

1. 伺服系统的基本要求有哪些
2. 位置伺服系统中开环、半闭环以及全闭环的结构、区别;
3. 位置传感器有哪些?
4. 光电编码器有两类? 绝对式编码器有哪几种码盘, 各自有什么特点?
5. 位置伺服系统中, 给定误差和扰动误差分别与什么有关?
6. 位置伺服系统中的系统类型是如何定义的? 位置伺服系统通常采用哪种类型的系统?
7. I 型和 II 型系统单位阶跃输入、单位速度输入以及单位加速度输入的给定稳态误差分别是多少?
8. 伺服系统设计时常用的校正方式哪些? 其中并联校正中的前馈校正和反馈校正的传递函数结构框图如何表示?