

## 6. Задачи в графи

\*\*\*Компоненти на свързаност [5.6.1]

*Задача:* Даден е неориентиран граф с  $n$  върха и  $m$  дъги. Да се провери дали е свързан, т.е. дали съществува път между всеки два негови върха. В случай, че не е свързан, да се намерят всички негови свързани компоненти, т.е. всички максимални свързани негови подграфи.

*Алгоритъм:*

Задачата може да се реши чрез обхождане на графа, например в дълбочина:

1) Започваме от произволен връх и всички върхове, които разгледаме при обхождане – то, маркираме като принадлежащи на една свързана компонента. Ако тя съдържа всички върхове на графа, следва, че той е свързан.

2) Ако са останали необходими върхове, това означава, че графът не е свързан. Започваме ново обхождане от непосетен връх и строим втора свързана компонента. Повтаряме стъпка 2), докато не останат необходими върхове.

Сложността на алгоритъма е  $O(n+m)$ .

\*\*\*Компоненти на силна свързаност в ориентиран граф [5.6.2]

Ориентираният граф се нарича силно свързан, ако съществува път както от  $i$  до  $j$ , така и от  $j$  до  $i$ , за всеки два различни върха  $i$  и  $j$ .

*Задача:* Ако графът не е силно свързан, се интересуваме от всички компоненти на силна свързаност (всички максимални силно свързани подграфи).

*Алгоритъм:*

1) Избираме произволен връх  $i$ .

2) Изпълняваме DFS( $i$ ) и намираме множеството от върхове  $R$ , достижими от  $i$ .

3) Образуваме “обърнат” граф – посоките на всички ребра в който са “обърнати”, т.е. реброто  $(i, j)$  става  $(j, i)$ .

4) Изпълняваме обхождане в дълбочина от върха  $i$  – така намираме множеството от върхове  $Q$ , достижими от  $i$  в обрнатия граф (и съответно които достигат  $i$  в началния граф).

5) Сечението на  $R$  с  $Q$  дава една силно свързана компонента.

6) Изключваме тази компонента от графа и, ако има още върхове, повтаряме стъпка 1).

Описаният алгоритъм има сложност  $O(n(n + m))$ .

С наредба на върховете може да се получи и алгоритъм със сложност  $O(m+n)$ .

\*\*\* Минимален път в граф [5.4.2]

*Задача:* Даден е претеглен ориентиран граф и търсим най-кратките разстояния от даден връх  $i$  до всички останали върхове.

*Алгоритъм на Форд-Белман: (стр. 284)*

1) Въвеждаме масив  $D$ , като след завършване на алгоритъма,  $D[i]$  ще съдържа дължината на минималния път от  $s$  до всеки друг връх  $i$  от графа. Инициализираме  $D[i] = A[s][i]$ , за всеки връх.

2) Опитваме да оптимизираме стойността на  $D[i]$ , за всяко  $i$  по-следния начин:

За всяко  $j$ , ако  $D[i] > D[j] + A[j][i]$ , присвояваме  $D[i] = D[j] + A[j][i]$ .

3) След повтаряне на стъпка 2)  $n - 2$  пъти, в масива  $D$  ще се съдържат търсените минимални пътища.

```
for(k = 1; k <= n - 2; k++) /*повтаряме (n-2) пъти*/  
    for (i = 0; i < n; i++)
```

```
for (j = 0; j < n; j++)
    if (D[i] > D[j] + A[j][i]) D[i] = D[j] + A[j][i];
```

Сложността на алгоритъма е  $O(n^3)$ .

*Алгоритъм на Флойд: (стр. 285)*

Алгоритъмът на Флойд е подобен на този на Форд-Белман. Съществената разлика е, че след като той приключи работа, разполагаме с дължините на минималните пътища между всяка двойка върхове от графа и то без да е необходима допълнителна памет (използва се матрицата на теглата на дъгите му).

Сложността на алгоритъма е  $O(n^3)$ .

*Алгоритъм на Дейкстра (стр. 290)*

[Dijkstra's algorithm](#) - лекция в MIT

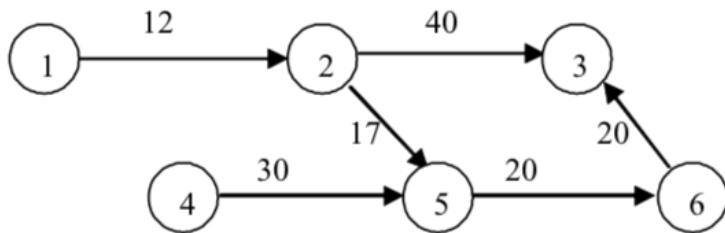
[Dijkstra Shortest Path](#)

**\*\* Най-дълъг път в ацикличен граф (критичен път) (стр. 295)**

*Задача:* Екип от програмисти разработва програмен продукт, който се състои от отделни задачи. Всяка задача има определена продължителност и свързва два етапа от разработването на продукта: начален и краен. Една задача не може да бъде започната, ако не е завършен началният ѝ етап. За да бъде завършен изцяло един етап, трябва да бъдат завършени всички задачи, за които той се явява краен. Да се определи минималното време (при условие, че разполагаме с неограничен брой програмисти), достатъчно за завършването на целия проект. Проектът се счита за завършен, когато са завършени всичките му етапи.

*Алгоритъм:*

Алгоритъмът се основава на техниката динамично оптимиране.



Алгоритъмът има сложност  $O(n+m)$ .

**\*\*\* Хамилтонов цикъл [5.4.4]**

Хамилтонов цикъл в граф се нарича цикъл, съдържащ всеки връх от графа точно веднъж. Граф, съдържащ такъв цикъл, се нарича Хамилтонов.

*Задача:*

Да се провери дали даден граф е Хамилтонов.

*Алгоритъм:*

Намиране на всички прости пътища между начален и краен връх, като двата върха съвпадат.

*Задача за търговския пътник:*

Да се намери Хамiltonов цикъл с минимална дължина в претеглен граф.

*Алгоритъм:*

Пълно изчерпване с намиране на всички хамилтонови цикли.

[Travelling salesman problem](#)

Сложност на алгоритъма е  $O(n^2 2^n)$ .

\*\*\* Ойлерови цикли [5.4.5]

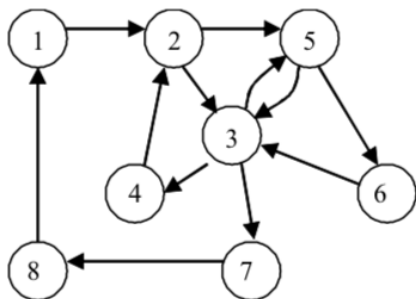
[Кьонингсбергските мостове](#)

Нека е даден свързан мултиграф. Цикъл, в който всяко ребро участва точно по веднъж, се нарича Ойлеров цикъл. Един мултиграф се нарича Ойлеров, ако в него съществува Ойлеров цикъл.

Аналогично се дефинира и Ойлеров път в граф.

*Теорема.* (смятана за първата теорема в теорията на графите, изказана от Ойлер без доказателство).

Свързан неориентиран мултиграф съдържа Ойлеров цикъл, тогава и само тогава, когато всички върхове на графа са от четна степен.



## [ОЙЛЕРОВИ ПЪТИЩА В ГРАФ](#)

[Задача за китайския пощальон](#)

*Задача:* Даден е произволен претеглен свързан неориентиран граф с цени по ребрата неотрицателни числа (за да има решение задачата). Намерете цикъл, който минава поне по един път през всички ребра на графа, такъв че цената на този цикъл да е минимална.

[Максимален поток \[5.4.6\]](#)

Нека е даден ориентиран граф, в който върховете са разделени в три множества:

- множество от източници на някакъв материал;
- множество от консуматори;
- множество от междинни върхове - връзки, през които материалът може да бъде разпределян до други връзки или консуматори.

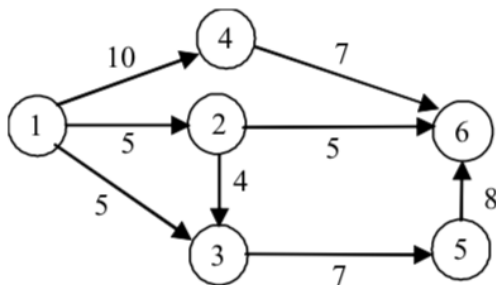
На всеки източник е съпоставено число - максимално количество материал, което може да доставя, а за всеки консуматор е дадено максималното количество материал, което може да приема. Ориентираните ребра  $(i, j)$  от графа могат да бъдат интерпретирани като "тръби", свързващи върховете  $i$  и

$j$ , като за всяко ориентирано ребро дефинираме:

1) Функция  $c$ :  $c(i, j)$  ограничава количеството материал, което може да преминава през реброто  $(i, j)$ ,  $c(i, j) > 0$ .

2) Функция  $t$ :  $t(i, j)$  показва разхода (цената) за пренасяне на материала през реброто  $(i, j)$ .

Общата задача за намиране на поток с минимална цена (minimum cost network flow problem) се състои в това да се намери схема за доставяне на материала от източниците до консуматорите така, че общият разход за пренасянето да бъде минимален.



- [Форд-Фулкерсон](#)

\*\*\* [Минимално покриващо дърво](#) [5.7.1]

Покриващо (обхващащо) дърво в свързан неориентиран граф се нарича всеки свързан ацикличен подграф, съдържащ всички възли на графа ([Spanning tree](#)). Покриващо дърво с минимална сума от теглата на участващите в него ребра се нарича минимално покриващо дърво.

Ще разгледаме два известни евристични алгоритъма, които решават дадената задача.

- [Крускал](#)

- [Прим](#)

---

[VisuAlgo](#) - visualising data structures and algorithms through animation

[Data Structure Visualizations](#)

---