TEA013 Matemática Aplicada II Curso de Engenharia Ambiental Departamento de Engenharia Ambiental, UFPR P01, 27 set 2024

Prof. Nelson Luís Dias

NOME: GABARITO Assinatura: _

AO REALIZAR ESTA PROVA, VOCÊ DEVE JUSTIFICAR TODAS AS PASSAGENS. EVITE "PULAR" PARTES IMPORTANTES DO DESENVOLVIMENTO DE CADA QUESTÃO. JUSTIFIQUE CADA PASSO IMPORTANTE. SIMPLIFIQUE AO MÁXIMO SUAS RESPOSTAS.

ATENÇÃO PARA A NOTAÇÃO VETORIAL E TENSORIAL! VETORES MANUSCRITOS DEVEM SER ESCRITOS COMO v; TENSORES DE ORDEM 2 COMO \tilde{A} .

1 [20] Utilizando a fórmula usual para a derivada numérica de ordem 2,

$$\frac{\delta^2 \phi}{\delta x^2} = \frac{\phi_{i-1} - 2\phi_i + \phi_{i+1}}{\Delta x^2} + \mathcal{O}(\Delta x^2),$$

discretize o problema de valor de contorno

$$\frac{d^2\phi}{dx^2} = 0,$$
 $\phi(0) = 1,$ $\phi(1) = 2,$

para $x \in [0, 1]$ com

$$\Delta x = 1/4, \qquad x_i = i\Delta x, \ i = 0, \dots, 4.$$

O resultado é um sistema de 3 equações nas incógnitas ϕ_1 , ϕ_2 , ϕ_3 (note que $\phi_0 = 1$ e $\phi_4 = 2$ são conhecidos) com a forma

$$[A][\phi] = [b].$$

Obtenha as matrizes $[A]_{3\times 3}$ e $[b]_{3\times 1}$.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{split} \frac{\delta^2 \phi}{\delta x^2} &= \frac{\phi_{i-1} - 2\phi_i + \phi_{i+1}}{\Delta x^2} = 0, \\ \phi_{i-1} - 2\phi_i + \phi_{i+1} &= 0; \\ \phi_0 - 2\phi_1 + \phi_2 &= 0; \\ \phi_1 - 2\phi_2 + \phi_3 &= 0; \\ \phi_2 - 2\phi_3 + \phi_4 &= 0. \end{split}$$

mas $\phi_0 = 1$, $\phi_4 = 2$:

$$-2\phi_1 + \phi_2 = -1;$$

$$\phi_1 - 2\phi_2 + \phi_3 = 0;$$

$$\phi_2 - 2\phi_3 = -2.$$

Donde

$$\underbrace{ \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{bmatrix} }_{[A]} \begin{bmatrix} \phi_1 \\ \phi_2 \\ \phi_3 \end{bmatrix} = \underbrace{ \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ -2 \end{bmatrix}}_{[b]}$$

2 [20] Um esquema regressivo (*upwind*) de ordem 2. Expanda em série de Taylor u(x,t) desde x_i até x_{i-1} e x_{i-2} (igualmente espaçados), elimine $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$ e encontre uma aproximação de diferenças finitas para $\frac{\partial u}{\partial x}|_{x_i}$ cujo erro é $\mathcal{O}(\Delta x^2)$. **Nota**: a expansão de série de Taylor de uma função f(x) em torno de x_0 é

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n.$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$u_{i-1} = u_i - \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_i \Delta x + \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \Big|_i \frac{\Delta x^2}{2} + \mathcal{O}(\Delta x^3),$$

$$u_{i-2} = u_i - \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_i 2\Delta x + \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \Big|_i \frac{(2\Delta x)^2}{2} + \mathcal{O}(\Delta x^3).$$

Para eliminar $\partial^2 u/\partial x^2$, multiplicamos a primeira equação acima por 4, e subtraímos:

$$\begin{aligned} 4u_{i-1} &= 4u_i - \frac{\partial u}{\partial x}\bigg|_i 4\Delta x + \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}\bigg|_i 2\Delta x^2 + \mathcal{O}(\Delta x^3), \\ u_{i-2} &= u_i - \frac{\partial u}{\partial x}\bigg|_i 2\Delta x + \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}\bigg|_i 2\Delta x^2 + \mathcal{O}(\Delta x^3), \\ 4u_{i-1} - u_{i-2} &= 3u_i - 2\frac{\partial u}{\partial x}\bigg|_i \Delta x + \mathcal{O}(\Delta x^3); \\ \frac{\partial u}{\partial x}\bigg|_i &= \frac{3u_i - 4u_{i-1} + u_{i-2}}{2\Delta x} + \mathcal{O}(\Delta x^2) \blacksquare \end{aligned}$$

3 [20] Faça a análise de estabilidade para o esquema explícito que tenta resolver a equação da onda cinemática:

$$u_i^{n+1} = u_i^n - \frac{c\Delta t}{2\Delta x} \left(u_{i+1}^n - u_{i-1}^n \right).$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\begin{split} \epsilon_i^{n+1} &= \epsilon_i^n - \frac{\text{Co}}{2} (\epsilon_{i+1}^n - \epsilon_{i-1}^n), \\ t_n &= n \Delta t, \\ x_i &= i \Delta x, \\ \xi_l \mathrm{e}^{a(t_n + \Delta t)} \mathrm{e}^{\mathrm{i} k_l i \Delta x} &= \xi_l \mathrm{e}^{at_n} \mathrm{e}^{\mathrm{i} k_l i \Delta x} - \frac{\text{Co}}{2} \left(\xi_l \mathrm{e}^{at_n} \mathrm{e}^{\mathrm{i} k_l (i+1) \Delta x} - \xi_l \mathrm{e}^{at_n} \mathrm{e}^{\mathrm{i} k_l (i-1) \Delta x} \right); \end{split}$$

eliminando o fator comum $\xi_l e^{at_n + ik_l i\Delta x}$,

$$\begin{aligned} \mathbf{e}^{a\Delta t} &= 1 - \frac{\mathrm{Co}}{2} \left(\mathbf{e}^{+\mathrm{i}k_l \Delta x} - \mathbf{e}^{-\mathrm{i}k_l \Delta x} \right) \\ &= 1 - \mathrm{i}\mathrm{Co} \operatorname{sen} k_l \Delta x. \end{aligned}$$

Mas $|e^{a\Delta t}| > 1$, \forall Co, e o esquema é incondicionalmente instável

 $\mathcal{L}\left\{\cosh(at)\right\}$

obrigatoriamente a partir de

$$\mathcal{L}\left\{\mathbf{e}^{at}\right\} = \frac{1}{s-a}.$$

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\mathcal{L}\left\{\cosh(at)\right\} = \mathcal{L}\left\{\frac{e^{at} + e^{-at}}{2}\right\}$$

$$= \frac{1}{2}\left[\frac{1}{s-a} + \frac{1}{s+a}\right]$$

$$= \frac{1}{2}\frac{s+a+s-a}{s^2-a^2}$$

$$= \frac{1}{2}\frac{2s}{s^2-a^2}$$

$$= \frac{s}{s^2-a^2}$$

$$\mathscr{L}\left\{t^n\right\} = \frac{n!}{\varsigma^{n+1}},$$

resolva a equação diferencial

$$y'' + y = t$$
, $y(0) = 1$, $y'(0) = 1$.

SOLUÇÃO DA QUESTÃO:

$$\mathcal{L}\{y'' + y\} = \mathcal{L}\{t\}$$

$$s^{2}\overline{y} - sy(0) - y'(0) + \overline{y} = \frac{1}{s^{2}},$$

$$s^{2}\overline{y} - s - 1 + \overline{y} = \frac{1}{s^{2}},$$

$$\overline{y}(s^{2} + 1) - (s + 1) = \frac{1}{s^{2}},$$

$$\overline{y}(s^{2} + 1) = (s + 1) + \frac{1}{s^{2}} = \frac{s^{3} + s^{2} + 1}{s^{2}},$$

$$\overline{y} = \frac{s^{3} + s^{2} + 1}{s^{2}(s^{2} + 1)},$$

$$\overline{y} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s^{2}} + \frac{Cs + D}{s^{2} + 1}.$$

Resolvendo para as frações parciais,

$$A = 0$$
, $B = 1$, $C = 1$, $D = 0$

ou

$$\overline{y} = \frac{s}{s^2 + 1} + \frac{1}{s^2},$$

$$y(t) = \cos(t) + t \blacksquare$$