



2015 - 2016 第一学期“信号与系统”期中考试卷

1. 填空和简答 (26分)

(1) (2分) 计算  $(2\cos t - 3t)\delta(-2t + \frac{\pi}{3}) + \int_0^{\infty} (2\sin t - 2t)\delta(-2t + \frac{\pi}{3})dt =$  \_\_\_\_\_

$$\begin{aligned} \text{原式} &= (2\cos \frac{\pi}{6} - \frac{\pi}{3})\delta(2t - \frac{\pi}{3}) + \int_0^{\infty} (2\sin \frac{\pi}{6} - \frac{\pi}{3})\delta(2t - \frac{\pi}{3})dt \\ &= \frac{1}{2}(\sqrt{3} - \frac{\pi}{3})\delta(t - \frac{\pi}{6}) + \frac{1}{2}\int_0^{\infty} (1 - \frac{\pi}{3})\delta(t - \frac{\pi}{6})dt \\ &= (\frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{\pi}{4})\delta(t - \frac{\pi}{6}) + \frac{1}{2} - \frac{\pi}{6} \end{aligned}$$

(2) (2分) 已知  $f(t) = 2[\sin(10t)]^2 + 5\sin \frac{1}{6}(t-1)$ ,  $f(t)$  周期  $T =$  \_\_\_\_\_

定理: 若  $f_1(t)$  周期为  $a$ ,  $f_2(t)$  周期为  $b$ , 若  $\frac{a}{b}$  为有理数,

则  $f_1(t)$ ,  $f_2(t)$  和差和商也为周期函数, 周期为

$a, b$  最小公倍数.

$$f(t) = f_1(t) + f_2(t), T_1 = \frac{\pi}{10}, T_2 = \frac{\pi}{8}, \therefore T = \frac{\pi}{2}$$

(3) (4分)  $\cos(5t) * \delta(t+1) = \cos(5(t+1))$ ,  $[t u(t)] * u(t-2) =$  \_\_\_\_\_

$$\begin{aligned} [t u(t)] * u(t-2) &= [t u(t)] * u(t) * \delta(t-2) \\ &= \int_{-\infty}^t \tau u(\tau) d\tau * \delta(t-2) \\ &= \int_0^t \tau d\tau * \delta(t-2) \\ &= \frac{1}{2} t^2 u(t) * \delta(t-2) \\ &= \frac{1}{2} (t-2)^2 u(t-2) \end{aligned}$$

(4) (2分) 已知信号  $f(t)$  的单边拉氏变换  $F(s) = \frac{2s^2 - s + 1}{s^2 + s + 1}$ , 则  $f(0+) =$  \_\_\_\_\_

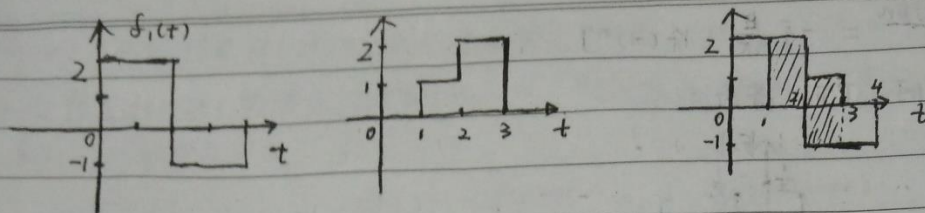
$$F(s) = \frac{2s^2 - s + 1}{s^2 + s + 1} = \frac{2s^2 + 2s + 2 - 3s - 1}{s^2 + s + 1} = \frac{-3s - 1}{s^2 + s + 1} + 2$$

常数2表示  $f(t)$  中有  $2\delta(t)$  项, 不影响  $f(0+)$ , 故省去

$$f(0+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sF(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{-3s^2 - s}{s^2 + s + 1} = -3$$

(5) (4分) 信号  $f_1(t)$  和  $f_2(t)$  波形图如下, 设  $y(t) = f_1(t) * f_2(t)$ , 则

$y(4) =$  \_\_\_\_\_



$$y(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} f_1(\tau) \times f_2(t-\tau) d\tau$$

$$y(4) = \int_{-\infty}^{+\infty} f_1(\tau) \times f_2(4-\tau) d\tau, \text{ 如图}$$

$$y(4) = \int_1^2 2 \times 2 d\tau + \int_2^3 1 \times (-1) d\tau = 4 - 1 = 3$$

(6) (3分) 已知  $y(t) = 2e^{(t-1)} \cdot \cos(t+1)$ ,

请判断该系统: 是线性的(✓)、时不变的(X)、因果的(✓)。

$$\text{令 } y_1(t) = 2e^{(t-1)} \cdot \cos(t+1)$$

$$y_2(t) = 2e^{(t-1)} \cdot \cos(t+1)$$

$$c_1 y_1(t) + c_2 y_2(t) = 2(c_1 e^{(t-1)} + c_2 e^{(t-1)}) \cos(t+1) \text{ 满足线性}$$

$$y(t-t_0) = 2e^{(t-1-t_0)} \cos(t+1-t_0) \neq 2e^{(t-t_0-1)} \cos(t+1)$$

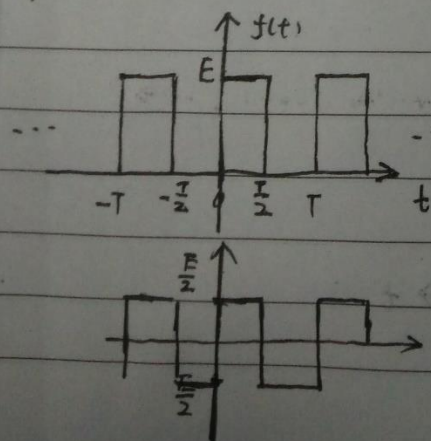
故时变

$y(t)$  由  $e(t)$  决定, 故因果

(7) (9分) 如下图所示的周期信号  $f(t)$ , 请标出其三角函数形式的傅里叶级数中可能出现分量形式:

直流 ( $\frac{E}{2}$ )、余弦 (0)、正弦 ( $\frac{2E[1-(-1)^n]}{n\pi}$ )、奇次谐波 ( $\frac{4E}{n\pi}$ )、偶次谐波 (0)。

并大致画出  $E=1, T=8$  时指数形式傅里叶级数的幅度频谱。



解:

$$\text{直流 } a_0 = \frac{1}{T} \int_0^T E dt = \frac{E}{2}$$

减去直流之后,  $f(t)$  变成奇函数, 且是奇谐波函数

故余弦  $a_n = 0$

$$\begin{aligned} \text{正弦 } b_n &= \frac{4}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} E \sin \frac{2n\pi}{T} t dt \\ &= \frac{2E}{n\pi} [1 - (-1)^n] \end{aligned}$$

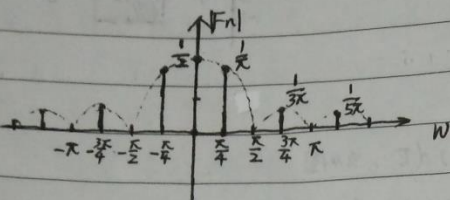
1.





$$F_n = \frac{a^n - jbn}{z} = -j \frac{E}{n\pi} [1 - (-1)^n]$$

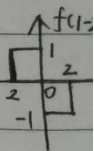
$E=1, T=8\pi$  时, 幅度谱为:



2. (12分). 已知

(2) 若信号  $f(t)$

(用  $F(\omega)$  的)



4. (10分) 已知 LTI 系统单位冲击响应  $h(t) = u(t) - u(t-2)$ , 激励信号  $e(t) = e^{-2t}u(t)$ , 求零状态响应  $y_{zs}(t)$ .

$$y_{zs}(t) = e(t) * h(t)$$

$$= [e^{-2t}u(t)] * [u(t) - u(t-2)]$$

$$= [e^{-2t}u(t)] * u(t) - [e^{-2t}u(t)] * u(t-2)$$

$$= \int_0^t e^{-2\tau} d\tau - \int_0^t e^{-2\tau} d\tau * \delta(t-2)$$

$$= \frac{1}{2}(e^{-2t} - 1)u(t-2) - \frac{1}{2}(e^{-2t} - 1)u(t)$$

3. (12分) 分

(1)  $f(t)$

解:

5. (10分). 已知  $F(\omega) = \frac{1}{\omega^2}$ , 求傅里叶逆变换  $f(t)$ , 并画出其波形。

$$\text{解: } \because \mathcal{F}[ \text{sgn}(t) ] = \frac{2}{j\omega}$$

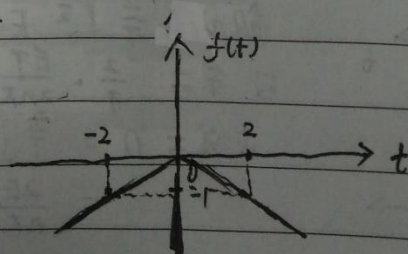
$$\mathcal{F}[ -jt \text{sgn}(t) ] = -\frac{2}{j\omega^2}$$

$$\therefore \mathcal{F}[ -\frac{1}{2}t \text{sgn}(t) ] = \frac{1}{\omega^2}$$

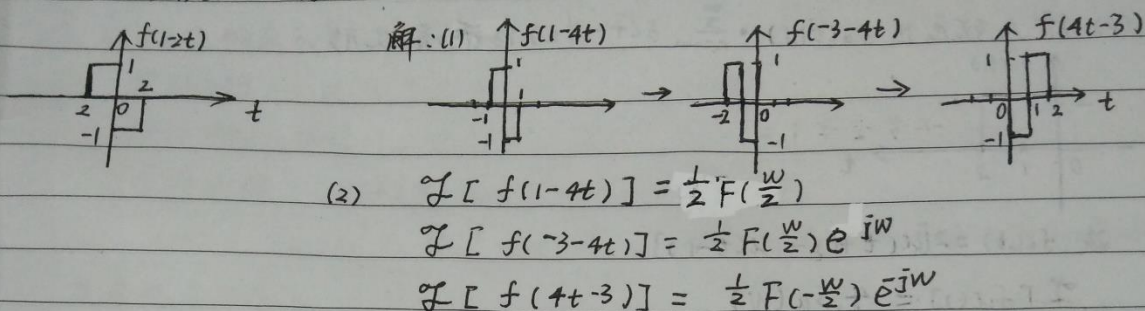
$$\therefore \mathcal{F}^{-1}[ \frac{1}{\omega^2} ] = -\frac{1}{2}t \text{sgn}(t)$$

$$f(t) = \begin{cases} \frac{1}{2}t, & t < 0 \\ 0, & t = 0 \\ -\frac{1}{2}t, & t > 0 \end{cases}$$

图像如下:



2. (12分). 已知信号  $f(1-2t)$  的波形如下图所示。(1) 画出信号  $f(4t-3)$  的波形。  
 (2) 若信号  $f(1-2t)$  的傅立叶变换为  $F(\omega)$ , 求信号  $f(4t-3)$  的傅立叶变换。  
 (用  $F(\omega)$  的形式表示)。



3. (12分) 分别求下列信号的单边拉氏变换

(1)  $f_1(t) = (t^2 - 2t)e^{-2t} u(t-2)$       (2)  $f_2(t) = A \sin \pi t (u(t) - u(t-1))$

解: (1)  $(t^2 - 2t) u(t-2)$

$$= t(t-2) u(t-2)$$

$$= (t-2)^2 u(t-2) + 2(t-2) u(t-2)$$

$$= f_2(t)$$

$$\mathcal{L}[f_2(t)] = \left(\frac{2}{s^3} + \frac{2}{s^2}\right) e^{-2s} = \frac{2(1+s)}{s^3} e^{-2s}$$

$$\mathcal{L}[f_1(t)] = \mathcal{L}[f_2(t) e^{-2t}] = \frac{2(s+3)}{(s+2)^3} e^{-2(s+2)}$$

(2)  $f_2(t) = A \sin \pi t u(t) - A \sin \pi t u(t-1)$

$$= A \sin \pi t u(t) + A \sin \pi(t-1) u(t-1)$$

$$\mathcal{L}[\sin \pi t u(t)] = \frac{1}{s^2 + 1}, \quad \mathcal{L}[\sin \pi t u(t)] = \frac{1}{\pi} \frac{1}{(\frac{s}{\pi})^2 + 1} = \frac{\pi}{s^2 + \pi^2}$$

$$\therefore \mathcal{L}[f_2(t)] = \frac{A\pi}{s^2 + \pi^2} + \frac{A\pi}{s^2 + \pi^2} e^{-s}$$

$$= (1 + e^{-s}) \frac{A\pi}{s^2 + \pi^2}$$

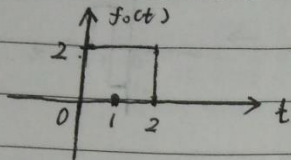




6. (15分) 已知: 时域信号  $f_0(t)$  的波形如下图所示。信号  $\delta_T(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - n)$  是周期的均匀冲激信号, 且  $f(t) = f_0(t) * \delta_T(t)$ 。

(1) 求信号  $f_0(t)$  的傅氏变换  $F_0(\omega)$  和  $f(t)$  的傅氏变换  $F(\omega)$ 。

(2) 请大致画出  $f_0(t+1) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - \frac{1}{4}n)$  的频谱波形。



$$f_1(t) = 2[u(t+1) - u(t-1)]$$

$$\mathcal{F}[f_1(t)] = 4 \text{Sa}(\omega)$$

$$f_0(t) = f_1(t-1)$$

$$\mathcal{F}[f_0(t)] = 4 \text{Sa}(\omega) e^{-j\omega}$$

$$\mathcal{F}[f(t)] = \mathcal{F}[f_0(t) * \delta_T(t)]$$

$$\mathcal{F}[\delta_0(t)] = 1, \quad F_n = \frac{1}{T} \Big|_{T=1} \Rightarrow \frac{1}{1} = 1$$

$$\mathcal{F}[\delta_T(t)] = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{\pi}{2} \delta(\omega - \frac{n\pi}{2})$$

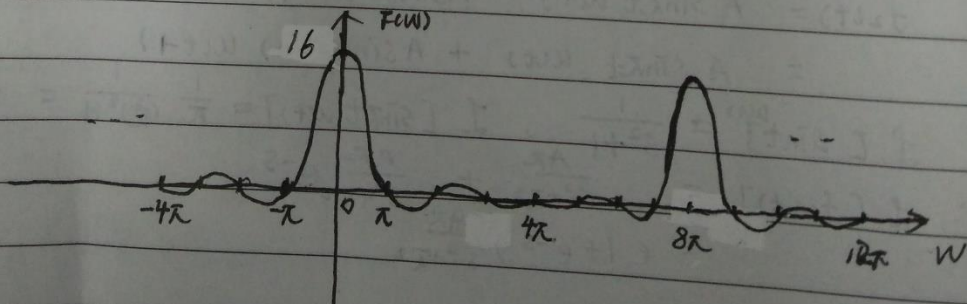
$$\mathcal{F}[f(t)] = 4 \text{Sa}(\omega) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{\pi}{2} \delta(\omega - \frac{n\pi}{2})$$

$$= \sum_{n=-\infty}^{\infty} 2\pi \text{Sa}(\omega - \frac{n\pi}{2})$$

$$(2) \mathcal{F}[f_0(t+1)] = \mathcal{F}[f_1(t)] = 4 \text{Sa}(\omega)$$

$$\mathcal{F}[f_1(t) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - \frac{1}{4}n)] = \frac{1}{2\pi} 4 \text{Sa}(\omega) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} 8\pi \delta(\omega - 8n\pi)$$

$$= 16 \sum_{n=-\infty}^{\infty} \text{Sa}(\omega - 8n\pi)$$



7. (15分) 给定系统微分方程  $y''(t) + 3y'(t) + 2y(t) = -e'(t)$

若激励信号为  $e(t) = u(t)$ , 起始状态为:  $y(0-) = 2, y'(0-) = 1$ .

试求单位冲击响应  $h(t)$ , 零输入响应  $y_{zi}(t)$ , 零状态响应  $y_{zs}(t)$ , 以及自由响应和强迫响应分量。

解: 特征方程:  $\lambda^2 + 3\lambda + 2 = 0$

特征根  $\lambda = -1, -2$

故齐次解:  $y(t) = A_1 e^{-t} + A_2 e^{-2t}$

(4)  $h(t) = y'_{zi}(t) = e^{-t} - 2e^{-2t}$  (注意冲激响应和阶跃响应都是零状态响应)

(by 陈建)

(1)  $y_{zi}(t) = A_1 e^{-t} + A_2 e^{-2t}$

$$\begin{aligned} y_{zi}(0) = y(0-) = 2, \text{ 即 } A_1 + A_2 = 2 \\ y'_{zi}(0+) = y'(0-) = 1, \text{ 即 } -A_1 - 2A_2 = 1 \end{aligned} \Rightarrow \begin{cases} A_1 = 5 \\ A_2 = -3 \end{cases}$$

$\therefore y_{zi}(t) = (5e^{-t} - 3e^{-2t})u(t)$

(2)  $y_{zs}(t) = A_1 e^{-t} + A_2 e^{-2t}$

设  $y''(t) = a\delta(t) + bu(t)$

$y'(t) = a\delta(t)$

$y(t) = 0$

则  $a = -1, b = 0$

$$\therefore y'(0+) - y'(0-) = -1$$

$$y(0+) - y(0-) = 0$$

$$\text{即 } y'(0+) = -1, y(0+) = 0$$

$$\begin{cases} A_1 + A_2 = 0 \\ -A_1 - 2A_2 = -1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A_1 = -1 \\ A_2 = 1 \end{cases}$$

故  $y_{zs}(t) = -e^{-t} + e^{-2t}$

(3)  $y(t) = y_{zi}(t) + y_{zs}(t) = (4e^{-t} - 2e^{-2t})$ , 自由分量为  $(4e^{-t} - 2e^{-2t})$ , 强迫分量为 0