

```
In [ ]: import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
In [ ]: df = pd.read_excel("données_libération.xlsx")
```

chaque séries d'expériences sont stockées dans leurs variables respectives

```
In [ ]: Toposar_df = df[df["Formulation"] == "Toposar"].reset_index(drop=True)
Toposar_df_exp_1 = Toposar_df[Toposar_df["Expérience"] == 1].reset_index(drop=True)
Toposar_df_exp_2 = Toposar_df[Toposar_df["Expérience"] == 2].reset_index(drop=True)
```

```
In [ ]: NC_df = df[df["Formulation"] == "NC"].reset_index(drop=True)
NC_df_exp_1 = NC_df[NC_df["Expérience"] == 1].reset_index(drop=True)
NC_df_exp_2 = NC_df[NC_df["Expérience"] == 2].reset_index(drop=True)
```

```
In [ ]: serie_temps = NC_df_exp_1["Temps"]
```

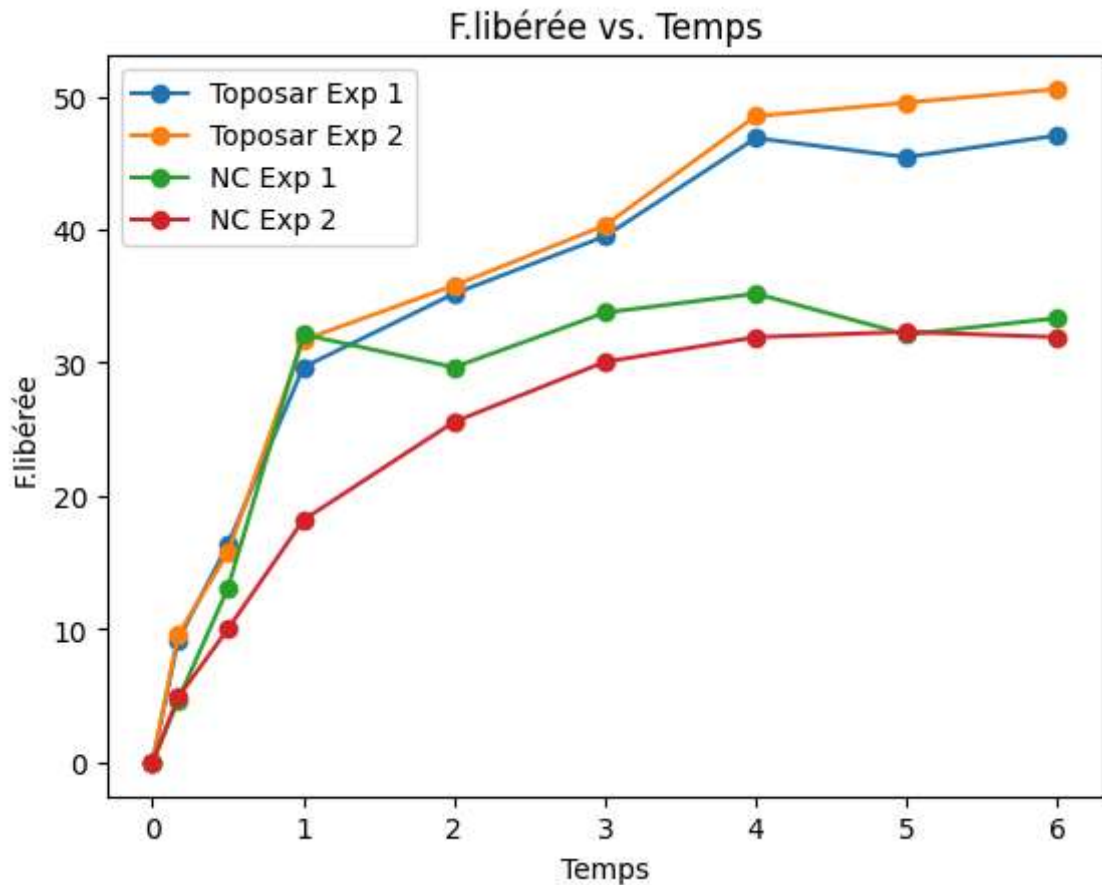
Voici un graphe traçant les valeurs de fraction libérée de chaque série en fonction du temps

```
In [ ]: plt.plot(serie_temps, Toposar_df_exp_1["F.libérée"], label='Toposar Exp 1', mark
plt.plot(serie_temps, Toposar_df_exp_2["F.libérée"], label='Toposar Exp 2', mark
plt.plot(serie_temps, NC_df_exp_1["F.libérée"], label='NC Exp 1', marker='o')
plt.plot(serie_temps, NC_df_exp_2["F.libérée"], label='NC Exp 2', marker='o')

plt.title('F.libérée vs. Temps')
plt.xlabel('Temps')
plt.ylabel('F.libérée')

plt.legend()

plt.show()
```



cette fonction nous permet de trouver les paramètres d'une fonction décrivant une distribution monocompartimentale pour une série de valeur

```
In [ ]: import numpy as np
from scipy.optimize import curve_fit

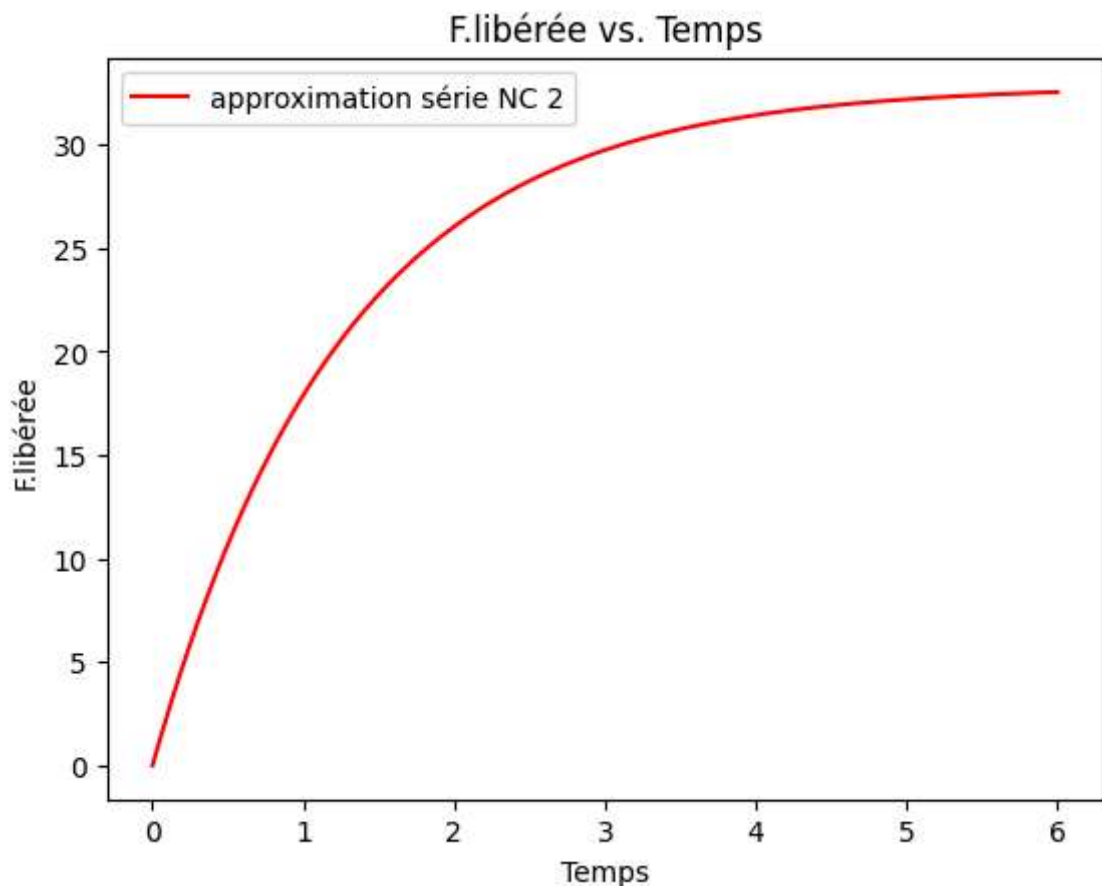
fit_results = {}

def monocomp_function(t, A, B, k):
    return A - A * np.exp(-k * t)

popt, pcov = curve_fit(monocomp_function, NC_df_exp_2["Temps"], NC_df_exp_2["F.libérée"])
fit_results["formulation"] = {'params': popt, 'covariance': pcov}
time_values = np.linspace(min(NC_df_exp_2["Temps"]), max(NC_df_exp_2["Temps"])),
plt.plot(time_values, monocomp_function(time_values, *popt), label='approximative')
plt.title('F.libérée vs. Temps')
plt.xlabel('Temps')
plt.ylabel('F.libérée')

# Show Legend
plt.legend()

# Display the plot
plt.show()
```



nous pouvons donc modéliser une fonction approximant les valeurs de nos séries, ci-dessous la série de la 2ème expérience avec la formulation des nanocristaux

nous pouvons ainsi en déduire les paramètres de la fonction approximant cette série

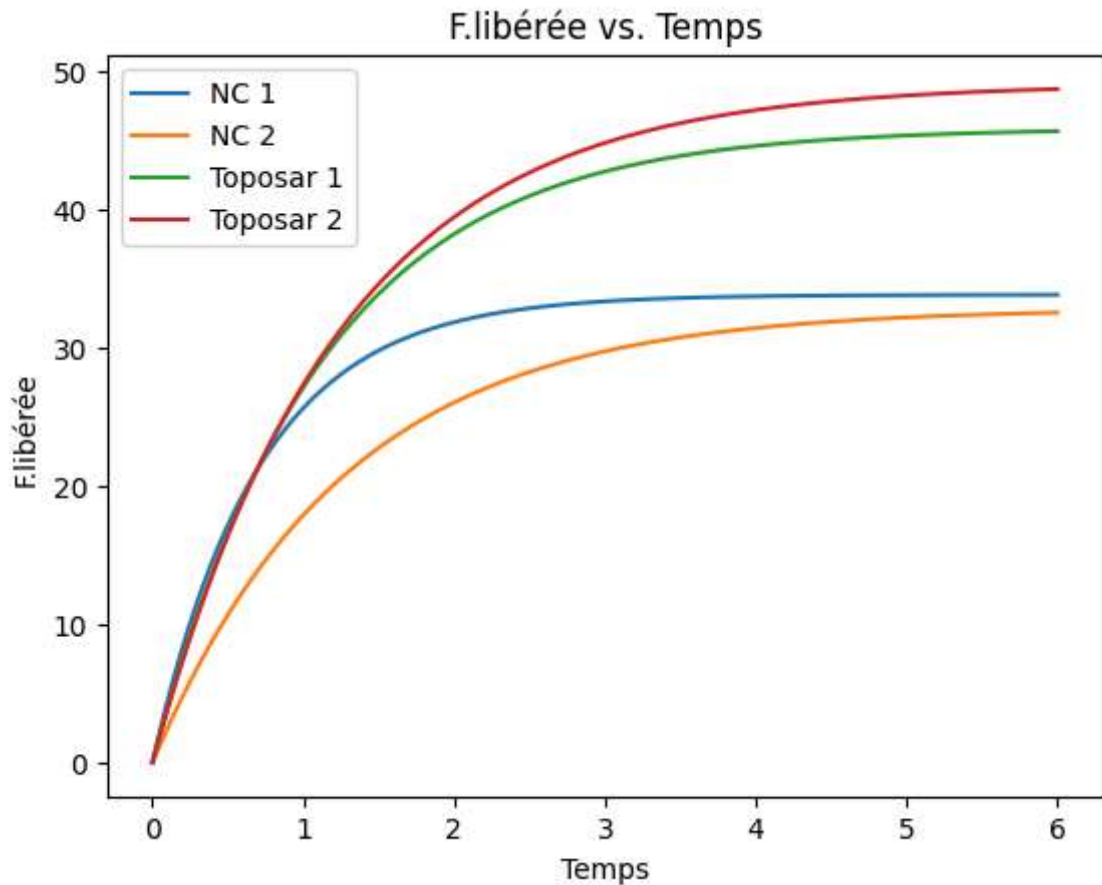
```
In [ ]: A, B, k = popl
print("A: ", A,
      "B: ", B,
      "k: ", k)
```

A: 32.820633401565765 B: 1.0 k: 0.78778171689002

voici tracées les fonctions approximant les valeurs de chaque série

```
In [ ]: def plot_func(temps, f_lib, name):
    def monocomp_function(t, A, B, k):
        return A - A * np.exp(-k * t)
    popl, pcov = curve_fit(monocomp_function, temps, f_lib, p0=[max(f_lib), 1, 0],
                           time_values = np.linspace(min(temps), max(temps), 500))
    plt.plot(time_values, monocomp_function(time_values, *popl), label=name)
    plot_func(serie_temps, NC_df_exp_1["F.libérée"], "NC 1")
    plot_func(serie_temps, NC_df_exp_2["F.libérée"], "NC 2")
    plot_func(serie_temps, Toposar_df_exp_1["F.libérée"], "Toposar 1")
    plot_func(serie_temps, Toposar_df_exp_2["F.libérée"], "Toposar 2")
    plt.title('F.libérée vs. Temps')
    plt.xlabel('Temps')
    plt.ylabel('F.libérée')
    plt.legend()
```

Out[]: <matplotlib.legend.Legend at 0x21abc6f6950>



Nous avons utilisé ANOVA pour comparer les 2 séries d'expérience pour chaque formulation, en commençant par les nanocristaux :

```
In [ ]: # Importation du module stats de SciPy pour les analyses statistiques
from scipy import stats

# Exécution d'une ANOVA à un facteur (F-test) pour comparer les moyennes de la f
# entre deux expériences différentes pour le groupe NC
anova_result = stats.f_oneway(NC_df_exp_1["F.libérée"], NC_df_exp_2["F.libérée"])

# Affichage du résultat de l'ANOVA
print(anova_result)
```

F_onewayResult(statistic=0.26481918755027956, pvalue=0.6138636176897975)

puis ensuite le Toposar

```
In [ ]: from scipy import stats

anova_result = stats.f_oneway(Toposar_df_exp_1["F.libérée"], Toposar_df_exp_2["F.libérée"])

anova_result
```

Out[]: F_onewayResult(statistic=0.02641159401051536, pvalue=0.8729339609709437)

Le modèle utilisé pour approximer au mieux le jeu de données intègre des variables catégorielles, permettant des ajustements spécifiques pour chaque groupe :

$$F(t, \text{cat}) = (A + \delta_{\text{cat}}) \cdot (1 - e^{-(k + \epsilon_{\text{cat}})t})$$

où :

t représente le temps

cat indique la catégorie (par exemple, Toposar expérience 1, Toposar expérience 2, NC expérience 1, NC expérience 2)

A et k sont les paramètres de base du modèle

δ_{cat} et ϵ_{cat} sont les ajustements des paramètres A et k , respectivement, pour chaque catégorie.

```
In [ ]: # Importation de la fonction d'optimisation minimize de scipy
from scipy.optimize import minimize

# Préparation des catégories pour les données: 0 pour Toposar 1, 1 pour Toposar
category = np.array([0]*9 + [1]*9 + [2]*9 + [3]*9)

# Fonction modèle généralisée prenant en compte les ajustements par catégorie
def generalized_model(params, t, cat):
    # Paramètres de base A et k
    A, k = params[:2]
    # Ajustements delta_A et delta_k pour chaque catégorie
    delta_A = params[2 + cat*2]
    delta_k = params[3 + cat*2]
    # Calcul de la valeur de la fonction avec ajustements
    A_cat = A + delta_A
    k_cat = k + delta_k
    return A_cat * (1 - np.exp(-k_cat * t))

# Fonction objective à minimiser: somme des carrés des résidus
def objective_function(params, t, f_liberee, cat):
    # Calcul des prédictions pour chaque point de données et calcul des résidus
    predictions = np.array([generalized_model(params, t[i], cat[i]) for i in range(len(t))])
    # Somme des carrés des différences entre prédictions et observations
    return np.sum((predictions - f_liberee) ** 2)

# Deviner initialement les paramètres pour l'optimisation
initial_guess = [45, 1] + [0, 0]*4 # A, k, et ajustements initiaux pour chaque

# Exécution de l'optimisation pour minimiser la fonction objective
result = minimize(objective_function, initial_guess, args=(df["Temps"], df["F.libérée"]))

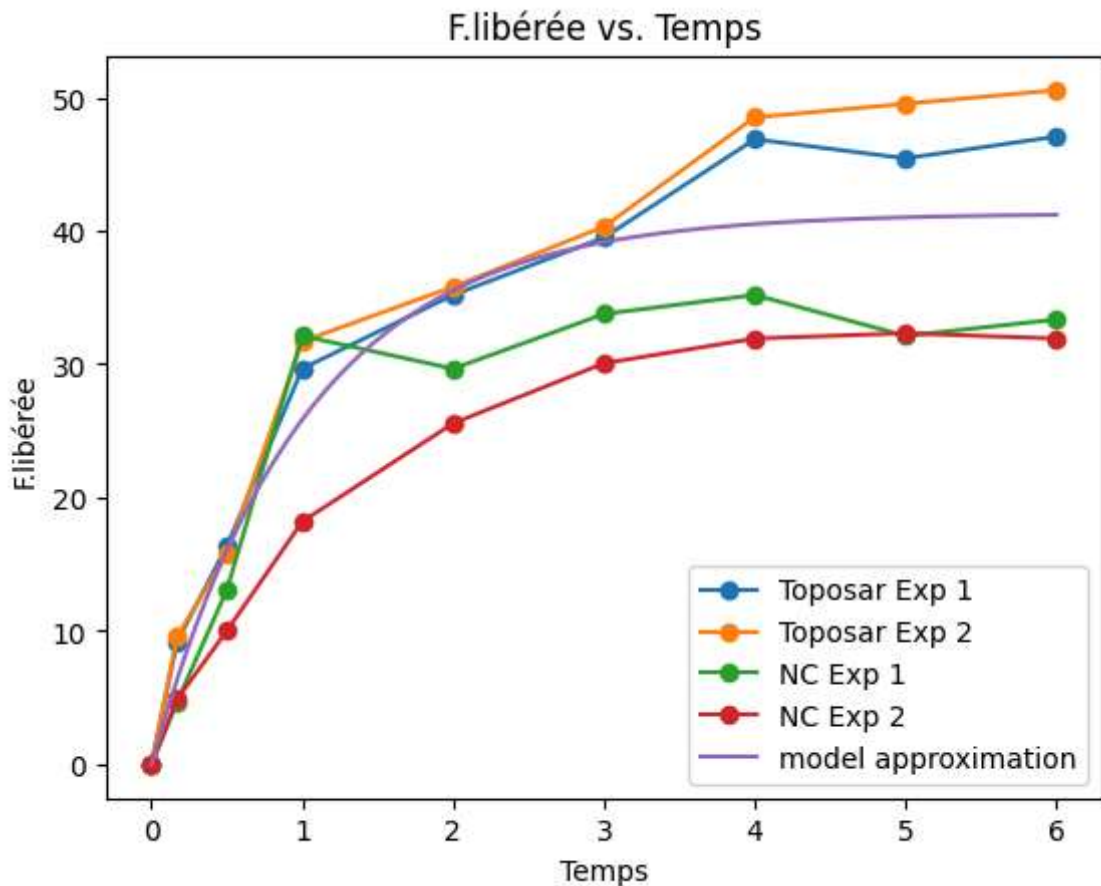
# Affichage des paramètres optimisés
result.x
```

```
Out [ ]: array([41.3118803 ,  0.9830321 ,  4.54436129, -0.08760819,  7.74850341,
                -0.16861058, -7.48943961,  0.43447149, -8.49155353, -0.19522921])
```

```
In [ ]: plt.plot(serie_temps, Toposar_df_exp_1["F.libérée"], label='Toposar Exp 1', mark
plt.plot(serie_temps, Toposar_df_exp_2["F.libérée"], label='Toposar Exp 2', mark
plt.plot(serie_temps, NC_df_exp_1["F.libérée"], label='NC Exp 1', marker='o')
plt.plot(serie_temps, NC_df_exp_2["F.libérée"], label='NC Exp 2', marker='o')
plt.plot(time_values, monocomp_function(time_values, 41.3118803 , 1,0.9830321 ))

plt.title('F.libérée vs. Temps')
plt.xlabel('Temps')
plt.ylabel('F.libérée')
```

```
plt.legend()
plt.show()
```



nous avons utilisé ce même programme pour produire le modèle approximant le groupe d'expérience des Toposar :

```
In [ ]: from scipy.optimize import minimize
import numpy as np

category = np.array([0]*9 + [1]*9)

def generalized_model(params, t, cat):
    A, k = params[:2]
    delta_A = params[2 + cat*2]
    delta_k = params[3 + cat*2]
    A_cat = A + delta_A
    k_cat = k + delta_k
    return A_cat * (1 - np.exp(-k_cat * t))

# Fonction objective à minimiser
def objective_function(params, t, f_liberee, cat):
    predictions = np.array([generalized_model(params, t[i], cat[i]) for i in range(len(t))])
    return np.sum((predictions - f_liberee) ** 2)

initial_guess = [50, 1] + [0, 0]*2

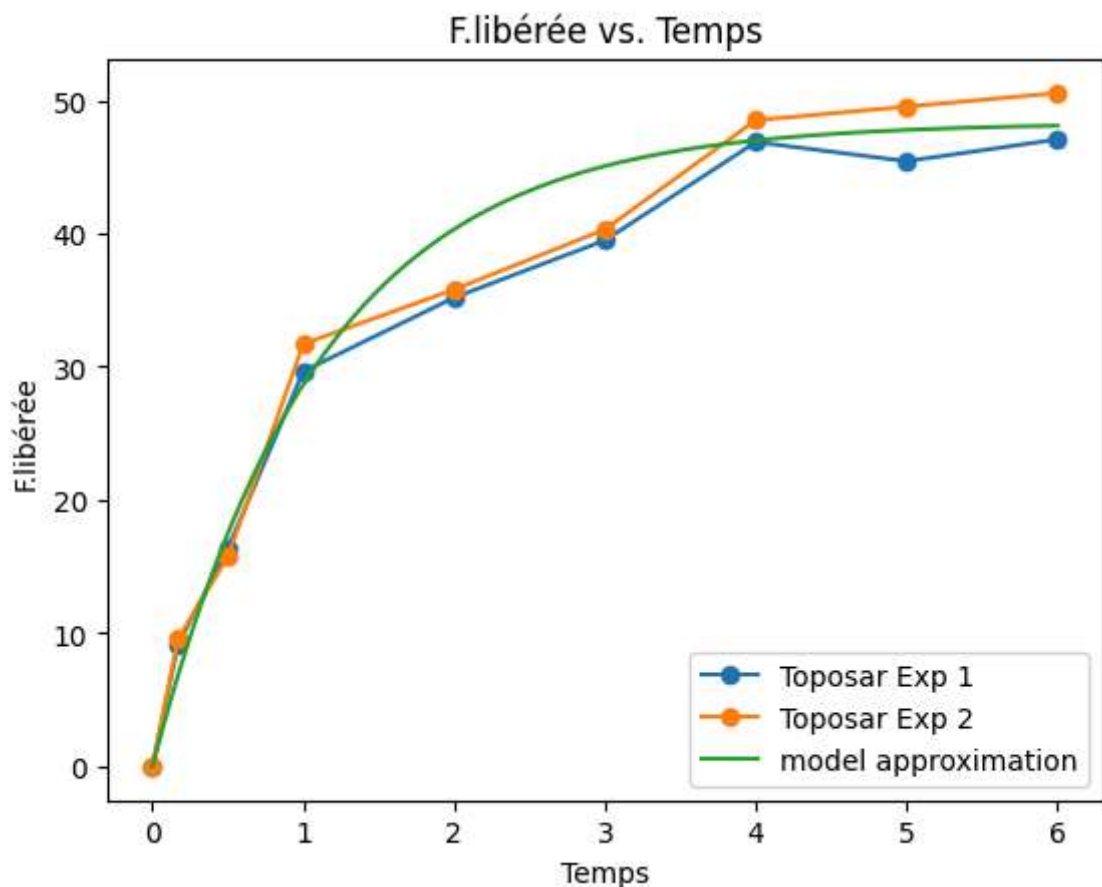
result = minimize(objective_function, initial_guess, args=(Toposar_df["Temps"],
result.x
```

```
Out[ ]: array([ 4.83055443e+01,  9.03274262e-01, -2.44939860e+00, -7.85977899e-03,
        7.54937917e-01, -8.88568634e-02])
```

```
In [ ]: plt.plot(serie_temps, Toposar_df_exp_1["F.libérée"], label='Toposar Exp 1', mark
plt.plot(serie_temps, Toposar_df_exp_2["F.libérée"], label='Toposar Exp 2', mark
plt.plot(time_values, monocomp_function(time_values,48.31, 1, 0.9 ) , label='mod

plt.title('F.libérée vs. Temps')
plt.xlabel('Temps')
plt.ylabel('F.libérée')

plt.legend()
plt.show()
# Show Legend
```



nous avons utilisé ce même programme pour produire le modèle approximant le groupe d'expérience des NC

```
In [ ]: from scipy.optimize import minimize
import numpy as np

category = np.array([0]*9 + [1]*9)

def generalized_model(params, t, cat):
    A, k = params[:2]
    delta_A = params[2 + cat*2]
    delta_k = params[3 + cat*2]
    A_cat = A + delta_A
    k_cat = k + delta_k
    return A_cat * (1 - np.exp(-k_cat * t))
```



```
def objective_function(params, t, f_liberee, cat):
    predictions = np.array([generalized_model(params, t[i], cat[i]) for i in range(len(t))])
    return np.sum((predictions - f_liberee) ** 2)

initial_guess = [35, 1] + [0, 0]*2

result = minimize(objective_function, initial_guess, args=(NC_df["Temps"], NC_df["F.libérée"]), method='Nelder-Mead')

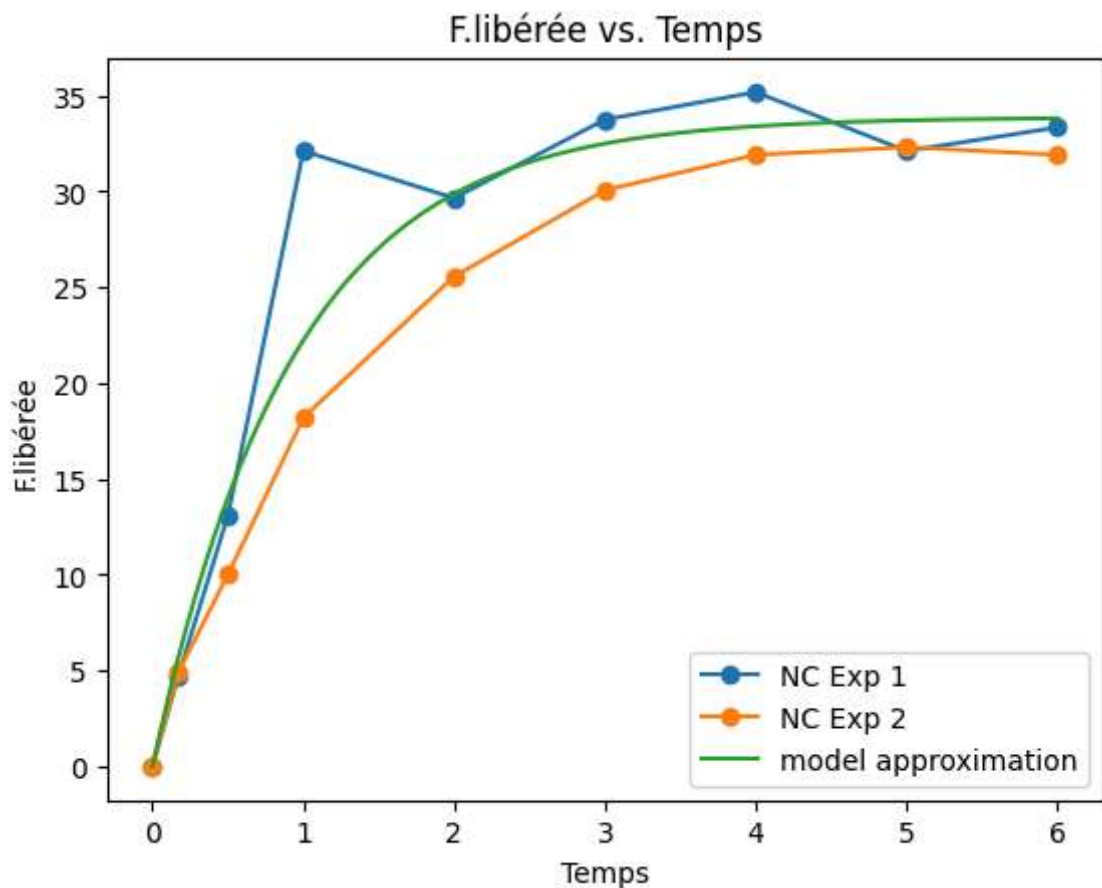
result.x
```

```
Out[ ]: array([33.88097849, 1.06844381, -0.05867515, 0.34910535, -1.06034561,
               -0.28066209])
```

```
In [ ]: plt.plot(serie_temps, NC_df_exp_1["F.libérée"], label='NC Exp 1', marker='o')
plt.plot(serie_temps, NC_df_exp_2["F.libérée"], label='NC Exp 2', marker='o')
plt.plot(time_values, monocomp_function(time_values, 33.88097849, 1, 1.06844339))

plt.title('F.libérée vs. Temps')
plt.xlabel('Temps')
plt.ylabel('F.libérée')

plt.legend()
plt.show()
```



à partir des paramètres obtenues pour chaque modèle, nous pouvons ainsi calculer les résidues de chaque modèle :


```
In [ ]: #modèle approximant Les 4 séries

# Définition de La fonction du modèle qui retourne La fraction libérée en foncti
# avec Les paramètres A et k estimés précédemment
def model_function(t):
    return 42.31178488 * (1 - np.exp(-0.98304299 * t))

# Calcul des valeurs prédites par Le modèle pour Les temps observés dans Le Data
f_predicted = model_function(df["Temps"])

# Calcul des résidus (différence entre Les valeurs observées et prédites)
# puis élévation au carré de ces différences pour obtenir Les carrés des résidus
squared_residuals = (df["F.libérée"] - f_predicted) ** 2

# Somme des carrés des résidus (SSR) pour évaluer L'ajustement global du modèle
ssr = np.sum(squared_residuals)
```

```
In [ ]: #modèle approximant Le Toposar

def model_function(t):
    return 48.31 * (1 - np.exp(-0.90 * t))

f_predicted = model_function(Toposar_df["Temps"])

squared_residuals = (Toposar_df["F.libérée"] - f_predicted) ** 2

ssr = np.sum(squared_residuals)
```

```
In [ ]: #modèle approximant Les nanocristaux

def model_function(t):
    return 38.88097853 * (1 - np.exp(-1.06844339 * t))

f_predicted = model_function(NC_df["Temps"])

squared_residuals = (NC_df["F.libérée"] - f_predicted) ** 2

ssr = np.sum(squared_residuals)
```