P01, 26 Mar 2004 Prof. Nelson Luís Dias

NOME: ALUNO(A) PERFEITO(A)

Assinatura:	
rissilia du a.	

ATENÇÃO: Leia atentamente todas as questões, e comece pelas mais fáceis para você. Resolva as questões de forma limpa e organizada, nos espaços designados: o texto fora destes espaços não será considerado na correção. Boa prova.

Não se esqueça da notação de vetores:

- 1. com uma seta sobre a letra: \vec{i} ou \vec{a} (esta é a forma mais comum entre os físicos) ou
- 2. com um til sob a letra: i, ou a (esta é a forma mais popular entre os engenheiros, e é a minha preferida),

e garanta seus pontos nas questões †

 $\mathbf{1}$ [5,0] Considere um sistema rígido de eixos x_0, y_0, z_0 mutuamente ortogonais e orientados segundo a regra da mão direita. Os eixos sofrem duas rotações simples consecutivas:

- 1. uma rotação positiva (segundo a regra da mão direita) de um ângulo $\alpha_1 < \pi/2$ em redor do eixo original z_0 .
- 2. uma rotação positiva (segundo a regra da mão direita) de um ângulo $\alpha_2 < \pi/2$ em redor do eixo original x_0 .

Obtenha a matriz de rotação de coordenadas $C_{i,j} = (\mathbf{e}'_j \cdot \mathbf{e}_i)$. Sugestão: componha duas rotações planas, cada uma das quais com matriz de rotação dada por

$$\begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}.$$

SOLUCÃO DA QUESTÃO:

Houve um erro tipográfico na matriz de rotação sugerida na prova. De acordo com a convenção dada em aula, ela é a matriz acima, que é a transposta da impressa na prova. Este erro (meu) foi considerado na correção. Na base original $\{i_0, j_0, k_0\}$, as duas matrizes simples de rotação deste problema são:

$$\mathbf{R}_1 = \begin{bmatrix} \cos \alpha_1 & -\sin \alpha_1 & 0\\ \sin \alpha_1 & \cos \alpha_1 & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix};$$

$$\mathbf{R}_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0\\ 0 & \cos \alpha_2 & -\sin \alpha_2\\ 0 & \sin \alpha_2 & \cos \alpha_2 \end{bmatrix}$$

Tudo o que precisamos agora é saber aonde "vão parar" \mathbf{i}_0 , \mathbf{j}_0 e \mathbf{k}_0 após as duas rotações consecutivas:

$$\begin{aligned} &\mathbf{i}_1 = \mathbf{R}_1 \cdot \mathbf{i}_0 = (\cos \alpha_1, \sin \alpha_1, 0); \\ &\mathbf{i}' = \mathbf{i}_2 = \mathbf{R}_2 \cdot \mathbf{i}_1 = (\cos \alpha_1, \cos \alpha_2 \sin \alpha_1, \sin \alpha_1 \sin \alpha_2); \\ &\mathbf{j}_1 = \mathbf{R}_1 \cdot \mathbf{j}_0 = (-\sin \alpha_1, \cos \alpha_1, 0); \\ &\mathbf{j}' = \mathbf{j}_2 = \mathbf{R}_2 \cdot \mathbf{j}_1 = (-\sin \alpha_1, \cos \alpha_2 \cos \alpha_1, \cos \alpha_1 \sin \alpha_2); \\ &\mathbf{k}_1 = \mathbf{R}_1 \cdot \mathbf{k}_0 = (0, 0, 1); \\ &\mathbf{k}' = \mathbf{k}_2 = \mathbf{R}_2 \cdot \mathbf{k}_1 = (0, -\sin \alpha_2, \cos \alpha_2). \end{aligned}$$

Portanto,

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} \cos \alpha_1 & -\sin \alpha_1 & 0\\ \sin \alpha_1 \cos \alpha_2 & \cos \alpha_1 \cos \alpha_1 & -\sin \alpha_2\\ \sin \alpha_1 \sin \alpha_2 & \cos \alpha_1 \sin \alpha_2 & \cos \alpha_2 \end{bmatrix} \blacksquare$$

Suponha agora que $\operatorname{um}(a)$ aluno(a) tenha sido confundido(a) pelo erro tipográfico. Ele(a) obterá então as matrizes

$$\mathbf{R}_{1}^{*} = \begin{bmatrix} \cos \alpha_{1} & \sin \alpha_{1} & 0 \\ -\sin \alpha_{1} & \cos \alpha_{1} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix};$$

$$\mathbf{R}_{2}^{*} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \alpha_{2} & \sin \alpha_{2} \\ 0 & -\sin \alpha_{2} & \cos \alpha_{2} \end{bmatrix}$$

Continuando na mesma linha de raciocício, o(a) aluno(a) encontrará:

$$\begin{aligned} &\mathbf{i}_1 = \mathbf{R}_1 \cdot \mathbf{i}_0 = (\cos \alpha_1, -\sin \alpha_1, 0); \\ &\mathbf{i}' = \mathbf{i}_2 = \mathbf{R}_2 \cdot \mathbf{i}_1 = (\cos \alpha_1, -\cos \alpha_2 \sin \alpha_1, \sin \alpha_1 \sin \alpha_2); \\ &\mathbf{j}_1 = \mathbf{R}_1 \cdot \mathbf{j}_0 = (\sin \alpha_1, \cos \alpha_1, 0); \\ &\mathbf{j}' = \mathbf{j}_2 = \mathbf{R}_2 \cdot \mathbf{j}_1 = (\sin \alpha_1, \cos \alpha_1 \cos \alpha_2, -\cos \alpha_1 \sin \alpha_2); \\ &\mathbf{k}_1 = \mathbf{R}_1 \cdot \mathbf{k}_0 = (0, 0, 1); \\ &\mathbf{k}' = \mathbf{k}_2 = \mathbf{R}_2 \cdot \mathbf{k}_1 = (0, \sin \alpha_2, \cos \alpha_2). \end{aligned}$$

O resultado do aluno(a) "enganado(a)" será:

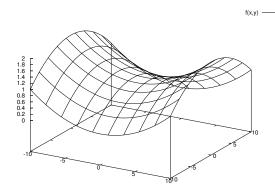
$$\mathbf{C}^* = \begin{bmatrix} \cos \alpha_1 & \sin \alpha_1 & 0 \\ -\sin \alpha_1 \cos \alpha_2 & \cos \alpha_1 \cos \alpha_2 & \sin \alpha_2 \\ \sin \alpha_1 \sin \alpha_2 & -\cos \alpha_1 \sin \alpha_2 & \cos \alpha_2 \end{bmatrix} \blacksquare$$

O(A)s aluno(a)s que obtiverem este último resultado também ganharão os pontos da questão.

 $\mathbf{2}$ [5,0] Um pavilhão de $20\,\mathrm{m} \times 20\,\mathrm{m}$ tem um teto com a forma de um parabolóide hiperbólico. Para um sistema de eixos x,y,z localizado no centro do pavilhão, $-10 \le x \le 10$ e $-10 \le y \le 10$, o formato do teto é dado por

$$z = (100 + x^2 - y^2) / 100,$$

onde todas as dimensões estão em metros. Monte a integral em x,y que dá o valor da área da superfície do teto. Não é necessário calcular a integral.



SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Use a fórmula

$$S = \int_{R_{xy}} \sqrt{1 + \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2} \, dy dx.$$

Calculando as derivadas parciais, encontra-se

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{2x}{100} = \frac{x}{50},$$
$$\frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{2y}{100} = -\frac{y}{50},$$

donde

$$S = \int_{-10}^{10} \int_{-10}^{10} \sqrt{1 + \frac{x^2 + y^2}{2500}} \, dy dx \, \blacksquare$$

P02, 12 Abr 2004 Prof. Nelson Luís Dias

NOME: ALUNO(A) PERFEITO(A)

Assinatura:

ATENÇÃO: Leia atentamente todas as questões, e comece pelas mais fáceis para você. Resolva as questões de forma limpa e organizada, nos espaços designados: o texto fora destes espaços não será considerado na correção. Boa prova.

Não se esqueça da notação de vetores:

- 1. com uma seta sobre a letra: \vec{i} ou \vec{a} (esta é a forma mais comum entre os físicos) ou
- 2. com um til sob a letra: i, ou a (esta é a forma mais popular entre os engenheiros, e é a minha preferida),

e garanta seus pontos nas questões

 $\mathbf{1}$ [5,0] Se P(t) é a concentração de uma substância poluidora em uma lagoa e Q(t) é a carga de poluição lançada, a equação diferencial que rege P(t) é

$$\frac{dP}{dt} + \frac{1}{T}P = \frac{1}{T}Q.$$

Para $P(0) = P_0$, faça a substituição obrigatória P = uv e obtenha a solução em função de P_0 e Q.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Se P = uv,

$$u\frac{dv}{dt} + v\frac{du}{dt} + \frac{uv}{T} = \frac{Q(t)}{T}$$
$$u\left[\frac{dv}{dt} + \frac{v}{T}\right] + v\frac{du}{dt} = \frac{Q}{T}.$$

Forçando o termo entre colchetes a se anular:

$$\frac{dv}{dt} + \frac{v}{T} = 0,$$

$$\frac{dv}{v} = -\frac{dt}{T},$$

$$\ln|v| = -\frac{t}{T} + c_1$$

$$v = Ce^{-t/T}.$$

Substituindo no restante da equação,

$$\begin{split} Ce^{-t/T} \frac{du}{dt} &= \frac{Q(t)}{T}, \\ C \, du &= \frac{1}{T} e^{t/T} Q(t) \, dt, \\ C(u - u_0) &= \frac{1}{T} \int_{\tau = 0}^t e^{\tau/T} Q(\tau) \, d\tau, \\ u &= u_0 + \frac{1}{C} \left[\frac{1}{T} \int_{\tau = 0}^t e^{\tau/T} Q(\tau) \, d\tau \right], \\ P &= uv = e^{-t/T} \left[Cu_0 + \frac{1}{T} \int_{\tau = 0}^t e^{-\frac{t - \tau}{T}} Q(\tau) \, d\tau \right]. \end{split}$$

É eviente agora que $Cu_0 = P_0$, donde

$$P(t) = P_0 e^{-t/T} + \frac{1}{T} \int_{\tau=0}^{t} e^{-\frac{t-\tau}{T}} Q(\tau) d\tau \blacksquare$$

 $\mathbf{2}$ [5,0] Encontre a solução geral e puramente real de

$$x^2y'' + xy' + 9y = 0.$$

A sua resposta final não pode conter números complexos.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Esta é uma equação de Euler:

$$y = x^{m},$$

$$y' = mx^{m-1},$$

$$y'' = (m-1)mx^{m-2}.$$

Substituindo na equação diferencial,

$$(m-1)m + m + 9 = 0,$$

donde $m = \pm 3i$. As soluções, portanto, são da forma $y = x^{\pm 3i}$. De $x^a = \exp(\ln x^a)$, vem

$$x^{\pm 3i} = \exp((\pm 3 \ln x)i) = \cos 3 \ln x \pm i \sin 3 \ln x.$$

A solução complexa geral é

$$y = c_1 [\cos 3 \ln x + i \sin 3 \ln x] + c_2 [\cos 3 \ln x - i \sin 3 \ln x].$$

Faça agora $c_1 = (a - ib)/2$ e $c_2 = (a + ib)/2$, com $a, b \in \mathbb{R}$, para obter, finalmente,

$$y = a\cos 3\ln x + b\sin 3\ln x \;\blacksquare$$

P04, 14 Mai 2004 Prof. Nelson Luís Dias

NOME: ALUNO(A) PERFEITO(A)

Assinatura:

ATENÇÃO: Leia atentamente todas as questões, e comece pelas mais fáceis para você. Resolva as questões de forma limpa e organizada, nos espaços designados: o texto fora destes espaços não será considerado na correção. Boa prova.

Todas as questões desta prova referem-se à equação de Bessel de ordem zero:

$$y'' + \frac{1}{x}y' + y = 0.$$

 $\mathbf{1}$ [2,0] Classifique o ponto x=0 quanto à existência e natureza de singularidades.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$p(x) = \frac{1}{x}$$
 $xp(x) = 1$ (analítica em $x = 0$)
 $q(x) = 1$ $x^2q(x) = x^2$ (analítica em $x = 0$)

então este é um ponto singular regular.

2 [2,0] Sem aplicar diretamente o método de Frobenius, obtenha a equação indicial e suas raízes. Escreva em seguida, em função da natureza das raízes obtidas e ainda sem resolver a equação, a forma geral esperada das duas soluções linearmente independentes (L.I.).

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$xp(x) = p_0 + p_1 x + p_2 x^2 + \dots = 1$$
 $\Rightarrow p_0 = 1$
 $x^2 q(x) = q_0 + q_1 x + q_2 x^2 + \dots = x^2$ $\Rightarrow q_0 = 0$
 $x^2 + (p_0 - 1) + q_0 = 0$ $\Rightarrow r^2 = 0$ (raiz dupla)

A 1ª solução será do tipo Frobenius,

$$y_1 = \underbrace{x^r}_{=1} \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n;$$

a 2ª solução será do tipo

$$y_2 = y_1(x) \ln x + \sum_{n=1}^{\infty} c_n x^n.$$

$$y(x) = x^r \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$$

leva a pelo menos uma das duas soluções L.I.; no nosso caso, há apenas uma solução com esta forma: obtenha a forma geral dos a_n 's desta solução.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$y'' + \frac{1}{x}y' + y = 0$$

$$xy'' + y' + xy = 0$$

$$y = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^{r+n}$$

$$y' = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (r+n) x^{r+n-1}$$

$$y'' = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (r+n) (r+n-1) x^{r+n-2}$$

$$xy = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^{r+n+1} = \sum_{m=2}^{\infty} a_{m-2} x^{r+m-1}$$

$$xy'' = \sum_{n=0}^{\infty} (r+n-1) (r+n) a_n x^{r+n-1}$$

Reunindo todos os termos em x^{r+m-1} ,

$$\left[a_0r + a_0(r-1)r\right]x^{r-1} + \left[a_1(r+1) + a_1r(r+1)\right]x^r + \sum_{n=2}^{\infty} \left\{a_n\left[(r+n) + (r+n-1)(r+n)\right] + a_{n-2}\right\}x^{r+n-1} = 0.$$

A equação indicial é

$$r + r^2 - r = 0 \implies r = 0 \implies a_1 = 0.$$

Agora,

$$a_n [n + (n-1)n] + a_{n-2} = 0$$
$$a_n n^2 + a_{n-2} = 0$$
$$a_n = -\frac{a_{n-2}}{n^2}.$$

Para conseguir uma fórmula geral, note que

$$\begin{split} a_2 &= -\frac{a_0}{2^2}, \\ a_4 &= -\frac{a_2}{4^2} = +\frac{a_0}{4^2 \times 2^2} = +\frac{a_0}{(2 \times 2)^2 (2 \times 1)^2} = +\frac{a_0}{[2^2 (2 \times 1)]^2}, \\ a_6 &= -\frac{a_4}{6^2} = -\frac{a_0}{6^2 \times 4^2 \times 2^2} = -\frac{a_0}{(2 \times 3)^2 (2 \times 2)^2 (2 \times 1)^2} = -\frac{a_0}{[2^3 (3 \times 2 \times 1)]^2}, \\ &\vdots \\ a_{2k} &= (-1)^k \frac{a_0}{[2^k k!]^2}. \end{split}$$

P05, 28 Mai 2004

Prof. Nelson Luís Dias

NOME: ALUNO(A) PERFEITO(A)

Assinatura:	

ATENÇÃO: Leia atentamente todas as questões, e comece pelas mais fáceis para você. Resolva as questões de forma limpa e organizada, nos espaços designados: o texto fora destes espaços não será considerado na correção. Boa prova.

1 [5,0] Resolva, usando obrigatoriamente transformada de Laplace, o problema de valor inicial

$$3x' + x = 6e^{2t}$$
; $x(0) = 0$.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

A transformada de Laplace da equação diferencial é

$$3s\overline{x} + \overline{x} = \frac{6}{s-2},$$

$$\overline{x}(3s+1) = \frac{6}{s-2},$$

$$\overline{x} = \frac{6}{3(s-2)(s+1/3)} = \frac{2}{(s-2)(s+1/3)}.$$

Separando em frações parciais,

$$\frac{2}{(s-2)(s+1/3)} = \frac{A}{s-2} + \frac{B}{s+1/3},$$

$$A = 6/7,$$

$$B = -6/7.$$

Invertendo,

$$\overline{x}(s) = \frac{6/7}{s-2} - \frac{6/7}{s+1/3},$$

$$x(t) = \frac{6}{7}e^{2t} - \frac{6}{7}e^{-t/3}.$$

2 [5,0] Conhecendo os fatos:

$$\Gamma(x) = \int_0^\infty t^{x-1} e^{-t} dt,$$

$$\Gamma(1/2) = \sqrt{\pi},$$

calcule a transformada de Laplace

$$\mathscr{L}[1/\sqrt{t}](s) = \int_0^\infty t^{-1/2} e^{-st} dt.$$

Sugestão: procure introduzir uma mudança de variável apropriada nesta última equação, para escrevê-la na forma da integral definidora da função gama.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{split} \mathscr{L}\left\{\frac{1}{\sqrt{t}}\right\} &= \frac{1}{s} \int_0^\infty s^{1/2} (st)^{-1/2} e^{-st} \, s dt \\ &= s^{-1/2} \int_0^\infty (st)^{-1/2} e^{-st} \, d(st) \\ &= s^{-1/2} \int_0^\infty (u)^{1/2 - 1} e^u \, d(u) \\ &= s^{-1/2} \Gamma\left(\frac{1}{2}\right) \\ &= \sqrt{\frac{\pi}{s}}. \end{split}$$

Mas a solução realmente genial é a de Caroline Beleski Carneiro (que não seguiu a sugestão mas calculou a transformada de Laplace pedida, mesmo assim):

O conjunto de substituições

$$st = u^{2}$$

$$sdt = 2udu$$

$$dt = \frac{2udu}{s}$$

$$t^{-1/2} = \frac{\sqrt{s}}{u}$$

transforma a integral

 $\int_0^\infty t^{-1/2} e^{-st} dt$

em

$$\frac{2}{\sqrt{s}} \int_0^\infty e^{-u^2} \, du = \frac{2}{\sqrt{s}} \frac{\sqrt{\pi}}{2} = \sqrt{\frac{\pi}{s}}.$$

Simplesmente brilhante.

P06, 09 Jun 2004

Prof. Nelson Luís Dias

NOME: ALUNO(A) PERFEITO(A)

Assinatura:

ATENÇÃO: Leia atentamente todas as questões, e comece pelas mais fáceis para você. Resolva as questões de forma limpa e organizada, nos espaços designados: o texto fora destes espaços não será considerado na correção. Boa prova.

 ${f 1}$ [10,0] Uma viga bi-apoiada, isostática, está sujeita a um carregamento distribuído total

$$w(x) = \frac{w_0 L}{2} \delta(x) - w_0 [H(x) - H(x - L)] + \frac{w_0 L}{2} \delta(x - L),$$

onde as δ 's indicam duas reações de apoio iguais nas extremidades de um vão L; sobre o vão, o carregamento é uniforme e igual a $-w_0$. Sabendo que o esforço cortante V(x) e o momento fletor M(x) são dados por (**siga rigorosamente os sinais!**)

$$V(x) = \int_{-\infty}^{x} w(\xi) d\xi,$$
$$M(x) = \int_{-\infty}^{x} V(\xi) d\xi,$$

Obtenha V(x) e M(x) integrando a expressão dada para w(x). A utilização dos conceitos de teoria de distribuições é obrigatória.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Inicialmente, vamos obter um resultado auxiliar útil. Se F'(x) = f(x), então

$$\begin{split} \int_{-\infty}^{x} f(\xi) H(\xi - a) \, d\xi &= \int_{-\infty}^{x} H(\xi - a) \, f(\xi) d\xi \\ &= H(\xi - a) F(\xi) \bigg|_{-\infty}^{x} - \int_{-\infty}^{x} F(\xi) \delta(\xi - a) \, d\xi \\ &= H(x - a) F(x) - H(x - a) F(a) \\ &= H(x - a) [F(x) - F(a)]. \end{split}$$

Este resultado será repetidamente utilizado na seqüência.

Integrando w(x) termo a termo,

$$\int_{-\infty}^{x} \frac{w_0 L}{2} \delta(\xi) d\xi = \frac{w_0 L}{2} H(x);$$

$$\int_{-\infty}^{x} -w_0 [H(x) - H(x - L)] d\xi = -w_0 [xH(x) - (x - L)H(x - L)];$$

$$\int_{-\infty}^{x} \frac{w_0 L}{2} \delta(\xi - L) d\xi = \frac{w_0 L}{2} H(x - L).$$

Portanto,

$$V(x) = \frac{w_0 L}{2} H(x) - w_0 \left[x H(x) - (x - L) H(x - L) \right] + \frac{w_0 L}{2} H(x - L),$$

$$M(x) = \frac{w_0 L}{2} x H(x) - w_0 \left[\frac{x^2}{2} H(x) - \frac{(x - L)^2}{2} H(x - L) \right] + \frac{w_0 L}{2} (x - L) H(x - L).$$

P06, 09 Jun 2004

Prof. Nelson Luís Dias

NOME: ALUNO(A) PERFEITO(A)

Assinatura:	

ATENÇÃO: Leia atentamente todas as questões, e comece pelas mais fáceis para você. Resolva as questões de forma limpa e organizada, nos espaços designados: o texto fora destes espaços não será considerado na correção. Boa prova.

1 [5,0] Dado o sistema de equações diferenciais lineares

$$\frac{d\mathbf{u}}{dt} = \mathbf{A}\mathbf{u},$$

com

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & \sqrt{2} \\ \sqrt{2} & 3 \end{bmatrix},$$

obtenha a solução geral $\mathbf{u}(t)$ obrigatoriamente em função dos autovetores \mathbf{e}_1' e \mathbf{e}_2' de \mathbf{A}

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Os autovalores são as raízes da equação característica,

$$|\mathbf{A} - \lambda \mathbf{1}| = 0,$$

$$\lambda^2 - 5\lambda + 4 = 0,$$

que são $\lambda_1=1$ e $\lambda_2=4$. Os autovetores são

$$\mathbf{e}_1' = (1, -\frac{\sqrt{2}}{2}), \ \mathbf{e}_2' = (1, \sqrt{2}).$$

A solução geral é

$$\mathbf{u} = k_1 \mathbf{e}_1' e^t + k_2 \mathbf{e}_2' e^{4t}.$$

 $\mathbf{2}$ [5,0] A engenheira Sana Itária projetou um biodigestor **com retirada de gás** a uma taxa constante β . Se x(t) é a população de bactérias do biodigestor e y(t) é a quantidade de gás no biodigestor, Sana Itária supôs que as equações que regem o seu funcionamento são

$$\frac{dx}{dt} = \alpha x - pxy,$$
$$\frac{dy}{dt} = kx - \beta.$$

Na seqüência, admita que $x(t=0) = x_0$, e y(t=0) = 0.

a) [2,0] Um sistema possui um ponto de equilíbrio quando é possível atingir um estado em que

$$\frac{dx}{dt} = 0, \quad \frac{dy}{dt} = 0.$$

Mostre que o biodigestor de Sana Itária admite o ponto de equilíbrio $(x,y)=(\beta/k,\alpha/p)$. O que ele significa?

b) [3,0] Mostre que as trajetórias no espaço de fase do biodigestor de Sana Itária são soluções implícitas de

$$k(x - x_0) - \beta \ln \frac{x}{x_0} = \alpha y - \frac{p}{2}y^2.$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

a) Fazendo dx/dt = 0 e dy/dt = 0 obtém-se, imediatamente,

$$(x,y) = (\beta/k, \alpha/p).$$

Ele significa que existe um estado permanente possível, em que a população de bactérias se estabiliza em β/k , e a quantidade de gás em α/p .

b) Eliminando t,

$$\frac{\frac{dx}{dt}}{\frac{dy}{dt}} = \frac{\alpha x - pxy}{kx - \beta}$$

$$\frac{dx}{dy} = \frac{\alpha - py}{k - \beta/x} \Rightarrow$$

$$\left(k - \frac{\beta}{x}\right) dx = (\alpha - py) dy$$

$$\int_{\xi = x_0}^x \left(k - \frac{\beta}{\xi}\right) d\xi = \int_{\eta = 0}^y (\alpha - p\eta) d\eta$$

$$k(x - x_0) - \beta \ln \frac{x}{x_0} = \alpha y - \frac{p}{2}y^2.$$

TT009 Matemática Aplicada I Q01, 02 Jul 2004

Prof. Nelson Luís Dias

NOME: ALUNO(A) PERFEITO(A)

Assinatura:

ATENÇÃO: Leia atentamente todas as questões, e comece pelas mais fáceis para você. Resolva as questões de forma limpa e organizada, nos espaços designados: o texto fora destes espaços não será considerado na correção. Boa prova.

 ${f 1}$ [4,0] Usando qualquer método de sua escolha, encontre a solução geral de

$$y''' - 5y'' + 8y' - 4 = -4x^3.$$

Atenção: a solução final não pode ser exibida sob a forma de uma série; eu não tentaria uma solução por séries se fosse você; a solução final tem que ser mostrada em forma fechada. Você pode estar interessada(o) em saber que uma das raízes da equação característica da equação diferencial homogênea associada é 2.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Sabendo que uma das raízes é 2, escrevo

$$(\lambda - 2)(a\lambda^{2} + b\lambda + c) = \lambda^{3} - 5\lambda^{2} + 8\lambda - 4,$$

$$a\lambda^{3} + b\lambda^{2} - 2a\lambda^{2} + c\lambda - 2b\lambda - 2c = \lambda^{3} - 5\lambda^{2} + 8\lambda - 4,$$

$$a\lambda^{3} + (b - 2a)\lambda^{2} + (c - 2b)\lambda - 2c = \lambda^{3} - 5\lambda^{2} + 8\lambda - 4,$$

$$c = 2,$$

$$b = -3,$$

$$a = 1.$$

Agora, resolvendo

$$\lambda^2 - 3\lambda + 2 = 0,$$

encontro as outras duas raízes, $\lambda = 2$ (novamente) e $\lambda = 1$. $\lambda = 2$, portanto, é uma raiz dupla, e três soluções LI da equação homogênea são: e^x , e^{2x} e xe^{2x} . A solução geral, portanto, é do tipo

$$y(x) = y_p(x) + C_1 e^x + C_2 e^{2x} + C_3 x e^{2x}.$$

Existem várias formas de encontrar uma solução particular $y_p(x)$; a mais fácil, já que o termo não-homogêneo é um polinômio, é tentar

$$y_p(x) = Ax^3 + Bx^2 + Cx + D,$$

$$y'_p(x) = 3Ax^2 + 2Bx + C,$$

$$y''_p(x) = 6Ax + 2B,$$

$$y'''_p(x) = 6A,$$

e substituir na equação diferencial original:

$$6A - 5(6Ax + 2B) + 8(3Ax^{2} + 2Bx + C) - 4(Ax^{3} + Bx^{2} + Cx + D) = -4x^{3},$$
$$-4Ax^{3} + (-4B + 24A)x^{2} + (-4C + 16B - 30A)x + (-4D + 8C - 10B + 6A) = -4x^{3},$$

donde: A = 1, B = 6, C = 33/2 e D = 39/2. Isto completa a questão.

$$\int_0^\infty \frac{x^{1/3}}{(x+1)^2} \, dx$$

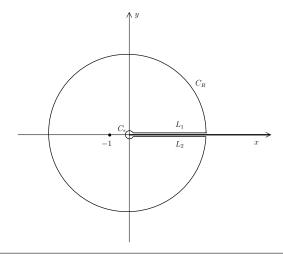
usando o Teorema dos Resíduos:

- Para a função complexa $z^{1/3}$, utilize a linha de corte formada pelo semi-eixo positivo dos x: $x \in [0, \infty)$, representada em linha grossa na figura.
- O resíduo de

$$f(z) = \frac{z^{1/3}}{(z+1)^2}$$

em
$$z = -1 \text{ \'e } e^{-2\pi i/3}/3.$$

- 1,0 Mostre que as integrais sobre os círculos C_R e C_ϵ indicados na figura, cujos raios são respectivamente R e ϵ , tendem a zero quando $R \to \infty$ e $\epsilon \to 0$.
- 1,0 Calcule as integrais de f(z) sobre L_1 e L_2 (percorrendo o contorno no sentido anti-horário).
- 2,0 Junte tudo, e mostre que a integral pedida vale $2\pi/(3\sqrt{3})$.



SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

A linha de corte indicada limita o argumento de $z=re^{i\theta}$ a $0 \le \theta < 2\pi$. Sobre $z=Re^{i\theta},\ dz=iRe^{i\theta},$ e

$$\int_{C_R} f(z)\,dz = \int_0^{2\pi} \frac{(Re^{i\theta})^{1/3}}{(Re^{i\theta}+1)^2} iRe^{i\theta}\,d\theta.$$

Para $R \to \infty$,

$$\int_{C_R} f(z) \, dz \sim \int_0^{2\pi} i e^{i\theta(1/3+1-2)} R^{1/3+1-2} \, d\theta \to 0.$$

Sobre $z = \epsilon e^{i\theta}$,

$$\int_C f(z) dz = \int_0^{2\pi} \frac{(\epsilon e^{i\theta})^{1/3}}{(\epsilon e^{i\theta} + 1)^2} i\epsilon e^{i\theta} d\theta.$$

Para $\epsilon \to 0$,

$$\int_{C_\epsilon} f(z)\,dz \sim \int_0^{2\pi} i e^{i\theta(1/3+1)} \epsilon^{1/3+1}\,d\theta \to 0.$$

Agora, pelo Teorema dos Resíduos,

$$\int_{C_R} + \int_{C_{\epsilon}} + \int_{L_1} + \int_{L_2} = 2\pi i c_{-1},$$

onde $c_{-1} = e^{-2\pi i/3}/3$ é o resíduo de f(z) em -1. Mas:

em
$$L_1:z=x$$
,
em $L_2:z=xe^{2\pi i}$.

Portanto,

$$\begin{split} \int_{L_1} &= \int_0^\infty \frac{x^{1/3}}{(x+1)^2} \, dx, \\ \int_{L_2} &= \int_\infty^0 \frac{(xe^{2\pi i})^{1/3}}{(xe^{2\pi i}+1)^2} \, d(xe^{2\pi i}) \\ &= -e^{2\pi i/3} \int_0^\infty \frac{x^{1/3}}{(x+1)^2} \, dx. \end{split}$$

Note que $x=xe^{2\pi i}$, e que só há diferença no termo $z^{1/3}$. Juntando tudo,

$$\begin{split} \left(1-e^{2\pi i/3}\right) \int_0^\infty \frac{x^{1/3}}{(x+1)^2} \, dx &= \frac{2\pi i}{3} e^{-2\pi i/3}, \\ \int_0^\infty \frac{x^{1/3}}{(x+1)^2} \, dx &= \frac{2\pi i}{3} \frac{1}{e^{2\pi i/3} - e^{4\pi i/3}} \\ &= \frac{2\pi i}{3} \frac{1}{(-1/2 + i\sqrt{3}/2) - (-1/2 - i\sqrt{3}/2)} \\ &= \frac{2\pi i}{3} \frac{1}{i\sqrt{3}} \\ &= \frac{2\pi}{3\sqrt{3}}. \end{split}$$

 $\mathbf{3}$ [2,0] Calcule a transformada de Laplace da Distribuição Delta de Dirac em torno de t=a,

$$\mathscr{L}[\delta(t-a)] = \int_0^\infty \delta(t-a)e^{-st} dt,$$

onde a > 0. Para fazer isto, você vai precisar mudar o limite inferior da integral para $-\infty$. **Explique** por que você pode fazer isto sem alterar o resultado da integral.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

Começo explicando: como a δ atua em a > 0, o limite inferior é irrelevante, desde que menor que a; portanto,

$$\mathcal{L}[\delta(t-a)] = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t-a)e^{-st} dt$$
$$= e^{-sa}.$$