

选择题：

1. $H(s) = \frac{2(s+2)}{(s+1)^2(s^2+1)}$, 属于其零点的是 ()。

A、 -1 B、 -2

C、 -j D、 j

2. $H(s) = \frac{2s(s+2)}{(s+1)(s-2)}$, 属于其极点的是 ()。

A、 1 B、 2

C、 0 D、 -2

3. 下列说法不正确的是 ()。

A、 $H(s)$ 在左半平面的极点所对应的响应函数为衰减的。即当 $t \rightarrow \infty$ 时，响应均趋于 0。

B、 $H(s)$ 在虚轴上的一阶极点所对应的响应函数为稳态分量。

C、 $H(s)$ 在虚轴上的高阶极点或右半平面上的极点，其所对应的响应函数都是递增的。

D、 $H(s)$ 的零点在左半平面所对应的响应函数为衰减的。即当 $t \rightarrow \infty$ 时，响应均趋于 0。

4. 下列说法不正确的是 ()。

A、 $H(z)$ 在单位圆内的极点所对应的响应序列为衰减的。即当 $k \rightarrow \infty$ 时，响应均趋于 0。

B、 $H(z)$ 在单位圆上的一阶极点所对应的响应函数为稳态响应。

C、 $H(z)$ 在单位圆上的高阶极点或单位圆外的极点，其所对应的响应序列都是递增的。

即当 $k \rightarrow \infty$ 时，响应均趋于 ∞ 。

D、 $H(z)$ 的零点在单位圆内所对应的响应序列为衰减的。即当 $k \rightarrow \infty$ 时，响应均趋于 0。

5. 对因果系统，只要判断 $H(s)$ 的极点，即 $A(s)=0$ 的根（称为系统特征根）是否都在左半平面上，即可判定系统是否稳定。下列式中对应的系统可能稳定的是 ()

A、 $s^3 + 2008s^2 - 2000s + 2007$

B、 $s^3 + 2008s^2 + 2000s$

C、 $s^3 - 2008s^2 - 2000s - 2007$

D、 $s^3 + 2008s^2 + 2000s + 2007$

6. 序列的收敛域描述错误的是 ():
- A 对于有限长的序列，其双边 z 变换在整个平面；
 - B 对因果序列，其 z 变换的收敛域为某个圆外区域；
 - C 对反因果序列，其 z 变换的收敛域为某个圆外区域；
 - D 对双边序列，其 z 变换的收敛域为环状区域。
7. If $f_1(t) \longleftrightarrow F_1(j\omega)$, $f_2(t) \longleftrightarrow F_2(j\omega)$ Then ()
- A $[af_1(t) + bf_2(t)] \longleftrightarrow [aF_1(j\omega) \cdot bF_2(j\omega)]$
 - B $[af_1(t) + bf_2(t)] \longleftrightarrow [aF_1(j\omega) - bF_2(j\omega)]$
 - C $[af_1(t) + bf_2(t)] \longleftrightarrow [aF_1(j\omega) + bF_2(j\omega)]$
 - D $[af_1(t) + bf_2(t)] \longleftrightarrow [aF_1(j\omega) / bF_2(j\omega)]$
8. If $f_1(t) \longleftrightarrow F_1(j\omega)$, $f_2(t) \longleftrightarrow F_2(j\omega)$, Then ()
- A $[f_1(t) * f_2(t)] \longleftrightarrow [F_1(j\omega) \cdot F_2(j\omega)]$
 - B $[f_1(t) + f_2(t)] \longleftrightarrow [F_1(j\omega) + F_2(j\omega)]$
 - C $[f_1(t) - f_2(t)] \longleftrightarrow [F_1(j\omega) - F_2(j\omega)]$
 - D $[f_1(t) / f_2(t)] \longleftrightarrow [F_1(j\omega) / F_2(j\omega)]$
9. 下列傅里叶变换错误的是 ()
- A $1 \longleftrightarrow 2\pi\delta(\omega)$
 - B $e^{j\omega_0 t} \longleftrightarrow 2\pi\delta(\omega - \omega_0)$
 - C $\cos(\omega_0 t) \longleftrightarrow \pi[\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)]$
 - D $\sin(\omega_0 t) \longleftrightarrow j\pi[\delta(\omega + \omega_0) - \delta(\omega - \omega_0)]$
10. If $f(t) \longleftrightarrow F(j\omega)$ then ()
- A $F(jt) \longleftrightarrow 2\pi f(-\omega)$
 - B $F(jt) \longleftrightarrow 2\pi f(\omega)$
 - C $F(jt) \longleftrightarrow f(-\omega)$
 - D $F(jt) \longleftrightarrow f(\omega)$

思考题:

- 1、周期信号的频谱有什么特点？它的傅里叶系数是否与信号的周期有关？
- 2、周期信号的傅里叶级数满足收敛的条件是什么？
- 3、信号的时移对其幅度谱有什么影响吗？
- 4、信号经过微分运算后，其频谱中高频分量增加还是减少？
- 5、如果一个周期信号经过 1) 时移，2) 频移，3) 时间尺度变化，4) 时域微分运算，其中哪些将对信号的功率发生变化？
- 6、某连续系统频率特性已知为： $H(\omega) = j\omega$ ，求出系统对信号 $x(t) = \sin 3t$ 的响应 $y(t)$ 。

练习题:

- 1、求下列周期信号的复指数型傅里叶级数的系数：

$$(1) \quad x(t) = \cos(2t + \frac{\pi}{4})$$

$$(2) \quad x(t) = \cos 2t + 3 \cos 4t$$

$$(3) \quad x(t) = \cos 4t + \sin 6t$$

$$(4) \quad x(t) = \sin^2 t$$

$$(5) \quad x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{2} e^{jn\pi t}$$

- 2、某一 LTI 系统的冲激响应 $h(t) = e^{-4t} u(t)$ ，当系统的输入信号为

$$x(t) = \sin 4\pi t + \cos(6\pi t + \frac{\pi}{4})$$

求系统输出 $y(t)$ 的傅里叶级数。

- 3、某一 LTI 系统的单位冲激响应为 $h(t) = e^{-4|t|}$ ，在下面两种输入条件下，求出 $y(t)$ 的傅里叶级数展开式。

$$(1) \quad x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta(t-n)$$

$$(2) \quad x(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (-1)^n \delta(t-n)$$

- 4、某一 LTI 系统的频率响应为：

$$H(\omega) = \begin{cases} 1 & |\omega| \geq 250 \\ 0 & \text{other} \end{cases}$$

当系统输入信号 $x(t)$ 是一个基本周期为 $T = \frac{\pi}{7}$, 且其傅里叶级数的系数为 a_k 的信号时,

有系统的输出 $y(t) = x(t)$ 。试问 k 如何取值, 才有 $a_k = 0$?

5、求以下傅里叶变换的反变换

$$(1) \quad H(\omega) = \frac{3}{(5 + j\omega)^2 + 9}$$

$$(2) \quad H(\omega) = \cos 2\omega$$

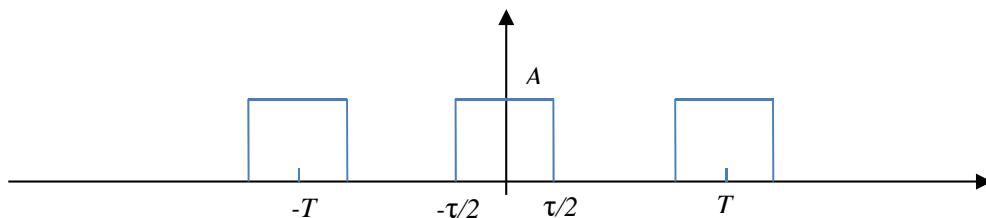
$$(3) \quad H(\omega) = e^{a\omega} u(-\omega)$$

$$(4) \quad H(\omega) = [u(\omega + 2\pi) - u(\omega - 2\pi)]e^{-j3\omega}$$

$$(5) \quad H(\omega) = j \frac{d}{d\omega} \left\{ \frac{e^{j2\omega}}{1 + j\frac{\omega}{3}} \right\}$$

$$(6) \quad H(\omega) = \frac{1}{(a + j\omega)^2}$$

6、求下图中三个矩形脉冲信号的频谱函数 $F(\omega)$



综合题:

1、已知某系统的单位冲激响应 $h(t) = e^{-at}u(t)$, 现设其频谱函数为 $H(\omega) = R(\omega) + jI(\omega)$ 。

$$(1) \text{ 求 } R(\omega) \text{ 和 } I(\omega) \quad (2) \text{ 证明 } R(\omega) = -\frac{1}{\pi\omega} * I(\omega) \quad (3) \text{ 证明 } I(\omega) = -\frac{1}{\pi\omega} * R(\omega)$$

2、已知系统函数 $H(\omega) = \frac{j\omega}{-\omega^2 + j5\omega + 6}$, 系统的初始状态 $y(0) = 2$, $y'(0) = 1$, 激励

$$f(t) = e^{-t}u(t)$$

$$(1) \text{ 求 } 0 \text{ 输入响应 } y_{zi}(t) \quad (2) \text{ 求 } 0 \text{ 状态响应 } y_{zs}(t) \quad (3) \text{ 求全响应 } y(t)$$

3、设一个连续时间 LTI 系统的频率响应为:

$$H(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t)e^{-j\omega t} dt = \frac{\sin(4\omega)}{\omega}$$

如果系统的输入信号 $x(t)$ 是一个周期 $T = 8$ 的信号, 即:

$$x(t) = \begin{cases} 1 & 0 \leq t < 4 \\ -1 & 4 \leq t < 8 \end{cases} \quad \text{求系统的输出 } y(t)。$$

计算机实践：

脉动喷水式推进器的脉动激励信号如下图所示：

用 MATLAB 编程机算：

- (1) $x(t)$ 的频谱，并画出在 $-4 \leq \omega \leq 4$ 区间的波形；
- (2) 求出信号 $x(t)$ 的频带范围（又称带宽）；
- (3) 计算信号 $x(t)$ 的功率，并求出在信号带宽中的能量占比（能量谱）；
- (4) 画出信号在带宽中的波形，在同一坐标中绘制 $X(\omega)$ 的幅频特性、相频特性波形。

