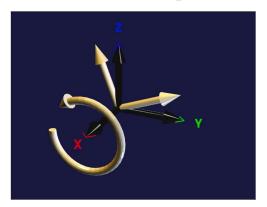
# Curve e Superfici per il Design Laboratorio - 1

Prof. Anna Scotti

2 Aprile 2019

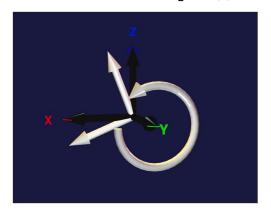
#### Rotazioni: Asse x

$$R_{\mathsf{x}}(\theta) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ 0 & \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{bmatrix} \tag{1}$$



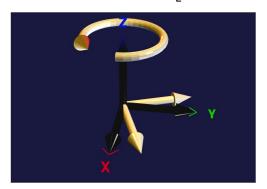
## Rotazioni: Asse y

$$R_{y}(\theta) = \begin{bmatrix} \cos(\theta) & 0 & \sin(\theta) \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin(\theta) & 0 & \cos(\theta) \end{bmatrix}$$
 (2)



#### Rotazioni: Asse z

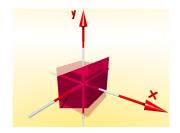
$$R_{z}(\theta) = \begin{bmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) & 0\\ \sin(\theta) & \cos(\theta) & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
 (3)

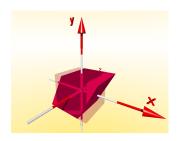


# Tagli

Taglio in direzione x sulle facce con normale y:

$$T_{xy} = \begin{bmatrix} 1 & k_x & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
 (4)





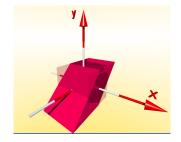
Taglio in direzione y sulle facce con normale x:

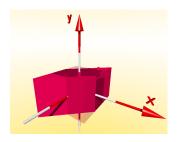
$$T_{yx} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ k_y & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
 (5)

# Tagli[2]

Taglio in direzione z sulle facce con normale x:

$$T_{zx} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ k_z & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
 (6)





Taglio in direzione z sulle facce con normale y:

$$T_{zy} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & k_z & 1 \end{bmatrix}$$
 (7)

# Scalatura, Riflessione, Proiezione

Scalatura

$$S = \begin{bmatrix} S_x & 0 & 0 \\ 0 & S_y & 0 \\ 0 & 0 & S_z \end{bmatrix} \tag{8}$$

Riflessione

$$F = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} - 2 \begin{bmatrix} n_x \\ n_y \\ n_z \end{bmatrix} [n_x \quad n_y \quad n_z]$$
 (9)

Proiezione

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} n_x \\ n_y \\ n_z \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} n_x & n_y & n_z \end{bmatrix}$$
 (10)

# Coordinate omogenee

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & t_1 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & t_2 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & t_3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11}x + a_{12}y + a_{13}z + t_1 \\ a_{21}x + a_{22}y + a_{23}z + t_2 \\ a_{31}x + a_{32}y + a_{33}z + t_3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

#### II FranzPlot in breve

FranzPlot nasce come strumento software specificamente come supporto per la didattica di questo corso.

- ► É in grado di rappresentare attraverso un rendering superfici e curve parametriche.
- La creazione e la trasformazione degli oggetti rappresentati avviene attraverso la produzione di diagrammi (grafi).
- Ogni elemento del grafo ha una funzione specifica ed usualmente è legato ad uno o più elementi aggiuntivi.
- FranzPlot è al momento disponibile come eseguibile per Windows su Beep nella cartella FranzPlot-DCS.

#### Come avviare FranzPlot

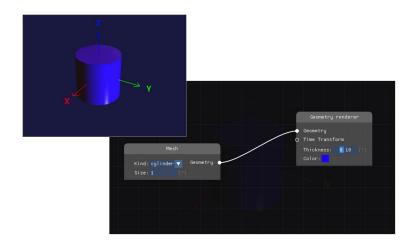
- ▶ Una volta scaricato l'eseguibile franzplot.exe e spostato nella cartella dove si intende lavorare (possibilmente sul disco locale - nei computed del laboratorio informatico è usualmente indicato con Z:), è possibile eseguirlo normalmente per avviare il programma.
- Nel caso si presentassero problemi di visualizzazione, potrebbe rivelarsi necessario scaricare dalla stessa cartella BeeP anche il file launcher. bat ed eseguirlo.

## Esercizio 1: prendere familiarità con FranzPlot

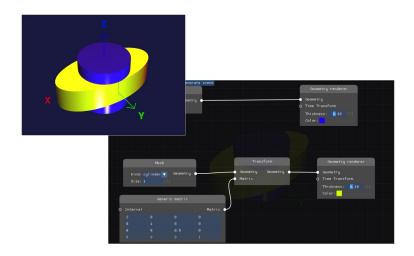
FranzPlot ha a disposizione una piccola libreria di figure geometriche primitive, figure solide già costruite, accessibile attraverso il menu: Geometries →Primitive.

- Disegnare un cilindro con asse parallelo a z ed altezza 1.
  - ► Elementi da utilizzare: Geometries → Primitives, Geometry Renderer.
- Effettuare uno scaling con  $S_x = 2$ ,  $S_v = 1$ ,  $S_z = 0.5$ .
  - ► Elementi aggiuntivi da utilizzare: Transformations→ Generic Matrix e Transformations→Transform

## Esercizio 1 - i



## Esercizio 1 - ii



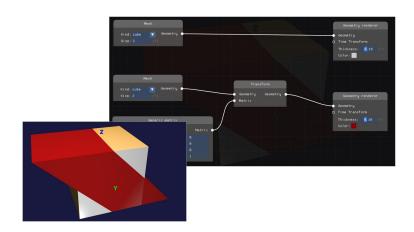
#### Esercizio 2: Identificare una trasformazione

- Disegnare un cubo centrato sull'origine, con lati di misura 2 (notare che nella primitiva è possibile fissare un parametro che influenza la dimensione dell'oggetto).
- Applicare al cubo la seguente matrice:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

▶ Di che trasformazione si tratta? Qual'è il volume del cubo deformato?

### Esercizio 2 - i



# Esercizio 3: Trasformazioni tempo dipendenti con FranzPlot

Riprendendo il grafo dell'Es.1, aggiungere al cilindro deformato una trasformazione nel tempo del tipo:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & t \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

► Utilizzare l'elemento Transformations → Time Transform Attenzione: l'uso della lettera t per indicare la variabile temporale in questa matrice è mandatoria.



#### Esercizio 4 - Riflessione

- Creare un oggetto 'dado' utilizzando il comando Primitive, con fattore di scala 0.5.
- ▶ Traslare il centro dell'oggetto in  $\langle 2,1,0 \rangle$  (combinando gli elementi Transformations → Translation Matrix e Vector).
- Riflettere l'oggetto rispetto al piano con normale  $\mathbf{N} = [1, 1, 0]^T$ .
- Rappresentare il piano di riflessione.

#### Esercizio 4 - i - La matrice di trasformazione

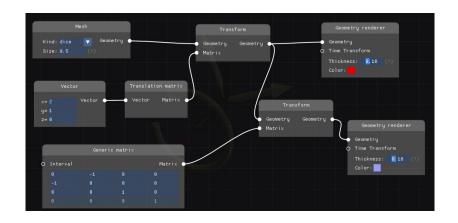
Come prima cosa, occorre normalizzare **N**.

$$\sqrt{\mathbf{N}\cdot\mathbf{N}} = \sqrt{N_x^2 + N_y^2 + N_z^2} = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

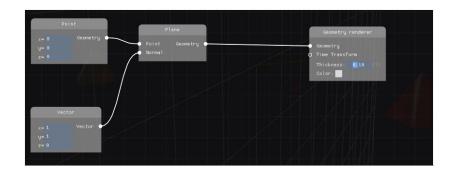
Applicando la formula per la trasformazione di 'proiezione':

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} - 2 \left( \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

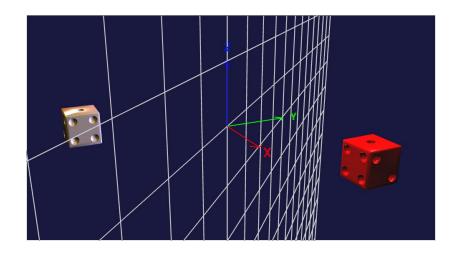
## Esercizio 4 - ii - L'oggetto riflesso



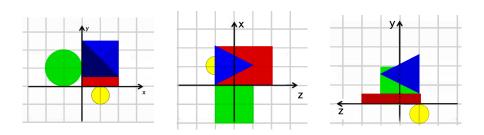
# Esercizio 4 - iii - Il piano



# Esercizio 4 - iv



# Per Casa: Proiezioni ortogonali



Creare un'organizzazione di oggetti le cui proiezioni sui piani cartesiani riproducono le figure sovrastanti.