情報学基礎第11回

9章 画像処理

管理工学科

担当:篠沢 佳久

本日の内容①

- 画像処理(9章)
 - 画像の成り立ち(9.1節)
 - 濃度変換処理(9.2節)
 - 空間フィルタリング処理(9.3節)
 - 幾何学的変換処理(9.4節)
 - 物体領域抽出(9.5節)
- 第四回課題(締め切り6/28(水)23:50)
- 第五回課題(締め切り7/12(水)23:50)

本日の内容②

• デジタル画像の成り立ちについて理解する

デジタル画像に対して様々な効果を与える「画像処理」について理解する

画像処理ソフトを利用して、画像処理の実践について学ぶ

画像処理ソフト

- 教科書にはGIMPによる処理方法が記載
 - http://www.gimp.org/
- ITCの演習部屋で利用できる画像処理ソフト
 - GIMP
 - Adobe Photoshop

注意

- 自宅のコンピュータにインストールしたい場合, GIMP は無料だが, Photoshopは有償である
- ITCの各部屋に何が入っているか知りたい場合: http://www.hc.itc.keio.ac.jp/ja/com_pcroom_winapp_hc.html

GIMP

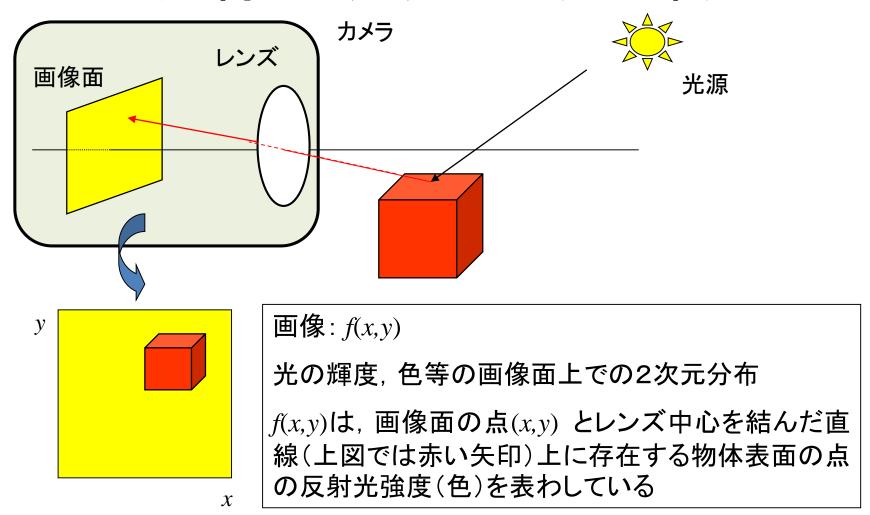
- 画像処理ソフト
 - http://www.gimp.org/





画像の成り立ち

画像の成り立ち(9.1節)



デジタル画像①

- 画像撮像素子
 - 画像面の光強度分布 f(x,y) を計測
 - 1-2cm 四方程度のサイズの半導体素子
 - 数千×数千の「画素」が並んでいる

- デジタル画像
 - 各画素の受光強度データの2次元配列
 - カラー画像の場合
 - 1画素 8bit(256階調)×3色(RGB)=3byte
 - 画素数(例:1920x1080画素)×3byteのデジタルデータ

画像撮像素子の例







これが画像撮像素子 このカメラでは、17.3×13.0mm

離散値への変換(アナログラデジタル)

アナログ:連続した量

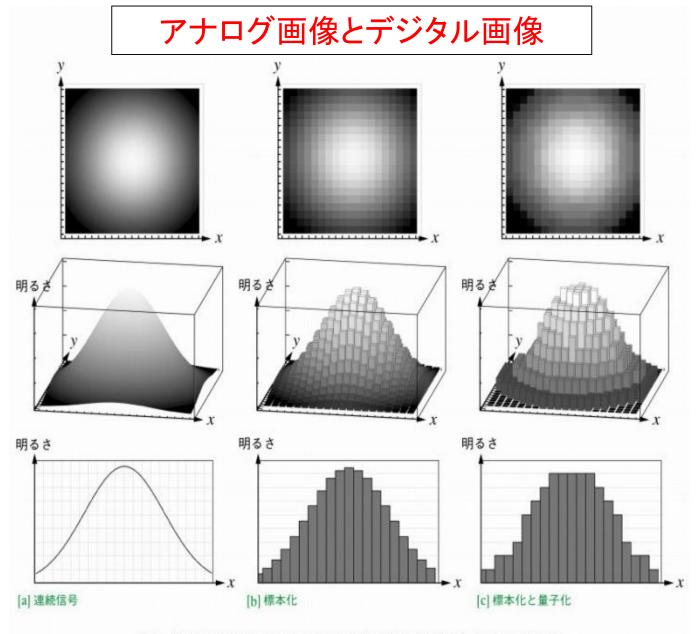
デジタル:離散量(とびとびの値しかない)

• 離散化:

連続した値を非連続(離散)の値に変換すること(アナログ → デジタル)

- 標本化(サンプリング): 時系列に沿って変化する連続的な値から, 一定の時間間隔ごとの値を測定すること.
- 量子化:

連続データを離散値で近似すること. 多くの場合, 標本化した結果のデータに対して適用する.



「ディジタル画像処理」2004年/財団法人画像情報教育振興協会(CG-ARTS協会)

デジタル画像②

カラー画像

X



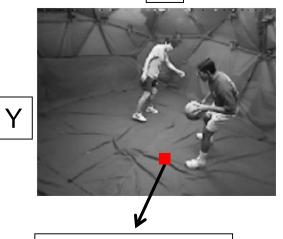
座標(x,y) 色の情報量

R(赤)G(緑)B(青)

各色を0~255の値で表現 → 画素数(X×Y)×3バイト

白黒濃淡画像

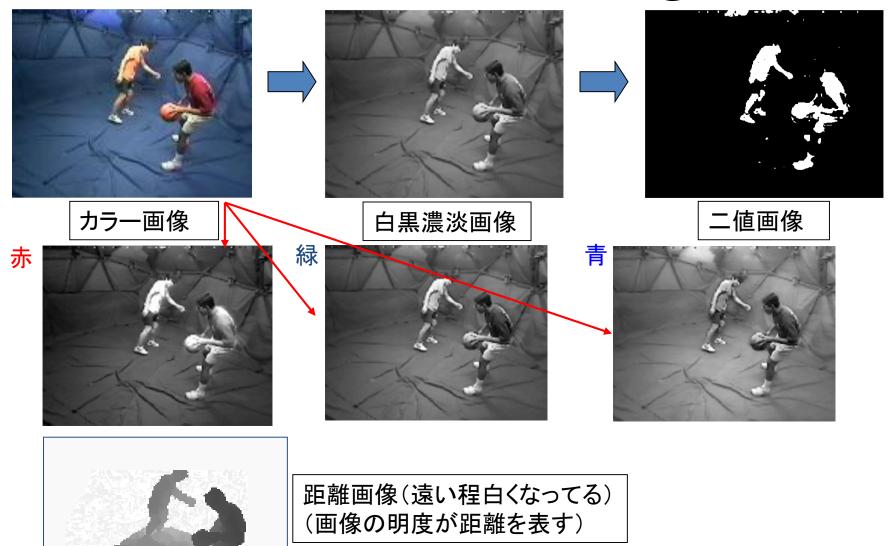
X



座標(x,y) 明るさの情報量

明るさを0~255の値で表現 → 画素数(X×Y)×1バイト

色々なデジタル画像②



デジタル画像のフォーマット(規格)

RAW

- 撮影画像そのままのデータ(標準規格無し)
- 全画素数×3バイトのデータ量

JPEG

- 通常のデジタル画像で広く利用
- 非可逆圧縮画像フォーマット(画質劣化有)
- RAWの5分の1 程度のデータサイズ(画像内容に大きく依存するのでー概には言えない)

BMP

- 非圧縮画像データフォーマットの代表的規格
- 画像のサイズ等のデータを保存している「ヘッダ」付き

TIFF

- 非圧縮画像データだけではなく、色々な圧縮フォーマット(画質劣化の無いデータ圧縮等)にも対応している規格

濃度変換処理

画像に対する各種処理







元画像

何らかの処理を した結果得た画像

- いろいろな処理がある.
 - 濃度変換処理, 空間フィルタリング処理, 幾何学的変換処理, 物体領域抽出 などなど

濃度変換処理(9.2節)

画像の各画素値を一定のルールに従って別の濃度値に変換する処理

画像の明るさ、コントラスト(輝度の差), 色合い等の調整

濃度変換処理

元画像



変換処理



変換後 の画像

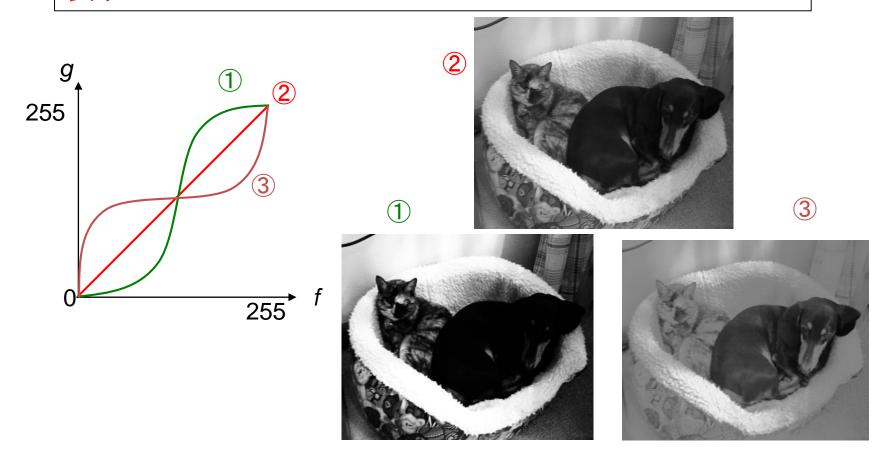
見やすくなるように変換 鮮明になるように変換





トーンカーブ

入力画像の画素値 f と出力画像の画素値 g の関係を 表すカーブ



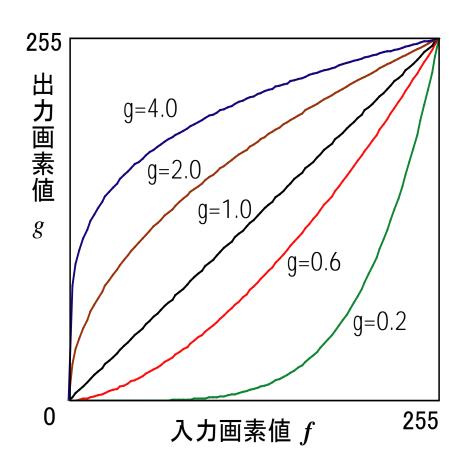
ガンマ変換①

- ガンマ(γ)のような形をしているトーンカーブを使った変換
- 具体的には次式で表現される

ガンマ変換

$$g = 255 \left(\frac{f}{255}\right)^{\frac{1}{\gamma}}$$

GIMP:「色」→「レベル」→ガンマ値の入力→「この設定をトーンカーブで調整」



ガンマ変換②

・ガンマ変換の例







 $\gamma = 1.0$

 $\gamma = 2.0$

 $\gamma = 0.6$





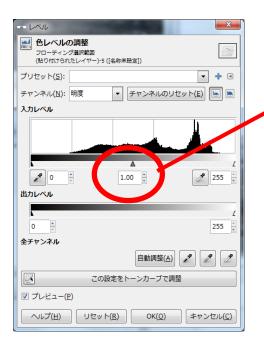


 $\gamma = 1.0$

 $\gamma = 2.0$

 $\gamma = 0.6$

GIMPメニュー 【色】→【レベル】

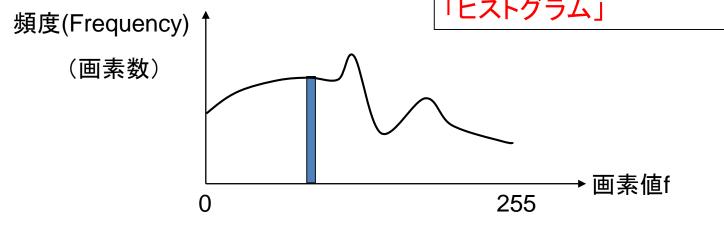


ここの数字が ガンマ値

画像のヒストグラム①

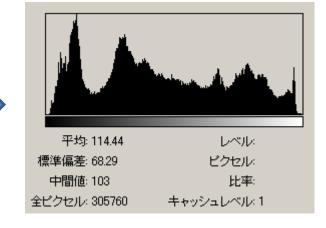
• 画素値f毎の画素の出現頻度

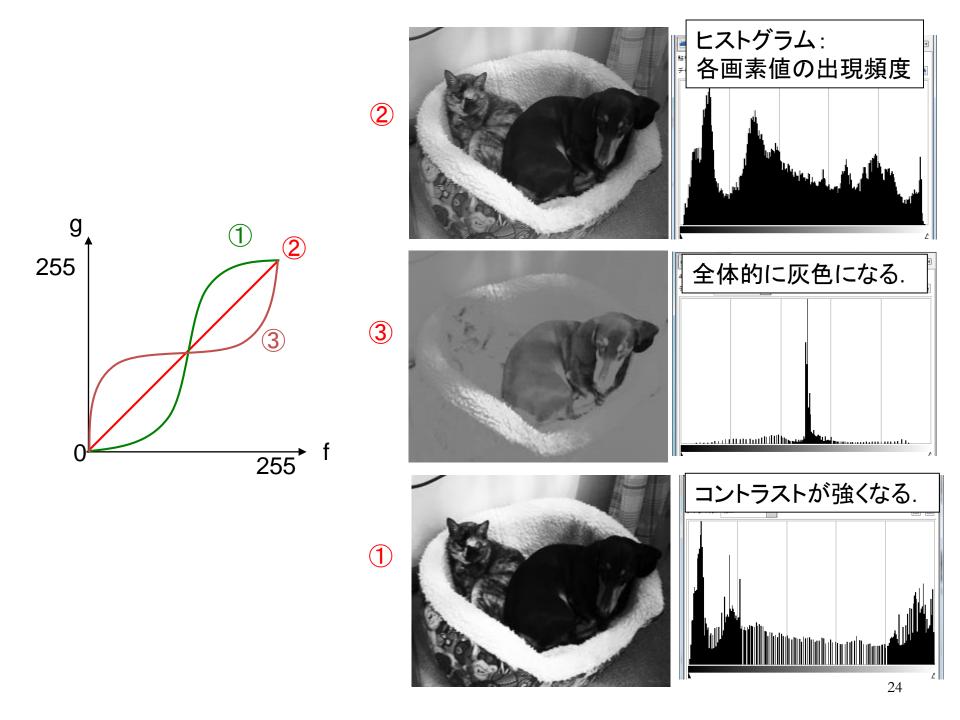
GIMP:「色」→「色の情報」→ 「ヒストグラム」





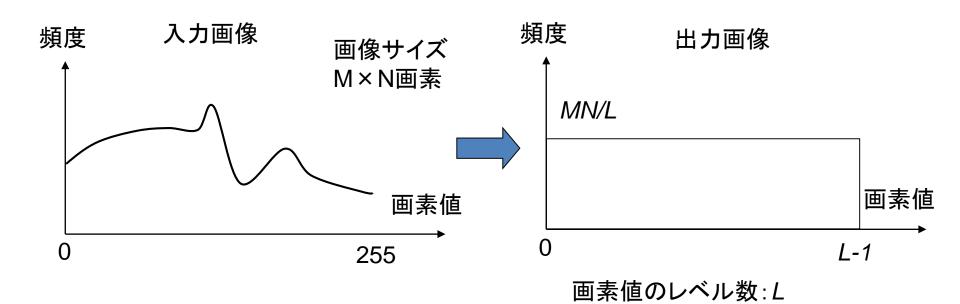
ヒストグラム





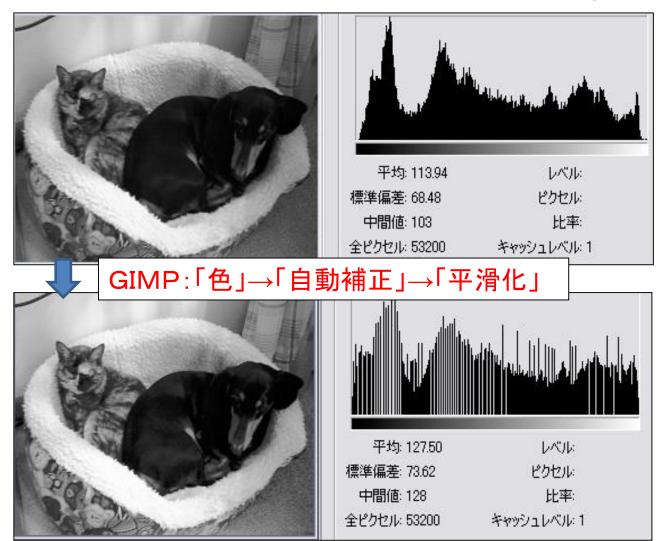
ヒストグラム均等化①

ヒストグラムに偏りがある画像に対して、全ての画像値でヒストグラムが均等になるように変換を行なう

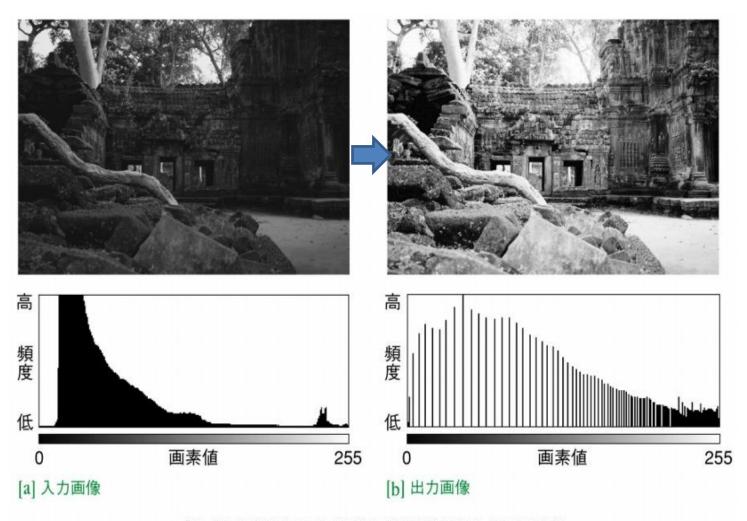


出力画像における同一レベルの画素数(頻度)がMN/Lになるように画素値の変換を行う

ヒストグラム均等化②



ヒストグラム均等化の例①



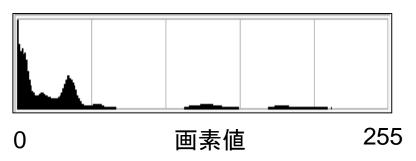
「ディジタル画像処理」2004年 / 財団法人画像情報教育振興協会(CG-ARTS協会)

ヒストグラム均等化の例②

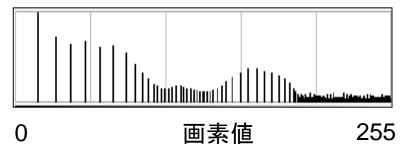




頻度



頻度



空間フィルタリング処理

空間フィルタリング処理①(9.3節)

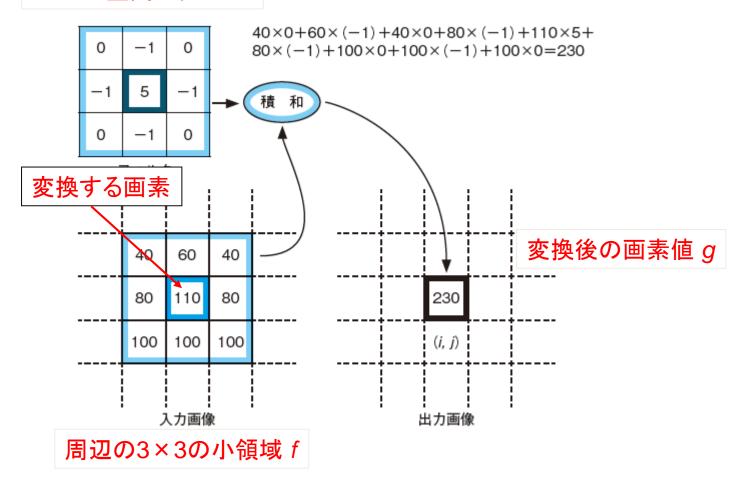
• 各画素について、その画素周辺のN×N画素の小領域と、N×Nの空間フィルタとの積和を行なう

入力画像をf, 空間フィルタをhとした場合, 下記の式に基づいて変換後の画素値gを求める

$$g(i,j) = \sum_{k=-\frac{N}{2}}^{\frac{N}{2}} \sum_{l=-\frac{N}{2}}^{\frac{N}{2}} f(i-k, j-l)h(k+1, l+1)$$

空間フィルタリング処理②

3×3の空間フィルタ h



以上の処理を全ての画素で行なう

空間フィルタリング処理③

入力画像 *f(x,y)*

2	4	1	3
1	6	2	3
1	2	2	5
5	4	2	1

平滑化フィルタ h

$$h(i,j) = \frac{1}{9} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

出力画像 g(x,y)





(1+3+2+3)/9

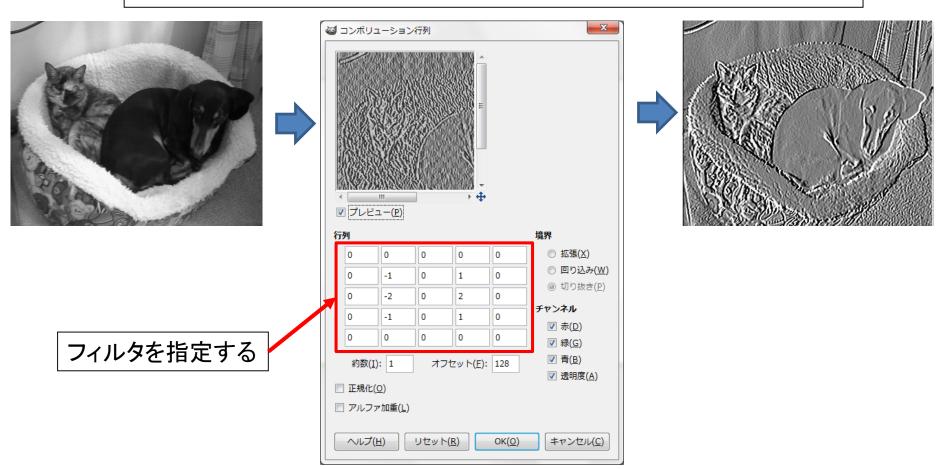
(2+4+1+1+6+
2+1+2+2)/9

1.444	1.778	2.111	1.000
1.778	→ 2.333	3.111	1.778
2.111	2.778	3.000	1.667
1.333	1.778	1.778	1.111

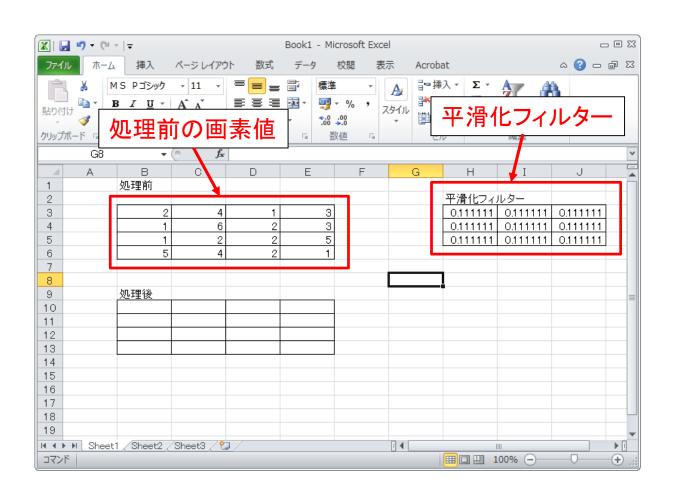
領域外の画素値は0として計算

GIMPでの空間フィルタリング処理

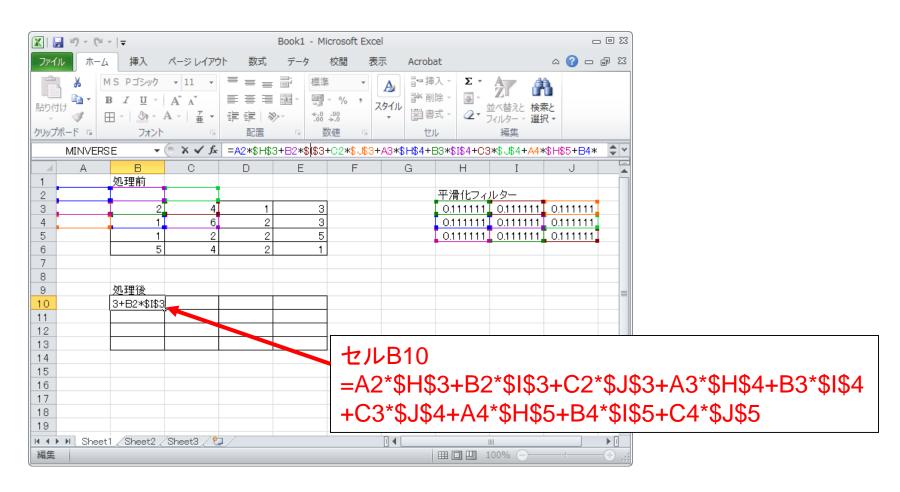
GIMP:「フィルタ」→「汎用」→「コンボリューション行列」



表計算を用いての処理例①

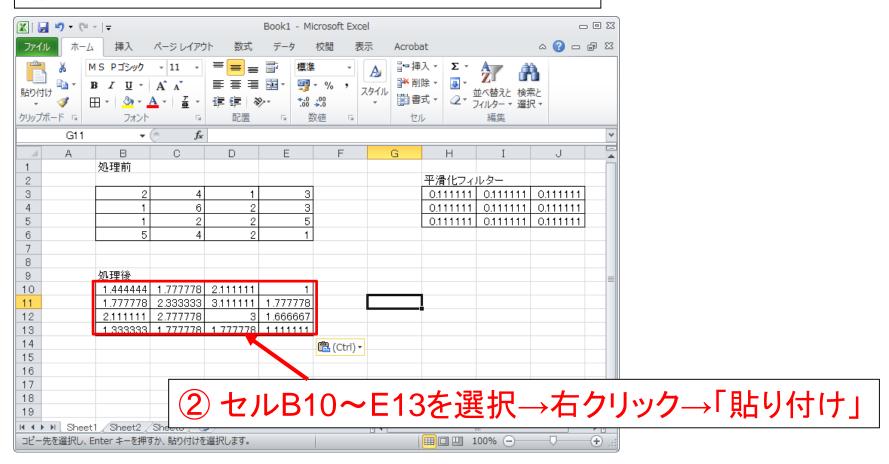


表計算を用いての処理例②



表計算を用いての処理例③

① セルB10を選択→右クリック→「コピー」



空間フィルタリング処理の種類

- 平滑化フィルタ
 - 周辺(例えば3×3画素)の画素の平均値で置き 換えることにより「平滑化」する.
 - ノイズ除去などのために使用.
 - 横方向平滑化や縦方向平滑化がある.
- エッジ検出(差分)
 - 1次差分(Sobelフィルタ)
 - 横または縦方向で変化の大きいところを強調.
 - 2次差分(Laplacianフィルタ)
- 鮮鋭化フィルタ

平滑化フィルタ

平滑化フィルタ

$$h(i,j) = \frac{1}{9} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$







横方向平滑化

$$h(i, j) = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

縱方向平滑化

$$h(i,j) = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \qquad h(i,j) = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

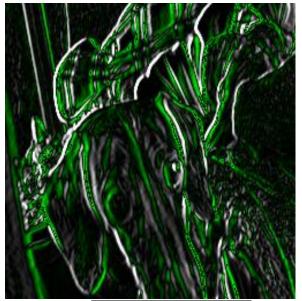
エッジ検出(差分)

- 1次差分(Sobel フィルタ)
 - hx · · · 横方向差分(+縱方向平滑化)
 - hy · · · 縱方向差分(+横方向平滑化)

$$h_{x} = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ -2 & 0 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad h_{y} = \begin{bmatrix} -1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

• 2次差分(Laplacian フィルタ)

$$h = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$



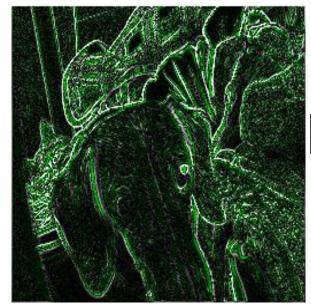




縦方向Sobel



原画像



ラプラシアン

白は正値 緑は負値

鮮鋭化フィルタ

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$h(i,j) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 5 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$



鮮鋭化





鮮鋭化フィルタの例①





[a] 入力画像 (グレースケール)

[b] 鮮鋭化フィルタの結果

(出典:[a] ©1994 Bluestar Corporation)

「ディジタル画像処理」2004年/財団法人画像情報教育振興協会(CG-ARTS協会)

鮮鋭化フィルタの例②



[a] 入力画像 (カラー)



[b] 鮮鋭化フィルタの結果

幾何学的変換処理

幾何学的変換処理①(9.4節)

- 画素値は変化させずに、画素の位置を変化させる 処理
 - 拡大、縮小、回転、鏡像

- 2D→2Dの座標変換
 - (x,y)の画素値を(u,v)に座標変換

$$\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = f \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

幾何学的変換処理②,

(a) 平行移動

$$\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$$

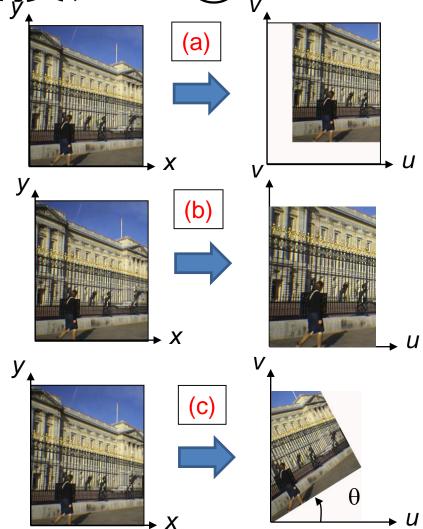
(b) 拡大·縮小

$$\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

(c) 回転

$$\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

GIMP:「ツール」→「変形ツール」



(d) 反転

① x=a について反転(線対称)

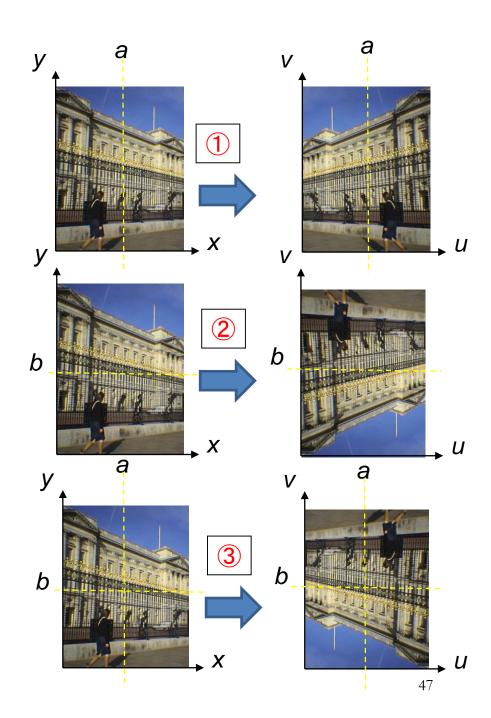
$$\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2a \\ 0 \end{bmatrix}$$

② y=b について反転(線対称)

$$\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 2b \end{bmatrix}$$

③点(a,b) について反転(点対称)

$$\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2a \\ 2b \end{bmatrix}$$



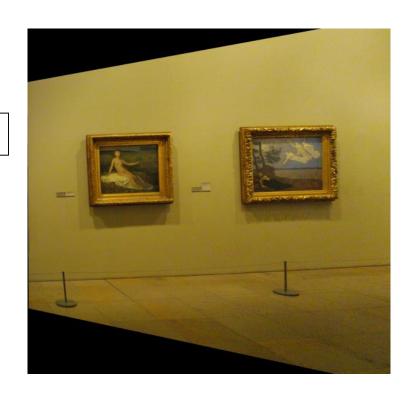
射影変換①

• カメラの撮影した方向を疑似的に回転させて、撮影の向きを変化



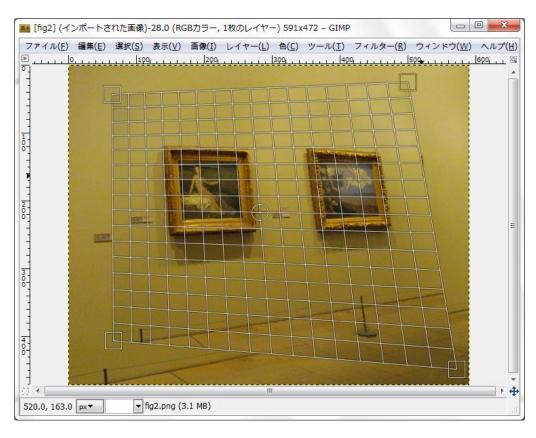
射影変換





射影変換②

- GIMP
 - 【ツール→変形ツール→遠近法】



→ 射影変換の利用による絵画写真の補正例







入力画像2

射影変換により真正面の画像に変換







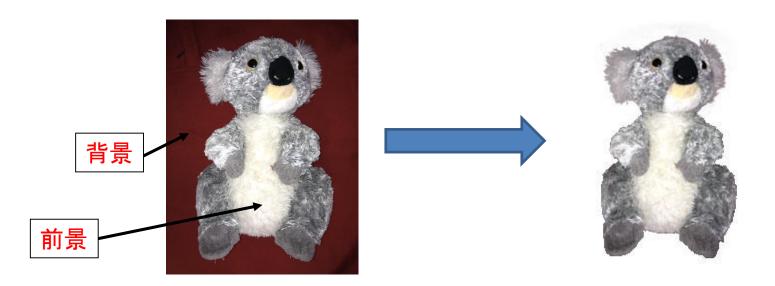


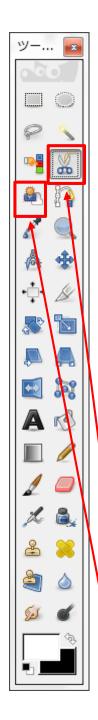
絵画領域のみ合成

物体抽出処理

9.5 物体領域抽出

- 撮影対象の被写体が存在する領域を「前景」物体として抽出し、それ以外の「背景」と分離する処理
 - マッティング(Matting)とも呼ぶ.
 - GIMPでは、大きく次の二つの方法で抽出できる.
 - ・【ツール】→【選択ツール】→【前景抽出選択】
 - ・【ツール】→【選択ツール】→【電脳ばさみ】

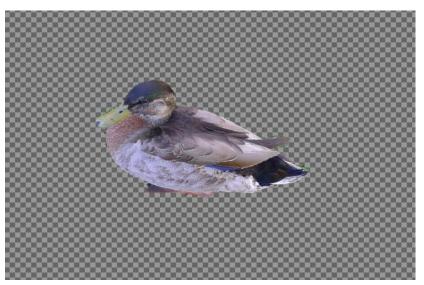




電脳はさみ

GIMP→「ツールボックス」→「電脳はさみ」→境界をクリック→前景をクリック





電脳はさみ

前景抽出選択

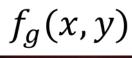
前景のみを抽出

前景と背景の合成処理

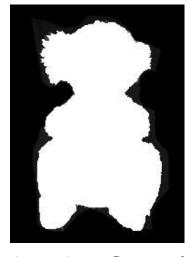
- 物体(前景)を,任意の背景画像に合成する処理
- 前景画像を $f_g(x,y)$, 背景画像を $b_g(x,y)$
- $\alpha(x,y)$ は前景画像中の物体領域を表す
 - $-\alpha(x,y)=1$: 画素(x,y)は物体領域内(前景)
 - $-\alpha(x,y)=0$: 画素(x,y)は物体領域外(背景)
 - $-0<\alpha(x,y)<1$: 画素(x,y)が物体領域の内外かが曖昧

合成画像
$$f(x,y) = \alpha(x,y) f_g(x,y) + \{1-\alpha(x,y)\}b_g(x,y)$$

前景画像中から対象物体を完全に切り出せない時,物体境界付近の画素に $0<\alpha(x,y)<1$ の値を割り当てることによって,より自然な背景合成が可能となる









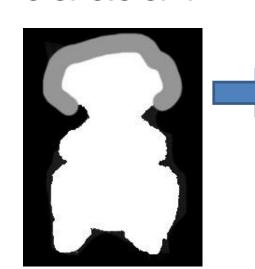


 $\alpha(x,y)=0$ or 1



 $b_g(x,y)$

 $\alpha(x, y)$ = 0 or 0.5 or 1





本日のまとめ

- 画像処理(9章)
 - 画像の成り立ち(9.1節)
 - 濃度変換処理(9.2節)
 - 空間フィルタリング処理(9.3節)
 - 幾何学的変換処理(9.4節)
 - 物体領域抽出(9.5節)
- ・ 次回は11章を読んで来て下さい
- 第四回課題の提出を忘れずに(6/28締め切り)