

TEA010 Matemática Aplicada I  
Curso de Engenharia Ambiental  
Departamento de Engenharia Ambiental, UFPR  
P02A, 11 Jun 2021  
Entrega em 12 Jun 2021, 09:30.  
Prof. Nelson Luís Dias

**Declaro que segui o código de ética do Curso de Engenharia Ambiental ao realizar esta prova**

NOME:

Assinatura: \_\_\_\_\_

---

**1** [25] Utilizando sempre a base canônica, **notação indicial** (obrigatoriamente), e explicitando **todos os passos**, obtenha

$$[\mathbf{u} \times \mathbf{v}] \cdot [\mathbf{a} \times \mathbf{b}]$$

em função de  $\mathbf{u} \cdot \mathbf{a}$ ,  $\mathbf{u} \cdot \mathbf{b}$ ,  $\mathbf{v} \cdot \mathbf{a}$  e  $\mathbf{v} \cdot \mathbf{b}$ , onde  $\mathbf{u}$ ,  $\mathbf{v}$ ,  $\mathbf{a}$  e  $\mathbf{b}$  são vetores do  $\mathbb{R}^3$ .

---

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{aligned} [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] \cdot [\mathbf{a} \times \mathbf{b}] &= \epsilon_{ijk} u_i v_j \mathbf{e}_k \cdot \epsilon_{lmn} a_l b_m \mathbf{e}_n \\ &= u_i v_j a_l b_m \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} (\mathbf{e}_k \cdot \mathbf{e}_n) \\ &= u_i v_j a_l b_m \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} \delta_{kn} \\ &= u_i v_j a_l b_m \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmk} \\ &= u_i v_j a_l b_m (\delta_{il} \delta_{jm} - \delta_{im} \delta_{jl}) \\ &= u_i v_j a_l b_m \delta_{il} \delta_{jm} - u_i v_j a_l b_m \delta_{im} \delta_{jl} \\ &= u_i v_j a_i b_j - u_i v_j a_j b_i \\ &= (u_i a_i)(v_j b_j) - (u_i b_i)(v_j a_j) \\ &= (\mathbf{u} \cdot \mathbf{a})(\mathbf{v} \cdot \mathbf{b}) - (\mathbf{u} \cdot \mathbf{b})(\mathbf{v} \cdot \mathbf{a}) \blacksquare \end{aligned}$$

**2** [25] Zorg é um estudante de Engenharia Ambiental do Planeta Z4, um planeta quadridimensional de outro universo. Enquanto calcula o hipervolume de um reservatório de q-água (uma molécula quadridimensional com propriedades semelhantes às da água), Zorg precisa obter o hipervolume do hiperprisma formado pelos vetores  $(2, 4, 1, 0)$ ,  $(1, 3, 0, 2)$ ,  $(0, 2, 3, 1)$  e  $(0, 4, 2, 3)$ . Qual é o valor obtido por Zorg?

---

**SOLUÇÃO DA QUESTÃO:**

Basta calcular o módulo do determinante da matriz cujas colunas são os elementos dos 4 vetores:

$$\begin{aligned} V &= \begin{vmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 3 & 2 & 4 \\ 1 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & 3 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 0 & 3 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 4 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{vmatrix} \\ &= 2 \left[ 3 \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} + 4 \begin{vmatrix} 0 & 3 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} \right] \\ &\quad - 1 \left[ 4 \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{vmatrix} + 4 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \right] \\ &= 2 [3(9 - 2) - 2(0 - 4) + 4(0 - 6)] \\ &\quad - 1 [4(9 - 2) - 2(3 - 0) + 4(1 - 0)] \\ &= 2 [21 + 8 - 24] - 1 [28 - 6 + 4] \\ &= 10 - 26 \\ &= -16. \end{aligned}$$

O hipervolume, portanto, é igual a 16 ■

**3** [25] [White, 2016, Exemplo 5.5] Uma viga engastada de comprimento  $L$  (L) tem uma carga  $P$  ( $MLT^{-2}$ ) aplicada à sua extremidade, sofrendo uma deflexão  $\delta$  (L). A viga tem seção transversal cujo momento de inércia é  $I$  ( $L^4$ ), e seu material possui módulo de elasticidade  $E$  ( $ML^{-1}T^{-2}$ ). É sabido que

$$\text{posto} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 4 & -1 \\ 0 & -2 & 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} = 2.$$

Obtenha os parâmetros adimensionais do problema, usando **obrigatoriamente**  $L$  e  $E$  como variáveis comuns em todos eles.

#### SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Obviamente, as dimensões fundamentais são, novamente,  $M$ ,  $L$  e  $T$ . Começamos montando a matriz dimensional:

|     |     |     |          |     |     |
|-----|-----|-----|----------|-----|-----|
|     | $L$ | $P$ | $\delta$ | $I$ | $E$ |
| $M$ | 0   | 1   | 0        | 0   | 1   |
| $L$ | 1   | 1   | 1        | 4   | -1  |
| $T$ | 0   | -2  | 0        | 0   | -2  |

Pelo enunciado, o posto da matriz é 2. Existem portanto  $s = 5 - 2 = 3$  grupos adimensionais independentes. Note que se tivéssemos aplicado a “regra” simplificada  $s = 5 - 3$ , onde 3 é o número de dimensões fundamentais do problema, teríamos encontrado apenas 2 grupos independentes, o que está errado. Imporemos agora  $x_2 = 1$ ,  $x_3 = 1$  e  $x_4 = 1$  (que são os expoentes de  $P$ ,  $\delta$  e  $I$ ), sucessivamente.

Para  $P$ ,

$$\begin{aligned} \Pi_1 &= PL^a E^b, \\ \llbracket \Pi_1 \rrbracket &= [MLT^{-2}] [L]^a [ML^{-1}T^{-2}]^b, \\ 1 &= M^{1+b} L^{1+a-b} T^{-2-2b} \end{aligned}$$

Donde  $a = -2$ ,  $b = -1$ , e

$$\Pi_1 = \frac{P}{EL^2}.$$

Note que há 3 equações e apenas 2 incógnitas, mas que as equações em  $M$  e  $T$  são linearmente dependentes.

Para  $\delta$ ,

$$\begin{aligned} \Pi_2 &= \delta L^a E^b, \\ \llbracket \Pi_2 \rrbracket &= [L] [L]^a [ML^{-1}T^{-2}]^b, \\ 1 &= M^b L^{1+a-b} T^{-2b} \end{aligned}$$

Donde  $a = -1$ ,  $b = 0$ , e

$$\Pi_2 = \frac{\delta}{L}.$$

Para  $I$ ,

$$\begin{aligned} \Pi_3 &= IL^a E^b, \\ \llbracket \Pi_3 \rrbracket &= [L^4] [L]^a [ML^{-1}T^{-2}]^b, \\ 1 &= M^b L^{4+a-b} T^{-2b} \end{aligned}$$

Donde  $a = -4$ ,  $b = 0$ , e

$$\Pi_3 = \frac{I}{L^4} \blacksquare$$

4 [25] Considere

$$I = \int_0^1 \int_0^1 xy \, dy \, dx,$$

e sua aproximação numérica  $I_n$  dada por

$$I_n = \sum_{i=1}^{10} \sum_{j=1}^{10} f(x_i, y_j) \Delta x \Delta y,$$

onde

$$\begin{aligned} f(x, y) &= xy, \\ x_i &= (i - 1/2)\Delta x, \\ y_j &= (j - 1/2)\Delta y, \\ \Delta x &= \Delta y = 1/10. \end{aligned}$$

a) [05] Calcule analiticamente  $I$ .

b) [20] Escreva, rode, e entregue a listagem (em um arquivo em separado) de um programa em Python que calcula  $I_n$

---

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{aligned} I &= \int_0^1 \int_0^1 xy \, dy \, dx \\ &= \int_0^1 x \left[ \int_0^1 y \, dy \right] dx \\ &= \frac{1}{2} \int_0^1 x \, dx \\ &= \frac{1}{4}. \end{aligned}$$

O programa é

---

```
1  #!/home/nldias/miniconda3/bin/python3
2  # -*- coding: iso-8859-1 -*-
3  def f(x,y):
4      return x*y;
5  pass
6  dx = 0.1;
7  dy = 0.1;
8  s = 0.0;
9  for i in range(1,11):
10     xi = (i - 0.5)*dx;
11     for j in range(1,11):
12         yj = (j-0.5)*dy;
13         fij = f(xi,yj);
14         s += fij*dx*dy;
15     pass
16 pass
17 print("In_□=□",s);
```

---

que imprime 0.25 (um resultado exato).

## Referências

White, F. M. (2016). *Fluid Mechanics*. McGraw Hill Education, New York.