جدید شبکه عصبی کانولوشنی ماسک دار ، بدون لایههای کاملاً متصل پیشنهاد شده است. بر اساس حاشیه نویسی های بخش، مدل پیشنهادی شامل یک شبکه کاملاً کانولوشنی برای مکانیابی قسمتهای متمایز (مانند سر و تنه)، و مهمتر از آن تولید ماسکهای جسم اقطعه وزن دار برای انتخاب توصیفگرهای کانولوشنی مفید و معنادار است. پس از آن، یک مدل سه جریانی برای تجمیع توصیفگرهای انتخاب شده در سطح شیء و بخشی به طور هم زمان ساخته می شود. به لطف کنارگذاشتن پارامتر لایههای کاملاً متصل اضافی، این شبکه ما دارای ابعاد کوچک و سرعت استنتاج کارآمد در مقایسه با سایر روشهای ریز دانه است.

در [٤] یک روش تخمین ریزدانه برای تخمین نمره زیبایی شناسی پیشنهاد می شود و مکانیسمهای توجه موقعیت و کانال را برای افزایش ترکیب ویژگیهای زیبایی شسناسی ترکیب می کند. با آموزش شسبکه رگرسیون جدا از شبکه طبقه بندی، وظیفه طبقه بندی را مکمل تکلیف رگرسیون می کند. محققان به استفاده از میانگین مربع خطا^۲ به عنوان معیار ارزیابی اصلی عادت کردهاند، که در اندازه گیری خطای هر بازه ناکافی است. به منظور در نظر گرفتن کامل تصاویر، بخشهای مختلف امتیاز زیبایی شناختی، به جای تمرکز بر بخشهای نمره زیبایی شناختی، می معیار ارزیابی جدید به نام خطاهای میانگین مربع تقسیم شده برای اثبات مزیابایی شناختی، یک معیار ارزیابی جدید به نام خطاهای میانگین مربع تقسیم شده برای اثبات مزایا پیشنهاد می شود.

در [۵] یک روش بازیابی متقابل رسانهای مبتنی بر ترکیب چند ویژگی $^{\Lambda}$ پیشنهاد می شود. این روش قادر به ادغام چندین ویژگی برای ارتقای درک معنایی، و اتخاذ یادگیری خصمانه برای بهبود بیشتر دقت بازنمایی زیر فضای عمومی است. سپس از شباهت در همان فضا برای مرتبسازی نتایج بازیابی استفاده می شود.

در [٦] یک روش جدید بازیابی تصویر مبتنی بر محتوا پیشنهاد می شدود. در مرحله توصیف تصویر، این روش ابتدا توصیفگر ریزساختار سنتی را اصلاح می کند تا رابطه مستقیم بین ویژگیهای شکل و بافت و بین ویژگیهای رنگ و بافت را به تصویر بکشد. سپس هیستوگرام الگوهای باینری محلی یکنواخت و تصویر را استخراج می کند تا اطلاعات تفاوت رنگ را به تصویر بکشد. در مرحله مقایسه تصویر، روش ما ابتدا توصیفگرهای تصاویر را با هم مقایسه می کند تا شباهت روش ما ابتدا توصیفگرهای تصاویر را با هم مقایسه می کند تا شباهت شباهت می تصویر با در نظرگرفتن شباهتهای تصاویر را به در مجموعهداده به روزرسانی می شود. براین اساس، این روش شباهتهای نهایی تصاویر را به دست می آورد.

^γ Segmented Mean Square Errors

^h Multi-feature Fusion based Cross-Media Retrieval

¹ Uniform local binary patterns

Fine-Grained Content Based Image Retrieval

[†] Siamese Convolutional Network

^a Mask-Convolutional Neural Network

⁵ Mean Square Errors

در [۷] یک چارچوب چند وظیفهای جدید مبتنی بر جداسازی و بازسازی و بازسازی ویژگی ۱۰ برای بازیابی متقابل وجهی بر اساس روشهای رایج یادگیری مکانی پیشنهاد می شود که ماژول جداسازی ویژگی را برای مقابله با عدم تقارن اطلاعات بین روشهای مختلف معرفی می کند و تصویر را معرفی می کند و ماژول بازسازی متن برای بهبود کیفیت ماژول جداسازی ویژگی.

این مطالعه [۸] بازیابی تصویر مبتنی بر محتوا را با یک شبکه عصبی سیامی کانولوشنی پیشنهاد می کند. ابتدا، تکههای ضایعه برای ایجاد دو مجموعههای داده برش داده می شسوند و جفتهای دوتکه دلخواه یک مجموعهداده پچ – جفت را تشکیل می دهند. دوم، این مجموعهداده پچ – جفت برای آموزش یک شبکه استفاده می شود. سوم، یک پچ آزمایشی به عنوان یک پرس وجو در نظر گرفته می شود. فاصله بین این پرس وجو و ۲۰ وصله در هر دو مجموعهداده با استفاده از شبکه عصبی کانولوشنی سیامی آموزش دیده محاسبه می شود. وصلههای نزدیک به پرس وجو برای ارائه پیش بینی نهایی با رأی اکثریت استفاده می شود.

در [۹] روشی را پیشنهاد می شود که از قدرت شبکه های عصبی کانولوشن برای پیشبینی عضویت کلاس تصویر پرس وجو برای همه کلاسهای خروجی و بازیابی تصاویر با استفاده از تابع فاصله تغییریافته در فضای ویژگی موجک استفاده می کند.

در [۱۰] یک مدل بازیابی تصویر مبتنی بر طرح چالشبرانگیزتر با نام صفرشات را بررسی میکند که در آن دستههای آزمایشی در مرحله آموزش ظاهر نمی شوند. پس از درک این موضوع که طرحها عمدتاً حاوی اطلاعات ساختار هستند، درحالی که تصاویر حاوی اطلاعات ظاهری اضافی هستند، سعی می شود از طریق گسستگی نامتقارن الله بازیابی آگاهانه از ساختار رسید. برای این منظور، روش جداسازی نامتقارن آگاه از ساختار آلپیشنهاد می شود که در آن ویژگی های تصویر به ویژگی های ساختار و ویژگی های ظاهری تفکیک می شوند درحالی که ویژگی های طرح تنها به فضای ساختار، پیشبینی می شوند. از طریق جداسازی ساختار و فضای ظاهری، ترجمه دامنه دوجهته بین حوزه طرح و حوزه تصویر انجام می شود.

در [۱۱] بازیابی تصویر ریزدانهای مبتنی بر طرح به عنوان یک فرایند درشت به ریز فرموله شده است و یک مدل رتبهبندی متقابل آبشاری عمیق الیشنهاد می شود که می تواند از تمام اطلاعات چندوجهی مفید در طرحها و تصاویر حاشیه نویسی بهره برداری کند و کارایی بازیابی را بهبود بخشد هدف بر ساختن بازنمایی های عمیق برای طرحها، تصاویر و توضیحات و یادگیری همبستگی های عمیق بهینه شده در چنین حوزه های مختلف متمرکز است؛ بنابراین برای یک طرح پرس وجو داده شده، تصاویر مربوطه آن با شباهتهای ریز در

سطح نمونه در یک دسته خاص می توانند برگردانده شوند و الزامات دقیق بازیابی سطح نمونه بر آورده می شود.

در [۱۲] که روی طبقهبندی تصاویر گلبولهای سفید تمرکز دارد، یک سیستم یادگیری نیمه نظارت تهیه شده است. در این روش یک مکانیسم توجه تعاملی ریزدانهای تعبیه شده که در ابتدا از تصاویر برچسبدار استفاده کرده و به تهیه بردارهای احتمالی حاصل از این تصویر، می پردازد. سپس دادههای آموزشی بدون برچسب را با این بردارها مقایسه کرده و طبقهبندی می کند.

در [۱۳] بافت کانال و اطلاعات توالی مکانی برای بازیابی مبتنی بر محتوا مورد تمرکز قرار میگیرند. ابتدا یک مدل عمیق جدید پیشنهاد می شود که هدف آن استنباط نقشههای توجه در امتداد بعد کانال و بعد مکانی است. با بهبود ماژولهای توجه کانال و توجه مکانی و کاوش ترانسفورماتور، توانایی ساخت و درک مدل افزایش می یابد.

در [۱۶] با اشاره به روشهایی که با خطای ویژگیهای عمومی به استخراج ویژگیهای متمایزتر کمک میکنند، یک تابع محاسبه خطای جدید به نام خطای متمرکز سخت ارائه میدهد. این تابع در استخراج ویژگی برای تمایز در تقسیم مشابهترین دستهها کمک میکند.

در[۱۵] یک ژنراتور لنگر استخراج ویژگی محلی^{۱۱} جدید برای شسبیهسازی اشکال ویژگیهای نامنظم پیشنهاد می شود؛ بنابراین، ویژگیهای متمایز را می توان به طور کامل در ویژگیهای استخراج شده گنجاند. علاوه بر این، یک ماژول استخراج ویژگی محلی متقارن مؤثر^{۱۵} بر اساس مکانیزم توجه پیشنهاد شده است تا به طور کامل از رابطه مکانی بین ویژگیهای محلی استخراج شده استفاده کند و ویژگیهای متمایز را برجسته کند.

در [۱٦] به طبقهبندی گلهای داوودی پرداخته می شود. برای انجام پژوهش، از یادگیری انتقالی و شبکه عصبی کانولوشن دوخطی استفاده می کند. از شبکه متقارن VGG۱٦ برای استخراج ویژگی بهر می گیرد و پس از آموزش به یک چارچوب پیشنهادی منتقل می کند. سپس ویژگی های عمومی را از دو شبکه گرفته و مورد بررسی قرار می دهد

در [۱۷] روش یادگیری هش با دو مشکل بررسی می شود: ۱ - ویژگی های با ابعاد کم فرایند بازیابی را تسریع می بخشند اما به دلیل از دست رفتن اطلاعات، دقت را کاهش می دهند. ۲ - تصاویر ریزدانه منجر به ایجاد کدهای هش جستجوی یکسان در خوشههای مختلف در فضای پنهان پایگاه داده می شوند. پس این پژوهش به یک شبکه پاککننده توجه مبتنی بر ثبات ویژگی ۱۴ می پردازد. برای مشکل نخست، از یک ماژول پاککردن ناحیه انتخاب شده ۱۷ استفاده می کند که با پوشش تطبیقی برخی از مناطق تصاویر خام، شبکه را در برابر تفاوت های ظریف ریزدانه ای مقاوم می کند. پس کدهای هش متمایز تری

¹⁵ Local Feature Extraction Anchor Generator

¹ Symmetrized Local Feature Extraction Module

¹⁶ Feature Consistency Driven Attention Erasing Network: FCAENet

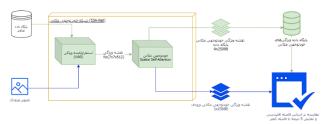
¹⁷ Selective Region Erasing Module: SREM

^{&#}x27; multi-task framework based on feature separation and reconstruction

¹¹ Asymmetric Disentanglement

¹⁷ STRucture-aware Asymmetric Disentanglement (STRAD)

¹⁷ Deep Cascaded Cross-modal Ranking Model



شكل ٢. شبكه خودتوجهي مكاني پيشنهادي

۱_۲_ استخراج کننده ویژگی

اخیراً، برای وظایف پردازش تصویر، یک رویکرد مرسوم برای استخراج ویژگیهای اولیه، استفاده از یک شبکه عصبی کانولوشنی از قبل آموزش دیده بهمنظور بهرهمندی از مقدار اولیه وزن معنادار است. چنین شبکههای عصبی کانولوشنی از پیش آموزش دیدهای می توانند ویژگیهای سطح بالا را از تصاویر استخراج کنند. برای مقایسه منصفانه با سایر روشهای پیشرفته، از ۲۱-VGG از پیش آموزش دیده بر روی مجموعهداده ImageNet استفاده می شود.

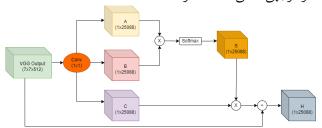
برای استخراج اولیه، سهلایه آخر که کاملاً متصل هستند حذف می شوند. ویژگی نقشه ها از تصاویر ورودی برای یک تصویر ورودی X یک مجموعه داده، خروجی نقشه ویژگی از لایه کانولوشنی نهایی گرفته می شود. این فرآیند به صورت نشان داده شده است

$$F = VGG(X) \tag{1}$$

به طور خاص، استخراج کننده ویژگی یک تصویر ورودی X را به یک نقشه ویژگی ابعادی $F \in \mathbb{R}^{H \times W \times K}$ نگاشت می کند، که در آن W و W نشان دهنده ارتفاع مکانی، عرض مکانی، تعداد کانال ها/ کرنل حاوی کانال هستند. این روند به ترتیب تا آخرین لایه پیش می رود.

۲_۲_ ما ژول خودتوجهی مکانی

ماژول خودتوجهی مکانی از مکانیزم خودتوجهی پیشنهاد شده استفاده میکند که توجه محلی را از طریق یک تابع softmax جمع میکند. این ایده گسترش مییابد تا به موقعیتهای پیکسل مکانی ویژگیهای اصلی توجه شود و از تجمیع ویژگیها برای بهدستآوردن نقشههای ویژگی خودتوجهی مکانی استفاده شود.



شكل ٣. ما ژول خودتوجهي مكاني

- در پایگاهداده هش ذخیره می شوند. سپس برای پایدارترکردن رابطه بین کد هش جستجو و کد هش پایگاهداده از ماژول افزایش خطای رابطه مکانی^{۱۸} استفاده می کند.
- در [۱۸] به یک طرح پیشنهادی برای طبقه بندی ریزدانه ای انواع محصولات خرده فروشی در قفسه سوپرمارکتها پرداخته می شود. این طرح، به طور همزمان، نشانه های سطحی شی ۱۹۰ و نشانه های سطحی بخشی از تصاویر محصول ۲۰ را ضبط می کند. نشانه های سطح شی تصاویر محصول توسط یک شبکه جدید طبقه بندی بازسازی ۲۰ تولید می شود. برای مدل سازی بدون حاشیه نویسی نشانه های سطح جزئی، قسمتهای تبعیض آمیز، تصاویر محصول در اطراف نقاط کلیدی شناسایی می شوند. این بخش ها به صورت توالی های مرتب شده توسط یک حافظه کوتاه مدت بلند مدت کانولوشنی کدگذاری می شوند و محصولات را به طور منحصر به فرد توصیف می کنند.

در [۱۹] یک شبکه ترکیبی مبتنی بر خودتوجهی ۲۰ برای یادگیری بازنمایی های رایج داده های رسانه های مختلف ۲۰ پیشنهاد می شود. به طور خاص، ابتدا از یک لایه خودتوجهی محلی برای یادگیری فضای توجه مشترک بین داده های رسانه های مختلف استفاده می شود. سپس یک روش الحاق شباهت برای درک رابطه محتوایی بین ویژگی ها پیشنهاد می شود. برای بهبود بیشتر استحکام مدل، یک کدگذاری موقعیت محلی را یاد می گیرد تا روابط مکانی بین ویژگی ها را ثبت کند؛ بنابراین، رویکرد پیشنهادی می تواند به طور مؤثر شکاف بین توزیع های ویژگی های مختلف در وظایف بازیابی بین رسانه ای را کاهش دهد.

در [۲۰] یک چارچوب سبکتر برای نمونهبرداری تدریجی از قطعات متمایز، جهت یادگیری جزئیات ارائه میشبود. در این روش ابتدا شیء از تصویر اصلی تقویتشده و سپس یک نمونهبرداری خودتطبیقی برای شناسایی بیشتر منطقه تقویتشده انجام میگردد. پس این چارچوب میتواند از کل به شیء و از شیء به جزئیات برسد. در این میان ویژگیهای سلسلهمراتبی نیز سنجیده میشوند که هزینههای محاسباتی را کاهش می دهد.

۲ روش بازیابی تصویر ریزدانهای مبتنی بر محتوا با استفاده از شبکه خودتوجهی مکانی

شبکه خودتوجهی مکانی ^۲ پیشنهادی از دو جزء اصلی تشکیل شده است (شکل ۲ را ببینید). ابتدا یک شبکه عصبی کانولوشنی بهعنوان استخراج کننده ویژگی ۲ پیادهسازی می شود که ویژگی های اولیه را از تصاویر ورودی از طریق چندین لایه کانولوشن و ادغام استخراج می کند.

YY Self-Attention Network

^{ττ} Cross-Media

^{۲۴} Spatial Self-Attention Network (SSA.Net)

^{۲Δ} Feature Extractor: FE

¹A Enhancing Space Relation Loss: ESRL

¹⁹ Object-level

۲. Part-level

^{۲1} Reconstruction-Classification Network: RC-Net

$$D(X,Y) = \sqrt{\sum_{i=1}^{N=Y \cdot \circ \wedge \wedge} (X_i - Y_i)^{\Upsilon}}$$
 (5)

که در آن X نقشه ویژگی خودتوجهی مکانی تصویر ورودی و Y نقشه ویژگی خودتوجهی مکانی هر تصویر از پایگاه داده است. سپس فاصلههای به دست آمده، که هرکدام نگاشتی به تصویری از پایگاه داده دارند، به صورت نزولی مرتب شده و 0 نتیجه برتر بازیابی می شود. خروجی سیستم بر اساس کلاسی که بیشترین احتمال را در بین این 0 نتیجه دارد، تعیین میگردد.

٤_٢_ نوآوري

به عنوان نوآوری در این پژوهش، از متد XRAI شفافسازی ۲۶ استفاده شده است. این روش از گراف Felzenswalb برای تقسیمبندی بهره می گیرد. روشهای تقسیمبندی معمولاً دارای چندین مجموعه از پارامترها هســتند که تعداد و شــکل بخشها را تغییر مىدهند. از آنجاكه امكانپذير نيست نتايج انتساب به مجموعه خاصى از پارامترهای فوق یا کیفیت روش تقسیمبندی بستگی داشته باشد، تصویر چندین بار با استفاده از مجموعه یارامترهای مختلف قطعهبندی می شود. به طور خاص، از یک پارامتر مقیاس در مجموعه [۵۰، ۱۰۰، ۱۲۰۰، ۵۰۰، ۱۵۰، ۲۵۰] استفاده شده و بخشهای کوچکتر از ۲۰ ييكسل ناديده گرفتهمي شود (پارامتر مقياس عمدتاً بر اندازه بخشها تأثير میگذارد). برای یک پارامتر واحد، اتحاد بخشها کل تصویر را محاسبه می کند. بنابراین، اتحاد همه بخش ها مساحتی برابر با شش برابر مساحت تصویر را به دست میدهد و در نتیجه بخشهای جداگانه به طور قابل توجهی همپوشانی دارند. مرزهای بخش معمولاً با لبههای تصویر همسو میشوند. برای استخراج نقشههای برجسته، مطلوب است كه بخشها شامل لبهها باشند، زيرا اسناد در دو طرف يك لبه نازک اغلب به یکدیگر مرتبط هستند. برای این منظور، ماسک های بخش را ٥ پیکسل گشاد می شود تا مجموعه نهایی قطعات به دست آبد. همانطور که در شکل ۳ نشانداده شده است، باتوجه به نقشههای ویژگی اولیه $F \in R^{H imes W imes K}$ به دست آمده از استخراج کننده ویژگی، ابتدا سه نقشه ویژگی جدید A ، B و C با استفاده از کانولوشن C ، تولید می شود.

سپس F را داراست. سپس A,B,C همان ابعاد فضای F را داراست. سپس N=H XW که در آن N=H XW تغییر شسکل میبابد، که در آن N=H XW تعداد پیکسل ها است. سپس، ضرب عناصر بین N=H و ترانهاده N=H محاسبه می شود. "softmax" از نظر مکانی برای محاسبه نقشه خودتوجهی مکانی اعمال می شود N=H که:

$$S_{ij} = \frac{exp(A_i \otimes B_j)}{\sum_{i=1}^{N} exp(A_i \otimes B_j)}$$
 (Y)

که در آن \otimes نشان دهنده ضرب عنصر است. S_{ij} نشان می دهد که چگونه شببکه تاثیر i مین موقعیت مکانی را بر موقعیت مکانی f مین اندازه گیری می کند. از این رو، بازنمایی ویژگی های مرتبطتر بین A و A منجر به همبستگی معنی دار و غنی تر بین آنها می شود و بالعکس. برای تقویت موقعیت های حضوری، ضرب عناصر بین $S \in R^{N \times N}$ و $S \in R^{N \times N}$ انجام می شود و نتایج به $S \in R^{N \times N}$ تغییر شکل داده می شود.

در نهایت، یک مکانیسم تجمیع ویژگی برای بررسی تأثیر مناطق خودتوجهی مکانی در همه موقعیتها در نقشه ویژگی اصلی از طریق معادلات پیادهسازی می شود:

$$H_j = \sum_{i=1}^{N} (s_{ij}C_i) \oplus F_j \tag{7}$$

می توان از معادله (Υ) استنباط کرد که ویژگیهای به دست آمده توسط H_j نشان دهنده یک تجمع کلی از نمای زمینه ای بر اساس نقشه های خود توجهی مکانی است. مجموعه این ویژگی ها به عنوان یک پایگاه داده ذخیره می شوند.

۳_۲_ بازیابی تصویر

در این بخش یک تصویر به عنوان ورودی به شبکه داده می شود و طبق معادلات (۱)، (۲) و (۳) نقشه ویژگیهای خودتوجهی مکانی آن به دست می آید. سپس با نقشه های ویژگی ذخیره شده در قسمت ۲ ـ ۲ و با استفاده از معادله زیر مقایسه می شوند:

مراجع

^[1] Bressan, R. S., Bugatti, P. H., & Saito, P. T. M. (۲۰۲۲). Optimum-path forest and active learning approaches for content-based medical image retrieval. In Optimum-Path Forest (pp. ٩٥–١٠٧). Elsevier. https://doi.org/

[[]Y] Rahman, A., Winarko, E., & Mustofa, K. (Y·YY). Product image retrieval using category-aware siamese convolutional neural network feature. In Journal of King Saud University - Computer

and Information Sciences (Vol. 7ξ , Issue 7, pp. 1711-1711). Elsevier BV. https://doi.org/1.117/j.jksuci.1.117/...1.117/j.jksuci.1.117/...1.117/j.jksuci.1.117/j

^[*] Wei, X.-S., Xie, C.-W., Wu, J., & Shen, C. (*\'\\)). Mask-CNN: Localizing parts and selecting descriptors for fine-grained bird species categorization. In Pattern Recognition (Vol. \(\nagle \cdot\), pp. \(\nagle \cdot\). Elsevier BV. https://doi.org/\(\cdot\), \(\nagle \cdot\)/\(\nagle \cdot\), \(\nagle \cdot\)/\(\nagle \cdot\), \(\nagle \cdot\).

- [5] Jin, X., Deng, Q., Lou, H., Li, X., & Xiao, C. (***Y). Fine-grained Regression for Image Aesthetic Scoring. In Cognitive Robotics. Elsevier BV. https://doi.org/1.117/j.cogr.Y.YY,..Y
- [o] Jiang, Y., Du, J., Xue, Z., & Li, A. (۲۰۲۲). Cross-Media Retrieval of Scientific and Technological Information Based on Multi-Feature Fusion. In Neurocomputing. Elsevier BV. https://doi.org/10.1016/j.neucom.1017.001
- [7] Niu, D., Zhao, X., Lin, X., & Zhang, C. (****). A novel image retrieval method based on multi-features fusion. In Signal Processing: Image Communication (Vol. AV, p. 110911). Elsevier BV. https://doi.org/10.107/j.image.***(***)10911
- [V] Zhang, L., & Wu, X. (Y·YY). Multi-task framework based on feature separation and reconstruction for cross-modal retrieval. In Pattern Recognition (Vol. YYY, p. Y·AYYY). Elsevier BV. https://doi.org/Y·YYYJ.J.AYYY
- [4] Yelchuri, R., Dash, J. K., Singh, P., Mahapatro, A., & Panigrahi, S. (Y·YY). Exploiting deep and hand-crafted features for texture image retrieval using class membership. In Pattern Recognition Letters (Vol. 17., pp. 177-171). Elsevier BV. https://doi.org/1.117/j.patrec.Y·YY,.7.117
- [11] Wang, Y., Huang, F., Zhang, Y., Feng, R., Zhang, T., & Fan, W. (1.1). Deep cascaded cross-modal correlation learning for fine-grained sketch-based image retrieval. In Pattern Recognition (Vol. 1..., p. 1.1154). Elsevier BV. https://doi.org/1.117/j.patcog.1.119,1.1154

- [\mathfrak{Y}] Chen, Y., Zhang, Z., Wang, Y., Zhang, Y., Feng, R., Zhang, T., & Fan, W. (\mathfrak{Y}). AE-Net: Fine-grained sketch-based image retrieval via attention-enhanced network. Pattern Recognition, \mathfrak{Y}, \mathfrak{Y}. https://doi.org/\mathfrak{Y}.\mathfrak{Y}. patcog. \mathfrak{Y}.\mathfrak{Y}.\mathfrak{Y}.
- ['\forall Zeng, X., Liu, S., Wang, X., Zhang, Y., Chen, K., & Li, D. ('\forall''). Hard Decorrelated Centralized Loss for fine-grained image retrieval. Neurocomputing, for, '\lambda-ry'. https://doi.org/\documents\forall'', \documents\forall'', \documents\forall \documents\forall'', \documents\forall \documents\forall'', \
- [10] Yang, M., Xu, Y., Wu, Z., & Wei, Z. (٢٠٢٢). Symmetrical irregular local features for fine-grained visual classification. In Neurocomputing (Vol. 000, pp. 705-715). Elsevier BV. https://doi.org/10.107/j.neucom.7077,007
- [17] Yuan, P., Qian, S., Zhai, Z., FernánMartínez, J., & Xu, H. (***Y**). Study of chrysanthemum image phenotype on-line classification based on transfer learning and bilinear convolutional neural network. Computers and Electronics in Agriculture, 194, 1**1774, https://doi.org/1**.1**17/j.compag. ***Y**1.1**1774
- [Y] Zhao, Q., Wang, X., Lyu, S., Liu, B., & Yang, Y. (Y.YY). A feature consistency driven attention erasing network for fine-grained image retrieval. Pattern Recognition, YAA, YAATIA. https://doi.org/Y.YYJJj. patcog. YYYY.YAATIA
- [14] Santra, B., Shaw, A. K., & Mukherjee, D. P. (۲۰۲۲). Part-based annotation-free fine-grained classification of images of retail products. Pattern Recognition, 171, 1.470V. https://doi.org/1.117/j.patcog.7.11.1470V
- [19] Shan, W., Huang, D., Wang, J., Zou, F., & Li, S. (***Y). Self-Attention based fine-grained cross-media hybrid network. In Pattern Recognition (Vol. 17°, p. 1.475A). Elsevier BV. https://doi.org/1.11/j.patcog.**YY,1.475A
- [Y•] Guo, C., Lin, Y., Chen, S., Zeng, Z., Shao, M., & Li, S. (Y•YY). From the whole to detail: Progressively sampling discriminative parts for fine-grained recognition. Knowledge-Based Systems, YTO, YYTO). https://doi.org/