

Ligação de Dados 1º Trabalho Laboratorial

Redes de Computadores

Mestrado Integrado em Engenharia Informática e Computação

João Pedro Pinheiro de Lacerda Campos <u>up201704982@fe.up.pt</u>
Nuno Miguel Teixeira Cardoso <u>up201706162@fe.up.pt</u>
Turma 1

2019/2020

Conteúdo

1	Sumário						
2	2 Introdução						
3		Arq	uitetura	3			
4		Est	rutura do código	3			
	4.′	1	Ligação Lógica	3			
	4.2	2	Aplicação	4			
5	(Cas	os de uso principais	6			
6		Pro	tocolo	6			
	6.′	1	Ligação Lógica	6			
	6.2	2	Aplicação	8			
7	,	Vali	idação	9			
8		Efic	10				
9	(Cor	nclusões	12			
Aı	13						
	ар	plic	ation.h:	13			
	application.c:						
packet.h:							
	ра	cke	t.c:	20			
	da	ıtalir	24				
	da	ıtalir	27				
Anexo II							

1 Sumário

Este projeto surgiu como trabalho prático da unidade curricular de Redes de Computadores (RCOM) do primeiro semestre do terceiro ano. Neste projeto foram desenvolvidos protocolos de transferência de dados, tendo por base mecanismos lecionados na unidade curricular referida.

O trabalho foi terminado com sucesso, sendo possível a transferência segura de dados entre computadores, por uma porta de série, sem perdas de informação.

2 Introdução

O principal objetivo do desenvolvimento deste projeto foi a implementação de um protocolo de transferência de dados recorrendo à porta de série, que possibilitasse a comunicação entre dois computadores. A porta de série é um dos mecanismos mais básicos de ligação, permitindo-nos compreender como é feita a ligação a níveis mais altos. No entanto, esta comunicação está sujeita a vários erros e falhas de ligação, o que levou à implementação de protocolos específicos de controlo de erros.

Neste relatório será apresentada a estrutura do protocolo e do código, como também todas as decisões feitas ao longo do trabalho. Deste modo, o relatório serve de documentação ao projeto apresentado e, por isso, segue a seguinte estrutura:

- Introdução: identificação dos objetivos e descrição da lógica do relatório;
- Arquitetura: descrição da interface do utilizador e divisão por camadas;
- **Estrutura do código:** indicação das principais estruturas de dados utilizadas, principais funções e sua relação com a arquitetura;
- Casos de uso principais: casos de aplicação do projeto e sequências de chamadas a funções;
- Protocolo: descrição dos protocolos de ligação lógica e de aplicação, tendo em vista a divisão por camadas;
- Validação: explicação dos testes realizados com apresentação quantificada de resultados;
- Eficiência do protocolo: caracterização estatística e possíveis aspetos a melhorar;
- Conclusões: reflexões finais.

3 Arquitetura

O nosso projeto foi construído com uma estrutura de camadas em mente. Existem duas camadas independentes, a da aplicação e a da ligação de dados. A independência destas camadas permite facilidade no tratamento de dados. A camada da aplicação apenas necessita de se preocupar com a utilização e gestão dos dados, enquanto que a camada de ligação tem de se preocupar com a transferência destes.

Na camada da aplicação, na parte do transmissor, é feita a leitura do ficheiro, em fragmentos, que depois são colocados em pacotes. Estes pacotes são depois passados à camada de ligação. Na parte do recetor, este recebe os dados em pacotes e escreve a informação necessária para o ficheiro a ser copiado.

Na camada de ligação de dados, encontra-se uma série de funções que estabelecem, executam e terminam a ligação através da porta de série. Nestas funções, existe controlo de erros utilizando *block check character* (BCC) e *stuffing*.

O programa usa uma interface de texto no terminal. O primeiro argumento passado à função *main()*, por parte do utilizador, corresponde ao nome do programa. O segundo argumento define se o programa a correr é o transmissor ou o recetor e o terceiro argumento estabelece qual a porta utilizada na comunicação (exemplo de transmissor a correr para uma comunicação estabelecida para a porta de série COM1: "./app transmitter /dev/ttyS0"). Além dos argumentos passados, o transmissor recebe um pedido para introduzir o nome do ficheiro a ser transferido para o recetor.

4 Estrutura do código

4.1 Ligação Lógica

As principais funções desta camada são:

```
int llopen(int port, int status);
int llwrite(int port, unsigned char* packet, int length);
int llread(int port, unsigned char* buffer);
int llclose(int port, int status);
```

Figura 1 - Funções da camada de ligação lógica

A função *llopen()* começa por abrir a porta *port* e estabelecer as *flags* necessárias à comunicação. A seguir estabelece a ligação entre os dois computadores, tendo um argumento, *status*, que assegura a divisão entre transmissor e recetor e define o modo de proceder de cada um.

A função *llwrite()* escreve para a porta de série, *port*, o *array packet*, com tamanho *length*. Esta função é chamada ciclicamente pelo transmissor para enviar dados ao recetor e permanecer à espera de respostas de aceitação. Caso a mensagem de aceitação não seja recebida, a função *llwrite()* tem ativado um temporizador que faz com que o ciclo de envio e receção se repita por um número máximo de vezes. Por outro lado, caso a mensagem recebida seja de rejeição, a função encarrega-se de reenviar a informação ao recetor, antecipando assim o temporizador e não incrementado o número máximo de tentativas de emissão. É nesta função que, através de uma função auxiliar (*write_i*), se executa *stuffing*.

A função *Ilread()* lê bytes da porta de série *port* e coloca a trama no array *buffer*. Esta função é chamada ciclicamente pelo recetor para receber os dados enviados pelo transmissor e responder com a respetiva mensagem de aceitação ou de rejeição, conforme os dados tenham boa informação ou informação corrompida. É nesta função que, através de uma função auxiliar (*read_i*), se executa *destuffing*.

Na função *llclose()*, o transmissor avisa o recetor que terminou a transferência de dados. Ambos restabelecem as definições padrão da porta e fecham-na antes de terminarem.

Para armazenar e executar a gestão dos dados produzidos foram criadas as seguintes estruturas de dados:

```
//Datalinker struct
struct linkLayer {
    char port[11];
    int baudRate;
    unsigned int sequenceNumber;
    unsigned int timeout;
    unsigned int numTransmissions;
};
```

Struct linkLayer, onde foram armazenados os seguintes valores: string que representa a porta de série (ex.: /dev/ttyS0), a taxa de transmissão, o número de sequência (0 ou 1), tempo do temporizador em segundos e número máximo de transmissões, por esta ordem.

Figura 2 - Struct linkLayer

```
enum dataState {
enum state {
                       START_I,
    START,
                       FLAG RCV I,
    FLAG RCV,
                       A_RCV_I,
                       C RCV I,
    A RCV,
                       BCC1_OK_I,
    C RCV,
                       DATA RCV_I,
                       FLAG2 RCV I,
    BCC OK,
                       FINISH I,
    FINISH
                       ESCAPE RCV I
```

Enum state e enum dataState, usados para a construção de máquinas de estados de receção, respetivamente para tramas de supervisão e não numeradas, e tramas de informação.

Figura 3 - Enums state and dataState

4.2 Aplicação

As principais funções que figuram na camada da Aplicação são:

```
void setup(int argc, char** argv, appLayer *application, int *port);
int transmitter(appLayer *application);
int receiver(appLayer *application);
```

Figura 4 - Funções da camada de aplicação: application.h

Figura 4 - Funções da camada de aplicação: packet.h

A função *setup()* verifica os argumentos passados à função *main()* por parte do utilizador e prepara a *struct appLayer*, apresentada a seguir, com os devidos valores.

```
//Application struct
typedef struct appLayer {
    int fd_port;
    int status;
    int file_size;
} appLayer;
```

fd_port: Descritor da porta de série;

status: Valor que indica se é o transmissor ou o rector.

Figura 5 - Struct appLayer

A função *trasmitter()* executa todas as funções a serem efetuadas exclusivamente pelo computador transmissor, enquanto que a função *receiver()* executa todas as funções a serem efetuadas exclusivamente pelo computador recetor. Estas funções por sua vez, de modo a conseguirem cumprir com os seus objetivos, chamam as funções do ficheiro auxiliar *packet.c*, que assegura o tratamento da informação em pacotes de dados, e as funções do protocolo de ligação lógica.

As funções *transmitter_packets()* e *receiver_packets()* preparam os pacotes de dados a serem enviados e recebidos respetivamente, através da alocação de memória para o efeito. Para melhor gestão dos dados dos pacotes criamos três *structs*:

```
typedef struct data packet {
   unsigned char control;
   unsigned char sequence number; // number of data packet
   unsigned char nr bytes2;
   unsigned char nr_bytes1; // K = 256 * nr bytes2 + nr bytes1
   unsigned char data[MAX DATA SIZE];  // data with K bytes
} data packet;
typedef struct tlv packet {
   unsigned char type; /* type 0 - size of file
   unsigned char length; // size of value
   char* value; // value
} tlv packet;
typedef struct ctrl_packet {
   unsigned char control;
   } ctrl packet;
```

data_packet para informação relativa a pacotes de dados;

tlv_packet para cada uma das sequências tipo, comprimento, valor de um pacote de controlo;

cntrl_packet para informação relativa a pacotes de controlo.

Figura 6 - Structs relativas a pacotes de dados

As funções packet_to_array() e array_to_packet() fazem, respetivamente, a conversão dos dados, de pacotes (structs mencionadas anteriormente) para char arrays a serem enviados pela função llwrite(), e de char arrays lidos pela função llread() para pacotes.

5 Casos de uso principais

O presente trabalho tem como principal utilização a transmissão de ficheiros de um computador para outro, recorrendo à porta de série. Outros casos mais específicos incluem:

- utilização de uma interface própria para a escolha do ficheiro a enviar por parte do utilizador;
- configuração de uma ligação entre dois computadores;
 - llopen() -> open port() -> set flags();
- estabelecimento dessa ligação, com mensagens SET e UA;
 - transmitter: llopen() -> sendStablishTramas() -> write_set() e read_ua();
 - receiver: llopen() -> sendStablishTramas() -> read_set() e write_ua().
- abertura e leitura de um ficheiro de input, para posterior submissão do mesmo, por parte do transmissor;
 - *Ilwrite() -> write i()* e read rr().
- receção de pacotes de dados e consequente exportação para um ficheiro, por parte do recetor;
 - Ilread() -> read_i() e write_rr() / write_rej().
- abertura e fecho de todos os ficheiros utilizados na comunicação;
- terminação segura da ligação, com mensagens DISC e UA.
 - transmitter: llclose() -> write_disc(), read_disc() e write_ua();
 - receiver: Ilclose() -> read disc(), write disc() e read ua().

6 Protocolo

6.1 Ligação Lógica

O protocolo de ligação lógica funciona como um serviço seguro, eficaz e fiável de transferência de dados entre dois sistemas, conectados por uma porta de série. Nele encontram-se todos os mecanismos de correção e verificação de erros, bem como o sistema responsável pela passagem correta da informação. Tendo em vista a divisão por camadas, o protocolo de ligação lógica pertence à *Data Link Layer*.

A nível funcional, o protocolo de ligação lógica possui as seguintes funções com as suas respetivas utilidades:

A função *llopen()*, responsável pela abertura da porta de série e alteração das suas configurações, guardando as configurações antigas, de modo a serem repostas no fim da execução do programa. Além disso, esta função permite, através dos seus argumentos, a distinção entre código a ser executado pelo transmissor e a ser executado pelo recetor. Assim, destaca as funções *write_set()* e *read_ua()* para o transmissor e as funções *read_set()* e *write_ua()* para o recetor, que se encarregam do estabelecimento

da ligação através de mensagens de Supervisão e Não Numeradas. O transmissor envia uma trama SET e fica à espera da receção de uma trama UA, enquanto que o recetor executa o processo inverso. Para garantir o bom funcionamento de todos estes mecanismos, no início da função *llopen()* é instalado um *timeout_handler()* que se ocupa do tratamento de situações em que o tempo máximo de espera é excedido;

- A função *Ilwrite()*, responsável pela escrita de dados por parte do transmissor. Através de um ciclo *while()*, quebrado apenas quando é atingido o número máximo de transmissões ou quando a trama de confirmação é recebida, a função *Ilwrite()* escreve para o *input* da porta de série *buffers* de dados que lhe são passados como argumento. Ocorrem portanto chamadas cíclicas à função auxiliar *write_i()*, responsável por criar a trama I, executar *stuffing* e escrever as tramas. Dentro do mesmo ciclo, é ainda chamada a função *read_rr()*, que espera pela receção de uma trama RR ou REJ. Caso não haja qualquer tipo de receção, o temporizador encarrega-se de desbloquer o *read()* e força o reinício do ciclo. Caso seja recebida uma trama RR, o ciclo é quebrado. Caso seja recebida uma trama REJ, a função *read_rr()* encarrega-se de retornar um valor que indica rejeição dos dados, forçando o reinício do ciclo e antecipando o timeout;
- A função *Ilread()*, responsável pela leitura de dados por parte do recetor. Esta função chama a auxiliar *read_i()* que através de um ciclo *while()* lê *byte* a *byte* as tramas I que lhe são enviadas pelo transmissor. Estes *bytes* passam por uma máquina de estados que assegura a correta verificação da trama e seguinte resposta. Caso o cabeçalho da trama I recebida contenha erros, a trama é inteiramente descartada. Por outro lado, se o cabeçalho não contiver erros, a análise dos dados e a verificação da possível duplicação da trama é que definem se os dados são descartados ou não. Se a trama for um duplicado, os dados são descartados, mas a função *read_i()* indica que será enviada uma trama RR pela função *write_rr()*. Caso seja uma trama nova e os dados estejam certos, por confirmação do BCC2, os dados serão aceites e será chamada a função *write_rr()*. Contudo se for uma trama nova e os dados estejam errados, será chamada a função *write_rej()* que enviará uma trama REJ;
- A função *Ilclose()*, responsável pela terminação da ligação e reposicionamento das configurações iniciais da porta de série. O argumento *status* define qual dos computadores está a executar a função: o transmissor ou o recetor. O transmissor executa um ciclo *while()* com *timeout*, onde envia uma trama DISC pela função *write_disc()* e espera a receção de uma trama DISC com a função *read_disc()*. De seguida, após a receção de DISC, envia uma trama UA pela função *write_ua()*. O recetor recebe a trama DISC pela função *read_disc()* e implementa outro ciclo *while()* com *timeout* onde escreve uma trama DISC pela função *write_disc()* e espera a receção de uma trama UA com a função *read_ua()*. Por fim, ambos chamam a função *cleanup()* que restaura as configurações iniciais e fecha a porta de série.

Em qualquer uma das funções mencionadas, cujo protótipo se inicia com *write* ou *read*, são executadas chamadas ao sistema, *write*(*int fd, const void *buf, size_t nbytes*) e *read*(*int fd, void *buf, size_t nbytes*), para escrever e ler da porta de série, respetivamente. Além disso, o argumento *status* serve para fazer a distinção interna no código entre transmissor e recetor.

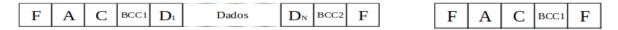


Figura 7 - Estrutura de tramas de Informação e Supervisão, respetivamente

6.2 Aplicação

O protocolo de aplicação serve-se do protocolo de ligação lógica e pertence à *Application Layer*. A função *main()*, presente nesta camada, encarrega-se de chamar sucessivamente as funções constituintes do protocolo de ligação, à medida que é necessário. Inicialmente, é chamada a função *setup()* que se encarrega da verificação dos argumentos passados à *main()* pelo utilizador, incluindo o argumento *status* que faz a distinção entre transmissor e recetor. De seguida, é chamada a função *llopen()*, a ser executada pelo protocolo de ligação lógica. Após a execução dessa função, o programa divide-se em transmissor e recetor através de um *if... else...* É então requerido ao utilizador que introduza o nome do ficheiro que pretende submeter. A Aplicação, do lado do transmissor, encarrega-se de abrir o ficheiro em modo de leitura e, posteriormente, chama a função *transmitter_packets()* que prepara três *structs: cntrl_packet start_packet, cntrl_packet end_packet* e *data_packet data_packet*, correspondentes aos pacotes de controlo de *START* e *END* e ao pacote de dados base. Nos pacotes de controlo são introduzidos os valores do nome e do tamanho do ficheiro.

Concluído este processo, a Aplicação chama a função *llwrite()* para enviar o pacote de controlo de *START*, indicando ao recetor que irá iniciar a transmissão do ficheiro. Ciclicamente, de seguida, faz-se a leitura de parte do ficheiro, com um tamanho *FRAG_SIZE* = 512 bits, passa-se a informação lida para o bloco de dados de um pacote através da chamada à função *memcpy()*, converte-se um pacote num *array buffer* com a função *packet_to_array()* e chama-se a função *llwrite()* do protocolo de ligação que envia o *buffer*. O ciclo repete-se enquanto o ficheiro não chegar ao fim. Após o envio do ficheiro, este é fechado. Segue-se a submissão do pacote de controlo de *END*.

Simultaneamente, do lado do recetor é chamada a função *receiver_packets()* com objetivo semelhante ao da função *transmitter_packets()* do lado do transmissor. De seguida é chamada a função *llread()* para obter um *buffer* a ser convertido num pacote de controlo pela função *array_to_packet()*. Abre-se então o ficheiro de *output* e inicia-se um ciclo sobre *llread()* onde se lêem os fragmentos enviados, que são passados para as *structs* de pacotes. Depois de recebido o pacote de controlo de *END*, o ciclo encerra e o ficheiro de *output* e fechado.

O programa encerra com uma chamada a *llclose()*, deixando a terminação da ligação à responsabilidade do protocolo de ligação lógica.

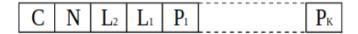


Figura 8 - Estrutura de pacotes de dados

г								
- 1		I		3.7	I I		X 7	i
- 1	C	Γ_1	L_1	V ₁	12	L ₁ 2	V_2	!
	_							l

Figura 9 - Estrutura de pacotes de controlo

7 Validação

Foram realizados vários testes à execução do programa, nomeadamente transmissão normal, com introdução de ruído e com interrupção da conexão.

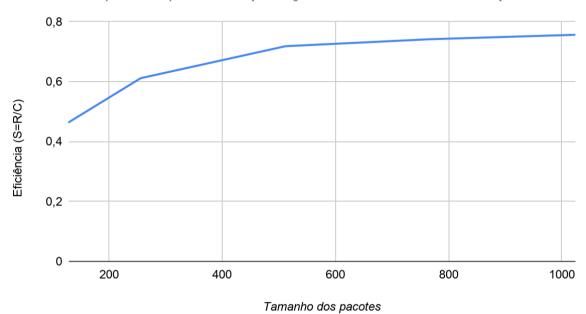
```
#####################
Starting program
Started llopen
Opened serial port.
******************
Terminal flags set.
Writting set
Reading ua
Input a file to send: images/pinguim.gif
Started llwrite
PACKET NR 0
Writting Trama I
Reading Trama RR
######################
Started llclose
Writting disc
Reading disc
                                         Reading ua
Writting ua
Cleaned up terminal.
Show Statistics
Error probability:
                     0
                                         File size:
File size:
                     10968
File submission time: Rate (R):
                     3.15
                                         Rate (R):
                     27855.238095
Baud Rate (C):
                     38400.000000
s:
                     0.725397
####################
Finishing program
```

```
******
Starting program
####################
Started llopen
Opened serial port.
Terminal flags set.
Reading set
Writting ua
####################
Started llread
Reading Trama I
PACKET NR 0
Reading Trama I
Writting Trama RR
######################
Started llclose
Reading disc
Writting disc
####################################
Cleaned up terminal.
#####################
Show Statistics
Error probability:
                      0
                      10968
File submission time:
                      3.15
                      27855.238095
38400.000000
Baud Rate (C):
                      0.725397
Finishing program
```

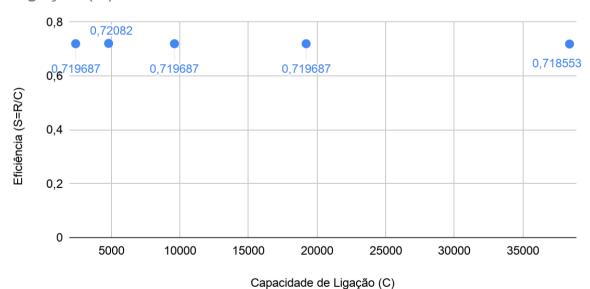
Figura 10 - Execução do programa transmissor (esquerda) e recetor (direita).

8 Eficiência

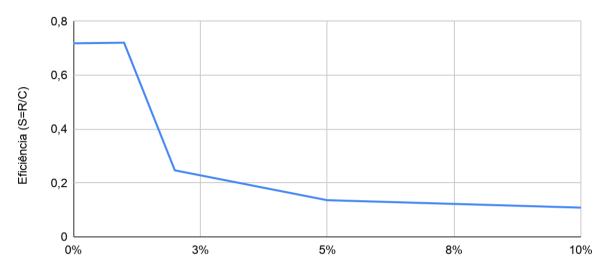
Eficiência (S=R/C) em comparação com Tamanho dos pacotes



Eficiência (S=R/C) em comparação com Capacidade de Ligação (C)

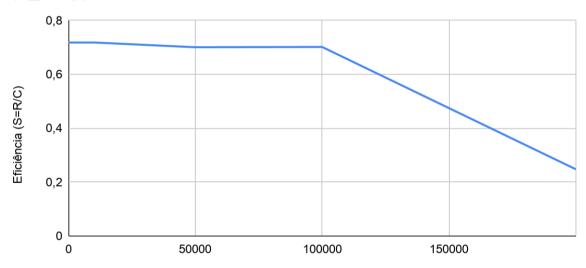


Eficiência (S=R/C) em comparação com Probabilidade de erro nos valores BCC



Probabilidade de erro nos valores BCC

Eficiência (S=R/C) em comparação com Tempo de propagação (T_Prop)



Tempo de propagação (T_Prop em microssegundos)

Ver anexo II para melhor detalhe.

9 Conclusões

O trabalho proposto tem como tema o protocolo de ligação de dados, através da criação de um serviço eficiente e fiável de transmissão entre dois computadores através de um cabo de série.

Surge ainda como elemento educacional, o termo independência entre camadas, que cria a distinção entre camada de Aplicação e camada de Ligação Lógica. A camada de Aplicação é responsável pela criação e gestão de dados em pacotes, não tendo qualquer tipo de conhecimento relativamente ao modo de transmissão destes. A camada de Ligação Lógica não necessita do conhecimento de existência de pacotes, apenas terá de fornecer uma transmissão de dados segura e sem erros.

Em conclusão, todos os objetivos foram cumpridos, o trabalho foi concluído com sucesso e o nosso conhecimento do tema aumentou significativamente.

Anexo I

application.h:

```
/* RCOM Laboratorial Work
 * Joao Campos and Nuno Cardoso
 * Application header file
 * RS-232 Serial Port
 * 07/10/2019
#include "packet.h"
#define START SIZE
                        (5 + start packet.size.length +
start_packet.name.length)
#define END SIZE
                        (5 + end packet.size.length +
end_packet.name.length)
#define DATA SIZE
                        (4 + data packet.nr bytes2*256 +
data_packet.nr_bytes1)
#define LTZ RET(n)
                        if((n) < 0) { return -1;}
//Application struct
typedef struct appLayer {
   int fd port;
    int status;
    int file size;
} appLayer;
void setup(int argc, char** argv, appLayer *application, int *port);
int transmitter(appLayer *application);
int receiver(appLayer *application);
```

application.c:

```
/* RCOM Laboratorial Work
* Joao Campos and Nuno Cardoso
* Application main file
* RS-232 Serial Port
 * 07/10/2019
#include "application.h"
//Counting time
clock t start, end;
struct tms t;
long ticks;
int main(int argc, char **argv) {
  message("Starting program");
  // Validate arguments
 int port;
  appLayer application;
  setup(argc, argv, &application, &port);
  // Stablish communication
  message("Started llopen");
  application.fd port = llopen(port, application.status);
  LTZ RET (application.fd port)
  //Efficiency stuff
  srand(time(NULL));
  ticks = sysconf( SC CLK TCK);
  // Main Communication
  if (application.status == TRANSMITTER) {
    LTZ RET(transmitter(&application))
  } else {
    LTZ_RET(receiver(&application))
  // Finish counting time
  end = times(&t);
  // Finish communication
```

```
message("Started llclose");
  if (llclose(application.fd port, application.status) < 0) {</pre>
    perror("llclose");
    return -1;
  }
  // Show statistics
  message("Show Statistics");
  printf("Error probability: \t1/%d\n", ERROR PROB);
  printf("File size: \t\t%d\n", application.file size);
 printf("File submission time: \t%4.3f\n", (double) (end-start)/ticks);
 printf("Rate (R): \t\t%f\n", (application.file size*8)/((double) (end-
start)/ticks));
  printf("Baud Rate (C): \t%f\n", BAUD VALUE);
  printf("S: \t\t\t\f\n", ((application.file size*8)/((double)(end-
start)/ticks))/38400.0);
 message("Finishing program");
  return 0;
void setup(int argc, char **argv, appLayer *application, int *port) {
  if ((argc != 3) || ((strcmp("/dev/ttyS0", argv[2]) != 0) &&
                      (strcmp("/dev/ttyS1", argv[2]) != 0) &&
                      (strcmp("/dev/ttyS2", argv[2]) != 0) &&
                      (strcmp("/dev/ttyS3", argv[2]) != 0) &&
                      (strcmp("/dev/ttyS4", argv[2]) != 0))) {
    printf("Usage:\tnserial transmitter|receiver SerialPort\n\tex:
nserial "
           "transmitter /dev/ttyS0\n");
    exit(1);
  // Application struct
  if (strcmp(argv[1], "transmitter") == 0)
    application->status = TRANSMITTER;
  else
    application->status = RECEIVER;
  // Port
  if ((strcmp("/dev/ttyS0", argv[2]) == 0))
    *port = COM1;
  else if ((strcmp("/dev/ttyS1", argv[2]) == 0))
```

```
*port = COM2;
  else if ((strcmp("/dev/ttyS2", argv[2]) == 0))
    *port = COM3;
  else if ((strcmp("/dev/ttyS3", argv[2]) == 0))
    *port = COM4;
  else
    *port = COM5;
int transmitter(appLayer *application) {
 char file to send[255];
 printf("Input a file to send: ");
 scanf("%s", file to send);
  // Open file
  int fd file = open(file to send, O RDONLY | O NONBLOCK);
 if (fd file < 0) {
   perror("Opening File");
   return -1;
  }
  // Create packets
  ctrl packet start packet, end packet;
  data packet data packet;
  int packet nr = 0;
  transmitter packets (fd file, &start packet, &end packet,
&data_packet, file_to_send);
  application->file size = atoi(start packet.size.value);
  // Fragments of file to send
  unsigned char fragment[FRAG SIZE];
  unsigned char buffer[MAX DATA SIZE];
  int numbytes, size_packet, n_chars_written;
  // Write information
 message("Started llwrite");
  //Start counting time
  start = times(&t);
  // Send START packet
  memset(buffer, '\0', MAX DATA SIZE);
  packet to array(&start packet, buffer);
```

```
n chars written = llwrite(application->fd port, buffer, START SIZE);
  LTZ RET(n chars written)
  // Read fragments and send them one by one
  memset(buffer, '\0', MAX DATA SIZE);
  while ((numbytes = read(fd file, fragment, FRAG SIZE)) != 0) {
    LTZ RET (numbytes)
    // Send DATA packets
    data packet.sequence number = (data packet.sequence number + 1) %
256;
    data packet.nr bytes2 = numbytes / 256;
    data packet.nr bytes1 = numbytes % 256;
    memcpy(data packet.data, fragment, numbytes);
   packet to array(&data packet, buffer);
   message packet(packet nr);
   packet nr++;
   n chars written = llwrite(application->fd port, buffer, DATA SIZE);
   LTZ RET(n chars written)
   memset(buffer, '\0', MAX DATA SIZE);
  close(fd file);
  // Send END packet
 packet to array(&end packet, buffer);
  n chars written = llwrite(application->fd port, buffer, END SIZE);
  LTZ RET(n chars written)
int receiver(appLayer *application) {
 // RECEIVER
  // Fragments of file to read
  ctrl packet start packet, end packet;
  data packet data packet;
  unsigned char read buffer[MAX DATA SIZE];
  int n chars read, size, packet nr = 0, fd file;
  receiver packets(&start packet, &end packet, &data packet);
```

```
// Receive information
 message("Started llread");
 // Read START packet
 memset(read buffer, '\0', MAX DATA SIZE);
 n chars read = llread(application->fd port, read buffer);
 LTZ RET(n chars read)
  array to packet(&start packet, read buffer);
 // Create file
  fd file = open(start packet.name.value,
                 O WRONLY | O CREAT | O TRUNC | O APPEND, 0664);
 LTZ RET(fd file)
  // Read fragments
 memset(read buffer, '\0', MAX DATA SIZE);
 message packet(packet nr);
 //Start counting time
 start = times(&t);
 while ((n chars read = llread(application->fd port, read buffer)) !=
0) {
    LTZ RET(n chars read);
   if (read buffer[0] != 3) {
     if (n chars read != REJECT DATA)
       packet nr++;
      array to packet(&data packet, read buffer);
      write(fd file, data packet.data, data packet.nr bytes2 * 256 +
data packet.nr bytes1);
    } else {
     array to packet(&end packet, read buffer);
     break;
   memset(read buffer, '\0', MAX DATA SIZE);
   application->file size = atoi(start packet.size.value);
   message packet(packet nr);
  }
  close(fd file);
```

```
return 0;
}
```

packet.h:

```
#include "datalink.h"
#define CNTRL START 2
#define CNTRL END 3
#define FRAG SIZE (MAX DATA SIZE / 2 - 4)
L2 FRAG
typedef struct data packet {
   unsigned char control;
                                // = 1 for data
   unsigned char sequence number; // number of data packet
   unsigned char nr bytes2;
   unsigned char nr bytes1; // K = 256 * nr bytes2 + nr bytes1
   } data packet;
typedef struct tlv packet {
   unsigned char type; /* type 0 - size of file
                   type 1 - name of file */
   unsigned char length; // size of value
   char* value; // value
} tlv packet;
typedef struct ctrl packet {
   unsigned char control;
                          /* 2 - start
                      3 - end */
   tlv packet size; // size of file
   tlv packet name; // name of file
} ctrl_packet;
void transmitter_packets(int fd_file, ctrl_packet* start_packet,
ctrl packet* end packet, data packet* data packet, char *file to send);
void receiver_packets(ctrl_packet* start_packet, ctrl_packet*
end packet, data packet* data packet);
void packet to array(void* packet void ptr, char* buffer);
void array to packet(void *packet void ptr, char *buffer);
```

packet.c:

```
#include "packet.h"
void transmitter packets (int fd file, ctrl packet *start packet,
ctrl packet *end packet, data packet *data packet, char *file to send)
  struct stat file stat;
  if (fstat(fd file, &file stat) < 0) {</pre>
    message("Error reading file. Exitting.");
    exit(2);
  data packet->control = 1;
  data packet->sequence number = (unsigned char) 255;
  data packet->nr bytes2 = 0;
  data packet->nr bytes1 = 0;
  start packet->control = 2;
  start packet->size.type = 0;
  start packet->size.length = sizeof(int);
  start packet->size.value = malloc(start packet->size.length);
  sprintf(start packet->size.value, "%ld", file stat.st size);
  start packet->name.type = 1;
  start packet->name.length = strlen(basename(file to send));
  start packet->name.value = malloc(start packet->name.length);
  sprintf(start packet->name.value, "%s", basename(file to send));
  end packet->control = 3;
  end packet->size.type = 0;
  end packet->size.length = sizeof(int);
  end packet->size.value = malloc(end packet->size.length);
  sprintf(end packet->size.value, "%ld", file stat.st size);
  end packet->name.type = 1;
  end packet->name.length = strlen(basename(file to send));
  end packet->name.value = malloc(end packet->name.length);
  sprintf(end packet->name.value, "%s", basename(file to send));
void receiver packets(ctrl packet *start packet, ctrl packet
*end packet, data packet *data packet) {
```

```
data packet->control = 1;
  data packet->sequence number = (unsigned char) 255;
  data packet->nr bytes2 = 0;
  data packet->nr bytes1 = 0;
  start packet->control = 2;
  start packet->size.type = 0;
  start packet->size.length = 0;
  start packet->name.type = 1;
  start packet->name.length = 0;
  end packet->control = 3;
  end packet->size.type = 0;
  end packet->size.length = 0;
  end packet->name.type = 1;
  end packet->name.length = 0;
void packet to array(void *packet void ptr, char *buffer) {
  data packet *data packet ptr = (data packet *)packet void ptr;
  ctrl packet *ctrl packet ptr = (ctrl packet *)packet void ptr;
  switch (data packet ptr->control) {
 // DATA PACKET
  case 1:
    buffer[0] = data packet ptr->control;
    buffer[1] = data packet ptr->sequence number;
    buffer[2] = data packet ptr->nr bytes2;
    buffer[3] = data packet ptr->nr bytes1;
    memcpy((buffer + 4), data packet ptr->data, data packet ptr-
>nr bytes2*256+data packet ptr->nr bytes1);
    break;
  // START END PACKET
  case 2:
  case 3:
    buffer[0] = ctrl packet ptr->control;
    buffer[1] = ctrl packet ptr->size.type;
   buffer[2] = ctrl packet ptr->size.length;
    memcpy((buffer + 3), ctrl packet ptr->size.value, sizeof(int)+1);
```

```
buffer[3 + ctrl packet ptr->size.length] = ctrl packet ptr-
>name.type;
    buffer[4 + ctrl packet ptr->size.length] = ctrl packet ptr-
    memcpy((buffer + 5 + ctrl packet ptr->size.length),
ctrl packet ptr->name.value, ctrl packet ptr->name.length);
    break;
 default:
   break;
void array to packet(void *packet void ptr, char *buffer) {
  data packet *data packet ptr = (data packet *)packet void ptr;
  ctrl packet *ctrl packet ptr = (ctrl packet *)packet void ptr;
  switch (buffer[0]) {
  // DATA
  case 1:
    data packet ptr->control = buffer[0];
   data packet ptr->sequence number = buffer[1];
    data packet ptr->nr bytes2 = buffer[2];
    data packet ptr->nr bytes1 = buffer[3];
   memcpy(data packet ptr->data, (buffer + 4), FRAG SIZE);
   break:
  // START
  case 2:
   ctrl packet ptr->control = buffer[0];
   ctrl packet ptr->size.type = buffer[1];
    ctrl packet ptr->size.length = buffer[2];
    ctrl packet ptr->size.value = malloc(ctrl packet ptr->size.length);
   memcpy(ctrl packet ptr->size.value, (buffer + 3), buffer[2]);
    ctrl packet ptr->name.type = buffer[3 + buffer[2]];
    ctrl packet ptr->name.length = buffer[4 + buffer[2]];
    ctrl packet ptr->name.value = malloc(ctrl packet ptr->name.length);
    memcpy(ctrl packet ptr->name.value, buffer + 5 + buffer[2],
buffer[4 + buffer[2]]);
   break;
  // END
  case 3:
    ctrl packet ptr->control = buffer[0];
```

```
ctrl_packet_ptr->size.type = buffer[1];
ctrl_packet_ptr->size.length = buffer[2];
ctrl_packet_ptr->size.value = malloc(ctrl_packet_ptr->size.length);
memcpy(ctrl_packet_ptr->size.value, (buffer + 3), buffer[2]);

ctrl_packet_ptr->name.type = buffer[3 + buffer[2]];
ctrl_packet_ptr->name.length = buffer[4 + buffer[2]];
ctrl_packet_ptr->name.value = malloc(ctrl_packet_ptr->name.length);
memcpy(ctrl_packet_ptr->name.value, buffer + 5 + buffer[2],
buffer[4 + buffer[2]]);
break;
default:
break;
}
```

datalink.h:

```
/* RCOM Laboratorial Work
* Joao Campos and Nuno Cardoso
* Datalink header file
* RS-232 Serial Port
* 07/10/2019
#include <fcntl.h>
#include <libgen.h>
#include <signal.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <sys/stat.h>
#include <sys/types.h>
#include <termios.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/times.h>
#include <time.h>
//Efficiency
#define ERROR PROB 10
#define BAUD VALUE 38400.0
#define BAUDRATE B38400
#define MAX FRAME SIZE 512
#define MAX DATA SIZE (MAX FRAME SIZE - 6)
#define TRANSMITTER
#define RECEIVER
                       21
#define COM1
                       0
#define COM2
#define COM3
                       2
#define COM4
                       3
#define COM5
                       4
// FLAGS
#define FLAG
                       0x7E
#define A CMD
                       0x03
#define A_ANS
                       0x01
#define C SET
                       0x03
#define C_UA
                       0x07
```

```
0x0B
#define C_DISC
#define C 0
                        0x00
#define C 1
                        0x40
#define C RR0
                        0x05
#define C RR1
                        0x85
#define C REJ0
                        0x01
#define C REJ1
                        0x81
#define ESCAPE
                        0x7D
#define STUF
                        0x20
#define REJECT DATA
enum state {
   START,
   FLAG RCV,
   A RCV,
   C RCV,
   BCC OK,
    FINISH
};
enum dataState {
   START I,
   FLAG RCV I,
   A RCV I,
   C_RCV_I,
   BCC1 OK I,
   DATA RCV I,
   FLAG2 RCV I,
    FINISH_I,
    ESCAPE RCV I
};
//Datalinker struct
struct linkLayer {
   char port[11];
   int baudRate;
   unsigned int sequenceNumber;
   unsigned int timeout;
   unsigned int numTransmissions;
};
//Open
int llopen(int port, int status);
```

```
//Write
int llwrite(int fd, unsigned char* packet, int length);
//Read
int llread(int fd, unsigned char* buffer);
//Close
int llclose(int fd, int status);
void message(char *message);
void message packet(int i);
void minor message(char *message);
int open port(int port);
void set flags(int fd);
void cleanup(int fd);
void timeout handler();
int sendStablishTramas(int fd, int status);
int write set(int fd);
void read ua(int fd, int status);
void read set(int fd);
int write ua(int fd, int status);
int write disc(int fd, int status);
void read disc(int fd, int status);
int write_i(int fd, char *buffer, int length);
int read i(int fd, char *buffer, int *reject);
int write_rr(int fd);
int read rr(int fd);
int write_rej(int fd);
// Eficiency
void generate_errors(unsigned char* buffer, int i);
```

datalink.c:

```
/* RCOM Laboratorial Work
* Joao Campos and Nuno Cardoso
* Datalink main file
* RS-232 Serial Port
 * 07/10/2019
#include "datalink.h"
//Global variables
struct linkLayer datalink;
volatile sig atomic t received ua = 0;
volatile sig atomic t received disc = 0;
volatile sig atomic t received i = 0;
volatile sig atomic t n timeouts = 0;
volatile sig atomic t break read loop = 0;
volatile sig atomic t timed out = 0;
volatile sig atomic t nr tramaI = 0;
volatile sig atomic t control start = 1;
volatile sig atomic t fd port;
struct termios oldtio;
struct termios newtio;
enum state receiving ua state;
enum state receiving set state;
enum state receiving disc state;
enum state receiving rr state;
enum dataState receiving data state;
int llopen(int port, int status) {
 // Open serial port
  int fd = open_port(port);
  // Check errors
 if (fd < 0)
   return fd;
  // Tramas set and ua
  int res = sendStablishTramas(fd, status);
  // Check errors
  if (res < 0)
    return res;
```

```
return fd;
}
int llwrite(int fd, unsigned char *buffer, int length) {
 int res_i;
    //Reset flag
    received i = 0;
    while (n timeouts < datalink.numTransmissions) {</pre>
        if (!received i) {
            //Write trama I
            minor message("Writting Trama I");
            res i = write i(fd, buffer, length);
            alarm(datalink.timeout);
            //Read trama RR
            minor message("Reading Trama RR");
            int rej = read rr(fd);
            alarm(0);
            fcntl(fd, F SETFL, ~O NONBLOCK);
            if (rej) {
                timed out = 0;
                continue;
            }
            //Change sequence number
            if (!timed out)
               datalink.sequenceNumber = (datalink.sequenceNumber + 1)
용 2;
            timed out = 0;
        } else
            break;
    }
    n timeouts = 0;
    //Stop execution if could not send trama I after MAX TIMEOUTS
    if (!received i)
        return -1;
    return res i;
```

```
int llread(int fd, unsigned char *buffer) {
  //Testing T_Prop
 //usleep(0);
  //Read trama I
    minor message("Reading Trama I");
    int reject = 0;
    int data bytes = read i(fd, buffer, &reject);
    if (reject) {
       //Write trama REJ
        minor message("Writting Trama REJ");
        int res rej = write rej(fd);
    else {
        if(data bytes == 1) {
            datalink.sequenceNumber = (datalink.sequenceNumber + 1) %
2;
        }
        //Write trama RR
        minor message("Writting Trama RR");
        int res_rr = write_rr(fd);
        //Change sequence number
        if (!timed out)
            datalink.sequenceNumber = (datalink.sequenceNumber + 1) %
2;
        timed out = 0;
    return data bytes;
int llclose(int fd, int status) {
  if (status == TRANSMITTER) {
        //Transmitter
        while (n timeouts < datalink.numTransmissions) {</pre>
            if (!received disc) {
                //Write disc
                minor message("Writting disc");
```

```
int res disc = write disc(fd, status);
                if (res disc < 0)
                    return res disc;
                alarm(datalink.timeout);
                //Read disc
                minor message("Reading disc");
                read disc(fd, status);
                alarm(0);
                fcntl(fd, F_SETFL, ~O_NONBLOCK);
                break;
        }
        //Stop execution if could not stablish connection after
MAX TIMEOUTS
        if (!received disc)
            return -1;
        //Write ua
        minor message("Writting ua");
        int res ua = write ua(fd, status);
        if (res ua < 0)
            return res ua;
    } else {
        //Receiver
        //Read disc
        minor message("Reading disc");
        read_disc(fd, status);
        while (n_timeouts < datalink.numTransmissions) {</pre>
            if (!received ua) {
                //Write disc
                minor message("Writting disc");
                int res_disc = write_disc(fd, status);
                if (res disc < 0)
                    return res disc;
                alarm(datalink.timeout);
                //Read ua
                minor message("Reading ua");
```

```
read ua(fd, status);
                alarm(0);
                fcntl(fd, F SETFL, ~O NONBLOCK);
            } else
                break;
    }
    cleanup(fd);
    return 1;
void message(char *message) {
   printf("\n##############\n%s\n", message);
void minor message(char *message) {
   printf("%s\n", message);
void message packet(int i) {
   printf("#################\nPACKET NR %d\n", i);
int open port(int port) {
   int fd;
    if (port == 0)
        strcpy(datalink.port, "/dev/ttyS0");
    else if (port == 1)
        strcpy(datalink.port, "/dev/ttyS1");
    else if (port == 2)
        strcpy(datalink.port, "/dev/ttyS2");
    else if (port == 3)
        strcpy(datalink.port, "/dev/ttyS3");
    else strcpy(datalink.port, "/dev/ttyS4");
    fd = open(datalink.port, O RDWR | O NOCTTY);
    if (fd < 0)
        return fd;
```

```
message("Opened serial port.");
    //Set flags
    set flags(fd);
    fd port = fd;
    return fd;
void set flags(int fd) {
    if (tcgetattr(fd, &oldtio) == -1) {
       perror("tcgetattr");
        exit(-1);
    bzero(&newtio, sizeof(struct termios));
    newtio.c cflag = BAUDRATE | CS8 | CLOCAL | CREAD;
    newtio.c iflag = IGNPAR;
    newtio.c oflag = 0;
    newtio.c lflag = 0;
    newtio.c cc[VTIME] = 0;
    newtio.c cc[VMIN] = 1;
    tcflush(fd, TCIOFLUSH);
    if (tcsetattr(fd, TCSANOW, &newtio) == -1) {
        perror("tcsetattr");
        exit(-1);
    }
    //Initial sequenceNumber
    datalink.sequenceNumber = 0;
    message("Terminal flags set.");
void timeout handler() {
    if (receiving_ua_state != FINISH) {
        received ua = 0;
        receiving ua state = START;
    } else if (receiving disc state != FINISH) {
        received disc = 0;
        receiving disc state = START;
```

```
} else if (receiving data state != FINISH I) {
        received i = 0;
        receiving data state = START I;
    }
    fcntl(fd port, F SETFL, O NONBLOCK);
    timed out = 1;
    break read loop = 1;
    n timeouts++;
    message("Timed out.");
int sendStablishTramas(int fd, int status) {
    //Install timeout handler
    (void) signal (SIGALRM, timeout handler);
    datalink.numTransmissions = 5;
    datalink.timeout = 3;
    if (status == TRANSMITTER) {
        //Transmitter
        while (n timeouts < datalink.numTransmissions) {</pre>
            if (!received_ua) {
                //Write set
                minor_message("Writting set");
                int res set = write set(fd);
                if (res_set < 0)</pre>
                    return res set;
                alarm(datalink.timeout);
                //Read ua
                minor message("Reading ua");
                read ua(fd, status);
                alarm(0);
                fcntl(fd, F_SETFL, ~O_NONBLOCK);
            } else
                break;
        }
        //Stop execution if could not stablish connection after
MAX TIMEOUTS
```

```
if (!received ua)
            return -1;
    } else {
        //Receiver
        //Read set
        minor message("Reading set");
        read set(fd);
       //Write ua
        minor message("Writting ua");
        int res_ua = write_ua(fd, status);
    //Reset number of timeouts and flags
    n timeouts = 0;
    received ua = 0;
    break read loop = 0;
    return 0;
int write set(int fd) {
   //Create trama SET
    unsigned char set[5];
    set[0] = FLAG;
    set[1] = A CMD;
    set[2] = C_SET;
    set[3] = A CMD ^ C SET;
    set[4] = FLAG;
    int res = write(fd, set, 5 * sizeof(char));
    return res;
void read_ua(int fd, int status) {
    unsigned char ua[MAX_FRAME_SIZE];
    int res;
   int n_bytes = 0;
    unsigned char read_char[1];
    read char[0] = '\0';
```

```
receiving ua state = START;
break read loop = 0;
u int8 t A;
if (status == TRANSMITTER)
    A = A CMD;
else
    A = A ANS;
while (!break read loop) {
    if (receiving ua state != FINISH) {
        res = read(fd, read char, sizeof(char));
        ua[n bytes] = read char[0];
    switch (receiving ua state) {
        case START: {
            if (read char[0] == FLAG) {
                receiving ua state = FLAG RCV;
                n bytes++;
            break;
        case FLAG_RCV: {
            if (read char[0] == A) {
                receiving ua state = A RCV;
                n bytes++;
            } else if (read_char[0] == FLAG) {
                n bytes = 1;
                break;
            } else {
                receiving_ua_state = START;
                n bytes = 0;
            break;
        }
        case A_RCV: {
            if (read_char[0] == C_UA) {
                receiving ua state = C RCV;
                n bytes++;
            } else if (read_char[0] == FLAG) {
                receiving ua state = FLAG RCV;
```

```
n \text{ bytes} = 1;
                } else {
                    receiving_ua_state = START;
                     n bytes = 0;
                }
                break;
            case C_RCV: {
                if (read char[0] == A ^ C UA) {
                    receiving_ua_state = BCC_OK;
                     n bytes++;
                } else if (read char[0] == FLAG) {
                     receiving_ua_state = FLAG_RCV;
                     n bytes = 1;
                } else {
                     receiving ua state = START;
                    n bytes = 0;
                break;
            }
            case BCC OK: {
                if (read char[0] == FLAG) {
                     receiving ua state = FINISH;
                    n bytes++;
                } else {
                    receiving_ua_state = START;
                    n_bytes = 0;
                break;
            }
            case FINISH: {
                break read loop = 1;
                received_ua = 1;
                break;
        }
void read set(int fd) {
    unsigned char set[MAX FRAME SIZE];
    unsigned char read_char[1];
    int n bytes = 0;
```

```
int res;
int received set = 0;
receiving_set_state = START;
// READ
while (!received set) {
     if (receiving set state != FINISH) {
        res = read(fd, read char, sizeof(char));
        set[n bytes] = read char[0];
     }
    switch (receiving set state) {
        case START: {
            if (read char[0] == FLAG) {
                receiving set state = FLAG RCV;
                n bytes++;
            }
            break;
        case FLAG RCV: {
            if (read char[0] == A CMD) {
                receiving set state = A RCV;
                n bytes++;
            } else if (read char[0] == FLAG) {
                n_bytes = 1;
                break;
            } else {
                receiving set state = START;
                n bytes = 0;
            break;
        case A RCV: {
            if (read char[0] == C SET) {
                receiving set state = C RCV;
                n bytes++;
            } else if (read char[0] == FLAG) {
                receiving set state = FLAG RCV;
                n bytes = 1;
            } else {
                receiving_set_state = START;
                n_bytes = 0;
```

```
break;
            }
            case C RCV: {
                if (read char[0] == A CMD ^ C SET) {
                    receiving set state = BCC OK;
                    n bytes++;
                } else if (read char[0] == FLAG) {
                    receiving set state = FLAG RCV;
                    n bytes = 1;
                } else {
                    receiving_set_state = START;
                    n bytes = 0;
                }
                break;
            }
            case BCC_OK: {
                if (read char[0] == FLAG) {
                    receiving_set_state = FINISH;
                    n bytes++;
                } else {
                    receiving set state = START;
                    n bytes = 0;
                break;
            case FINISH: {
                received_set = 1;
                break;
int write_ua(int fd, int status) {
    //Create trama UA
    unsigned char ua[5];
    ua[0] = FLAG;
    if (status == TRANSMITTER)
        ua[1] = A ANS;
    else
        ua[1] = A_CMD;
    ua[2] = C_UA;
    if (status == TRANSMITTER)
```

```
ua[3] = A ANS ^ C UA;
    else
        ua[3] = A_CMD ^ C_UA;
    ua[4] = FLAG;
    // WRITE
    int res = write(fd, ua, 5 * sizeof(char));
    return res;
int write disc(int fd, int status) {
    //Create trama DISC
    unsigned char disc[5];
    disc[0] = FLAG;
    if (status == TRANSMITTER)
        disc[1] = A CMD;
    else
        disc[1] = A ANS;
    disc[2] = C DISC;
    if (status == TRANSMITTER)
        disc[3] = A_CMD ^ C_DISC;
    else
        disc[3] = A_ANS ^ C_DISC;
    disc[4] = FLAG;
    int res = write(fd, disc, 5 * sizeof(char));
    return res;
void read disc(int fd, int status) {
   unsigned char disc[MAX_FRAME_SIZE];
   int res;
   int n bytes = 0;
   unsigned char read char[1];
    read char[0] = ' \setminus 0';
   u_int8_t A;
    if (status == TRANSMITTER)
        A = A ANS;
    else
        A = A CMD;
```

```
receiving disc state = START;
break read loop = 0;
while (!break read loop) {
    if (receiving disc state != FINISH) {
        res = read(fd, read char, sizeof(char));
        disc[n bytes] = read char[0];
    }
    switch (receiving disc state) {
        case START: {
            if (read char[0] == FLAG) {
                receiving disc state = FLAG RCV;
                n bytes++;
            break;
        }
        case FLAG RCV: {
            if (read char[0] == A) {
                receiving disc state = A RCV;
                n bytes++;
            } else if (read char[0] == FLAG) {
                n bytes = 1;
                break;
            } else {
                receiving disc state = START;
                n_bytes = 0;
            break;
        }
        case A_RCV: {
            if (read char[0] == C DISC) {
                receiving_disc_state = C_RCV;
                n bytes++;
            } else if (read char[0] == FLAG) {
                receiving disc state = FLAG RCV;
                n bytes = 1;
            } else {
                receiving disc state = START;
                n \text{ bytes} = 0;
            break;
```

```
case C_RCV: {
                if (read char[0] == A ^ C DISC) {
                    receiving disc state = BCC OK;
                    n bytes++;
                } else if (read char[0] == FLAG) {
                    receiving disc state = FLAG RCV;
                    n bytes = 1;
                } else {
                    receiving disc state = START;
                    n_bytes = 0;
                break;
            }
            case BCC OK: {
                if (read char[0] == FLAG) {
                    receiving disc state = FINISH;
                    n bytes++;
                } else {
                    receiving_disc_state = START;
                    n bytes = 0;
                break;
            case FINISH: {
                break_read_loop = 1;
                received disc = 1;
                break;
            }
void cleanup(int fd) {
    if (tcsetattr(fd, TCSANOW, &oldtio) == -1) {
        perror("tcsetattr");
        exit(-1);
    close(fd);
   message("Cleaned up terminal.");
```

```
int write i(int fd, char *buffer, int length) {
    //Create trama
    unsigned char trama[MAX FRAME SIZE];
    unsigned char stuff[MAX DATA SIZE];
    u int8 t bcc2 = 0x00;
    trama[0] = FLAG;
    trama[1] = A CMD;
    if (datalink.sequenceNumber)
        trama[2] = C 1;
    else
        trama[2] = C 0;
    trama[3] = A CMD ^ trama[2];
    //Efficiency FER
    //generate errors(trama, 3);
    for (int i = 0; i < length; i++) {</pre>
        trama[4 + i] = buffer[i];
        bcc2 = bcc2 ^ buffer[i];
    trama[4 + length] = bcc2;
    //Efficiency FER
    //generate errors(trama, 4+length);
    trama[5 + length] = FLAG;
    //Stuffing
    int new bytes = 0;
    int nr bytes = 6 + length;
    stuff[0] = trama[0];
    stuff[1] = trama[1];
    stuff[2] = trama[2];
    stuff[3] = trama[3];
    for (int j = 4; j < 5 + length; <math>j++) {
        if (trama[j] == FLAG) {
            nr bytes++;
            new bytes++;
            stuff[j + new_bytes - 1] = ESCAPE;
            stuff[j + new bytes] = FLAG ^ STUF;
        } else if (trama[j] == ESCAPE) {
```

```
nr bytes++;
            new bytes++;
            stuff[j + new_bytes - 1] = ESCAPE;
            stuff[j + new bytes] = ESCAPE ^ STUF;
        } else stuff[j + new bytes] = trama[j];
    stuff[nr bytes - 1] = FLAG;
    //Write trama I
    int res = write(fd, stuff, nr_bytes);
    return length;
int read i(int fd, char *buffer, int *reject) {
    unsigned char trama[MAX FRAME SIZE] = {};
    unsigned char data[MAX DATA SIZE] = {};
    int res;
    int n bytes = 0;
    int data bytes = 0;
    unsigned char read char[1];
    read char[0] = ' \setminus 0';
    receiving data state = START I;
    break_read_loop = 0;
    int received second flag = 0;
    while (!break read loop) {
        if (!received second flag) {
            res = read(fd, read char, sizeof(char));
            if (res < 0)
                continue;
            if (res == 0)
                return res;
            trama[n bytes] = read char[0];
        }
        switch (receiving_data_state) {
            case START I: {
                if (read char[0] == FLAG) {
                    receiving_data_state = FLAG_RCV_I;
                    n_bytes++;
```

```
break;
            }
            case FLAG RCV I: {
                if (read char[0] == A CMD) {
                    receiving data state = A RCV I;
                    n bytes++;
                } else if (read char[0] == FLAG) {
                    n bytes = 1;
                    break;
                } else {
                    receiving data state = START I;
                    n bytes = 0;
                break;
            }
            case A RCV I: {
                if ((read char[0] == C 0 && (!datalink.sequenceNumber))
|| (read char[0] == C 1 && datalink.sequenceNumber)) {
                    receiving data state = C RCV I;
                    n bytes++;
                } else if (read char[0] == FLAG) {
                    receiving data state = FLAG RCV I;
                    n bytes = 1;
                    break;
                } else {
                    receiving data state = START I;
                    n bytes = 0;
                break;
            }
            case C_RCV_I: {
                if (read char[0] == (A CMD ^ C 0) || read char[0] ==
(A CMD ^ C 1)) {
                    receiving data state = BCC1 OK I;
                    n bytes++;
                } else if (read char[0] == FLAG) {
                    receiving data state = FLAG RCV I;
                    n bytes = 1;
                } else {
                    receiving data state = START I;
                    n bytes = 0;
                break;
```

```
case BCC1 OK I: {
                if (read char[0] == ESCAPE) {
                     receiving data state = ESCAPE RCV I;
                } else {
                     receiving data state = DATA RCV I;
                     data[data_bytes] = trama[n_bytes];
                    n bytes++;
                     data bytes++;
                break;
            }
            case DATA RCV I: {
                if (read char[0] == FLAG) {
                     receiving data state = FLAG2 RCV I;
                     received second flag = 1;
                    n bytes++;
                } else if (read char[0] == ESCAPE) {
                     receiving data state = ESCAPE RCV I;
                } else {
                     data[data bytes] = trama[n bytes];
                    n bytes++;
                    data bytes++;
                break;
            }
            case FLAG2 RCV I: {
                u int8 t bcc = 0 \times 00;
                for (int i = n_bytes - data_bytes - 1; i < n_bytes - 2;</pre>
i++) {
                    bcc = bcc ^ trama[i];
                if (trama[n bytes - 2] == bcc) {
                     data bytes--;
                     receiving data state = FINISH I;
                } else {
                     receiving data state = FINISH I;
                     *reject = 1; //possibility of sending rej message
                     data bytes = REJECT DATA;
                break;
            case FINISH I: {
```

```
break read loop = 1;
                received i = 1;
                break:
            }
            case ESCAPE RCV I: {
                receiving data state = DATA RCV I;
                trama[n_bytes] = read_char[0] ^ STUF;
                data[data bytes] = trama[n_bytes];
                data bytes++;
                n bytes++;
                break;
            }
    //New trama
    if (nr tramaI == data[1] || (!control start && data[1] == ' \setminus 0')) {
        //bcc2 wrong, then reject
        if (*reject)
            return REJECT DATA;
        //bcc good, then accept
        memcpy(buffer, data, MAX DATA SIZE);
        if (!control start)
            nr_tramaI = (nr_tramaI + 1) % 256;
        control start = 0;
    else { //Duplicated trama, then send rr
        *reject = 0;
        data bytes = REJECT DATA;
    }
    return data_bytes;
int write rr(int fd) {
   //Create trama rr
    unsigned char rr[5];
    rr[0] = FLAG;
    rr[1] = A CMD;
    if (datalink.sequenceNumber)
        rr[2] = C_RR0;
    else
```

```
rr[2] = C RR1;
    if (datalink.sequenceNumber)
        rr[3] = A CMD ^ CRR0;
    else
        rr[3] = A CMD ^ C RR1;
    rr[4] = FLAG;
    int res = write(fd, rr, 5 * sizeof(char));
    return res;
int read rr(int fd) {
    unsigned char rr[MAX FRAME SIZE];
    memset(rr, '\0', MAX_FRAME_SIZE);
    u int8 t c rr, c rej;
    int res;
    int rej = 0;
    int n bytes = 0;
    unsigned char read char[1];
    receiving rr state = START;
    break read loop = 0;
    while (!break_read_loop) {
        if (receiving rr state != FINISH) {
            res = read(fd, read_char, sizeof(char));
            rr[n bytes] = read char[0];
        }
        switch (receiving_rr_state) {
            case START: {
                if (read char[0] == FLAG) {
                    receiving rr state = FLAG RCV;
                    n bytes++;
                }
                break;
            }
            case FLAG RCV: {
                if (read char[0] == A CMD) {
                    receiving_rr_state = A_RCV;
                    n bytes++;
                } else if (read char[0] == FLAG) {
```

```
n bytes = 1;
                    break;
                } else {
                    receiving rr state = START;
                    n bytes = 0;
                break;
            }
            case A RCV: {
                if (datalink.sequenceNumber) {
                    c_rr = C_RR0;
                    c_rej = C_REJ1;
                }
                else {
                    c_rr = C_RR1;
                    c rej = C REJ0;
                if (read char[0] == c rr) {
                    receiving rr state = C RCV;
                    n bytes++;
                } else if (read char[0] == c rej) {
                    receiving rr state = C RCV;
                    rej = 1;
                    n bytes++;
                } else if (read_char[0] == FLAG) {
                    receiving rr state = FLAG RCV;
                    n_bytes = 1;
                } else {
                    receiving_rr_state = START;
                    n bytes = 0;
                break;
            }
            case C_RCV: {
                if ((read char[0] == A CMD ^ c rr) || (read char[0] ==
A CMD ^ c rej)) {
                    receiving rr_state = BCC OK;
                    n bytes++;
                } else if (read_char[0] == FLAG) {
                    receiving_rr_state = FLAG_RCV;
                    n bytes = 1;
                } else {
                    receiving rr state = START;
```

```
n bytes = 0;
                 }
                break;
             }
            case BCC_OK: {
                 if (read char[0] == FLAG) {
                     receiving_rr_state = FINISH;
                     n bytes++;
                 } else {
                     receiving_rr_state = START;
                     n \text{ bytes} = 0;
                break;
            case FINISH: {
                break_read_loop = 1;
                if (!rej)
                     received i = 1;
                break;
            }
    if (n_bytes < 5)</pre>
       rej = 1;
    return rej;
int write_rej(int fd) {
    //Create trama rej
    unsigned char rej[5];
    rej[0] = FLAG;
    rej[1] = A_CMD;
    if (datalink.sequenceNumber)
        rej[2] = C_REJ1;
    else
        rej[2] = C REJ0;
    if (datalink.sequenceNumber)
        rej[3] = A_CMD ^ C_REJ1;
    else
        rej[3] = A_CMD ^ C_REJ0;
    rej[4] = FLAG;
```

```
int res = write(fd, rej, 5 * sizeof(char));

return res;
}

void generate_errors(unsigned char* buffer, int i){
   if(!(rand()%ERROR_PROB)){
      buffer[i] = 0x00;
   }
}
```

Anexo II

Tamanho do Ficheiro = 10968 bytes Tempo base de submissão = 3,56s

FER(%)	S(bits/s)	S médio(bits/s)
0	0,718553	0,718553
	0,718553	
1	0,720820	0,720820
	0,720820	
2	0,247027	0,247027
	0,247027	
5	0,148570	0.400470
	0,123781	0,136176
10	0,122849	0.400550
	0,094266	0,108558

Tamanho dos pacotes (bits)	S(bits/s)	S médio(bits/s)
128	0,463489	0,463489
	0,463489	
256	0,612601	0,611782
	0,610963	
512	0,718553	0,718553
	0,718553	
768	0,741883	0.744002
	0,741883	0,741883
1024	0,756623	0.756622
	0,756623	0,756623

Capacidade (bits/s)	S(bits/s)	S médio(bits/s)
2400	0,720820	0,719687
	0,718553	
4800	0,720820	0.70000
	0,720820	0,720820
9600	0,718553	0,719687
	0,720820	
19200	0,720820	0.740007
	0,718553	0,719687
38400	0,718553	0.740552
	0,718553	0,718553

Tempo de propagação (microssegundos)	S(bits/s)	S médio(bits/s)
0	0,718553	0,718553
	0,718553	
10000	0,718553	0.740552
	0,718553	0,718553
50000	0,700920	0,701999
	0,703077	
100000	0,493521	0.404055
	0,494589	0,494055
200000	0,247831	0.047024
	0,247831	0,247831