TEA010 Matemática Aplicada I Curso de Engenharia Ambiental Departamento de Engenharia Ambiental, UFPR P02, 29 out 2021 Entrega em 30 out 2021, 09:30.

Prova com consulta exclusivamente ao livro-texto da disciplina

Declaro que segui o código de ética do Curso de Engenharia Ambiental ao realizar esta prova

NOME: Assinatura: _____

1 [25] Das aulas, sabemos que

Prof. Nelson Luís Dias

$$P_{ij} = \delta_{ij} - \frac{k_i k_j}{k^2},$$

onde $k = |\mathbf{k}|$, são os elementos da matriz da transformação P, na base canônica, que projeta qualquer vetor \mathbf{a} do \mathbb{R}^3 no plano que passa pela origem e é normal ao vetor \mathbf{k} . Para \mathbf{a} e \mathbf{k} não nulos e não colineares, calcule, **utilizando obrigatoriamente notação indicial**,

$$[P \cdot a] \times k$$
.

2 [25] O produto escalar de dois vetores pode ser estendido para vetores no $\mathbb{C}^3 = \{(z_1, z_2, z_3), z_i \in \mathbb{C}\}$, onde \mathbb{C} é o conjunto dos números complexos, via

$$\boldsymbol{u}, \boldsymbol{v} \in \mathbb{C}^3; \qquad \boldsymbol{u} \cdot \boldsymbol{v} \equiv u_i^* v_i,$$

onde u_i^* significa o complexo conjugado de u_i . Neste caso, podemos definir o ângulo entre dois vetores do \mathbb{C}^3 por

$$\cos(\alpha) \equiv \frac{\boldsymbol{u} \cdot \boldsymbol{v}}{|\boldsymbol{u}||\boldsymbol{v}|}.$$

A matriz

$$[C] = \begin{bmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) & 0\\ \sin(\theta) & \cos(\theta) & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

representa uma rotação de θ radianos no sentido positivo do eixo Ox_3 real. Os seus pares de autovalores e autovetores são

$$\begin{aligned} \lambda_i &= \cos(\theta) - \mathrm{i} \, \mathrm{sen}(\theta) \\ \lambda_{ii} &= \cos(\theta) + \mathrm{i} \, \mathrm{sen}(\theta) \\ \lambda_{iii} &= 1 \end{aligned} \qquad \qquad \begin{aligned} \boldsymbol{v}_i &= (1, \mathrm{i}, 0), \\ \boldsymbol{v}_{ii} &= (1, -\mathrm{i}, 0), \\ \boldsymbol{v}_{iii} &= (0, 0, 1). \end{aligned}$$

- a) [10] Calcule os ângulos entre v_i e v_{ii} , v_i e v_{iii} e v_{iii} e v_{iii} .
- b) [15] Verifique que $C \cdot v = \lambda v$ para cada um dos pares (λ, v) acima.

- 3 [25] A força produzida pela hélice de um navio, F, depende da frequência n de rotação, do diâmetro D da hélice, da velocidade V do navio, da aceleração da gravidade g, da massa específica da água ρ e da viscosidade cinemática da água ν . As dimensões fundamentais deste problema são M, L e T.
 - a) [10] *Utilizando-as nesta ordem*: $1^{\underline{a}}$ linha para M, $2^{\underline{a}}$ linha para L e $3^{\underline{a}}$ linha para T; ordem das colunas F, n, D, V, g, ρ , ν , obtenha a matriz dimensional do problema. Nota: $\llbracket \nu \rrbracket = \mathsf{L}^2 \mathsf{T}^{-1}$.
 - b) [15] Escreva de forma matricial explícita (com todos os elementos de cada matriz a seguir) a condição

$$[A][x] = [b]$$

que deve ser atendida pela matriz-coluna $[x] = [x_1 x_2 \dots x_7]^{\mathsf{T}}$ dos expoentes dos grupos adimensionais $\Pi = F^{x_1} n^{x_2} D^{x_3} \dots v^{x_7}$.

 $\mathbf{4}$ [25] Seja $[A_{ij}]_{n\times n}$ uma matriz antissimétrica,

$$A_{ij} = -A_{ji},$$

e o sistema de equações diferenciais ordinárias

$$\frac{\mathrm{d}u_i}{\mathrm{d}t}=A_{ij}u_j, \qquad i,j=1,\ldots,n.$$

Calcule

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}\left(\frac{u_iu_i}{2}\right) = u_i\frac{\mathrm{d}u_i}{\mathrm{d}t}.$$