

© 132-4047-1384

⋈ nimohunter@gmail.com

'm www.nimohunter.com

https://github.com/nimohunter



■ 教育背景

2015-2018 硕士, 北京科技大学, 计算机科学与技术.

2011-2015 本科, 北京科技大学, 机械工程及自动化.

- 实习经历

- 2016.03 北京微视酷科技有限责任公司, Java 后端实习生,
- 2017.08 主要负责微视酷虚拟现实课堂以及开发者云平台后端部分开发:
 - 参与设计虚拟现实课堂网络架构,实现 Java 版本和 C# 版本的多线程 Socket 网络封装
 - 参与设计微视酷开发者平台,实现开发者平台及上线维护

━━ 项目经历

- 2016.09 基于 OpenCV 的单目摄像头空间定位, 研究生实验室项目.
- 2017.10 项目简述: 利用摄像头或者其他激光器等,通过图像算法或者机器学习等方法,实现目标物体的空间姿态估计
 - 项目职责:主要负责图像识别以及基于图像算法的空间姿态估计。利用 OpenCV3,通过 Aruco 标记与 solvePnP 算法获得空间姿态的估计。利用 Kalman 滤波优化物体的抖动,利用 Mean-shift 优化动态模糊,从而实现单目摄像头目标空间定位姿态追踪
- 2016.09 微视酷沉浸式教育虚拟现实课堂系统。
- 2017.03 项目简述: 利用虚拟现实设备 (Samsung Gear, Pico) 实现沉浸式虚拟现实教学,实现了教具与教学的融合,帮助老师在 VR 课堂上加强学生的注意力管控,提高学生的学习效率
 - 项目职责: 主要负责关于后端网络传输部分。完成 Java 版本和 C# 版本的多线程 Socket 封装,封装 Session,使用统一通信协议。使用 Netty 作为 Server 端,利用心跳维持长连接,利用消息队列实现跨线程通信,并实现断线重连与通信回调机制
- 2017.03 微视酷 VR 教育开发者平台.
- 2017.07 项目简述: 此平台面向开发者,目的是实现开发者基于微视酷虚拟现实课堂提供的 SDK 进行开发, 上传项目进行打包 APK,从而实现对接进入微视酷 VR 课堂
 - 项目职责: 负责主体基础逻辑实现。实现 Unity3d 项目的整体压缩上传,利用 Netty 与 MongoDB 实现 Java 服务器文件接收与断点续传。并利用 Spring MVC 和 MongoDB 实现 Java Web 端,实现用户注册登陆,修改相关信息,下载打包 APK 文件

2013.10 北京科技大学机械工程学院专业分流系统.

- 2014.04 · 项目简述: 此分类系统用来解决本科生大四专业细分以及本科毕设导师的双选过程,并提供关于毕业设计选题的解决方案,实现老师和学生的双选,现在已经投入北京科技大学机械工程学院使用
 - 项目职责: 负责主体基础逻辑实现,利用 Maven 构建,使用 Java Spring, JDBC 实现关于老师和学生各项选择中关于数据库的连接以及增删改查,撰写需求文档,设计文档,以及代码解释文档

专业技能

Java, 熟练使用 Java Socket 网络编程,多线程以及消息队列,熟悉 MINA/Netty 框架,熟悉 使用 Spring,Spring MVC 与 JDBC.

Python, 能够使用 Python3 进行 Web 开发,能够使用 Django 框架.

Linux, 熟练使用 Debian 以及 CentOS,以及远程云服务器的 Linux 操作.

Golang, 基本了解 Go 的使用, 对 Goroutine, Channel 有一定的了解.

Unity3d, 能够使用 Unity3d, 能够配合 Java 实现 Unity 和 Android 联合开发.

Android, 能够使用 Android Studio, 进行基本的 Android App 开发.

数据库, 能够使用 MySQL, MongoDB 以及基本 CRUD 操作.

版本控制, 较为熟练使用 Git 以及 Svn.

英语水平, 通过大学英语 4级和 6级, 能够独立阅读英文 API 及文档.

学生工作

2013-2014 北京科技大学机自 1106 班团支书

2012-2013 北京科技大学机械工程学院学生会办公室部长

— 获奖情况

- 2016 北京科技大学硕士生人民二等奖学金
- 2015 北京科技大学优秀毕业生
- 2014 ACM-ICPC 2014 北京邀请赛成功参赛奖
- 2013 北京科技大学机械工程学院 2012-2013 年度学生会优秀部长
- 2013 北京科技大学 ACM 校内赛第四名及最快解题奖
- 2013 北京科技大学第八届飞思卡尔智能车校内赛电磁组第四名 (任主程序员)

---- 自我评价

- 严谨细心,对技术有激情,乐于拥抱新技术
- 轻微的代码洁癖