

## Свёртка функций: мотивация

Для более полного понимания понятия свёртки начнём с физической интерпретации (нестрогой). Представим, что есть некоторое устройство: на вход подается сигнал, на выходе получается сигнал.

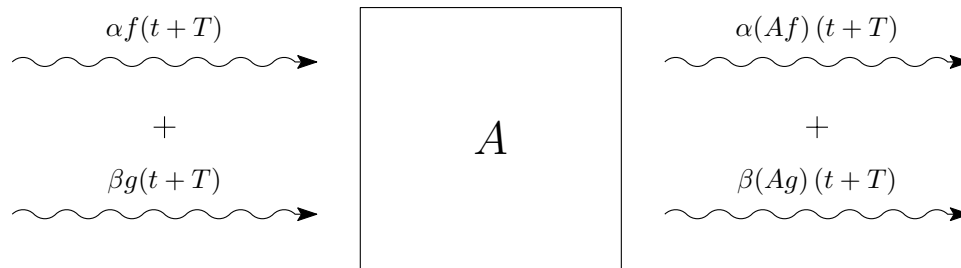


Рис. 1: Физическая мотивация свёртки.

Это устройство обладает двумя свойствами: линейностью и независимостью от времени. Например, весы: сумма двух грузов равна сумме весов, масштабирование работает по весу, как взвешивали вчера, так будут взвешивать и сегодня. Или, например, радиоприемник: суперпозиция сигналов будет выдаваться суперпозицией сигналов, работа вчера не будет отличаться от работы сегодня.

Формализуя, под прибором будем понимать некоторый оператор  $A$  на функциях:

$$A: \mathcal{F} \rightarrow \mathcal{F}, \mathcal{F} = \{\text{Пространство функций на } \mathbb{R}\}$$

Под входящим сигналом будем понимать функцию  $f(t)$  на  $\mathbb{R}$ , а под выходящим сигналом будем понимать функцию  $Af$ , также на  $\mathbb{R}$ . Тогда свойства прибора будут формализованы так:

- (1) Линейность:  $A(\alpha f(t) + \beta g(t)) = \alpha Af(t) + \beta Ag(t)$ ;
- (2) Независимость от времени:  $\forall \tau \in \mathbb{R}, T_\tau f(t) = f(t - \tau), A(T_\tau f(t)) = T_\tau(Af(t))$ ;

**Rm: 1.** Последнее математически обозначает, что оператор  $A$  коммутирует с оператором сдвига  $T_\tau$ .

Типичный пример для такой ситуации - закон движения, описывающийся законами Ньютона. Многие колебательные, волновые движения могут иметь следующую форму:

$$\begin{cases} \ddot{x} + a\dot{x} + bx = f(x) \\ x(0) = \dot{x}(0) = 0 \end{cases}$$

В начальный момент времени всё находилось в состоянии покоя: у материальной точки не было скорости, стартовая координата была в нуле, затем стали действовать на эту точку силой  $f(t)$  и она стала двигаться, при этом её держит какая-то пружина ( $bx$ ) и есть трение ( $a\dot{x}$ ).

Таким образом, прибор устроен так: подаете на вход силу  $f(t)$ , а на выходе получаете описание траектории во времени  $x(t)$  - функция того, как будет двигаться материальная точка. Проверим, что интересующее сопоставление:  $f(t) \rightarrow x(t)$  обладает свойствами оператора выше:

- (1) Поскольку уравнение линейное, то если  $f(t)$  распалось в сумму, то и решение будет строиться как сумма. Если  $f(t)$  умножить на константу, то и решение  $x(t)$  надо умножить на константу  $\Rightarrow$  сопоставление:  $f(t) \rightarrow x(t)$  обладает свойством линейности;
- (2) Так как слева в первом уравнении ничего не зависит от  $t$ , то сдвинуть  $f(t)$  будет всё равно что сдвинуть  $x(t)$   $\Rightarrow$  если хотим найти закон движения со сдвигом, то можно просто сдвинуть  $f(t)$  и посмотреть что получится;

Многие физические законы описываются как некий черный ящик на который вы подаете функцию и из которого получаете функцию в ответ. Замечательно, что это очень общая схема лишь с двумя свойствами, без конкретизации того, как именно работает этот черный ящик.

Возникает вопрос, как описать действия такого прибора? Можно ли ввести какие-то эталонные функции, посмотреть как ведет себя прибор на них и дальше уже описать его действия, не используя сам прибор. Оказывается можно и это будут так называемые точечные импульсы.

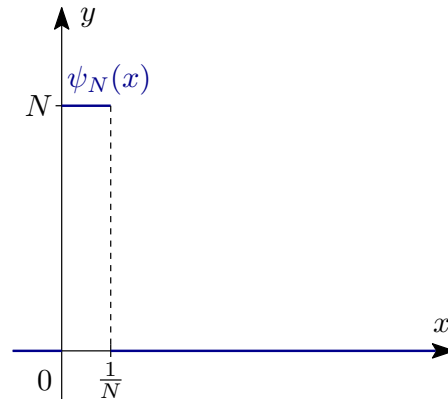


Рис. 2: Точечные импульсы.

**Опр: 1.** Последовательность функций:

$$\psi_N(x) = \begin{cases} N, & x \in [0, \frac{1}{N}] \\ 0, & x \in \mathbb{R} \setminus [0, \frac{1}{N}] \end{cases}, \forall N \in \mathbb{N}$$

называется функциями точечных импульсов.

Отметим, что интегралы от этих функций всё время равны 1. Представим, что мы взяли наш прибор и померили выходной сигнал на каждой такой функции и посмотрели, что будет на  $N \rightarrow \infty$ . Эвристически предположим, что есть сходимость к некоторой  $E(x)$ :

$$A\psi_N(x) \xrightarrow{N \rightarrow \infty} E(x)$$

**Опр: 2.** Функция  $E(x) = \lim_{N \rightarrow \infty} A\psi_N(x)$  называется аппаратной функцией.

Оказывается, что всё действие прибора описывается этой функцией и с помощью неё можно описать работу прибора на любом входном сигнале. Рассмотрим непрерывные функции с компактным носителем, то есть:  $f \in C(\mathbb{R})$  и  $f \equiv 0$  вне некоторого отрезка  $[-c, c]$ .

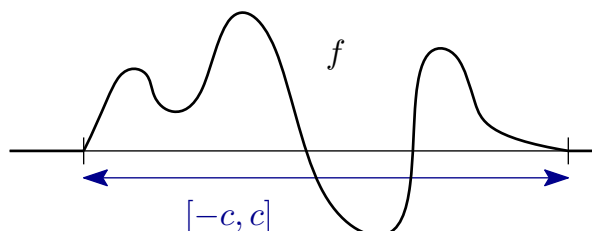


Рис. 3: Функция с компактным носителем.

В таком случае мы можем представить такие функции в виде следующей суммы:

$$f(x) \approx \sum_{k \in \mathbb{Z}} \frac{1}{N} \cdot f\left(\frac{k}{N}\right) \cdot \psi_N\left(x - \frac{k}{N}\right)$$

Графиком приближения  $f$  будут ступенчатые функции по всей  $\mathbb{R}$  (чем-то похоже на конструкции при построении интеграла Римана).

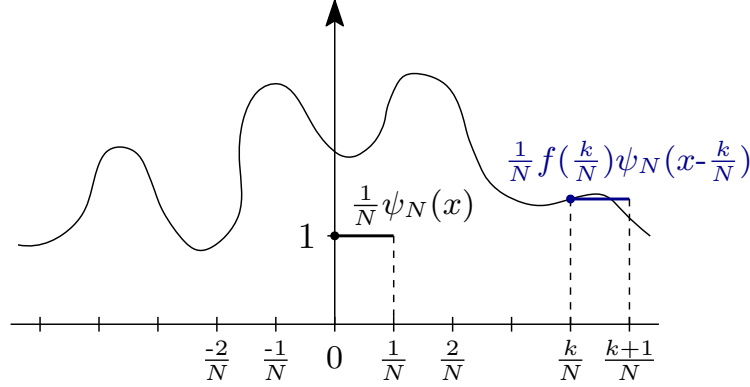


Рис. 4: Приближение функции  $f(x)$ .

Поскольку вне некоторого отрезка  $f$  равна нулю, на отрезке равномерно непрерывна, то приближение тоже будет равномерным. Естественно считать, что в приборе (операторе  $A$ ) есть некоторые свойства непрерывности и если мы равномерно приближаемся, то можно менять местами  $A$  и предел, тогда:

$$\begin{aligned} Af(x) &= A \left( \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{k \in \mathbb{Z}} \frac{1}{N} \cdot f\left(\frac{k}{N}\right) \cdot \psi_N\left(x - \frac{k}{N}\right) \right) = \lim_{N \rightarrow \infty} A \left( \sum_{k \in \mathbb{Z}} \frac{1}{N} \cdot f\left(\frac{k}{N}\right) \cdot \psi_N\left(x - \frac{k}{N}\right) \right) = \\ &= \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{k \in \mathbb{Z}} \frac{1}{N} \cdot f\left(\frac{k}{N}\right) \cdot (A\psi_N)\left(x - \frac{k}{N}\right) = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{k \in \mathbb{Z}} \frac{1}{N} \cdot f\left(\frac{k}{N}\right) \cdot E\left(x - \frac{k}{N}\right) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) E(x-t) dt \end{aligned}$$

где в последней строчке, во втором равенстве мы эвристически перешли к аппаратной функции и получили Риманову сумму. Таким образом, мы получили:

$$Af(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) E(x-t) dt$$

И пользовались всего тремя свойствами: линейностью, перестановочностью со сдвигами и пользовались какого-то сорта непрерывностью, чтобы менять местами разные пределы. Эту непрерывность несложно обосновать строго, например, для перестановочности  $A$  и равномерного предела функций  $f_N(x)$ :

$$f_N(x) \rightrightarrows f, f_N(x) \equiv 0, \forall x \in \mathbb{R} \setminus [-c, c] \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R}, Af_N(x) \rightarrow Af(x)$$

Можно и дальше делать строгие обоснование, только в рамках данного курса мы это делать не будем. В книге Хёрмандера (оценки для операторов) есть некоторые детали про свёртку (теорема Шварца).

## Свёртка функций

**Опр: 3.** Выражение  $\int_{-\infty}^{+\infty} f(t)g(x-t)dt$  называется свёрткой функций  $f$  и  $g$  и обозначается  $f * g(x)$ .

Возникают вопросы: когда это выражение имеет смысл, когда этот интеграл определен? Интеграл несобственный, две особенности  $\Rightarrow$  имеет смысл разбить на два и оба интеграла должны сходиться.

Пусть  $f(x)$  и  $g(x)$  интегрируемы по Риману на всяком отрезке  $[a, b] \subset \mathbb{R} \Rightarrow f(t)g(x-t)$  - интегрируема на  $[a, b]$ ,  $\forall [a, b] \subset \mathbb{R}$ . Далее везде будем предполагать, что это так.

**Утв. 1.** Для существования свёртки  $f * g(x)$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}$  достаточно хотя бы одного из следующих условий:

- (1)  $\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)|dt$  - сходится и  $g(t)$  - ограничена;
- (2)  $f(x)$  или  $g(x)$  финитна, то есть равна нулю вне некоторого отрезка;
- (3)  $\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)|^2 dt$  и  $\int_{-\infty}^{+\infty} |g(t)|^2 dt$  - сходятся;

**Rm: 2.** Заметим, что все эти три условия не одинаковы.

- (1) Не требуется зануления хотя бы одной из функций вне некоторого отрезка;
- (2) Если одна из функций зануляется, то нет никакого несобственного интеграла, поскольку в этом случае интеграл будет браться по некоторому отрезку  $\Rightarrow$  мы работаем с конечным интегралом;
- (3) Не требуется интегрируемости  $f(x)$  и  $g(x)$ , а требуется интегрируемость квадратов и возможно следующее:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{1+|t|} dt \not< \infty, \quad \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{(1+|t|)^2} dt < \infty$$

**Rm: 3.** Также заметим, что это не все возможные случаи существования свёртки и это не самые общие условия, когда она существует. В других курсах, далее, свойства свёртки будут ещё раз изучаться.

□ По определению:

$$f * g(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)g(x-t)dt$$

- (1) Очевидно, по признаку Вейерштрасса  $\Rightarrow$  сразу будет сходимость;
- (2) Если какая-то функция финитна, то  $f(t)g(x-t) = 0$  вне какого-то отрезка  $\Rightarrow$  интеграл собственный  $\Rightarrow$  существует по интегрируемости функций по Риману;
- (3) Из неравенства средних:

$$|f(t)g(x-t)| \leq \frac{1}{2}|f(t)|^2 + \frac{1}{2}|g(x-t)|^2$$

Рассмотрим интегралы:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)|^2 dt < \infty, \int_{-\infty}^{+\infty} |g(x-t)|^2 dt = \int_{-\infty}^{+\infty} |g(s)|^2 ds < \infty \Rightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)g(x-t)| dt < \infty$$

Следовательно, по признаку Вейерштрасса будет сходимость;

■

## Свойства свёртки функций

**Утв. 2.** Пусть  $f * g(x)$  существует  $\forall x \in \mathbb{R}$ , тогда:

- (1) Существует  $g * f(x)$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}$  и  $g * f(x) = f * g(x)$ ;
- (2) Если  $\exists f_1 * g(x), f_2 * g(x)$ , то  $\forall \alpha, \beta, \exists (\alpha f_1 + \beta f_2) * g(x) = \alpha(f_1 * g)(x) + \beta(f_2 * g)(x)$ ;
- (3) Для финитных, непрерывных  $f, g, h$  верно:  $h * (g * f)(x) = (h * g) * f(x)$ ;
- (4) Оператор сдвига коммутирует со свёрткой:  $T_\tau(f * g)(x) = f * (T_\tau g)(x)$ ;

**Rm: 4.** Получаем свойства похожие на свойства кольца в пространстве функций, где свёртка это операция “умножения”. Свойство (1) - коммутативность, (2) - дистрибутивность, (3) - ассоциативность, но не хватает единицы в этом пространстве такой, чтобы  $f * \mathbf{1} = f$ . Если бы была единица, то получилось бы на функциях придумать умножение в виде свёртки.

□

- (1) По свойствам несобственного интеграла, если интеграл до замены есть, то и после неё он сходится. Тогда, по определению:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(t)g(x-t)dt = |t = x - s| = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x-s)g(s)ds = g * f(x) < \infty$$

- (2) По условию, существуют следующие интегралы:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f_1(t)g(x-t)dt < \infty, \int_{-\infty}^{+\infty} f_2(t)g(x-t)dt < \infty$$

Тогда по определению линейности интеграла будет существовать интеграл от линейной комбинации функций и верно равенство:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} (\alpha f_1(t) + \beta f_2(t))g(x-t)dt = \alpha \int_{-\infty}^{+\infty} f_1(t)g(x-t)dt + \beta \int_{-\infty}^{+\infty} f_2(t)g(x-t)dt < \infty$$

- (4) По условию, мы потребуем  $\exists f * g(x), \forall x \in \mathbb{R}$ , возьмем сдвиг:

$$T_\tau(f * g)(x) = f * g(x - \tau) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \cdot g(x - \tau - t)dt = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \cdot (T_\tau g)(x - t)dt = f * (T_\tau g)(x)$$

(3) Пусть  $h, f, g$  - финитны и непрерывны, тогда по определению:

$$h * (f * g)(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t) \cdot (f * g)(x - t) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t) \cdot \left( \int_{-\infty}^{+\infty} f(s) g(x - t - s) ds \right) dt$$

все интегралы выше при условиях финитности это собственные интегралы по конечным промежуткам от непрерывных функций. Аналогично для правой части равенства:

$$(h * g) * f(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} (h * g)(v) \cdot f(x - v) dv = \int_{-\infty}^{+\infty} \left( \int_{-\infty}^{+\infty} h(u) f(v - u) du \right) \cdot g(x - v) dv$$

Внесём под первый интеграл оставшиеся слагаемые и сделаем замену под интегралом:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \left( \int_{-\infty}^{+\infty} h(t) \cdot f(s) \cdot g(x - t - s) ds \right) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \left( \int_{-\infty}^{+\infty} h(t) \cdot f(v - t) \cdot g(x - v) dv \right) dt$$

Меняем местами интегралы, в силу финитности и непрерывности функций, тогда:

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} \left( \int_{-\infty}^{+\infty} h(t) \cdot f(v - t) \cdot g(x - v) dv \right) dt &= \int_{-\infty}^{+\infty} \left( \int_{-\infty}^{+\infty} h(t) \cdot f(v - t) \cdot g(x - v) dt \right) dv = \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \left( \int_{-\infty}^{+\infty} h(u) \cdot f(v - u) \cdot g(x - v) du \right) dv = \int_{-\infty}^{+\infty} (h * f)(v) \cdot g(x - v) dv = (h * f) * g(x) \end{aligned}$$

■

Остается вопрос, а существует ли для свёртки единица? Пусть такая функция существует для финитных и непрерывных функций (обозначим их пространство  $\mathcal{G}$ ), обозначим её как  $g$ , тогда:

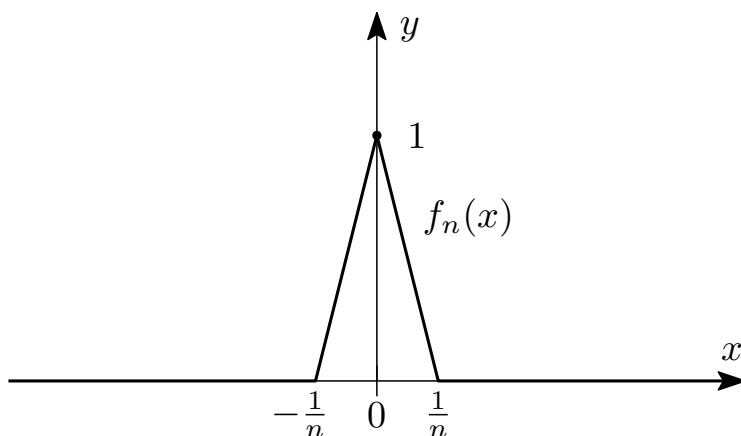
$$\forall f \in \mathcal{G}, \forall x \in \mathbb{R}, f * g(x) = f(x) \Rightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} f(x - t) g(t) dt = f(x)$$

Если  $g(t) \equiv 1$ , то слева получим константу по интегралу, а справа функцию  $\Rightarrow$  не подходит. Поскольку мы хотим, чтобы равенство выполнялось для всех  $x$ , то рассмотрим его в нуле:

$$x = 0 \Rightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} f(-t) g(t) dt = f(0)$$

Рассмотрим следующую последовательность финитных, непрерывных функций:

$$\forall n \in \mathbb{N}, f_n(x) = \begin{cases} 0, & x \in \mathbb{R} \setminus [-\frac{1}{n}, \frac{1}{n}] \\ 1 + \frac{x}{n}, & x \in [-\frac{1}{n}, 0] \\ 1 - \frac{x}{n}, & x \in [0, \frac{1}{n}] \end{cases}$$

Рис. 5: Последовательность треугольников  $f_n(x)$ .

Они представляют из себя треугольники на отрезке  $[-\frac{1}{n}, \frac{1}{n}]$  с вершиной в точке 0 и ноль вне этого отрезка, где  $f(0) = 1$ . Попробуем для такой последовательности функций вычислить значение свёртки в точке 0, учитывая интегрируемость функции  $g(x)$ , а следовательно её ограниченность:

$$1 = f_n(0) = \int_{-\frac{1}{n}}^{\frac{1}{n}} f_n(-t)g(t)dt \leq \int_{-\frac{1}{n}}^{\frac{1}{n}} 1 \cdot C dt = \frac{2C}{n} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

В результате, получили противоречие. Справиться можно было бы с этим увеличивая функцию  $g(t)$ , то есть она должна была бы компенсировать сжатие области интегрирования. Как итога, среди функций единицы нет, но это не означает, что её вообще нет. Единица есть в так называемых обобщенных функциях (будет изучаться на 3-ьем курсе).

**Rm: 5.** С чем-то похожим мы сталкиваемся при изучении вещественных и рациональных чисел, вещественных чисел изначально нет среди рациональных, нет никакого рационального числа, которое могло быть равно  $\sqrt{2}$ . Вещественные числа мы получаем предельным переходом, как пределы последовательностей рациональных чисел. По аналогии в этой ситуации, нам не хватает функций.

## Дельтаобразная последовательность

Найдем эту единицу для свёртки среди последовательностей функций.

**Опр: 4.** Дельтаобразной последовательностью функций называется всякая последовательность функций  $\{\omega_n\}$ , удовлетворяющая свойствам:

$$1) \ \omega_n \text{ - интегрируема и } \int_{-\infty}^{+\infty} \omega_n(t)dt = 1;$$

$$2) \ \omega_n \geq 0;$$

$$3) \ \forall \delta > 0, \int_{|t| \geq \delta} \omega_n(t)dt \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0;$$

Чтобы понять устройство этих функций, рассмотрим крайне показательный пример.

**Пример:** Пусть  $\psi \geq 0$ ,  $\int_{-\infty}^{+\infty} \psi(x)dx = 1$ ,  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $\omega_n(x) = n\psi(nx)$ , тогда  $\{\omega_n\}$  - это дельтаобразная последовательность:

2) Просто по определению:  $\omega_n(x) = n\psi(nx) \geq 0$ ;

$$1) \int_{-\infty}^{+\infty} \omega_n(t)dt = \int_{-\infty}^{+\infty} n\psi(nt)dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \psi(s)ds = 1;$$

3)  $\forall \delta > 0$ ,  $\int_{|t| \geq \delta} \omega_n(t)dt = \int_{|t| \geq \delta} n\psi(nt)dt = \int_{|nt| \geq \delta} \psi(s)ds = \int_{|s| \geq n\delta} \psi(s)ds \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$ , поскольку это хвосты сходящегося несобственного интеграла;

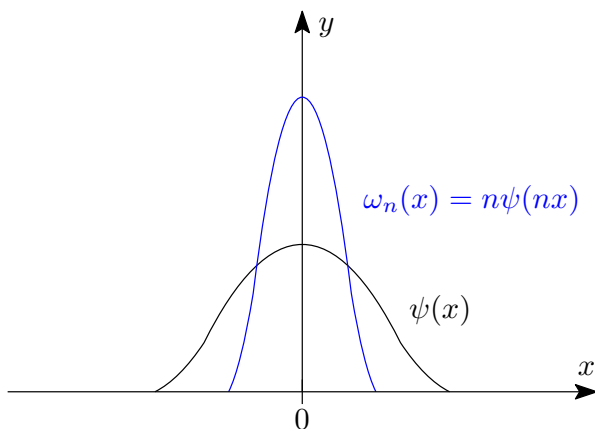


Рис. 6: Последовательность  $\delta$ -образных функций  $\omega_n(x)$ .

Видно, что последовательность  $\omega_n(x)$  поджимаются к нулю по  $x$  и вытягиваются по  $y$ . И происходит то, чего нам не хватало при доказательстве отсутствия единицы для свёртки.

**Rm: 6.** Заметим также, что функции точечных импульсов, которые мы разбирали в мотивации свёртки, построены из функции-индикатора на  $[0, 1]$ :

$$\psi(x) = \mathbb{I}_{[0,1]}(x) \Rightarrow \psi_N(x) = \begin{cases} N, & x \in [0, \frac{1}{N}] \\ 0, & x \in \mathbb{R} \setminus [0, \frac{1}{N}] \end{cases} = N\psi(Nx), \forall N \in \mathbb{N}$$

Дельтаобразная последовательность названа так в честь физика Дирака, который указал, что для многих физических моделей полезно рассматривать функцию Дирака.

**Опр: 5.** Функцией Дирака будем называть следующий объект:

$$\delta(x) = \begin{cases} 0, & x \neq 0 \\ \infty, & x = 0 \end{cases}, \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x)dx = 1$$

Формально, в математике нет такой функции (среди функций), но математики придумали как такую функцию можно прописать. Один из способов это через обобщенные функции, который мы не будем



здесь рассматривать, а другой способ - заменить её дельтаобразной последовательностью:  $\omega_n(x) \rightarrow \delta(x)$ . Естественно хотелось бы понять, нашли ли мы искомую единицу для свёртки?

**Теорема 1.** Пусть  $f$  - непрерывная и ограниченная,  $\{\omega_n\}$  - это дельтаобразная последовательность. Тогда:  $f * \omega_n(x) \underset{n \rightarrow \infty}{\rightrightarrows} f(x)$  на всяком отрезке  $[a, b] \subset \mathbb{R}$ .