

```

; 设置代码段的起始位置
BITS 16
SECTION MBR vstart=0x7c00

; 初始化堆栈
mov ax, cs
mov ds, ax
mov es, ax
mov ss, ax
mov sp, 0x7c00

_start:
    ; 清屏
    mov ax, 0600h
    mov bx, 0700h
    mov cx, 0
    mov dx, 184fh
    int 10h

    ; 打印菜单
    mov si, menu_windows
    call print_string
    mov si, menu_linux
    call print_string

    ; 处理用户输入
    call handle_input

    ; 无效选择, 重新显示菜单
    jmp _start

    ; 处理用户输入
handle_input:
    mov ah, 0
    int 16h
    cmp ah, 0
    je handle_input

    cmp al, '1'
    je windows_selected
    cmp al, '2'
    je linux_selected
    jmp handle_input

; 用户选择 Windows 分区操作
windows_selected:
    ;把MBR从0x7c00移到0x600

```

```

xor ax, ax
mov ss, ax
mov sp, 0x7c00
mov es, ax
mov ds, ax
mov si, 0x7c00
mov di, 0x600
mov cx, 0x200
cld
rep movsb

```

;这步是大坑之一，我们要跳转到新地址继续执行MBR剩余的代码，0x659需要你先编译再反编译看看sti这条命令的地址，注意是0x600加上偏移（即第几个字节）

```

push ax
push word 0x659
retf

```

;这里有点取巧，直接跳过了搜索活动分区的步骤，因为我们知道windows的加载器就在第一个分区的活动扇区，0x7be就是分区表第一个分区的入口（是移动到0x600后的位置，这里应该是固定的），下面是采用传统的int 13h 用CHS的方法，也可以用LBA

```

sti
mov bp, 0x7be
mov dl, [bp+0x0]
mov dh, [bp+0x1]
mov cl, [bp+0x2]
mov ch, [bp+0x3]
mov bx, 0x7c00
mov ax, 0x0201
int 0x13
jmp 0x0000:0x7c00

```

; 用户选择 Linux 分区的操作

```

linux_selected:
    mov si, message_linux
    call print_string
; 建栈
cli
nop
nop
xor ax, ax
mov ds, ax
mov ss, ax
mov sp, 0x2000
sti

```

;未知功能

```

mov dl, 0x80
push dx
mov bx, 0x55aa

```

;使用LBA模式读取start程序，读取到内存0x7000处

```

mov si, 0x6000
xor ax, ax
mov [si+0x4], ax
inc ax
mov [si-0x1], al

```

```

mov [si+0x2],ax
mov word [si],0x10
mov ebx,0x00000001
mov [si+0x8],ebx
mov ebx,0x00000000
mov [si+0xc],ebx
mov word [si+0x6],0x7000
mov ah,0x42
int 0x13

```

;将start程序从0x7000移动到指定的起始地址位置, 在这里是0x8000, 并跳转到start程序

```

pusha
push ds
mov bx,0x7000
mov cx,0x100
mov ds,bx
xor si,si
mov di,0x8000
mov es,si
cld
rep movsw
pop ds
jmp 0x8000

```

; 打印字符串

```

print_string:
    lodsb
    or al, al
    jz .done_printing
    mov ah, 0x0E
    int 10h
    jmp print_string
.done_printing:
    ret

```

; 定义启动分区选项

```

menu_windows db "1. Windows ", 0
menu_linux   db "2. Linux  ", 0

```

; 初始化选中分区

```

selected_partition db 0

```

; Windows 分区选项

```

message_windows db "Windows", 0

```

; Linux 分区选项

```

message_linux   db "Linux", 0

```

; MBR 结束标志

```

times 510-($-$$) db 0

```

dw 0xAA55

在修改硬盘文件以前，记得先保存原本硬盘的bin文件，以上编译出bin文件后，再到vscode利用hex editor，把原硬盘的从441开始到最后的字节拷贝过来修改（坑2：一定不要忘记拷贝磁盘签名那四个字节）

![[image-20240317214423281]](C:\Users\ling xiaoli\AppData\Roaming\Typora\typora-user-images\image-20240317214423281.png)

然后OK了；相关命令如下：

编译新bin：nasm -f bin -o new.bin mbr.asm 替换新bin：dd if=new.bin of=mydisk7.raw bs=512 count=1 复原原来的bin：dd if=mbr.bin of=mydisk7.raw bs=512 count=1 打开：qemu-system-x86_64 -bios D:\QEMU\share\bios.bin -drive file=mydisk7.raw,format=raw -m 5G -smp 8

附加一些代码的注释，从网上搜到的，以及我自己的一些注释：

Windows：

![[image-20240317213920254]](C:\Users\ling xiaoli\AppData\Roaming\Typora\typora-user-images\image-20240317213920254.png)

![[image-20240317213926478]](C:\Users\ling xiaoli\AppData\Roaming\Typora\typora-user-images\image-20240317213926478.png)

Linux（这个是我根据网上资料写的Linux的注释，不一定全对）

class One。启动磁盘的检查以及载入start程序前的准备

```
00000000 EB63      jmp short 0x65 //无条件跳转到偏移地址 0x65 处
00000065 FA        cli //CPU执行cli指令，这是禁止CPU中断发生，确保当前运行的代码不会被打断。
00000066 90        nop
00000067 90        nop //CPU执行nop指令，这是个空操作指令，只是用于保证上下指令之间增加一个稳定时间。
00000068 F6C280     test dl,0x80 //这里测试dl寄存器是不是80开头的，即测试是否是硬盘驱动
0000006B 7405     jz 0x72 //假如上一条指令dl为80开头，那么代表是硬盘驱动，如果不是则跳到72
00000072 B280     mov dl,0x80 //判断dl寄存器是否80开头（代表硬盘驱动器），如果不是，则直接将0x80送入dl
覆盖，确保在后续操作中正确地识别和操作硬盘驱动器
00000074 EA797C0000 jmp 0x0:0x7c79 //ljmp 到下一条指令，因为一些虚假的 BIOS 会跳转到 07C0:0000 而不是
0000:7C00。为了以防万一，用此命令进行纠正
00000079 31C0     xor ax,ax //将AX寄存器的值，与自身做逻辑异或计算，始终得到0x0，并将结果送入AX寄存器
```

```

0000007B 8ED8          mov ds,ax //此时AX=0x0, 将AX的值设置到DS寄存器中, 最终DS=0x0
0000007D 8ED0          mov ss,ax //此时AX=0x0, 将AX的值设置到SS寄存器中, 最终SS=0x0
0000007F BC0020        mov sp,0x2000 //将SP寄存器的值设为SP=0x2000, SS 和 SP 两个寄存器都有了明确的值, 代表此段代码执行到这里, 正式构建了一个栈空间SS:SP=00:2000
00000082 FB          sti //执行指令sti. 允许CPU中断发生。这条指令和上面00000065 FA cli指令形成配合, 在cli和sti包围中的代码不会被外部中断, 以确保它们能够一次正确运行。
00000083 A0647C      mov al,[0x7c64] //从 DS 寄存器取出值0x0作为[0x7c64]内存单元的段地址, 合起来就是: 0:7C64。内存地址0:7C64所指位置代表的是启动盘: 从中加载内核的磁盘, 0xff表示使用启动盘。指令mov al,[0x7c64]的意思就是将AX低字节AL寄存器的值设为0xff
00000086 3CFF          cmp al,0xff //cmp al,0xff指令的意思是, 比较AL寄存器的值和0xff的大小,此时AL=0xff, cmp结果相等, 即是flag寄存器标记位ZF=1;
00000088 7402          jz 0x8c //jz指令根据flag寄存器标记位ZF是否等于1来进行转移。此时ZF=1, jz指令进行转移, 将IP的值设置为0x8c。这里检查我们是否有强制磁盘引用。“强制磁盘引用”通常指的是在引导过程中检查磁盘的特定引导标志或签名, 以确定是否找到了有效的引导扇区或引导记录。
0000008C 52          push dx //push dx执行: 1.取出寄存器记录的栈顶地址SS:SP=00:2000 2.判断数据宽度: DX 寄存器数据是16位, 所以SP=SP-2=0X1FFE 3.取出 DX 寄存器的值, 由上面00000072 B280 mov dl,0x80指令可知 DX 的低位寄存器 dl 被设置过值0x80, 而整个 DX = 0x0080 4.将 DX 中的内容送入 SS:SP 指向的内存单元处, SS:SP 此时指向新栈顶 (0x0080)

```

该过程只是实际上是调用message过程在屏幕上打印GRUB (或者是Ubuntu?)字样

```

0000008D BB1704      mov bx,0x417 //寄存器赋值: BX=0x417, 这一步是将 BX 寄存器设置为磁盘地址包(硬盘的分区表, 这个地址很可能是分区表的起始地址。) BX寄存器是4个可以用在[...]中进行内存单元寻址的寄存器之一。其他三个分别是: SI、DI、BP。只要在[...]中使用寄存器 BP, 而指令中没有显性地给出段地址, 段地址就默认在 SS 中, 除此之外, 段地址默认在 DS 中。

```

```

00000090 F60703      test byte [bx],0x3 //将 [bx] 内存地址处的值与 0x3 进行按位与操作, 并设置标志寄存器的相应标志位。

```

```

00000093 7406          jz 0x9b //jz指令根据flag寄存器标记位ZF是否等于1来进行转移。如果此时ZF=1, jz指令进行转移, 将IP的值设置为0x9b

```

```

00000095 BE887D      mov si,0x7d88 //假如ZF不为1, 则si0x7d88, 并继续执行下面的call

```

```

00000098 E81701      call 0x1b2 //call 0x1b2` 指令是调用地址为 `0x1b2` 处的子程序(或函数)。在x86汇编中, `call` 指令用于将当前指令的下一条指令的地址(即 `call` 指令后面紧跟的地址0000009B BE057C mov si,0x7c05压入栈中, 并将控制转移至指定的目标地址。这样做的目的是为了在调用子程序后, 能够通过 `ret` 指令将控制返回到 `call` 指令的下一条指令的地址, 继续执行后续的指令。在这里, `call 0x1b2` 指令的作用是跳转到地址为 `0x1b2` 的子程序中执行, 执行完子程序后会返回到 `call` 指令的下一条指令继续执行。具体子程序中的内容需要根据地址 `0x1b2` 处的代码来确定。这里显然可能是非自动操作或者异常而进行的call, 具体0x1b2, 在下面引用处继续分析

```

```

0000009B BE057C      mov si,0x7c05 //SI=0x7C05这一步是将 si 寄存器设置为磁盘地址包的地址

```

```

0000009E B441          mov ah,0x41 //AH=0x41, ah寄存器代表的是即将执行的中断例程的功能号.int 13 ah=41代表的是, 检查是否支持LBA寻址模式。

```

class Two。判断磁盘模式, CHS还是LBA

```

000000A0 BBAA55      mov bx,0x55aa //BX=0X55AA

```

```

000000A3 CD13          int 0x13 //int 13h ah=41H,这个调用检验对特定的驱动器是否存在扩展功能。如果进位标志置1 则此驱动器不支持扩展功能。如果进位标志为 0, 同时 BX = AA55h, 则存在扩展功能。

```

```

000000A5 5A          pop dx //出栈: 恢复DX=0x0080

```

```

000000A6 52          push dx //入栈: 保存DX=0x0080,%dl 可能已被 INT 13 破坏, AH=41H。所以通过重复出入栈

```

来纠正。

000000A7 723D jc 0xe6 //jc: 标志位CF=1则跳转否则不跳转,jc指令与上面的int 13H ah=41H中断例程形成配合。后者的作用是判断 BIOS 是否支持扩展int13中断, 如果支持, 则CF=0, 不跳转。那么jc指令就可以根据 BIOS 是否支持扩展int13中断来执行不同位置的“子程序指令”。

000000A9 81FB55AA cmp bx,0xaa55 //此时 BX=0xAA55, 与第二个立即数0xAA55相等,所以标志寄存器ZF更新为1

000000AD 7537 jnz 0xe6 //此时ZF不为0, 故不跳转。谨慎起见, 这条指令和上一条指令配合使用, 继jc 0xe6之后, 再次对int 13H ah=41H中断指令的结果进行确认。确认BIOS支持扩展int13。0xe6 处的指令是 CHS 寻址模式的, 即是说如果不支持 LBA 寻址模式, 则使用 CHS。

000000AF 83E101 and cx,byte +0x1 //byte +0x1 = 0000 0001,由于 int13 ah=41 检查是否支持 LBA了, 不知道怎么了CX的最低位被设置了1, 就代表支持LBA。并且and指令执行完毕后, cx=0x01,此时, ZF=0

000000B2 7432 jz 0xe6 //此时标志位ZF=0,所以不进行跳转

class Three。使用LBA模式读取start程序, 读取到内存0x7000处 (stage1加载位于第二扇区的start程序, 然后start以磁盘扇区形式而非文件系统形式载入stage2。)

000000B4 31C0 xor ax,ax // AX=0x0,ZF=1

000000B6 894404 mov [si+0x4],ax //上面有指令将 si 寄存器设置为磁盘地址包的地址0x7c05,[si+0x4]作为内存偏移地址, 而默认段地址是ds寄存器的值。ds=0x0, 所以内存地址就是00:7c09, 已知AX=0x00, 把AX寄存器的值 (16位), 写入到内存00:7c09处的连续两个字节。那么这一步就是要扩展功能的主版本号 (在下面引用说明) 存入内存。

000000B9 40 inc ax //AX=0x01

000000BA 8844FF mov [si-0x1],al //

000000BD 894402 mov [si+0x2],ax

000000C0 C7041000 mov word [si],0x10 //[si]和ds寄存器, 共同表示内存地址=00:7c05, 将立即数0x10写入内存

000000C4 668B1E5C7C mov ebx,[0x7c5c] //ebx=0x00000001, 实际上就是第二扇区, 就是start程序在的地方

/*MBR占据了硬盘的第0个扇区 (以LBA方式的逻辑来看, 扇区从第0开始编号, 若是以物理CHS方式的逻辑来看, 扇区便是从第1开始编号) */

000000C9 66895C08 mov [si+0x8],ebx

000000CD 668B1E607C mov ebx,[0x7c60] //ebx=0x00000000 计算扇区的LBA绝对地址

000000D2 66895C0C mov [si+0xc],ebx

000000D6 C744060070 mov word [si+0x6],0x7000

从0B4到0D6完成了内存 (磁盘地址包内容) 的填写:

00:7c14H	00:7c13H	00:7c12H	00:7c11H	00:7c10H	00:7c0fH	00:7c0eH	00:7c0dH	00:7c0cH
00:7c0bH	00:7c0aH	00:7c09H	00:7c08H	00:7c07H	...	00:7c05H	00:7c04H	
0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x01	0x70
0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00	0x00
0x01	...	0x10	0x01					

000000DB B442 mov ah,0x42 //下一条中断功能号ah=42H

/*关于MBR如何寻找到活动分区?

在传统的MBR分区方案中, 活动分区通常标记为编号为80h (十六进制) 的编号为80h. 所以, 如果用户不更改活动分区, 那么默认情况下, 活动分区的编号通常是80h。但请注意, 这不是一项硬性规定, 用户可以随时更改活动分区。在多个硬盘的情况下, 80h的驱动器可能指向第一个硬盘的第一个分区, 但在某些情况下, 用户可以通过BIOS设置或操作系统的引导顺序来更改这种映射。所以默认情况下, MBR并没有那种程序性的“寻找”活动分区的过程, 而是磁盘地址包向BIOS传的某些固定的信息, 活动分区在编号为80h的驱动器*/

000000DD CD13 int 0x13 //读取磁盘:

在磁盘地址包结构中设置适当的值

设置 DS:SI -> 内存中的磁盘地址包 (引用)

/*DS:SI = 00:7c05, 代表“磁盘地址包”的地址, 向BIOS描述磁盘操作的详细信息, 根据上面的指令填写得到的磁盘地址包内容分析, 传达的信息是:

将编号80 (在计算机中, 编号为 80 的驱动器通常指的是 BIOS 中的第一个硬盘驱动器。这是由于 BIOS 中的硬盘驱动器编号是从 0x80 开始的) 的驱动器的第一个扇区 (512 Byte) 读到内存地址0x7000 (缓存, 后面会再移动的) 处

注意：文档本身所描述的汇编代码是存在内存0x7c00处，地址不同，不要混淆，也不会覆盖。*/

设置 AH = 0x42

设置 DL = “驱动器号”—“C”驱动器通常为 0x80

发出一个 INT 0x13.

```
000000DF 7205          jc 0xe6 //假设int 13H ah=42H读取磁盘数据到内存成功执行了，那么CF标志位复位0,所以jc
0xe6不进行跳转,0xe6是指当磁盘读取失败，则改用CHS寻址模式再尝试。
```

```
000000E1 BB0070        mov bx,0x7000 //BX=0x7000
```

```
000000E4 EB76        jmp short 0x15c // 跳到0x15c，跳转到移动数据到指定位置的调用入口
```

class Four。将start程序从0x7000移动到指定的起始地址位置，在这里是0x8000，并跳转到start程序

```
0000015C 60          pusha //pusha: push all,通用寄存器压（按规定顺序）入栈
```

```
0000015D 1E          push ds //将寄存器DS压入栈，将此时的ds保存，因为后续有指令对其赋值更新，压入栈以便再次
恢复。
```

```
0000015E B90001        mov cx,0x100 //寄存器赋值：CX=0x100，作为后续rep指令的重复次数
```

```
00000161 8EDB        mov ds,bx //已知BX=0x7000,寄存器赋值DS=0x7000
```

```
00000163 31F6        xor si,si //DS:SI = 7000:00
```

```
00000165 BF0080        mov di,0x8000 //寄存器赋值DI=0x8000,0x8000是GRUB引导机内核地址(即操作系统内核(比如
Linux内核)在磁盘上的位置，以便GRUB能够加载该内核并将控制权转交给它)
```

```
00000168 8EC6        mov es,si //已知：SI=0x00,寄存器赋值ES=0x00
```

```
0000016A FC          cld //已知：SI=0x00,DI=0x8000,标志寄存器更新：DF=0
```

```
0000016B F3A5        rep movsw //将7000:00至7000:100之间的内存数据，完整传送到00:8000至00:8100之间。
```

```
0000016D 1F          pop ds //恢复DS寄存器的值，消除本小段代码对寄存器值的破坏
```

```
0000016E 61          popa //恢复各通用寄存器的值，消除本小段代码对寄存器值的破坏
```

```
0000016F FF265A7C      jmp [0x7c5a] //根据磁盘位置找到[0x7c5a]的值是0x8000,开始执行在00:8000处的内核指令。
[0x7c5a]的值是固定的应该，因此一般会把活动分区的内核复制到00:8000执行？
```