你好, world!

Liam

2024年5月15日

目录

1 PID 算法在成本控制领域的应用

常见的成本控制方法可分为认为干预和算法自动控制两种。顾名思义,人为干预是通过人工实时监控广告投放情况,当发现实际成本低于或超出预期预算时,通过人工调整广告出价或修改人群 定向等方式调节投放花费;算法自动控制是指采用相关算法,监控投放成本,并根据异常自动调节广告出价,达到控制成本的目的。

1.1 PID 控制算法简介

PID 算法包含了比例 (Proportion)、积分 (Integration)、微分 (Differentiation) 三个环节,其根据被控对象实际输出与目标值的偏差,按照三个环节进行运算,最终达到稳定系统的目的,其具体公式如下:

$$Err_t = target_{cpc_t} - real_{cpc_t}$$

$$U(t) = K_p(err(t) + \frac{1}{T_i} \int err(t) dt + T_d \frac{derr(x)}{dt})$$
(1)

其中:

• K_p: 比例增益

• T_i: 积分时间常数

• T_d: 微分时间常数

• err: 误差值

PID 算法在广告成本控制领域的应用

2 Uplift 算法在成本定价领域的应用

Tian'anmen Square is in the center of Beijing

Chairman Mao is in the center of 天安门广场。

3 ROI 公式推导

3.1 ROI 公式

$$ROI = \frac{CVR^{30} - CVR^5}{CVR^{30} * 30 - CVR^5 * 5} \propto \frac{CVR^{30} - CVR^5}{CVR^5}$$
 (2)

3.2 CVR 评分选择

假定选择两个价格档位,最低档 5 元,最高档 30 元(选择最高档和最低档,价格敏感性较为明显,容易学出来)。

3.3 边际 ROI 公式推导

边际 ROI 公式推导

$$ROI = \frac{bk^{30} - bk^{5}}{cost^{30} - cost^{5}}$$

$$= \frac{bk^{30} - bk^{5}}{bk^{30} * 30 - bk^{5} * 5}$$

$$= \frac{CVR^{30} - CVR^{5}}{CVR^{30} * 30 - CVR^{5} * 5}$$
(3)

分子分母同时除以曝光量 UV,假设 5 元档和 30 元档的曝光量 UV 是拉齐的,(如果不拉齐,就需要归一操作)

3.4 正比公式推导

正比公式推导

$$CAC = \frac{1}{ROI}$$

$$= \frac{CVR^{30}*30-CVR^{5}*5}{CVR^{30}-CVR^{5}}$$

$$= \frac{CVR^{30}*30-CVR^{5}*30+CVR^{5}*30-CVR^{5}*5}{CVR^{30}-CVR^{5}}$$

$$= 30 + \frac{CVR^{5}*25}{CVR^{30}-CVR^{5}} * 25$$

$$= 30 + \frac{CVR^{5}}{CVR^{30}-CVR^{5}} * 25$$
(4)

因此, $CAC \propto \frac{CVR^5}{CVR^{30}-CVR^5}$ 因此, $ROI \propto \frac{CVR^5}{CVR^{30}-CVR^5}$