## Bevezetés az Arduino és az elektronika világába II.

Agócs Norbert és Nagy Dániel

 $2020.\ {\rm szeptember}\ 8.$ 

### Tartalom

- Ismétlés
- 2 Fogalomak: Áramkör és Rövidzár
- 3 Fizika: A gomb
- 4 Programozási alapok: If
- Feladatok
- 6 Arduino alapok: digitalRead
- Űrhajó műszerfal

### Tartalom

- Ismétlés
- 2 Fogalomak: Áramkör és Rövidzár
- 3 Fizika: A gomb
- Programozási alapok: If
- Feladatok
- 6 Arduino alapok: digitalRead
- Ürhajó műszerfal



# Mit tanultunk eddig?

#### Hardware:

- Ardunio alaplap
- Breadboard
- LED
- Ellenállás

#### Software

- Változó létrehozása
- Alapműveletek (=, +, -, /, \*)
- Alapvető parancsok
  - Serial.begin(9600)
  - Serial.println(" ")
  - pinMode()
  - digitalWrite()
  - delay()

Készítsünk egy LED-et, ami egyre gyorsabban kezd el villogni.

• LED

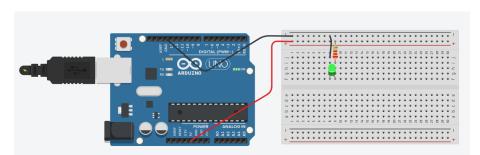


- LED
- Ellenállás (100 500  $\Omega$ )



- LED
- Ellenállás (100 500  $\Omega$ )
- Kábelek

- LED
- Ellenállás (100 500  $\Omega$ )
- Kábelek



## Megoldás

• Segítség: Sima villogtatás, csak a várakozási idővel kell játszani.



## Megoldás

- Segítség: Sima villogtatás, csak a várakozási idővel kell játszani.
- Újdonság: Minden ciklus végén csökkentjük a vározakozási időt

# Megoldás

- Segítség: Sima villogtatás, csak a várakozási idővel kell játszani.
- Újdonság: Minden ciklus végén csökkentjük a vározakozási időt

```
int led = 7:
float ido = 1000;
void setup()
 pinMode(led, OUTPUT);
void loop()
 digitalWrite(led, HIGH);
 delay(250);
 digitalWrite(led, LOW);
 delay(ido);
 ido = ido/1.2; //varakozasi ido csokkentese
```

### Tartalom

- Ismétlés
- 2 Fogalomak: Áramkör és Rövidzár
- Fizika: A gomb
- Programozási alapok: If
- Feladatok
- 6 Arduino alapok: digitalRead
- Ürhajó műszerfal

Áramkör

### Áramkör

Egy áramforrás vezetékekkel összekapcsolva egy fogyasztóval.

### Áramkör

Egy áramforrás vezetékekkel összekapcsolva egy fogyasztóval.

Fogyasztó

#### Áramkör

Egy áramforrás vezetékekkel összekapcsolva egy fogyasztóval.

### Fogyasztó

Minden, ami áram hatására csinál valamit (világít, hangot ad ki, ...).

#### Áramkör

Egy áramforrás vezetékekkel összekapcsolva egy fogyasztóval.

### Fogyasztó

Minden, ami áram hatására csinál valamit (világít, hangot ad ki, ...).

#### Rövidzárlat

#### Áramkör

Egy áramforrás vezetékekkel összekapcsolva egy fogyasztóval.

### Fogyasztó

Minden, ami áram hatására csinál valamit (világít, hangot ad ki, ...).

#### Rövidzárlat

Nagyon kis ellenállású összekötettés két áramköri elem között.

- Az áram mindig a legkisebb ellenállású úton halad
- A rövidzárlat nagyon veszélyes!

#### Áramkör

Egy áramforrás vezetékekkel összekapcsolva egy fogyasztóval.

### Fogyasztó

Minden, ami áram hatására csinál valamit (világít, hangot ad ki, ...).

#### Rövidzárlat

Nagyon kis ellenállású összekötettés két áramköri elem között.

- Az áram mindig a legkisebb ellenállású úton halad
- A rövidzárlat nagyon veszélyes!

### Tartalom

- Ismétlés
- 2 Fogalomak: Áramkör és Rövidzár
- 3 Fizika: A gomb
- Programozási alapok: If
- 5 Feladatok
- 6 Arduino alapok: digitalRead
- Ürhajó műszerfa

Áramköri szerepe: Fizikailag megszakítja az áramkört, tehát nem tud folyni az áram az adott áramkörben, amíg nincs lenyomva.

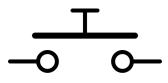


(a) A gomb, amit találhattok az iskolai arduino készletekben

Áramköri szerepe: Fizikailag megszakítja az áramkört, tehát nem tud folyni az áram az adott áramkörben, amíg nincs lenyomva.



(a) A gomb, amit találhattok az iskolai arduino készletekben

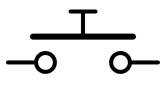


(b) A gomb sematikus ábrája

Áramköri szerepe: Fizikailag megszakítja az áramkört, tehát nem tud folyni az áram az adott áramkörben, amíg nincs lenyomva.



(a) A gomb, amit találhattok az iskolai arduino készletekben



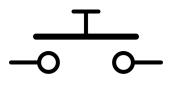
(b) A gomb sematikus ábrája

Mire tudjuk mi felhasználni?

Áramköri szerepe: Fizikailag megszakítja az áramkört, tehát nem tud folyni az áram az adott áramkörben, amíg nincs lenyomva.



(a) A gomb, amit találhattok az iskolai arduino készletekben



(b) A gomb sematikus ábrája

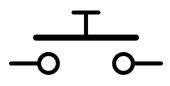
### Mire tudjuk mi felhasználni?

• Folyamatok elindítása gombnyomással

Áramköri szerepe: Fizikailag megszakítja az áramkört, tehát nem tud folyni az áram az adott áramkörben, amíg nincs lenyomva.



(a) A gomb, amit találhattok az iskolai arduino készletekben



(b) A gomb sematikus ábrája

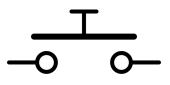
### Mire tudjuk mi felhasználni?

- Folyamatok elindítása gombnyomással
- Állapotok változtatása gombnyomással

Áramköri szerepe: Fizikailag megszakítja az áramkört, tehát nem tud folyni az áram az adott áramkörben, amíg nincs lenyomva.



(a) A gomb, amit találhattok az iskolai arduino készletekben



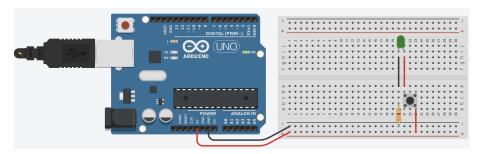
(b) A gomb sematikus ábrája

### Mire tudjuk mi felhasználni?

- Folyamatok elindítása gombnyomással
- Állapotok változtatása gombnyomással

Ezek azok a lehetőségei, amikhez kell a programozás ...

## Csináljunk gombnyomásra felvillanó LED-et!



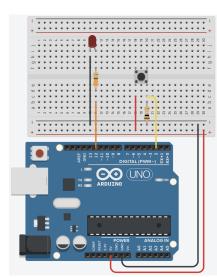
#### Fontos:

- Az ellenállás legyen  $100\Omega$  és  $500\Omega$  között.
- Ha nem világít a LED akkor fordítva kötöttük be.

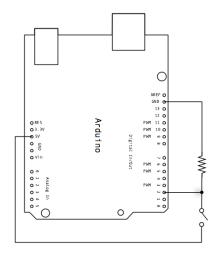
# Csináljunk gombnyomásra villogó LED-et!

#### Mi a célunk?

- Ne csak akkor világítson a LED, ha nyomom a gombot.
- Gombnyomásra különféle akciókat tudjunk végrehajtani bármilyen eszközzel.
- Mi kell ehhez?
  - A kapcsolás megértése
  - If()
  - digitalRead()



# A gomb bekötése az áramkörbe



### Miért így kötjük be?

- Az arduino pinjeivel csak feszültséget tudunk mérni
  - A feszültség méréséhez, kell egy "segéd"áramkör
  - Ezt az áramkört fogjuk a gombbal megszakítani
- Az áramkör a következő módón áll össze:
  - 0V Ellenállás Gomb 5V
  - Az ellenállás a rövidzár elkerülése miatt kell
- Ha a gomb be van kapcsolva, akkor folyik az áram, és tudunk mérni a pinen.

### Tartalom

- Ismétlés
- 2 Fogalomak: Áramkör és Rövidzár
- 3 Fizika: A gomb
- Programozási alapok: If
- 6 Feladatok
- 6 Arduino alapok: digitalRead
- Ürhajó műszerfal

```
void setup() {
   Serial.begin (9600); //Kommunikáció
void loop() {
   float osztando = 10; float oszto = 5; //változók
   if(oszto == 0) {
      Serial.println("Nullával nem lehet osztani!");
   else {
      float hanyados = osztando/oszto;
      Serial.println("A_hányados:_", hanyados);
```

```
void setup() {
   Serial.begin (9600); //Kommunikáció
void loop() {
   float osztando = 10; float oszto = 5; //változók
   if(oszto == 0) {
      Serial.println("Nullával nem lehet osztani!");
   else {
      float hanyados = osztando/oszto;
      Serial.println("A hányados: ", hanyados);
```

```
if(feltétel) {...} else {...}
```

```
void setup() {
   Serial.begin (9600); //Kommunikáció
void loop() {
   float osztando = 10; float oszto = 5; //változók
   if(oszto == 0) {
      Serial.println("Nullával_nem_lehet,osztani!");
   else {
      float hanyados = osztando/oszto;
      Serial.println("A hányados: ", hanyados);
```

```
if(feltétel) {...} else {...}
```

 $\bullet$  Ha igaz a feltétel, akkor le fut az if parancs  $\{\dots\}$  közötti része.

```
void setup() {
   Serial.begin (9600); //Kommunikáció
void loop() {
   float osztando = 10; float oszto = 5; //változók
   if(oszto == 0) {
      Serial.println("Nullával_nem_lehet,osztani!");
   else {
      float hanyados = osztando/oszto;
      Serial.println("A hányados: ", hanyados);
```

```
if(feltétel) {...} else {...}
```

- Ha igaz a feltétel, akkor le fut az if parancs {...} közötti része.
- Ha hamis a feltétel nem fut le az if parancs {...} közötti része, csak else része, ha van.

# Összehasonlító operátorok

Művelet	Operátor	Példa	Eredmény
Egyenlő	==	5==8	false
Nem egyenlő	! =	5!=8	true
Kisebb	<	5<8	true
Nagyobb	>	5>8	false
Kisebb egyenlő	<=	5<=8	true
Nagyobb egyenlő	>=	5>=8	false
És	& &	5<=8 && 8>10	false
Vagy	11	5<=8    8>10	true
Nem	!	! (5 < 10)	false

Művelet	Operátor	Példa	Eredmény
Egyenlő	==	5==8	false
Nem egyenlő	! =	5!=8	true
Kisebb	<	5<8	true
Nagyobb	>	5>8	false
Kisebb egyenlő	<=	5<=8	true
Nagyobb egyenlő	>=	5>=8	false
És	& &	5<=8 && 8>10	false
Vagy	11	5<=8    8>10	true
Nem	!	! (5 < 10)	false

### Logikai operátorok:

Művelet	Operátor	Példa	Eredmény
Egyenlő	==	5==8	false
Nem egyenlő	! =	5!=8	true
Kisebb	<	5<8	true
Nagyobb	>	5>8	false
Kisebb egyenlő	<=	5<=8	true
Nagyobb egyenlő	>=	5>=8	false
És	& &	5<=8 && 8>10	false
Vagy	1.1	5<=8    8>10	true
Nem	!	! (5 < 10)	false

### Logikai operátorok:

• ÉS: Mindkét feltételnek igaznak kell lennie

Művelet	Operátor	Példa	Eredmény
Egyenlő	==	5==8	false
Nem egyenlő	! =	5!=8	true
Kisebb	<	5<8	true
Nagyobb	>	5>8	false
Kisebb egyenlő	<=	5<=8	true
Nagyobb egyenlő	>=	5>=8	false
És	& &	5<=8 && 8>10	false
Vagy		5<=8    8>10	true
Nem	!	! (5 < 10)	false

#### Logikai operátorok:

- ÉS: Mindkét feltételnek igaznak kell lennie
- VAGY: Az egyik feltételnek kell igaznak lennie

Művelet	Operátor	Példa	Eredmény
Egyenlő	==	5==8	false
Nem egyenlő	! =	5!=8	true
Kisebb	<	5<8	true
Nagyobb	>	5>8	false
Kisebb egyenlő	<=	5<=8	true
Nagyobb egyenlő	>=	5>=8	false
És	& &	5<=8 && 8>10	false
Vagy		5<=8    8>10	true
Nem	!	! (5 < 10)	false

#### Logikai operátorok:

- ÉS: Mindkét feltételnek igaznak kell lennie
- VAGY: Az egyik feltételnek kell igaznak lennie
- NEM: Az ellentetjére változtatja az eredményt

16 / 26

### Tartalom

- Ismétlés
- 2 Fogalomak: Áramkör és Rövidzár
- Fizika: A gomb
- Programozási alapok: If
- 5 Feladatok
- 6 Arduino alapok: digitalRead
- Ürhajó műszerfal



```
void setup() {
   Serial.begin (9600); //Kommunikáció
void loop() {
   float a = 3;
   int b = 5;
   if(a != b); {
      Serial.println("Ok");
   else {
      Serial.println("Nem, ok!");
```

```
void setup() {
   Serial.begin (9600); //Kommunikáció
void loop() {
   float a = 3;
   int b = 5;
   if(a != b); {
      Serial.println("Ok");
   else {
      Serial.println("Nem, ok!");
```

Megoldás: Nem ír ki semmit.

```
void setup() {
   Serial.begin (9600); //Kommunikáció
void loop() {
   float Galambos = 1;
   int dolgozat = 5;
   if (Galambos == dolgozat) {
      Serial.println("Hha_itt_bajok_vannak!");
   else {
      Serial.println("Huh, ..ezt megúsztuk!");
```

```
void setup() {
   Serial.begin (9600); //Kommunikáció
void loop() {
   float Galambos = 1;
   int dolgozat = 5;
   if (Galambos == dolgozat) {
      Serial.println("Hha_itt_bajok_vannak!");
   else {
      Serial.println("Huh, _ezt_megúsztuk!");
```

Megoldás: Huh, ezt megúsztuk!

```
void setup() {
   Serial.begin (9600); //Kommunikáció
void loop() {
   int alma = 3;
   int korte = 5;
   int szilva = 6;
   if(alma * szilva - korte <= alma) {
      Serial.println("Ok");
   else {
      Serial.println("Nem. ok!");
```

```
void setup() {
   Serial.begin (9600); //Kommunikáció
void loop() {
   int alma = 3;
   int korte = 5;
   int szilva = 6;
   if(alma * szilva - korte <= alma) {
      Serial.println("Ok");
   else {
      Serial.println("Nem, ok!");
```

Megoldás: Nem ok!

#### Tartalom

- Ismétlés
- 2 Fogalomak: Áramkör és Rövidzár
- 3 Fizika: A gomb
- Programozási alapok: If
- 5 Feladatok
- 6 Arduino alapok: digitalRead
- Ürhajó műszerfal

# A beolvasás függvénye

#### A függvény: digitalRead(pin)

- Beolvassa egy pin állapotát
- Lehetséges értékek: HIGH vagy LOW

#### Mire kell ez nekünk?

- Állapot (HIGH, LOW) beolvasása
- Felhasználói bemenetek érzékelése (pl.: gomb, kapcsoló)
- Visszajelzés (pl.: Van-e feszültség a LED-en?)

#### Tartalom

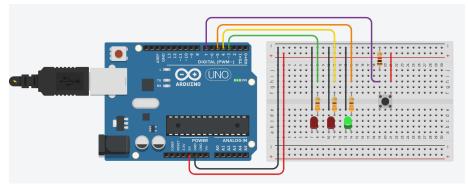
- Ismétlés
- 2 Fogalomak: Áramkör és Rövidzár
- 3 Fizika: A gomb
- Programozási alapok: If
- Feladatok
- 6 Arduino alapok: digitalRead
- Űrhajó műszerfal



# Készítsük el egy űrhajó műszerfalának egy részét!

#### Alkatrészek

- 3db LED
- 3db 220 Ω-os ellenállás
- 1db Gomb
- 1db 1k $\Omega$ -os ellenállás



### A kód I.

#### Használjuk az újonnan tanult parancsot!

- If() és else
- digitalRead()

```
int led_piros1 = 3;
int led_piros2 = 4;
int led_zold = 5;
int \text{ gomb} = 7;
int gomb_allapot = 0;
void setup()
 pinMode(led_piros1, OUTPUT);
 pinMode(led_piros2, OUTPUT);
 pinMode(led_zold, OUTPUT);
 pinMode(gomb, INPUT);
```

### A kód II.

```
void loop(){
 gomb_allapot = digitalRead(gomb);
 if (gomb_allapot == LOW) {
   digitalWrite(led_piros1, LOW);
   digitalWrite(led_piros2, LOW);
   digitalWrite(led_zold, HIGH);
 else {
   digitalWrite(led_piros1, HIGH);
   digitalWrite(led_piros2, LOW);
   digitalWrite(led_zold, LOW);
   delay (250);
   digitalWrite(led_piros1, LOW);
   digitalWrite(led_piros2, HIGH);
   delay(250);
```