Prezentacja PUST

# Dobór pętli regulacji w przypadku większej liczby sygnałów sterujących niż do wyjściowych

Strona tytułowa

W przypadku regulacji przy większej liczbie sygnałów sterujących niż wyjściowych mamy do czynienia z regulacją wielowymiarową.

Wstęp slajd 1

Regulatory wielowymiarowe to układy automatyki, które mogą zrównoważyć trudne do pogodzenia cele automatyki. Sterowniki procesów, potrafiące jednocześnie obsługiwać wiele zmiennych procesowych, stają się obecnie coraz bardziej popularne oraz oferują więcej możliwości. Jednak nadal mogą być trudne do zaprojektowania i wdrożenia.

Wstęp slajd 2

Do analizy wyboru pętli regulacji w przypadku większej liczby sygnałów sterujących niż wyjściowych przyjrzymy się realizacjom z regulatorami PID, DMC i GPC.

PID slajd 1

Jako pierwszy rozważymy algorytm PID, w celu określenia regulacji wielowymiarowej należy wyznaczyć odpowiedzi skokowe wszystkich torów procesu tak aby sprawdzić w jakim stopniu dane sygnały sterujące wpływają na wyjścia.