OEM 代码 功能

- 1 点动寸进增加数字读出器
- 2 脉冲频率数字读出器
- 3 减慢点动速度百分比数字读出器
- 4 X 轴最小值数字读出器
- 5 Y 轴最小值数字读出器
- 6 Z 轴最小值数字读出器
- 7 A 轴定义转换数字读出器
- 8 B 轴定义转换数字读出器
- 9 C 轴定义转换数字读出器
- 10 X 轴最小值数字读出器
- 11 Y 轴最小值数字读出器
- 12 Z 轴最小值数字读出器
- 13 A 轴最小值数字读出器
- 14 B 轴最小值数字读出器
- 15 C 轴最小值数字读出器
- 16 G92 X 轴断开数字读出器
- 17 G92 Y轴断开数字读出器
- 18 G92 Z 轴断开数字读出器
- 19 G92 A 轴断开数字读出器
- 20 G92 B 轴断开数字读出器
- 21 G92 C 轴断开数字读出器
- 22 队列深度数字读出器
- 23 时间尺度数字读出器
- 24 脉宽调制数字读出器
- 25 焊炬校正速度数字读出器
- 26 焊炬高度校正数字读出器
- 27 焊炬最大高度数字读出器
- 28 CPU 负载数字读出器
- 29 编码器 1(X)位置数字读出器
- 30 编码器 2 (Y) 位置数字读出器
- 31 编码器 3(Z)位置数字读出器
- 32 刀具长度偏移量
- 33 X 轴定义转换数字读出器
- 34 Y 轴定义转换数字读出器
- 35 Z 轴定义转换数字读出器
- 36 A 轴定义转换数字读出器
- 37 B 轴定义转换数字读出器
- 38 C 轴定义转换数字读出器
- 39 真实主轴数字读出器
- 40 最坏情况数字读出器
- 41 刀具 X 轴偏移数字读出器
- 42 刀具 Z 轴偏移数字读出器
- 43 刀具直径数字读出器

- 44 刀具尖端弧度数字读出器
- 45 触摸校正数字读出器
- 46 当前夹具数数字读出器
- 47 X 部分偏移数字读出器
- 48 Y 部分偏移数字读出器
- 49 Z 部分偏移数字读出器
- 50 A 部分偏移数字读出器
- 51 B 部分偏移数字读出器
- 51 C 部分偏移数字读出器
- 53 CPU 速度数字读出器
- 54 Z 轴安全数字读出器
- 55 极限进给速度数字读出器
- 56 滑轮数字读出器
- 57 当前滑轮上主轴最高转速数字读出器
- 58 速度每转数字读出器
- 59 X 轴标尺数字读出器
- 60 Y 轴标尺数字读出器
- 61 Z 轴标尺数字读出器
- 62 A 轴标尺数字读出器
- 63 B 轴标尺数字读出器
- 64 C 轴标尺数字读出器
- 65 最低焊炬校正数字读出器
- 66 线程入口角度数字读出器
- 67 最大入口点数字读出器
- 68 旋转时间错误数字读出器
- 69 进入触发数字读出器
- 70 时间校正衍生数字读出器
- 71 主轴每转中断数数字读出器
- 72 当前旋转计数数字读出器
- 73 旋转添加数字读出器
- 74 旋转增减数字读出器
- 75 库存大小数字读出器
- 76 X 轴激光格数字读出器
- 77 Y 轴激光格数字读出器
- 78 重复次数数字读出器
- 79 低 Z 轴约束数字读出器
- 80 Z 轴约束数字读出器
- 81 端口机内自检数字读出器(诊断)
- 82 抗跌落限制数字读出器
- 83 X 轴机械坐标数字读出器
- 84 Y 轴机械坐标数字读出器
- 85 Z 轴机械坐标数字读出器
- 86 A 轴机械坐标数字读出器
- 87 B 轴机械坐标数字读出器

- 88 C 轴机械坐标数字读出器
- 89 混合因子数字读出器
- 90 主轴盘槽数数字读出器
- 91 G73 断闸值数字读出器
- 92 切向抬高角度界限数字读出器
- 93 切向抬高 Z 轴水平数字读出器
- 94 保留
- 95 保留
- 96 保留
- 97 正常进给速度数字读出器
- 98 进给极限增量数字读出器
- 99 主轴比率数字读出器
- 100 编码器 4 位置数字读出器
- 101 电子手轮 1 计数数字读出器
- 102 电子手轮 2 计数数字读出器
- 103 电子手轮 3 计数数字读出器
- 104 快速进给速度数字读出器
- 105 当前刀具直径数字读出器
- 106 当前尖端方向数字读出器
- 107 当前刀具刀尖半径数字读出器
- 108 当前刀具 X 轴偏移具数字读出器
- 109 当前刀具 Z 轴偏移具数字读出器
- 110 当前刀具 X 轴磨损偏移数字读出器
- 111 当前刀具 Z 轴磨损偏移数字读出器
- 112 当前刀具炮塔角度数字读出器
- 113 电子手轮 1 速度数字读出器
- 114 电子手轮 2 速度数字读出器
- 115 电子手轮 3 速度数字读出器
- 116 电子手轮切削锥尖角度数字读出器
- 117 主轴转速为表面的速度数字读出器
- 118 X/Y 坐标系统的旋转角度(比照 G68)
- 119 激光网格间距数字读出器
- 120 可缓冲增量点动数数字读出器
- 121 当前滑轮最低轴转速数字读出器
- 122 忽略 F 语言设置的进给速度数字读出器
- 123 刀具支架偏移(前后支架之间)数字读出器
- 124 当前电子手轮 1 速度数字读出器
- 125 当前电子手轮 2 速度数字读出器
- 126 使用电子手轮单步点动进给速度数字读出器
- 127 编码器 1 与 X 轴之间的绝对值错误数字读出器
- 128 编码器 2 与 X 轴之间的绝对值错误数字读出器
- 129 编码器 3 与 X 轴之间的绝对值错误数字读出器
- 130 间断处理时间(微秒)数字读出器
- 131 分区编号-激光位置测量数字读出器

- 132 轴 6 行程计数-系统调试专用数字读出器
- 133 发动机超前数字读出器
- 134 X 轴实际脉冲输出计数-调试专用数字读出器
- 135 Y 轴实际脉冲输出计数-调试专用数字读出器
- 136 Z 轴实际脉冲输出计数-调试专用数字读出器
- 137 A 轴实际脉冲输出计数-调试专用数字读出器
- 138 B 轴实际脉冲输出计数-调试专用数字读出器
- 139 C 轴实际脉冲输出计数-调试专用数字读出器
- 140 编码器 1 实际计数-调试专用数字读出器
- 141 编码器 2 实际计数-调试专用数字读出器
- 142 编码器 3 实际计数-调试专用数字读出器
- 143 编码器 4 实际计数-调试专用数字读出器
- 144 编码器 5 实际计数-调试专用数字读出器
- 145 编码器 6 实际计数-调试专用数字读出器
- 146 ModBus 装置 64 号输入数字读出器
- 147 ModBus 装置 65 号输入数字读出器
- 148 ModBus 装置 66 号输入数字读出器
- 149 ModBus 装置 67 号输入数字读出器
- 150 X 最大值软限制数字读出器
- 151 Y 最大值软限制数字读出器
- 152 Z 最大值软限制数字读出器
- 153 A 最大值软限制数字读出器
- 154 B 最大值软限制数字读出器
- 155 C 最大值软限制数字读出器
- 156 X 最小值软限制数字读出器
- 157 Y 最小值软限制数字读出器
- 158 Z 最小值软限制数字读出器
- 159 A 最小值软限制数字读出器
- 160 B 最小值软限制数字读出器
- 161 C 最小值软限制数字读出器
- 161 刀具支架前后距离数字读出器
- 162 刀具支架前后距离数字读出器
- 175 X 部分接触刀具台的半径/直径数字读出器
- 176 Z 部分接触刀具台的半径/直径数字读出器
- 177 保留数字读出器
- 178 X 轴机器坐标-X 轴工作偏移数字读出器
- 179 Y 轴机器坐标-Y 轴工作偏移数字读出器
- 180 Z 轴机器坐标-Z 轴工作偏移数字读出器
- 181 A 轴机器坐标-A 轴工作偏移数字读出器
- 182 B 轴机器坐标-B 轴工作偏移数字读出器
- 183 C 轴机器坐标-C 轴工作偏移数字读出器
- 184 X 轴连续点坐标(机械加工 G52/G92) 数字读出器
- 185 Y 轴连续点坐标(机械加工 G52/G92) 数字读出器
- 186 Z 轴连续点坐标(机械加工 G52/G92) 数字读出器

- 187 A 轴连续点坐标(机械加工 G52/G92) 数字读出器
- 188 B 轴连续点坐标(机械加工 G52/G92) 数字读出器
- 189 C 轴连续点坐标(机械加工 G52/G92) 数字读出器
- 190 G28 用 X 轴原点位置数字读出器
- 191 G28 用 X 轴原点位置数字读出器
- 192 G28 用 X 轴原点位置数字读出器
- 193 G28 用 X 轴原点位置数字读出器
- 194 G28 用 X 轴原点位置数字读出器
- 195 G28 用 X 轴原点位置数字读出器
- 196 X 轴移动位置数字读出器
- 197 Y 轴移动位置数字读出器
- 198 Z 轴移动位置数字读出器
- 199 A 轴移动位置数字读出器
- 200 B 轴移动位置数字读出器
- 201 C 轴移动位置数字读出器
- 202 主轴极限转速数字读出器
- 203 当前滑轮扭转方向
- 204 当前 X 轴车削刀具偏移
- 205 保留
- 206 保留
- 207 保留
- 208 编码器 X 轴偏移纠正读取
- 209 编码器 Y 轴偏移纠正读取
- 210 编码器 Z 轴偏移纠正读取
- 211 X 轴软限制最大值
- 212 Y 轴软限制最大值
- 213 Z 轴软限制最大值
- 214 X 轴软限制最小值
- 215 Y 轴软限制最小值
- 216 Z 轴软限制最小值
- 217 主轴顺时针转动秒数
- 218 保留
- 219 保留
- 220 Brains 执行时间(毫秒)
- 221 探测半径
- 222 子程序深度
- 223 快速极限
- 800 X 轴数字读出器
- 801 Y 轴数字读出器
- 802 Z 轴数字读出器
- 803 A 轴数字读出器
- 804 B 轴数字读出器
- 805 C 轴数字读出器
- 806 X 轴速度数字读出器

807	Y 轴速度数字读出器
808	Z 轴速度数字读出器
809	A 轴速度数字读出器
810	B 轴速度数字读出器
811	C 轴速度数字读出器
813	混合速度数字读出器
814	已耗时数字读出器
815	估计数字读出器
816	当前行数数字读出器
817	主轴要求数字读出器
818	进给速度数字读出器
821	进给速度极限 (FRO)
824	刀具编号数字读出器
825	转轴 A 直径数字读出器
826	转轴 B 直径数字读出器
827	转轴 C 直径数字读出器
828	点动增量数字读出器
830	X 轴夹具中断数字读出器
830	X 轴夹具初始中断数字读出器
831	Y 轴夹具中断数字读出器
831	Y 轴夹具初始中断数字读出器
832	Z 轴夹具中断数字读出器
832	Z 轴夹具初始中断数字读出器
833	A 轴夹具中断数字读出器
833	A 轴夹具初始中断数字读出器
834	B 轴夹具中断数字读出器
834	B 轴夹具初始中断数字读出器
835	C 轴夹具中断数字读出器
835	C轴夹具初始中断数字读出器
836	当前刀具长度数字读出器

OEM 发光二级管

FCode	功能
10	G92 发光二极管
11	主轴顺时针转动发光二极管
12	冷冻剂少量加入发光二级管
13	冷冻剂大量加入发光二级管
14	连续点动模式发光二极管
15	增加点动模式发光二极管
16	Mach 坐标警告发光二极管
17	极限进给发光二极管
18	估计中发光二极管
19	紧急事件发光二极管

- 20 A 轴半径更正发光二极管
- 21 B 轴半径更正发光二极管
- 22 C 轴半径更正发光二极管
- 23 软限制发光二极管
- 24 焊炬运行光二极管
- 25 真实主轴加速发光二极管
- 26 真实主轴减速发光二极管
- 27 刀具路径发光二极管
- 28 刀具加载偏移发光二极管
- 29 部分加载偏移(总是在 6.11 中)发光二极管
- 30 节流阀缓慢点动发光二极管
- 31 节流阀探测到加料速度发光二极管
- 32 保留
- 33 自动限制极限发光二极管
- 34 极限限制/回归原点转换发光二极管
- 35 监控系统处于 Act4 发光二极管
- 36 电弧焊枪控制工作良好发光二极管
- 37 焊炬上移中发光二极管
- 38 焊炬下移中发光二极管
- 39 每圈进给发光二极管
- 40 每分钟进给发光二极管
- 41 X 轴刻度发光二极管
- 42 Y 轴刻度发光二极管
- 43 Z 轴刻度发光二极管
- 44 A 轴刻度发光二极管
- 45 B 轴刻度发光二极管
- 46 C 轴刻度发光二极管
- 47 保留
- 48 绝对坐标模式发光二极管
- 49 增量坐标模式发光二极管
- 50 线程同步模式的发光二极管(车削)
- 51 激光探针启用发光二极管
- 52 Z 轴约束启动发光二极管
- 53 忽略换刀启动对发光二极管
- 54 常速模式启动对发光二极管
- 55 M30 重复开启发光二极管
- 56 常速模式关闭发光二极管
- 57 电子手轮点动开启发光二极管
- 58 连续点动全速状态发光二极管全速
- 59 电子手轮 1 点动 X 轴发光二极管
- 60 电子手轮 1 点动 Y 轴发光二极管
- 61 电子手轮 1 点动 Z 轴发光二极管 62 电子手轮 1 点动 A 轴发光二极管
- 63 电子手轮 1 点动 B 轴发光二极管

电子手轮 1 点动 C 轴发光二极管 64 任选停止开启发光二极管 65 删除程序行启动对发光二极管 66 67 脱机指示发光二极管 线程进给与真实主轴速度关连发光二极管 68 69 指数信号等待发光二极管(车削) 抗跌落启动发光二极管 70 主轴转速稳定发光二极管 71 72 绝对 IJ 模式发光二极管 增量 IJ 模式发光二极管 73 G 代码教学文件已打开发光二极管开路 74 75 偏移至少在一个轴上生效发光二极管 76 保留 77 输出4激活发光二极管 输出5激活发光二极管 78 输出 6 激活发光二极管 79 暂停激活发光二极管 80 81 切向控制激活发光二极管 82 单步模式激活发光二极管 83 点动启动发光二极管 常速进给发光二极管 84 85 增 脉冲约束发光二极管 X 轴约束发光二极管 86 87 Y轴约束发光二极管 88 Z轴约束发光二极管 A 轴约束发光二极管 89 90 B 轴约束发光二极管 C轴约束发光二极管 91 直径模式激活(车削)发光二极管 92 时序信号激活(车削)发光二极管 93 94 热键启用发光二极管 95 单位每分钟模式发光二极管 单每转模式发光二极管 96 反向运行(112重复此功能)发光二极管 97 电子手轮 2 点动 X 轴发光二极管 98 99 电子手轮 2 点动 Y 轴发光二极管 100 电子手轮 2 点动 Z 轴发光二极管 电子手轮 2 点动 A 轴发光二极管 101 电子手轮 2 点动 B 轴发光二极管 102 103 电子手轮 2 点动 C 轴发光二极管 电子手轮 2 为锥拔模式发光二极管 104 105 两个电子手轮正启用中发光二极管 穿梭模式器启用中发光二极管 106 107 主轴为 CSS (G96) 模式发光二极管

108	X/Y 坐标系统目前已旋转发光二极管
109	达到高速极限发光二极管
110	轴方案记录开启发光二极管
111	进给保持当工件程序部分执行-剩余部分等待发光二极管
112	反向运行(复制)发光二极管-禁用
113	在使用替代进给速度(见的 OEM 数字读出器中 122) 发光二极管
114	前刀具架选定发光二极管
115	后刀具架选定发光二极管
116	主轴正在运行发光二极管
117	电子手轮速度模式选定发光二极管
118	电子手轮速度/步距模式选定发光二极管
119	电子手轮单次精确步距单步模式选定发光二极管
120	电子手轮多步模式选定发光二极管
121	X 轴正向点动转换激活发光二极管
122	X 轴负向点动转换激活发光二极管
123	Y 轴正向点动转换激活发光二极管
124	Y 轴负向点动转换激活发光二极管
125	Z 轴正向点动转换激活发光二极管
126	Z 轴负向点动转换激活发光二极管
127	A 轴正向点动转换激活发光二极管
128	A 轴负向点动转换激活发光二极管
129	刀具轨迹鼠标缩放发光二极管
130	刀具轨迹鼠标平移发光二极管
800	复位发光二极管
801	寸进发光二极管
802	多媒体发光二极管
803	空闲发光二极管
804	开始发光二极管
805	暂停发光二极管
806	换刀发光二极管
807	定义 X 轴的发光二极管
808	定义 Y 轴的发光二极管
809	定义 X 轴的发光二极管
810	定义 X 轴的发光二极管
811	定义 X 轴的发光二极管
812	定义 X 轴的发光二极管
813	停留发光二极管
814	摇杆启用发光二极管
816	夹具发光二极管
821	启 1 发光二极管
822	启 2 发光二极管
823	启 3 发光二极管
824	启 4 发光二极管
825	数字化输入发光二极管

826	指示发光二极管
827	限制极限发光二极管
828	X 轴正向限制发光二极管
829	X 轴负向限制发光二极管
830	X 处于原点发光二极管
831	Y 轴正向限制发光二极管
832	Y 轴负向限制发光二极管
833	Y 处于原点发光二极管
834	Z轴正向限制发光二极管
835	Z 轴负向限制发光二极管
836	Z 处于原点发光二极管
837	A 轴正向限制发光二极管
838	A 轴负向限制发光二极管
839	A 处于原点发光二极管
840	B 轴正向限制发光二极管
841	B 轴负向限制发光二极管
842	B 处于原点发光二极管
843	C 轴正向限制发光二极管
844	C 轴负向限制发光二极管
845	C 处于原点发光二极管
846	启用1号发光二极管
847	启用 2 号发光二极管
848	启用 3 号发光二极管
849	启用 4 号发光二极管
850	启用 5 号发光二极管
851	启用 6 号发光二极管
852	输出 1/外部 1 激活发光二极管
853	输出 2/外部 2 激活发光二极管
854	输出 2/外部 3 激活发光二极管
855	数字化输出发光二极管

OEM 按钮

OEMCode	功能
1	程序运行界面选择
2	Mach3 施教界面界面选择
3	刀具路径界面选择
4	定位界面选择
5	诊断界面选择
6	校正界面选择
7	表格界面选择
100	寸进增量上调

101 寸进增量下调

- 102 复位界面
- 103 点动模式切换开关
- 104 转到安全 Z 轴
- 105 Z 轴回归原点接着是 X 轴 Y 轴 A 轴 B 轴 C 轴-设置机器坐标
- 106 单位
- 107 Mach 坐标
- 108 进给提高
- 109 进给降低
- 110 主轴顺时针转动,重置焊枪控制高度
- 111 慢点动上调
- 112 慢点动下调
- 113 冷冻剂大量加入切换开关
- 114 冷冻剂少量加入切换开关
- 115 编辑 G 代码
- 116 X 轴归零半径数字读出器
- 117 Y 轴归零半径数字读出器
- 118 Z 轴归零半径数字读出器
- 119 软件限制
- 120 刀具长度偏移触摸按钮
- 121 刀具表格保存
- 122 夹具表格保存
- 123 焊炬启用切换开关
- 124 焊炬校准归零
- 125 编辑器加载 X 轴
- 126 编辑器转到 X 轴
- 127 编辑器加载 Y 轴
- 128 编辑器转到 Y 轴
- 129 编辑器加载 Z 轴
- 130 编辑器转到 Z 轴
- 131 铣削/车削模式切换开关
- 132 刀具路径切换开关
- 133 X 轴归零编码器
- 134 Y 轴归零编码器
- 135 Z 轴归零编码器
- 136 刀具偏移切换开关
- 137 夹具关闭
- 138 到原点
- 139 X 轴部分分偏移触摸
- 140 X 轴部分分偏移触摸
- 141 X 轴部分分偏移触摸
- 142 X 轴部分分偏移触摸
- 143 X 轴部分分偏移触摸
- 144 X 轴部分分偏移触摸
- 145 X 轴部分分偏移触摸

- 146 X 轴部分分偏移触摸
- 147 摇杆节流阀选择
- 148 触摸校准启动切换开关
- 149 自动限制极限切换开关
- 150 极限限制
- 151 SS 在 Act4 上切换开关
- 152 保留
- 153 保留
- 154 保留
- 155 单位/转-单位/分钟切换开关
- 156 将此行作为下一执行命令
- 157 点动追随
- 158 摇杆启动
- 160 重新生成刀具路径显示
- 161 按照数字读出器设定 X-Z 轴归零储存征股票(车削)
- 162 坐标模式 (G90/91)
- 163 提高主轴转速
- 164 降低主轴转速
- 165 激光探针启用切换开关
- 166 激光格栅在当前位置归零
- 167 Z 轴约束切换开关
- 168 忽略换刀切换开关
- 169 关闭当前文件
- 170 重新加载上一个文件
- 171 点动增加循环
- 172 清除错误标签
- 173 主轴逆时针转动切换开关
- 174 并口编码器 3 电子手轮点动切换开关
- 175 电子手轮 1 控制循环轴
- 176 删除程序行"转换"切换开关
- 177 任意停止"转换"切换开关
- 178 脱机切换开关
- 179 显示绝对机器坐标(即开启机器坐标)
- 180 显示工作坐标和 G92 坐标(即关闭机器坐标)
- 181 显示工作坐标(即不含 G92)
- 182 真实轴切换开关
- 184 X 轴回归原点, Z 轴回归原点(车削)
- 185 为电子手轮 1 选择 X 轴
- 186 为电子手轮 1 选择 Y 轴
- 187 为电子手轮 1 选择 Z 轴
- 188 为电子手轮 1 选择 A 轴
- 189 为电子手轮 1 选择 B 轴
- 190 为电子手轮 1 选择 C 轴

- 191 选择点动增量 1
- 192 选择点动增量 2
- 193 选择点动增量 3
- 194 选择点动增量 4
- 195 选择点动增量 5
- 196 选择点动增量 6
- 197 选择点动增量 7
- 198 选择点动增量 8
- 199 选择点动增量 9
- 200 选择点动增量 10
- 201 进给极限关闭
- 202 进给极限点动
- 203 以进给极限进给
- 204 连续点动模式
- 205 单步点动模式

- 208 清除 Z 轴刀具偏移(车削)
- 209 清除 X 轴刀具偏移(车削)
- 210 设置储存修正为 0 (车削)
- 211 X 轴回归原点, Z 轴回归原点(车削)
- 212 X 轴回归原点(车削)
- 213 Z 轴回归原点(车削)
- 214 查看最近的 G 代码文件列表
- 215 显示历史
- 216 加载 G 代码
- 217 翻转刀具切换开关(打开前/后刀具支架)
- 218 Z 轴约束开启
- 219 Z 轴约束关闭
- 220 端口机内自检设置(诊断)
- 221 抗跌落开启切换开关
- 222 焊枪控制抗跌落关闭
- 223 焊枪控制抗跌落开启
- 224 冷冻剂大量加入启动
- 225 冷冻剂大量加入关闭
- 226 冷冻剂少量加入启动
- 227 冷冻剂少量加入关闭
- 228 加载施教文件
- 229 刀具路径机器/任务切换开关
- 230 显示向导选择窗
- 231 向导完成后加载正常界面
- 232 简单复杂界面切换开关
- 233 输出 4 开启
- 234 输出 4 关闭

- 235 输出 5 开启
- 236 输出 5 关闭
- 237 输出 6 开启
- 238 输出 6 关闭
- 239 设置帮助文件
- 240 取消定义-定义所有轴
- 241 切向切换
- 242 将 XYZ 数据保存在 G59.254 工作偏移中
- 243 对 G59.254 偏移位置运行 G0G53
- 244 移向 G59.254 并选中中点
- 245 切换连续/单步/电子手轮点动模式切换开关
- 246 在所有轴上强制定义
- 247 常速进给切换开关
- 248 常速进给关闭
- 249 常速进给开启
- 250 X 轴禁止移动
- 251 Y 轴禁止移动
- 252 Z 轴禁止移动
- 253 A 轴禁止移动
- 254 B 轴禁止移动
- 255 C 轴禁止移动
- 257 引擎脱机
- 258 引擎联机
- 259 选中 X 轴编码器
- 260 选中 Y 轴编码器
- 261 选中 Z 轴编码器
- 262 选中 A 轴编码器
- 263 选中 B 轴编码器
- 264 选中 C 轴编码器
- 265 选择步距值 1
- 266 选择步距值 2
- 267 选择步距值 3
- 268 选择步距值 4
- 269 选择步距值 5
- 270 选择步距值 6
- 271 选择步距值 7
- 272 选择步距值 8
- 273 选择步距值 9
- 274 选择步距值 10
- 275 设置单步点动模式
- 276 设置连续点动模式
- 277 增量进给速度
- 278 减量进给速度
- 279 反向运行

```
280 切换到上次使用的向导
```

- 281 电子手轮 2 控制的循环轴
- 282 在电子手轮 2 上切换锥拔模式
- 283 切换双电子手轮
- 284 为电子手轮切换穿梭模式
- 285 返回暂停状态
- 286 记忆暂停状态
- 287 切换快速进给极限
- 288 切除当前间歇时间
- 289 设定方案
- 290 约束 X 轴点动
- 291 约束 Y 轴点动
- 292 约束 Z 轴点动
- 293 约束 A 轴点动
- 294 约束 B 轴点动
- 295 约束 Z 轴点动
- 296 运行螺栓校准程序
- 297 此时无条件切除任何间歇时间
- 298 保留
- 299 切换旁路进给(可在 OEM 数字读出器中为 122 代码赋值)
- 300 切换当前刀具到前刀具支架
- 301 为 OEM 触发器编码并在 SetTriggerMacro 中运行宏
- 302 循环电子手轮点动模式
- 303 设置电子手轮点动模式=速度
- 304 设置电子手轮点动模式=速度/步距
- 305 设置电子手轮点动模式=执行单次精确步距
- 306 设置电子手轮点动模式=执行多次精确步距
- 307 X 轴正向点动
- 308 X 轴负向点动
- 309 Y 轴正向点动
- 310 Y 轴负向点动
- 311 Z 轴正向点动
- 312 Z 轴负向点动
- 313 A 轴正向点动
- 314 A 轴负向点动
- 315 校准电子手轮
- 316 保存刀具表格
- 317 保存工作偏移表格
- 318 拖动到刀具路径上进行缩放转换开关
- 319 拖动到刀具路径上进行平移转换开关
- 320 显示向导选择对话框
- 321 运行最新向导
- 322 紧急救援-仅测试使用
- 323 切换屏幕可见度到 50

```
324
        车削模式关闭 X 轴刀具触摸
        切换使用主轴分步命令以控制焊炬电压
325
        车削模式关闭 Z 轴刀具触摸
326
        选择点动手轮模式
327
1000
        周期开始
1001
        暂停
1002
        倒退
1003
        停止
        单个
1004
1005
        继续
1006
        编辑文件
        所有归零
1007
1008
        X 轴归零
1009
        Y 轴归零
        Z 轴归零
1010
1011
        A 轴归零
1012
        B 轴归零
1013
        C轴归零
1014
        进给速度复位
1015
        工作时间估计
        从这里运行
1016
1017
        到Z轴
        坐标系统
1018
1020
        验证
        复位
1021
1022
        定义X轴
        定义Y轴
1023
        定义Z轴
1024
        定义A轴
1025
1026
        定义 B 轴
1027
        定义 C 轴
1028
        控制杆切换开关
1029
        软限制切换开关
1030
        半径追踪切换开关
```

标准数字读出器

1031

FCode	功能
0	X 轴数字读出器
1	Y 轴数字读出器
2	Z 轴数字读出器
3	A 轴数字读出器

点动切换开关

4	B 轴数字读出器
5	C 轴数字读出器
6	X 轴速度数字读出器
7	Y 轴速度数字读出器
8	Z 轴速度数字读出器
9	A 轴速度数字读出器
10	B 轴速度数字读出器
11	C 轴速度数字读出器
12	混合速度数字读出器
13	已耗时数字读出器
14	估计数字读出器
15	当前行数数字读出器
16	主轴要求数字读出器
17	进给速度数字读出器
18	进给速度极限 (FRO)
19	刀具编号数字读出器
20	转轴 A 直径数字读出器
21	转轴 B 直径数字读出器
22	转轴 C 直径数字读出器
23	点动增量数字读出器
24	X 轴夹具中断数字读出器
25	X 轴夹具初始中断数字读出器
26	Y 轴夹具中断数字读出器
27	Y 轴夹具初始中断数字读出器
28	Z 轴夹具中断数字读出器
29	Z 轴夹具初始中断数字读出器
30	A 轴夹具中断数字读出器
31	A 轴夹具初始中断数字读出器
32	B 轴夹具中断数字读出器
33	B 轴夹具初始中断数字读出器
34	C 轴夹具中断数字读出器
35	C 轴夹具初始中断数字读出器
36	当前刀具长度数字读出器

Standard Buttons 标准按钮

注意:在 OEM 触发按钮输入中使用这些按钮代码,

你必须为以下按钮代码值增加 1000

FCode 功能

0 周期开始

1 暂停

2 倒退

9 停止

4 单个 5 继续 6 编辑文件 所有归零 7 X 轴归零 8 Y 轴归零 9 Z 轴归零 10 A 轴归零 11 B 轴归零 12 13 C 轴归零 进给速度复位 14 15 工作时间估计 16 从这里运行 17 到Z轴 坐标系统 18 20 验证 复位 21 22 定义X轴 定义Y轴 23 定义 Z 轴 24 定义A轴 25 定义 B 轴 26 27 定义C轴 控制杆切换开关 28 29 软限制切换开关 30 半径追踪切换开关 点动切换开关 31

标准发光二极管

14 11 22 22	W * D
FCode	功能
0	复位发光二极管
1	寸进发光二极管
2	多媒体发光二极管
3	空闲发光二极管
4	开始发光二极管
5	暂停发光二极管
6	换刀发光二极管
7	定义 X 轴的发光二极管
8	定义 Y 轴的发光二极管
9	定义 X 轴的发光二极管
10	定义 X 轴的发光二极管
11	定义 X 轴的发光二极管
12	定义 X 轴的发光二极管

- 13 停留发光二极管
- 16 夹具发光二极管
- 21 启 1 发光二极管
- 22 启 2 发光二极管
- 23 启 3 发光二极管
- 24 启 4 发光二极管
- 25 数字化输入发光二极管
- 26 指示发光二极管
- 27 限制极限发光二极管
- 28 X 轴正向限制发光二极管
- 29 X 轴负向限制发光二极管
- 30 X 处于原点发光二极管
- 31 Y 轴正向限制发光二极管
- 32 Y 轴负向限制发光二极管
- 33 Y 处于原点发光二极管
- 34 Z 轴正向限制发光二极管
- 35 Z 轴负向限制发光二极管
- 36 Z 处于原点发光二极管
- 37 A 轴正向限制发光二极管
- 38 A 轴负向限制发光二极管
- 39 A 处于原点发光二极管
- 40 B 轴正向限制发光二极管
- 41 B 轴负向限制发光二极管
- 42 B 处于原点发光二极管
- 43 C 轴正向限制发光二极管
- 44 C 轴负向限制发光二极管
- 45 C 处于原点发光二极管
- 46 启用 1 号发光二极管
- 47 启用 2 号发光二极管
- 48 启用 3 号发光二极管
- 49 启用 4 号发光二极管
- 50 启用 5 号发光二极管
- 51 启用 6 号发光二极管
- 52 输出 1/外部 1 激活发光二极管
- 53 输出 2/外部 2 激活发光二极管
- 54 输出 2/外部 3 激活发光二极管
- 55 数字化输出发光二极管