

TEA010 Matemática Aplicada I
Curso de Engenharia Ambiental
Departamento de Engenharia Ambiental, UFPR
P01A, 14 Mai 2021
Entrega em 15 mai 2021, 09:30.
Prof. Nelson Luís Dias

Declaro que segui o código de ética do Curso de Engenharia Ambiental ao realizar esta prova

NOME: _____

Assinatura: _____

1 [25] Considere o programa a seguir

```
1 fib = [0,1]
2 n = 1
3 while n < 10 :
4     n += 1
5     newf = fib[n-1] + fib[n-2]
6     fib.append(newf)
7 print(fib)
```

Sem rodar o programa, explique quais são os cálculos que o programa faz, e escreva a sua saída.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

[0, 1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55] ■

2 [25] Langhaar [1951]: Uma estrela de densidade ρ e diâmetro D vibra com frequência n : a vibração consiste em uma mudança cíclica de forma, mudando de elipsóide alongado em uma direção para esfera para elipsóide alongado em outra direção, e assim sucessivamente. Supõe-se que as variáveis que regem o fenômeno são essas três mais a constante universal de gravitação G (lembre-se: a lei da gravitação universal de Newton é $|F| = GMm/r^2$). Obtenha todos os grupos adimensionais que regem o problema. Escolha **obrigatoriamente** D , n e ρ como variáveis que participam de todos os grupos.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

G tem dimensões

$$\begin{aligned}\llbracket G \rrbracket &= \left\llbracket \frac{Fr^2}{Mm} \right\rrbracket \\ &= \frac{\text{MLT}^{-2}\text{L}^2}{\text{M}^2} \\ &= \text{M}^{-1}\text{L}^3\text{T}^{-2}.\end{aligned}$$

A lista de variáveis e suas dimensões é

$$\begin{aligned}\llbracket \rho \rrbracket &= \text{ML}^{-3}, \\ \llbracket D \rrbracket &= \text{L}, \\ \llbracket n \rrbracket &= \text{T}^{-1}, \\ \llbracket G \rrbracket &= \text{M}^{-1}\text{L}^3\text{T}^{-2}.\end{aligned}$$

Com 4 variáveis e 3 dimensões fundamentais, esperamos que haja um único grupo:

$$\begin{aligned}\Pi &= GD^a n^b \rho^c, \\ \llbracket \Pi \rrbracket &= \text{M}^{-1}\text{L}^3\text{T}^{-2} [\text{L}]^a [\text{T}^{-1}]^b [\text{ML}^{-3}]^c \\ 1 &= \text{M}^{-1+c} \text{L}^{3+a-3c} \text{T}^{-2-b}\end{aligned}$$

Donde

$$\begin{aligned}c &= 1, \\ a + 0b - 3c &= -3 \Rightarrow a = 0, \\ 0a - b + 0c &= 2 \Rightarrow b = -2\end{aligned}$$

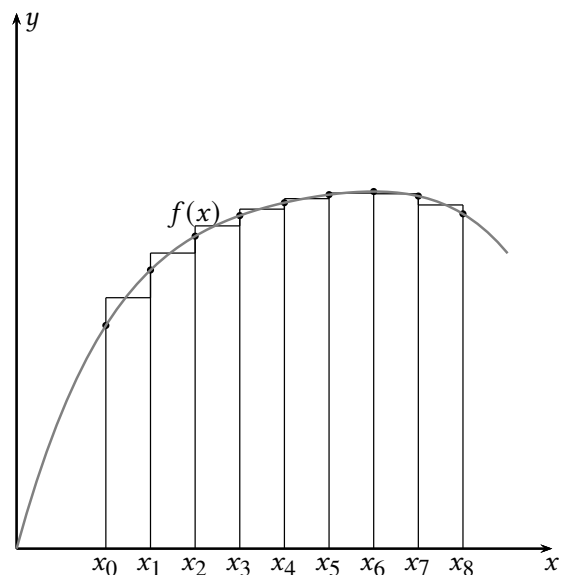
e

$$\Pi = \frac{G\rho}{n^2} \blacksquare$$

3 [25] A figura ao lado ilustra a “regra do ponto do meio”, em que a integral

$$I = \int_a^b f(x) \, dx$$

é aproximada pela soma das áreas dos retângulos com as alturas dadas pelo valor da função no centro de cada intervalo $[x_0, x_1]$, $[x_1, x_2]$, \dots , $[x_{n-1}, x_n]$ onde, como sempre, $a \equiv x_0$ e $x_n \equiv b$. Considere $\Delta x = x_n - x_{n-1}$ constante. Obtenha a fórmula geral para I utilizando a “fórmula do ponto do meio”, para um número genérico de pontos n .



SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{aligned} I &\approx f((x_0 + x_1)/2)\Delta x + f((x_1 + x_2)/2)\Delta x + \dots + f((x_{n-1} + x_n)/2)\Delta x \\ &= \Delta x \sum_{k=1}^n f((x_{i-1} + x_i)/2) \blacksquare \end{aligned}$$

4 [25] Escreva, rode, e entregue a listagem (em um arquivo em separado) de um programa em Python que calcula

$$I = \int_0^{\pi} \sin(x) \, dx$$

utilizando a regra do ponto do meio e 100 intervalos de integração.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

```
1  #!/home/nldias/miniconda3/bin/python3
2  def midint(a,b,n,f):
3      deltax = (b-a)/n
4      isum = 0.0
5      xleft = a
6      for k in range(1,n+1):
7          xright = a+k*deltax
8          fmid = f((xleft+xright)/2)
9          isum += fmid
10         xleft = xright
11     pass
12     return deltax*isum
13 pass
14 from math import pi,sin
15 print("I_□=□",midint(0,pi,100,sin))
```

Referências

Langhaar, H. L. (1951). *Dimensional analysis and theory of models*. John Wiley & Sons, New York.

TEA010 Matemática Aplicada I
Curso de Engenharia Ambiental
Departamento de Engenharia Ambiental, UFPR
P01B, 14 Mai 2021
Entrega em 22 mai 2021, 09:30.
Prof. Nelson Luís Dias

Declaro que segui o código de ética do Curso de Engenharia Ambiental ao realizar esta prova

NOME: _____

Assinatura: _____

1 [25] Em Python, o comando ‘a % b’ devolve a operação matemática $a \bmod b$, cuja definição é.

$$a \bmod b \equiv a - b \left\lfloor \frac{a}{b} \right\rfloor$$

onde $\lfloor x \rfloor$ é o maior inteiro menor que ou igual a x . Sem rodar nenhum programa, e explicando seus cálculos: qual é a saída do comando ‘print(-1 % 10)’?

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{aligned} -1 \bmod 10 &= -1 - 10 \left\lfloor \frac{-1}{10} \right\rfloor \\ &= -1 - 10 \lfloor -0.1 \rfloor \\ &= -1 - 10 \times (-1) \\ &= 9 \blacksquare \end{aligned}$$

2 [25] ? : Em um gás real, existem forças de repulsão entre as suas moléculas que atuam quando elas estão muito próximas, que podem ser aproximadas por

$$F = Kr^{-n},$$

onde r é a distância entre duas moléculas e K é uma constante (experimentalmente, observa-se que n está entre 7 e 12 para gases comuns). Suponha que a viscosidade dinâmica de um gás real μ ($[\mu] = \text{M L}^{-1} \text{T}^{-1}$) dependa da massa molecular m , da velocidade média quadrática das moléculas v e da constante K . Obtenha o grupo adimensional envolvido, forçando o expoente de μ a ser unitário.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Primeiramente, precisamos encontrar as dimensões de K :

$$\begin{aligned} [K] &= [Fr^n] \\ &= \text{M L T}^{-2} \text{L}^n \\ &= \text{M L}^{n+1} \text{T}^{-2}. \end{aligned}$$

Com 4 variáveis e 3 dimensões fundamentais, esperamos que haja um único grupo:

$$\begin{aligned} \Pi &= \mu K^a m^b v^c, \\ [\Pi] &= \text{M L}^{-1} \text{T}^{-1} [\text{M L}^{n+1} \text{T}^{-2}]^a [\text{M}]^b [\text{L T}^{-1}]^c \\ 1 &= \text{M}^{1+a+b} \text{L}^{-1+a(n+1)+c} \text{T}^{-1-2a-c} \end{aligned}$$

Donde

$$\begin{aligned} a + b + 0c &= -1, \\ (n+1)a + 0b + c &= 1, \\ -2a + 0b - c &= 1 \end{aligned}$$

e

$$\Pi = \mu K^{\frac{2}{n-1}} m^{-\frac{n+1}{n-1}} v^{-\frac{n+3}{n-1}} \blacksquare$$

3 [25] Considere a integração numérica de uma função $f(x)$ no intervalo $[a, b]$, e $2n$ pontos igualmente espaçados, $a \equiv x_0, x_1, x_2, \dots, x_{2n-2}, x_{2n-1}, x_{2n} \equiv b$, com $h = x_{i+1} - x_i$. A regra de Simpson para $\int_a^b f(x) dx$ é

$$S_{2n} = \frac{h}{3} [f_0 + 4f_1 + 2f_2 + \dots + 2f_{2n-1} + 4f_{2n-1} + f_{2n}],$$

onde $f_i = f(x_i)$.

a) [05] Mostre que a regra do trapézio utilizando apenas os pontos pares é

$$T_n = h [f_0 + 2f_2 + \dots + 2f_{2n-2} + f_{2n}].$$

b) [05] Mostre que a regra do trapézio utilizando todos os pontos é

$$T_{2n} = \frac{h}{2} [f_0 + 2f_1 + 2f_2 + \dots + 2f_{2n-2} + 2f_{2n-1} + f_{2n}]$$

c) [15] Mostre que

$$S_{2n} = \frac{4}{3}T_{2n} - \frac{1}{3}T_n.$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

a) Da fórmula geral,

$$I = \frac{\Delta x}{2} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{m-1} f(a + k\Delta x) + f(b) \right],$$

temos

$$\Delta x = 2h, \tag{1}$$

$$a + k\Delta x = a + 2k h, \tag{2}$$

$$f(a + k\Delta x) = f(a + 2k h) = f_{2k}, \tag{3}$$

e o resultado se segue imediatamente.

b) Da mesma forma, e ainda mais diretamente,

$$\Delta x = h, \tag{4}$$

$$a + k\Delta x = a + k h, \tag{5}$$

$$f(a + k\Delta x) = f(a + k h) = f_k. \tag{6}$$

c) Reunindo tudo, para os extremos f_0 e f_{2n} , temos

$$\frac{4}{3} \frac{h}{2} f_0 - \frac{1}{3} h f_0 = \left(\frac{4h}{6} - \frac{2h}{6} \right) f_0 = \frac{h}{3} f_0$$

(e o mesmo para f_{2n}). Para os pontos ímpares f_i temos apenas

$$\frac{h}{2} \times 2f_i \Rightarrow \frac{4}{3} \frac{h}{2} \times 2f_i = \frac{4h}{3} f_i,$$

vindos de T_{2n} . Para os pontos pares f_p temos

$$\frac{4}{3} \frac{h}{2} (2f_p) - \frac{1}{3} h (2f_p) = \left(\frac{4}{6} - \frac{2}{6} \right) h (2f_p) = \frac{h}{3} (2f_p)$$

Reunindo tudo,

$$\frac{4}{3} T_{2n} - \frac{1}{3} T_n = \frac{h}{3} [f_0 + 4f_1 + 2f_2 + \dots + 2f_{2n-1} + 4f_{2n-1} + f_{2n}] = S_{2n} \blacksquare$$

4 [25] Utilizando a função trapezio

```
1 def trapezio(n,a,b,f):
2     '''
3     trapezio(n,a,b,f): integra f entre a e b com n trapézios
4     '''
5     deltax = (b-a)/n
6     Se = f(a) + f(b)          # define Se
7     Si = 0.0                  # inicializa Si
8     for k in range(1,n):      # calcula Si
9         xk = a + k*deltax
10        Si += f(xk)
11    I = Se + 2*Si              # cálculo de I
12    I *= deltax
13    I /= 2
14    return I
```

escreva uma segunda função `simpson(epsilon,a,b,f)` que utilize a relação de recorrência

$$S_{2n} = \frac{4}{3}T_{2n} - \frac{1}{3}T_n$$

para obter S_{2n} com um erro ϵ especificado, e que chame `trapezio` **uma única vez** para cada $n = 1, 2, 4, \dots$. Em seguida, teste sua rotina calculando e imprimindo (o valor aproximado de)

$$\int_0^{\pi} \sin(x) dx$$

por meio de `simpson`, com $\epsilon = 1 \times 10^{-6}$. Qual o valor de n necessário para atingir essa acurácia?

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

```
1 #!/home/nldias/miniconda3/bin/python3
2 # -*- coding: iso-8859-1 -*-
3 def trapezio(n,a,b,f):
4     '''
5     trapezio(n,a,b,f): integra f entre a e b com n trapézios
6     '''
7     deltax = (b-a)/n
8     Se = f(a) + f(b)
9     Si = 0.0
10    for k in range(1,n):
11        xk = a + k*deltax
12        Si += f(xk)
13    I = Se + 2*Si
14    I *= deltax
15    I /= 2
16    return I
17 pass;
18 def simpson(epsilon,a,b,f):
19     n = 2;
20     IT0 = trapezio(1,a,b,f);
21     IT1 = trapezio(2,a,b,f);
22     IS0 = (4.0/3.0)*IT1 - (1.0/3.0)*IT0;
23     IT0 = IT1;
24     eps = 2*epsilon;
25     while eps > epsilon:
26         n *= 2;
27         IT1 = trapezio(n,a,b,f);
28         IS1 = (4.0/3.0)*IT1 - (1.0/3.0)*IT0;
29         eps = abs(IS1 - IS0);
30         IT0 = IT1;
31         IS0 = IS1;
32     pass;
33     return (n,eps,IS1);
34 pass;
35 from math import sin, pi;
36 (n,eps,IS) = simpson(1.0e-6,0,pi,sin);
37 print("n_=" ,n);
38 print("eps_=" ,eps);
39 print("IS_=" ,IS);
```

Rodando o programa, $n = 64$.

TEA010 Matemática Aplicada I
Curso de Engenharia Ambiental
Departamento de Engenharia Ambiental, UFPR
P02A, 11 Jun 2021
Entrega em 12 Jun 2021, 09:30.
Prof. Nelson Luís Dias

Declaro que segui o código de ética do Curso de Engenharia Ambiental ao realizar esta prova

NOME:

Assinatura: _____

1 [25] Utilizando sempre a base canônica, **notação indicial** (obrigatoriamente), e explicitando **todos os passos**, obtenha

$$[\mathbf{u} \times \mathbf{v}] \cdot [\mathbf{a} \times \mathbf{b}]$$

em função de $\mathbf{u} \cdot \mathbf{a}$, $\mathbf{u} \cdot \mathbf{b}$, $\mathbf{v} \cdot \mathbf{a}$ e $\mathbf{v} \cdot \mathbf{b}$, onde \mathbf{u} , \mathbf{v} , \mathbf{a} e \mathbf{b} são vetores do \mathbb{R}^3 .

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{aligned} [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] \cdot [\mathbf{a} \times \mathbf{b}] &= \epsilon_{ijk} u_i v_j \mathbf{e}_k \cdot \epsilon_{lmn} a_l b_m \mathbf{e}_n \\ &= u_i v_j a_l b_m \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} (\mathbf{e}_k \cdot \mathbf{e}_n) \\ &= u_i v_j a_l b_m \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} \delta_{kn} \\ &= u_i v_j a_l b_m \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmk} \\ &= u_i v_j a_l b_m (\delta_{il} \delta_{jm} - \delta_{im} \delta_{jl}) \\ &= u_i v_j a_l b_m \delta_{il} \delta_{jm} - u_i v_j a_l b_m \delta_{im} \delta_{jl} \\ &= u_i v_j a_i b_j - u_i v_j a_j b_i \\ &= (u_i a_i)(v_j b_j) - (u_i b_i)(v_j a_j) \\ &= (\mathbf{u} \cdot \mathbf{a})(\mathbf{v} \cdot \mathbf{b}) - (\mathbf{u} \cdot \mathbf{b})(\mathbf{v} \cdot \mathbf{a}) \blacksquare \end{aligned}$$

2 [25] Zorg é um estudante de Engenharia Ambiental do Planeta Z4, um planeta quadridimensional de outro universo. Enquanto calcula o hipervolume de um reservatório de q-água (uma molécula quadridimensional com propriedades semelhantes às da água), Zorg precisa obter o hipervolume do hiperprisma formado pelos vetores $(2, 4, 1, 0)$, $(1, 3, 0, 2)$, $(0, 2, 3, 1)$ e $(0, 4, 2, 3)$. Qual é o valor obtido por Zorg?

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Basta calcular o módulo do determinante da matriz cujas colunas são os elementos dos 4 vetores:

$$\begin{aligned} V &= \begin{vmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 3 & 2 & 4 \\ 1 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & 3 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 0 & 3 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 4 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{vmatrix} \\ &= 2 \left[3 \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} + 4 \begin{vmatrix} 0 & 3 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} \right] \\ &\quad - 1 \left[4 \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{vmatrix} + 4 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \right] \\ &= 2 [3(9 - 2) - 2(0 - 4) + 4(0 - 6)] \\ &\quad - 1 [4(9 - 2) - 2(3 - 0) + 4(1 - 0)] \\ &= 2 [21 + 8 - 24] - 1 [28 - 6 + 4] \\ &= 10 - 26 \\ &= -16. \end{aligned}$$

O hipervolume, portanto, é igual a 16 ■

3 [25] [White, 2016, Exemplo 5.5] Uma viga engastada de comprimento L (L) tem uma carga P (MLT^{-2}) aplicada à sua extremidade, sofrendo uma deflexão δ (L). A viga tem seção transversal cujo momento de inércia é I (L^4), e seu material possui módulo de elasticidade E ($ML^{-1}T^{-2}$). É sabido que

$$\text{posto} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 4 & -1 \\ 0 & -2 & 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} = 2.$$

Obtenha os parâmetros adimensionais do problema, usando **obrigatoriamente** L e E como variáveis comuns em todos eles.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Obviamente, as dimensões fundamentais são, novamente, M , L e T . Começamos montando a matriz dimensional:

	L	P	δ	I	E
M	0	1	0	0	1
L	1	1	1	4	-1
T	0	-2	0	0	-2

Pelo enunciado, o posto da matriz é 2. Existem portanto $s = 5 - 2 = 3$ grupos adimensionais independentes. Note que se tivéssemos aplicado a “regra” simplificada $s = 5 - 3$, onde 3 é o número de dimensões fundamentais do problema, teríamos encontrado apenas 2 grupos independentes, o que está errado. Imporemos agora $x_2 = 1$, $x_3 = 1$ e $x_4 = 1$ (que são os expoentes de P , δ e I), sucessivamente.

Para P ,

$$\begin{aligned} \Pi_1 &= PL^a E^b, \\ \llbracket \Pi_1 \rrbracket &= [MLT^{-2}] [L]^a [ML^{-1}T^{-2}]^b, \\ 1 &= M^{1+b} L^{1+a-b} T^{-2-2b} \end{aligned}$$

Donde $a = -2$, $b = -1$, e

$$\Pi_1 = \frac{P}{EL^2}.$$

Note que há 3 equações e apenas 2 incógnitas, mas que as equações em M e T são linearmente dependentes.

Para δ ,

$$\begin{aligned} \Pi_2 &= \delta L^a E^b, \\ \llbracket \Pi_2 \rrbracket &= [L] [L]^a [ML^{-1}T^{-2}]^b, \\ 1 &= M^b L^{1+a-b} T^{-2b} \end{aligned}$$

Donde $a = -1$, $b = 0$, e

$$\Pi_2 = \frac{\delta}{L}.$$

Para I ,

$$\begin{aligned} \Pi_3 &= IL^a E^b, \\ \llbracket \Pi_3 \rrbracket &= [L^4] [L]^a [ML^{-1}T^{-2}]^b, \\ 1 &= M^b L^{4+a-b} T^{-2b} \end{aligned}$$

Donde $a = -4$, $b = 0$, e

$$\Pi_3 = \frac{I}{L^4} \blacksquare$$

4 [25] Considere

$$I = \int_0^1 \int_0^1 xy \, dy \, dx,$$

e sua aproximação numérica I_n dada por

$$I_n = \sum_{i=1}^{10} \sum_{j=1}^{10} f(x_i, y_j) \Delta x \Delta y,$$

onde

$$\begin{aligned} f(x, y) &= xy, \\ x_i &= (i - 1/2)\Delta x, \\ y_j &= (j - 1/2)\Delta y, \\ \Delta x &= \Delta y = 1/10. \end{aligned}$$

a) [05] Calcule analiticamente I .

b) [20] Escreva, rode, e entregue a listagem (em um arquivo em separado) de um programa em Python que calcula I_n

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{aligned} I &= \int_0^1 \int_0^1 xy \, dy \, dx \\ &= \int_0^1 x \left[\int_0^1 y \, dy \right] dx \\ &= \frac{1}{2} \int_0^1 x \, dx \\ &= \frac{1}{4}. \end{aligned}$$

O programa é

```
1  #!/home/nldias/miniconda3/bin/python3
2  # -*- coding: iso-8859-1 -*-
3  def f(x,y):
4      return x*y;
5  pass
6  dx = 0.1;
7  dy = 0.1;
8  s = 0.0;
9  for i in range(1,11):
10     xi = (i - 0.5)*dx;
11     for j in range(1,11):
12         yj = (j-0.5)*dy;
13         fij = f(xi,yj);
14         s += fij*dx*dy;
15     pass
16 pass
17 print("In_□=□",s);
```

que imprime 0.25 (um resultado exato).

Referências

White, F. M. (2016). *Fluid Mechanics*. McGraw Hill Education, New York.

TEA010 Matemática Aplicada I
Curso de Engenharia Ambiental
Departamento de Engenharia Ambiental, UFPR
P03A, 09 Jul 2021
Entrega em 10 Jul 2021, 09:30.
Prof. Nelson Luís Dias

ATENÇÃO: PROVA SEM CONSULTA, E SEM USO DE CALCULADORAS, ETC..

Declaro que segui o código de ética do Curso de Engenharia Ambiental ao realizar esta prova

NOME:

Assinatura: _____

1 [25] Obtenha a série de Taylor bivariada de

$$f(x, y) = x^2 \exp(x + y) + y \sin(x)$$

até ordem 2, em torno de $(1, 1)$.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Desejamos calcular

$$f(x, y) \approx f(x_0, y_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x}(x - x_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y}(y - y_0) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x^2}(x - x_0)^2 + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial y^2}(y - y_0)^2 + \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y}(x - x_0)(y - y_0).$$

Trata-se portanto de um exercício de derivação:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x} &= 2x \exp(x + y) + x^2 \exp(x + y) + y \cos(x) \\ &= [2x + x^2] \exp(x + y) + y \cos(x), \\ \frac{\partial f}{\partial y} &= x^2 \exp(x + y) + \sin(x), \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} &= 2 \exp(x + y) + 2x \exp(x + y) + 2x \exp(x + y) + x^2 \exp(x + y) - y \sin(x) \\ &= [2 + 4x + x^2] \exp(x + y) - y \sin(x), \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} &= x^2 \exp(x + y), \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} &= 2x \exp(x + y) + x^2 \exp(x + y) + \cos(x) \\ &= [2x + x^2] \exp(x + y) + \cos(x). \end{aligned}$$

Os valores da função e de suas derivadas em (x_0, y_0) são

$$\begin{aligned} (x_0, y_0) &= (1, 1), \\ f(x_0, y_0) &= e^2 + \sin(1), \\ \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} &= 3e^2 + \cos(1), \\ \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} &= e^2 + \sin(1), \\ \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x^2} &= 7e^2 - \sin(1), \\ \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial y^2} &= e^2, \\ \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y} &= 3e^2 + \cos(1). \end{aligned}$$

Substituindo na expansão em série de Taylor,

$$f(x, y) \approx e^2 + \sin(1) + [3e^2 + \cos(1)](x - 1) + [e^2 + \sin(1)](y - 1) + \frac{1}{2} [7e^2 - \sin(1)](x - 1)^2 + \frac{1}{2} e^2 (y - 1)^2 + [3e^2 + \cos(1)](x - 1)(y - 1) \blacksquare$$

Continue a solução no verso \Rightarrow

2 [25] Encontre a equação do plano no \mathbb{R}^3 que contém os vetores $(1, 0, -1)$ e $(0, 1, -2)$, e que passa pela origem.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

A equação geral do plano é $ax + by + cz = d$, onde (a, b, c) são os elementos de um vetor perpendicular ao plano. No nosso caso, como o plano contém a origem, $a \times 0 + b \times 0 + c \times 0 = d = 0$. Além disso, um vetor perpendicular aos dois vetores pode ser obtido por meio do produto vetorial:

$$\begin{aligned} \mathbf{n} &= (1, 0, -1) \times (0, 1, -2) \\ &= \begin{vmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -2 \end{vmatrix} \\ &= 1\mathbf{e}_1 + 2\mathbf{e}_2 + 1\mathbf{e}_3. \end{aligned}$$

Logo, $(a, b, c) = (1, 2, 1)$ (a menos de uma constante multiplicativa) e a equação do plano é $x + 2y + z = 0$ ■

3 [25] Calcule

$$I = \iint_{R_{xy}} (1 + x + y) \, dA,$$

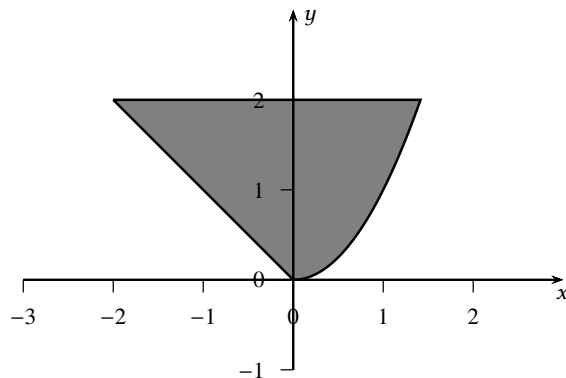
onde R_{xy} é a região do \mathbb{R}^2 limitada pelas curvas

$$\begin{aligned}x &= -y, & 0 \leq y \leq 2, \\x &= \sqrt{y}, & 0 \leq y \leq 2, \\y &= 2.\end{aligned}$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

A região precisa ser mapeada, e está mostrada ao lado:

$$\begin{aligned}I &= \int_{y=0}^2 \int_{x=-y}^{\sqrt{y}} (1 + x + y) \, dx \, dy \\&= \int_{y=0}^2 \left[x + xy + \frac{x^2}{2} \right]_{-y}^{\sqrt{y}} dy \\&= \int_0^2 \left\{ \left[\sqrt{y} + y\sqrt{y} + \frac{y}{2} \right] - \left[-y - y^2 + \frac{y^2}{2} \right] \right\} dy \\&= \int_0^2 \left[\sqrt{y} + \frac{3y}{2} + y\sqrt{y} + \frac{y^2}{2} \right] dy = \frac{11 \times 2^{7/2} + 130}{30} \blacksquare\end{aligned}$$



4 [25] Calcule

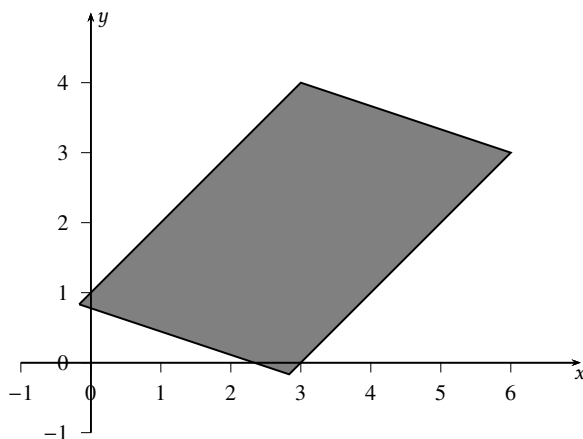
$$I = \iint_{R_{xy}} (y - x) \, dx \, dy,$$

onde R_{xy} é a região do plano xy situada entre as retas

$$y = x + 1, \quad y = x - 3, \quad y = -\frac{1}{3}x + \frac{7}{9}, \quad y = -\frac{1}{3}x + 5,$$

mostrada na figura ao lado, utilizando, **obrigatoriamente**, a mudança de variáveis

$$u = y - x, \\ v = y + \frac{1}{3}x,$$



e integrando na região R_{uv} correspondente.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Primeiro nós invertemos a relação entre u, v e x, y :

$$u - v = -x - \frac{1}{3}x = -\frac{4}{3}x,$$

$$u + 3v = y + 3y = 4y;$$

$$x = \frac{3}{4}(v - u),$$

$$y = \frac{1}{4}(3v + u).$$

As 4 retas no plano xy tornam-se

$$y = x + 1,$$

$$\frac{1}{4}(3v + u) = \frac{3}{4}(v - u) + 1,$$

$$\frac{3}{4}v + \frac{1}{4}u = \frac{3}{4}v - \frac{3}{4}u + 1,$$

$$u = 1.$$

$$y = x - 3,$$

$$\frac{1}{4}(3v + u) = \frac{3}{4}(v - u) - 3,$$

$$\frac{3}{4}v + \frac{1}{4}u = \frac{3}{4}v - \frac{3}{4}u - 3,$$

$$u = -3.$$

$$y = -\frac{1}{3}x + \frac{7}{9},$$

$$\frac{1}{4}(3v + u) = -\frac{1}{3}\frac{3}{4}(v - u) + \frac{7}{9},$$

$$\frac{3}{4}v + \frac{1}{4}u = -\frac{1}{4}v + \frac{1}{4}u + \frac{7}{9},$$

$$v = \frac{7}{9}.$$

$$y = -\frac{1}{3}x + 5,$$

$$\frac{1}{4}(3v + u) = -\frac{1}{3}\frac{3}{4}(v - u) + 5,$$

$$\frac{3}{4}v + \frac{1}{4}u = -\frac{1}{4}v + \frac{1}{4}u + 5,$$

$$v = 5.$$

Continue a solução no verso \Rightarrow

Portanto, no plano uv a região de integração é $u \in [-3, 1]$, $v \in [7/9, 5]$; agora,

$$\iint_{R_{xy}} f(x, y) \, dx \, dy = \iint_{R_{uv}} f(x(u, v), y(u, v)) \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| \, du \, dv,$$

e nos resta calcular o jacobiano,

$$\frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -3/4 & 3/4 \\ 1/4 & 3/4 \end{vmatrix} = -9/16 - 3/16 = -12/16 = -3/4.$$

Portanto,

$$\begin{aligned} I &= \int_{u=-3}^1 \int_{v=7/9}^5 \left[\frac{1}{4}(3v + u) - \frac{3}{4}(v - u) \right] | -3/4 | \, dv \, du \\ &= \int_{u=-3}^1 \int_{v=7/9}^5 u | -3/4 | \, dv \, du \\ &= \frac{3}{4} \int_{u=-3}^1 u \left[\int_{v=7/9}^5 dv \right] \, du \\ &= \frac{3}{4} \int_{u=-3}^1 u \left[5 - \frac{7}{9} \right] \, du \\ &= \frac{19}{6} \int_{u=-3}^1 u \, du = -\frac{38}{3} \blacksquare \end{aligned}$$

TEA010 Matemática Aplicada I
Curso de Engenharia Ambiental
Departamento de Engenharia Ambiental, UFPR
P03B, 16 Jul 2021
Entrega em 17 Jul 2021, 09:30.
Prof. Nelson Luís Dias

ATENÇÃO: PROVA SEM CONSULTA, E SEM USO DE CALCULADORAS, ETC..

Declaro que segui o código de ética do Curso de Engenharia Ambiental ao realizar esta prova

NOME:

Assinatura: _____

1 [25] Seja

$$f(x, y, z) = z^2 + e^{-y} \cos(x).$$

Calcule a derivada direcional $\frac{df}{ds}$ ao longo da curva

$$\begin{aligned}x &= s, \\y &= 2s + 1, \\z &= \sin(s),\end{aligned}$$

no ponto $(1, 3, \sin(1))$.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{aligned}\frac{df}{ds} &= \frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx}{ds} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{ds} + \frac{\partial f}{\partial z} \frac{dz}{ds} \\&= \nabla f \cdot \frac{d\mathbf{r}}{ds}, \quad \mathbf{r} = (x, y, z),\end{aligned}$$

com

$$\begin{aligned}\nabla f &= (-e^{-y} \sin(x), -e^{-y} \cos(x), 2z); \\ \frac{d\mathbf{r}}{ds} &= (1, 2, \cos(s)).\end{aligned}$$

Em $P = (1, 3, \sin(1))$,

$$\begin{aligned}\nabla f &= (-e^{-3} \sin(1), -e^{-3} \cos(1), 2 \sin(1)); \\ \frac{d\mathbf{r}}{ds} &= (1, 2, \cos(1)); \\ \frac{df}{ds} &= -e^{-3} \sin(1) - 2e^{-3} \cos(1) + 2 \sin(1) \cos(1) \blacksquare\end{aligned}$$

2 [25] Em coordenadas cartesianas, se $u(x, y)$ é uma função no \mathbb{R}^2 ,

$$\nabla^2 u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}.$$

Obtenha $\nabla^2 u$ em coordenadas polares:

$$\begin{aligned} x &= r \cos(\theta), \\ y &= r \sin(\theta). \end{aligned}$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Este é um exercício de aplicação sistemática (e cuidadosa) da regra da cadeia. Primeiro, obtemos r, θ em função de x, y :

$$\begin{aligned} r &= (x^2 + y^2)^{1/2}, \\ \theta &= \arctg\left(\frac{y}{x}\right). \end{aligned}$$

Em seguida, todas as derivadas possíveis são (omitindo os detalhes):

$$\begin{aligned} \frac{\partial r}{\partial x} &= \cos(\theta), \\ \frac{\partial r}{\partial y} &= \sin(\theta), \\ \frac{\partial \theta}{\partial x} &= -\frac{\sin(\theta)}{r}, \\ \frac{\partial \theta}{\partial y} &= +\frac{\cos(\theta)}{r}. \end{aligned}$$

Agora,

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} &= \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{\partial u}{\partial x} \right] \\ &= \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{\partial u}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\partial \theta}{\partial x} \right] \\ &= \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{\partial u}{\partial r} \cos(\theta) - \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\sin(\theta)}{r} \right] \\ &= \frac{\partial}{\partial r} \left[\frac{\partial u}{\partial r} \cos(\theta) - \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\sin(\theta)}{r} \right] \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial \theta} \left[\frac{\partial u}{\partial r} \cos(\theta) - \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\sin(\theta)}{r} \right] \frac{\partial \theta}{\partial x} \\ &= \frac{\partial}{\partial r} \left[\frac{\partial u}{\partial r} \cos(\theta) - \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\sin(\theta)}{r} \right] \cos(\theta) - \frac{\partial}{\partial \theta} \left[\frac{\partial u}{\partial r} \cos(\theta) - \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\sin(\theta)}{r} \right] \frac{\sin(\theta)}{r} \\ &= \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} \cos^2(\theta) + \frac{\sin(\theta) \cos(\theta)}{r^2} \frac{\partial u}{\partial \theta} - \frac{\sin(\theta) \cos(\theta)}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial r \partial \theta} \\ &\quad - \frac{\sin(\theta) \cos(\theta)}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta \partial r} + \frac{\sin^2(\theta)}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\sin^2 \theta}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2} + \frac{\sin(\theta) \cos(\theta)}{r^2} \frac{\partial u}{\partial \theta}. \end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} &= \frac{\partial}{\partial y} \left[\frac{\partial u}{\partial y} \right] \\ &= \frac{\partial}{\partial y} \left[\frac{\partial u}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\partial \theta}{\partial y} \right] \\ &= \frac{\partial}{\partial r} \left[\frac{\partial u}{\partial r} \sin(\theta) + \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\cos(\theta)}{r} \right] \frac{\partial r}{\partial y} + \frac{\partial}{\partial \theta} \left[\frac{\partial u}{\partial r} \sin(\theta) + \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\cos(\theta)}{r} \right] \frac{\partial \theta}{\partial y} \\ &= \frac{\partial}{\partial r} \left[\frac{\partial u}{\partial r} \sin(\theta) + \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\cos(\theta)}{r} \right] \sin(\theta) + \frac{\partial}{\partial \theta} \left[\frac{\partial u}{\partial r} \sin(\theta) + \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\cos(\theta)}{r} \right] \frac{\cos(\theta)}{r} \\ &= \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} \sin^2(\theta) - \frac{\sin(\theta) \cos(\theta)}{r^2} \frac{\partial u}{\partial \theta} + \frac{\sin(\theta) \cos(\theta)}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial r \partial \theta} \\ &\quad + \frac{\sin(\theta) \cos(\theta)}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta \partial r} + \frac{\cos^2(\theta)}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\cos^2(\theta)}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2} - \frac{\sin(\theta) \cos(\theta)}{r^2} \frac{\partial u}{\partial \theta}. \end{aligned}$$

Continue a solução no verso \Rightarrow

Somando,

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2} \blacksquare$$

3 [25] Calcule $\nabla \cdot [\mathbf{u} \times \mathbf{v}]$. Use notação indicial e a base canônica para os cálculos, **mas expresse o resultado final vetorialmente**, utilizando o operador ∇ .

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{aligned}
 \nabla \cdot [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] &= \mathbf{e}_l \frac{\partial}{\partial x_l} \cdot \epsilon_{ijk} u_i v_j \mathbf{e}_k \\
 &= \epsilon_{ijk} \frac{\partial(u_i v_j)}{\partial x_l} (\mathbf{e}_l \cdot \mathbf{e}_k) \\
 &= \epsilon_{ijk} \frac{\partial(u_i v_j)}{\partial x_l} \delta_{lk} \\
 &= \epsilon_{ijk} \frac{\partial(u_i v_j)}{\partial x_k} \\
 &= \epsilon_{ijk} u_i \frac{\partial v_j}{\partial x_k} + \epsilon_{ijk} v_j \frac{\partial u_i}{\partial x_k} \\
 &= \epsilon_{kij} u_i \frac{\partial v_j}{\partial x_k} + \epsilon_{kij} v_j \frac{\partial u_i}{\partial x_k} \\
 &= -\epsilon_{kji} u_i \frac{\partial v_j}{\partial x_k} + \epsilon_{kij} v_j \frac{\partial u_i}{\partial x_k} \\
 &= -u_i \epsilon_{kji} \frac{\partial v_j}{\partial x_k} + v_j \epsilon_{kij} \frac{\partial u_i}{\partial x_k} \\
 &= -\mathbf{u} \cdot \nabla \times \mathbf{v} + \mathbf{v} \cdot \nabla \times \mathbf{u} \blacksquare
 \end{aligned}$$

4 [25] Calcule a área da superfície

$$g(x, y) = \sqrt{3}x + y^2$$

no domínio $0 \leq x \leq 1$, $0 \leq y \leq 1$, sabendo que

$$\int_0^1 \sqrt{1+u^2} \, du = \frac{\operatorname{arcsenh}(1) + \sqrt{2}}{2}.$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$A = \int_{R_{xy}} \sqrt{1 + \left(\frac{\partial g}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial g}{\partial y}\right)^2} \, dx dy;$$

$$\frac{\partial g}{\partial x} = \sqrt{3},$$

$$\frac{\partial g}{\partial y} = 2y,$$

$$\begin{aligned} A &= \int_{y=0}^1 \int_{x=0}^1 \sqrt{1 + 3 + 4y^2} \, dx dy \\ &= \int_{y=0}^1 \sqrt{1 + 3 + 4y^2} \left[\int_{x=0}^1 dx \right] dy \\ &= \int_{y=0}^1 \sqrt{1 + 3 + 4y^2} \, dy \\ &= \int_{y=0}^1 \sqrt{4 + 4y^2} \, dy \\ &= 2 \int_{y=0}^1 \sqrt{1 + y^2} \, dy \\ &= \operatorname{arcsenh}(1) + \sqrt{2} \blacksquare \end{aligned}$$

TEA010 Matemática Aplicada I
Curso de Engenharia Ambiental
Departamento de Engenharia Ambiental, UFPR
P04A, 06 Ago 2021
Entrega em 07 Ago 2021, 09:30.
Prof. Nelson Luís Dias

ATENÇÃO: PROVA SEM CONSULTA, E SEM USO DE CALCULADORAS, ETC..

Declaro que segui o código de ética do Curso de Engenharia Ambiental ao realizar esta prova

NOME: _____

Assinatura: _____

1 [25] Calcule o volume do corpo limitado inferiormente pela superfície

$$z = x^2 + y^2,$$

e superiormente pela superfície

$$z = 1 + \frac{x^2 + y^2}{4}.$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Primeiramente, precisamos encontrar o domínio de integração no plano xy . Pela simetria do problema, fazemos $x^2 + y^2 = r^2$, e calculamos o valor de r em que as duas superfícies se interceptam (onde possuem a mesma cota):

$$\begin{aligned} r^2 &= 1 + \frac{r^2}{4}, \\ \frac{3r^2}{4} &= 1, \\ r^2 &= \frac{4}{3}, \\ r &= \frac{2}{\sqrt{3}} = \frac{2\sqrt{3}}{3}. \end{aligned}$$

O domínio de integração em xy portanto é $r \leq 2\sqrt{3}/3$.

Claramente, é preferível integrar em coordenadas cilíndricas:

$$\begin{aligned} V &= \int_{\theta=0}^{2\pi} \int_{r=0}^{2\sqrt{3}/3} \left[\left(1 + \frac{r^2}{4} \right) - r^2 \right] r \, dr \, d\theta \\ &= 2\pi \int_{r=0}^{2\sqrt{3}/3} \left[1 - \frac{3r^2}{4} \right] r \, dr \\ &= \frac{2\pi}{3} \blacksquare \end{aligned}$$

$$\frac{dy}{dx} + y = e^{-x}, \quad y(0) = 1.$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$y = uv,$$

$$u \frac{dv}{dx} + v \frac{du}{dx} + uv = e^{-x},$$

$$u \left[\frac{dv}{dx} + v \right] + v \frac{du}{dx} = e^{-x},$$

$$\frac{dv}{dx} + v = 0,$$

$$\frac{dv}{dx} = -v,$$

$$\frac{dv}{v} = -dx,$$

$$\ln |v| = -x + k_1,$$

$$|v| = e^{k_1} e^{-x},$$

$$|v| = k_2 e^{-x},$$

$$v = \pm k_2 e^{-x} = v_0 e^{-x};$$

$$v_0 e^{-x} \frac{du}{dx} = e^{-x},$$

$$v_0 \frac{du}{dx} = 1,$$

$$\frac{du}{dx} = \frac{1}{v_0},$$

$$u = u_0 + \frac{x}{v_0};$$

$$y = uv = \left[u_0 + \frac{x}{v_0} \right] v_0 e^{-x}$$

$$= u_0 v_0 e^{-x} + x e^{-x},$$

$$= y_0 e^{-x} + x e^{-x};$$

$$y(0) = 1 \Rightarrow y_0 = 1;$$

$$y = e^{-x} (1 + x) \blacksquare$$

$$x^2 y'' + 3xy' + y = 0.$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{aligned} y &= x^r, \\ y' &= rx^{r-1}, \\ y'' &= (r-1)rx^{r-2}. \end{aligned}$$

Substituindo na equação original,

$$\begin{aligned} (r-1)r + 3r + 1 &= 0, \\ r^2 + 2r + 1 &= 0, \\ (r+1)^2 &= 0. \end{aligned}$$

$r = -1$ é uma raiz dupla. Uma das duas soluções LI é

$$y = \frac{k_2}{x}.$$

Precisamos encontrar uma segunda solução LI pelo método de variação de constantes:

$$\begin{aligned} y &= x^{-1}u, \\ y' &= x^{-1}u' - x^{-2}u, \\ y'' &= x^{-1}u'' - 2x^{-2}u' + 2x^{-3}u. \end{aligned}$$

Substituindo na equação diferencial,

$$\begin{aligned} x^2 [x^{-1}u'' - 2x^{-2}u' + 2x^{-3}u] + 3x [x^{-1}u' - x^{-2}u] + x^{-1}u &= 0, \\ xu'' - 2u' + 2x^{-1}u + 3u' - 3x^{-1}u + x^{-1}u &= 0, \\ xu'' + u' &= 0. \end{aligned}$$

Agora reduzimos a ordem da equação diferencial em u :

$$\begin{aligned} v &= \frac{du}{dx}, \\ x \frac{dv}{dx} + v &= 0, \\ xdv + vdx &= 0, \\ d(xv) &= 0, \\ xv &= k_1, \\ v &= \frac{k_1}{x}; \\ \frac{du}{dx} &= \frac{k_1}{x}, \\ du &= k_1 \frac{dx}{x}, \\ u &= k_1 \ln |x| + k_2; \\ y = \frac{u}{x} &= \frac{k_1 \ln |x|}{x} + \frac{k_2}{x} \blacksquare \end{aligned}$$

4 [25] Se $\theta \in \mathbb{R}$, sabemos que $|e^{i\theta}| = 1$. Se $z = x + iy \in \mathbb{C}$, onde $x \in \mathbb{R}$, $y \in \mathbb{R}$, calcule $|e^{iz}|$.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{aligned}|e^{iz}| &= |e^{i(x+iy)}| \\ &= |e^{ix}| |e^{i^2 y}| \\ &= |e^{-y}| = e^{-y} \blacksquare\end{aligned}$$