

1 [25] Em um trecho de canal ou rio, verifica-se que a velocidade média na seção, V (LT^{-1}), depende das seguintes variáveis: um comprimento de rugosidade z_0 (L) das paredes e do fundo; a componente da aceleração da gravidade na direção do escoamento, $\approx gS_0$ (LT^{-2}); e o raio hidráulico R (L). S_0 é a declividade do canal, **e fica junto da aceleração da gravidade g** . Conforme indicado, elas devem ser consideradas **como uma única variável gS_0** . Há 4 variáveis e 2 dimensões, e portanto há 2 parâmetros adimensionais. Escolha gS_0 e R para comparecerem (possivelmente) em ambos, e obtenha Π_1 (envolvendo V) e Π_2 (envolvendo z_0).

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

As duas dimensões fundamentais deste problema são L e T. Teremos 2 parâmetros adimensionais:

$$\Pi_1 = R^a (gS_0)^b V,$$

$$\Pi_2 = R^a (gS_0)^b z_0.$$

A primeira equação gera o sistema:

$$\begin{aligned} \text{L}^0 \text{T}^0 &= \text{L}^a (\text{LT}^{-2})^b \text{LT}^{-1} \Rightarrow \\ a + b + 1 &= 0, \\ -2b - 1 &= 0 \end{aligned}$$

Então,

$$b = -1/2, \quad a = -1/2.$$

donde

$$\Pi_1 = \frac{V}{\sqrt{RgS_0}}.$$

A segunda equação gera o sistema:

$$\begin{aligned} \text{L}^0 \text{T}^0 &= \text{L}^a (\text{LT}^{-2})^b \text{L} \Rightarrow \\ a + b + 1 &= 0, \\ -2b &= 0 \end{aligned}$$

Então,

$$b = 0; \quad a = -1.$$

donde

$$\Pi_2 = \frac{z_0}{R}.$$

Temos agora a previsão de análise dimensional para a velocidade na seção

$$\frac{V}{\sqrt{RgS_0}} = f\left(\frac{z_0}{R}\right),$$

onde f é uma função empírica a determinar.

2 [25] O programa a seguir,

```
#!/usr/bin/python3
# -*- coding: iso-8859-1 -*-
a = 1
for k in range(2,100):
    a *= k
print(a)
```

imprime o seguinte resultado na tela:

```
933262154439441526816992388562667004907159682643816214685929638952175
999932299156089414639761565182862536979208272237582511852109168640000
000000000000000000
```

Entenda o que o programa faz: que operação matemática o programa está calculando? Reescreva a resposta do programa **utilizando apenas 3 caracteres**.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

O programa calcula o fatorial de 99, 99! ■

3 [25] Mostre que os vetores

$$(1, 0, 0), \quad (1, 2, 0), \quad (1, 2, 3)$$

formam uma base do \mathbb{R}^3 .

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Precisamos mostrar que qualquer vetor do \mathbb{R}^3 pode ser escrito como uma combinação linear dos vetores acima, e que esses vetores são LI.

Primeiramente, se (x, y, z) é um vetor *qualquer* do \mathbb{R}^3 , tente

$$\begin{aligned}\alpha(1, 0, 0) + \beta(1, 2, 0) + \gamma(1, 2, 3) &= (x, y, z) \Rightarrow \\ \alpha + \beta + \gamma &= x, \\ 2\beta + 2\gamma &= y, \\ 3\gamma &= z.\end{aligned}$$

O sistema é possível para *quaisquer* x, y, z : todo vetor do \mathbb{R}^3 pode ser decomposto nos vetores da base. Além disso, considere o caso particular $x = y = z = 0$: então, a única solução possível (e vice-versa) é $\alpha = \beta = \gamma = 0$, e portanto os 3 vetores são LI ■

4 [25] Seja $E = (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$ a base canônica do \mathbb{R}^3 . Considere os objetos

$$\begin{aligned}\mathbf{a} &= a_i \mathbf{e}_i, \\ \mathbf{M} &= M_{jk} \mathbf{e}_j \mathbf{e}_k, \\ \mathbf{b} &= b_l \mathbf{e}_l.\end{aligned}$$

Calcule

$$\mathbf{a} \times [\mathbf{M} \cdot \mathbf{b}].$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{aligned}\mathbf{M} \cdot \mathbf{b} &= M_{jk} \mathbf{e}_j \mathbf{e}_k \cdot b_l \mathbf{e}_l \\ &= M_{jk} b_l \mathbf{e}_j (\mathbf{e}_k \cdot \mathbf{e}_l) \\ &= M_{jk} b_l \mathbf{e}_j \delta_{kl} \\ &= M_{jk} b_k \mathbf{e}_j; \\ \mathbf{a} \times [\mathbf{M} \cdot \mathbf{b}] &= \epsilon_{ijk} a_i M_{jl} b_l \mathbf{e}_k \blacksquare\end{aligned}$$

Note a necessidade de mudar o índice k para l entre a penúltima e a última linhas.