回帰分析

回帰モデルの考え方と推定

村田 昇

講義の内容

・ 第1回:回帰モデルの考え方と推定

• 第2回: モデルの評価

・ 第3回: モデルによる予測と発展的なモデル

回帰分析の考え方

回帰分析

• ある変量を別の変量で説明する関係式を構成する

• 関係式: 回帰式 (regression equation)

- 説明される側:目的変数,被説明変数,従属変数,応答変数

- 説明する側: 説明変数, 独立変数, 共変量

• 説明変数の数による分類

- 一つの場合: **単回帰** (simple regression)

- 複数の場合: **重回帰** (multiple regression)

一般の回帰の枠組

• 説明変数: $x_1, ..., x_p$ (p 次元)

• 目的変数: y(1次元)

• 回帰式: y を $x_1,...,x_p$ で説明するための関係式

$$y = f(x_1, \dots, x_p)$$

• 観測データ: n 個の $(y, x_1, ..., x_p)$ の組

$$\{(y_i, x_{i1}, \dots, x_{ip})\}_{i=1}^n$$

線形回帰

- 任意の f では一般的すぎて分析に不向き
- f として**1次関数** を考える

ある定数 $\beta_0, \beta_1, \ldots, \beta_p$ を用いた式:

$$f(x_1,\ldots,x_p) = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \cdots + \beta_p x_p$$

- 1 次関数の場合:線形回帰 (linear regression)
- 一般の場合: 非線形回帰 (nonlinear regression)
- 非線形関係は新たな説明変数の導入で対応可能
 - 適切な多項式: $x_i^2, x_j x_k, x_j x_k x_l, \ldots$
 - その他の非線形変換: $\log x_i, x_i^{\alpha}, \dots$
 - 全ての非線形関係ではないことに注意

回帰係数

• 線形回帰式

$$y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \dots + \beta_p x_p$$

- $-\beta_0,\beta_1,\ldots,\beta_p$: 回帰係数 (regression coefficients)
- $-\beta_0$: 定数項 / 切片 (constant term / intersection)
- 線形回帰分析 (linear regression analysis)
 - 未知の回帰係数をデータから決定する分析方法
 - 決定された回帰係数の統計的な性質を診断

回帰の確率モデル

- 回帰式の不確定性
 - データは一般に観測誤差などランダムな変動を含む
 - 回帰式がそのまま成立することは期待できない
- 確率モデル: データのばらつきを表す項 ϵ_i を追加

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \dots + \beta_p x_{ip} + \epsilon_i \quad (i = 1, \dots, n)$$

- $-\epsilon_1,\ldots,\epsilon_n$: 誤差項 / 撹乱項 (error / disturbance term)
 - * 誤差項は独立な確率変数と仮定
 - * 多くの場合, 平均 0, 分散 σ^2 の正規分布を仮定
- 推定 (estimation): 観測データから回帰係数を決定

回帰係数の推定

残差

- 残差 (residual): 回帰式で説明できない変動
- 回帰係数 $\boldsymbol{\beta} = (\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_n)^\mathsf{T}$ を持つ回帰式の残差

$$e_i(\beta) = y_i - (\beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \dots + \beta_p x_{ip})$$
 $(i = 1, \dots, n)$

• 残差 $e_i(\beta)$ の絶対値が小さいほど当てはまりがよい

最小二乗法

• 残差平方和 (residual sum of squares)

$$S(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{n} e_i(\boldsymbol{\beta})^2$$

• 最小二乗推定量 (least squares estimator)

残差平方和 $S(\beta)$ を最小にする β

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = (\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1, \dots, \hat{\beta}_p)^{\mathsf{T}} = \arg\min_{\boldsymbol{\beta}} S(\boldsymbol{\beta})$$

行列の定義

• デザイン行列 (design matrix)

$$X = \begin{pmatrix} 1 & x_{11} & x_{12} & \cdots & x_{1p} \\ 1 & x_{21} & x_{22} & \cdots & x_{2p} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{n1} & x_{n2} & \cdots & x_{np} \end{pmatrix}$$

ベクトルの定義

• 目的変数、誤差、回帰係数のベクトル

$$\mathbf{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{\epsilon} = \begin{pmatrix} \epsilon_1 \\ \epsilon_2 \\ \vdots \\ \epsilon_n \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{\beta} = \begin{pmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_p \end{pmatrix}$$

- y, ϵ は n 次元ベクトル
- βは p+1 次元ベクトル

行列・ベクトルによる表現

• 確率モデル

$$y = X\beta + \epsilon$$

• 残差平方和

$$S(\boldsymbol{\beta}) = (\boldsymbol{v} - X\boldsymbol{\beta})^{\mathsf{T}} (\boldsymbol{v} - X\boldsymbol{\beta})$$

解の条件

• 解 **β** では残差平方和の勾配は零ベクトル

$$\frac{\partial S}{\partial \boldsymbol{\beta}}(\boldsymbol{\beta}) = \left(\frac{\partial S}{\partial \beta_0}(\boldsymbol{\beta}), \frac{\partial S}{\partial \beta_1}(\boldsymbol{\beta}), \dots, \frac{\partial S}{\partial \beta_p}(\boldsymbol{\beta})\right)^{\mathsf{T}} = \boldsymbol{0}$$

演習

問題

• 残差平方和 $S(\beta)$ をベクトル β で微分して解の条件を求めなさい

解答例

• 残差平方和を展開しておく

$$S(\boldsymbol{\beta}) = (y - X\boldsymbol{\beta})^{\mathsf{T}} (y - X\boldsymbol{\beta})$$
$$= y^{\mathsf{T}} y - y^{\mathsf{T}} X \boldsymbol{\beta} - (X\boldsymbol{\beta})^{\mathsf{T}} y + (X\boldsymbol{\beta})^{\mathsf{T}} X \boldsymbol{\beta}$$
$$= y^{\mathsf{T}} y - y^{\mathsf{T}} X \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} X^{\mathsf{T}} y + \boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} X^{\mathsf{T}} X \boldsymbol{\beta}$$

• ベクトルによる微分を行うと以下のようになる

$$\frac{\partial S}{\partial \boldsymbol{\beta}}(\boldsymbol{\beta}) = -(\boldsymbol{y}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{X})^{\mathsf{T}} - \boldsymbol{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{y} + (\boldsymbol{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{X} + (\boldsymbol{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{X})^{\mathsf{T}})\boldsymbol{\beta}$$
$$= -2\boldsymbol{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{y} + 2\boldsymbol{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta}$$

・ したがって β の満たす条件は以下となる

$$-2X^{\mathsf{T}}y + 2X^{\mathsf{T}}X\beta = 0 \quad \sharp \ \emptyset$$
$$X^{\mathsf{T}}X\beta = X^{\mathsf{T}}y$$

補足

• 成分ごとの計算は以下のようになる

$$\frac{\partial S}{\partial \beta_j}(\beta) = -2\sum_{i=1}^n \left(y_i - \sum_{k=0}^p \beta_k x_{ik} \right) x_{ij} = 0$$
ただし、 $x_{i0} = 1$ $(i = 1, \dots, n)$, $j = 0, 1, \dots, p$

$$\sum_{i=1}^n x_{ij} \left(\sum_{k=0}^p x_{ik} \beta_k \right) = \sum_{i=1}^n x_{ij} y_i \quad (j = 0, 1, \dots, p)$$
 x_{ij} は行列 $X \mathcal{O} (i, j)$ 成分であることに注意

正規方程式

正規方程式

• 正規方程式 (normal equation)

$$X^{\mathsf{T}}X\mathcal{B} = X^{\mathsf{T}}\mathbf{v}$$

- X^TX: Gram 行列 (Gram matrix)
 - (p+1)×(p+1) 行列 (正方行列)
 - 半正定値行列(固有値が非負)

正規方程式の解

- 正規方程式の基本的な性質
 - 正規方程式は必ず解をもつ(一意に決まらない場合もある)
 - 正規方程式の解は最小二乗推定量であるための必要条件
- 解の一意性の条件
 - Gram 行列 X^TX が **正則**
 - X の列ベクトルが独立(後述)
- 正規方程式の解

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\mathbf{y}$$

最小二乗推定量の性質

解析の上での良い条件

- 最小二乗推定量がただ一つだけ存在する条件
 - X^TX が正則
 - X^TX の階数が p+1
 - X の階数が p+1
 - X の列ベクトルが 1 次独立

これらは同値条件

解析の上での良くない条件

- 説明変数が1次従属: **多重共線性** (multicollinearity)
- 多重共線性が強くならないように説明変数を選択
 - X の列 (説明変数) の独立性を担保する
 - 説明変数が互いに異なる情報をもつように選ぶ
 - 似た性質をもつ説明変数の重複は避ける

推定の幾何学的解釈

• あてはめ値 / 予測値 (fitted values / predicted values)

$$\hat{\mathbf{y}} = X\hat{\boldsymbol{\beta}} = \hat{\beta}_0 X_{0(切片)} + \cdots + \hat{\beta}_p X_{p(\hat{\mathbf{x}} p \vec{\mathbf{x}} \beta)}$$

- 最小二乗推定量 ŷ の幾何学的性質
 - L[X]: X の列ベクトルが張る \mathbb{R}^n の線形部分空間
 - X の階数が p+1 ならば L[X] の次元は p+1 (解の一意性)
 - $-\hat{y}$ はy の L[X] への直交射影
 - 残差 (residuals) $\hat{\epsilon} = y \hat{y}$ はあてはめ値 \hat{y} に直交

 $\hat{\boldsymbol{\epsilon}} \cdot \hat{\boldsymbol{y}} = 0$

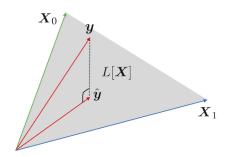


Figure 1: n = 3, p + 1 = 2 の場合の最小二乗法による推定

線形回帰式と標本平均

- $x_i = (x_{i1}, ..., x_{ip})^\mathsf{T}$: i 番目の観測データの説明変数
- 説明変数および目的変数の標本平均

$$\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i,$$
 $\bar{y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} y_i,$

• $\hat{\beta}$ が最小二乗推定量のとき以下が成立

$$\bar{y} = (1, \bar{x}^{\mathsf{T}})\hat{\boldsymbol{\beta}}$$

演習

問題

- 最小二乗推定量について以下を示しなさい
 - 残差の標本平均が0となる

目的変数や残差のベクトルについて以下を示せばよい

$$\mathbf{1}^{\mathsf{T}}(\boldsymbol{y} - \boldsymbol{\hat{y}}) = \mathbf{1}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\hat{\epsilon}} = 0$$

ただし $\mathbf{1} = (1, ..., 1)^{\mathsf{T}}$ とする

- 回帰式が標本平均を通る

$$\bar{y} = (1, \boldsymbol{\bar{x}}^\mathsf{T}) \boldsymbol{\hat{\beta}}$$

解答例

• 残差の表現を整理する

$$\hat{\epsilon} = y - \hat{y} = y - X\hat{\beta}$$
$$= y - X(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}y$$

左から X^T を乗じる

$$X^{\mathsf{T}}y - X^{\mathsf{T}}X(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}y = X^{\mathsf{T}}y - X^{\mathsf{T}}y = \mathbf{0}$$

- 行列 X の 1 列目が 1 であることより明らか
- 説明変数の標本平均をデザイン行列で表す

$$\mathbf{1}^{\mathsf{T}}X = n(1, \bar{\boldsymbol{x}}^{\mathsf{T}})$$

• したがって以下が成立する

$$n(1, \bar{\mathbf{x}}^{\mathsf{T}})\hat{\boldsymbol{\beta}} = \mathbf{1}^{\mathsf{T}} X \hat{\boldsymbol{\beta}}$$
$$= \mathbf{1}^{\mathsf{T}} \hat{\mathbf{y}} = \mathbf{1}^{\mathsf{T}} \mathbf{y}$$
$$= n\bar{\mathbf{y}}$$

残差の分解

最小二乗推定量の残差

• 観測値と推定値 β による予測値の差

$$\hat{\epsilon}_i = y_i - (\hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_{i1} + \dots + \hat{\beta}_p x_{ip}) \quad (i = 1, \dots, n)$$

- 誤差項 $\epsilon_1, \ldots, \epsilon_n$ の推定値
- 全てができるだけ小さいほど良い
- 予測値とは独立に偏りがないほど良い
- 残差ベクトル

$$\hat{\boldsymbol{\epsilon}} = \boldsymbol{y} - \hat{\boldsymbol{y}} = (\hat{\epsilon}_1, \hat{\epsilon}_2, \dots, \hat{\epsilon}_n)^{\mathsf{T}}$$

平方和の分解

- $\bar{\mathbf{y}} = \bar{\mathbf{y}}\mathbf{1} = (\bar{\mathbf{y}}, \bar{\mathbf{y}}, \dots, \bar{\mathbf{y}})^{\mathsf{T}}$: 標本平均のベクトル
- いろいろなばらつき
 - $S_v = (y \bar{y})^T (y \bar{y})$: 目的変数のばらつき
 - $S = (y \hat{y})^{\mathsf{T}} (y \hat{y}) : 残差のばらつき (\hat{\epsilon}^{\mathsf{T}} \hat{\epsilon})$
 - $S_r = (\hat{\mathbf{y}} \bar{\mathbf{y}})^\mathsf{T} (\hat{\mathbf{y}} \bar{\mathbf{y}})$: あてはめ値 (回帰) のばらつき
- 3 つのばらつき (平方和) の関係

$$(\mathbf{y} - \bar{\mathbf{y}})^{\mathsf{T}} (\mathbf{y} - \bar{\mathbf{y}}) = (\mathbf{y} - \hat{\mathbf{y}})^{\mathsf{T}} (\mathbf{y} - \hat{\mathbf{y}}) + (\hat{\mathbf{y}} - \bar{\mathbf{y}})^{\mathsf{T}} (\hat{\mathbf{y}} - \bar{\mathbf{y}})$$

$$S_{v} = S + S_{r}$$

演習

問題

- 以下の関係式を示しなさい
 - あてはめ値と残差のベクトルが直交する

$$\hat{\boldsymbol{y}}^{\mathsf{T}}(\boldsymbol{y} - \hat{\boldsymbol{y}}) = \hat{\boldsymbol{y}}^{\mathsf{T}} \hat{\boldsymbol{\epsilon}} = 0$$

- 残差平方和の分解が成り立つ

$$S_{v} = S + S_{r}$$

解答例

• 残差の表現を整理する

$$\hat{\epsilon} = y - X(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}y$$
$$= (I - X(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}})y$$

左からŷを乗じる

$$\hat{\mathbf{y}}^{\mathsf{T}} \hat{\boldsymbol{\epsilon}} = \hat{\boldsymbol{\beta}}^{\mathsf{T}} X^{\mathsf{T}} (I - X(X^{\mathsf{T}} X)^{-1} X^{\mathsf{T}}) \mathbf{y}$$
$$= \hat{\boldsymbol{\beta}}^{\mathsf{T}} (X^{\mathsf{T}} - X^{\mathsf{T}} X(X^{\mathsf{T}} X)^{-1} X^{\mathsf{T}}) \mathbf{y}$$
$$= \hat{\boldsymbol{\beta}}^{\mathsf{T}} (X^{\mathsf{T}} - X^{\mathsf{T}}) \mathbf{y} = 0$$

• 以下の関係を用いて展開すればよい

$$y-ar{y}=y-\hat{y}+\hat{y}-ar{y}$$

tetë l $ar{y}=ar{y}\mathbf{1}$

• このとき以下の項は0になる

$$(\hat{\mathbf{y}} - \bar{\mathbf{y}})^{\mathsf{T}} (\mathbf{y} - \hat{\mathbf{y}}) = \hat{\mathbf{y}}^{\mathsf{T}} (\mathbf{y} - \hat{\mathbf{y}}) - \bar{\mathbf{y}} \mathbf{1}^{\mathsf{T}} (\mathbf{y} - \hat{\mathbf{y}}) = 0$$

決定係数

回帰式の寄与

• ばらつきの分解

$$S_y$$
 (目的変数) = S (残差) + S_r (あてはめ値)

• 回帰式で説明できるばらつきの比率

(回帰式の寄与率) =
$$\frac{S_r}{S_v}$$
 = $1 - \frac{S}{S_v}$

• 回帰式のあてはまり具合を評価する代表的な指標

決定係数 $(R^2$ 値)

• 決定係数 (R-squared)

$$R^{2} = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{n} \hat{\epsilon}_{i}^{2}}{\sum_{i=1}^{n} (y_{i} - \bar{y})^{2}}$$

• 自由度調整済み決定係数 (adjusted R-squared)

$$\bar{R}^2 = 1 - \frac{\frac{1}{n-p-1} \sum_{i=1}^{n} \hat{\epsilon}_i^2}{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \bar{y})^2}$$

- 不偏分散で補正している

解析の事例

実データによる例

- 気象庁より取得した東京の気候データ
 - 気象庁 https://www.data.jma.go.jp/gmd/risk/obsdl/index.php
 - データ https://noboru-murata.github.io/multivariate-analysis/data/tokyo_weather.csv

気温に影響を与える要因の分析

- データの概要
- 気温を説明する5種類の線形回帰モデルを検討
 - モデル1: 気温 = F(気圧)
 - モデル2: 気温 = F(日射)
 - モデル3: 気温 = F(気圧, 日射)
 - モデル4: 気温 = F(気圧, 日射, 湿度)
 - モデル 5: 気温 = F(気圧, 日射, 雲量)

分析の視覚化

- 関連するデータの散布図
- モデル1の推定結果
- モデル2の推定結果
- モデル3の推定結果
- 観測値とあてはめ値の比較

モデルの比較

• 決定係数 (R², Adjusted R²)

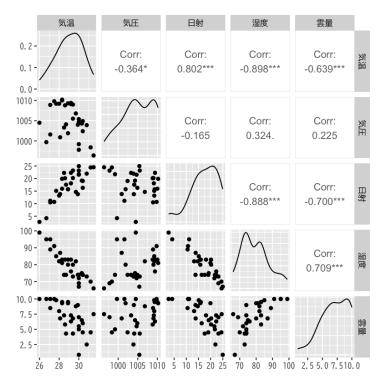


Figure 2: 散布図

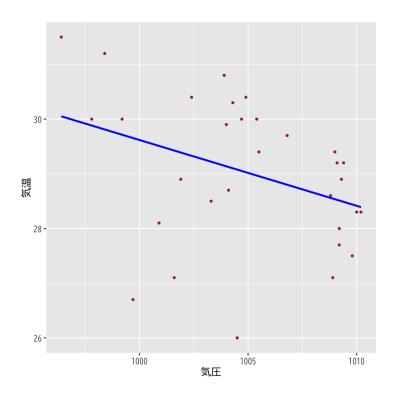


Figure 3: モデル 1

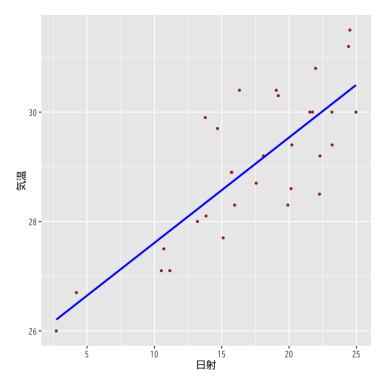


Figure 4: モデル 2

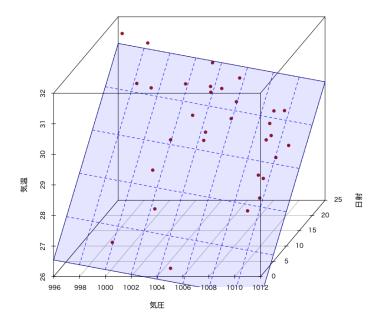


Figure 5: モデル 3

日付	気温	降雨	日射	降雪	風向	風速	気圧	湿度	雲量
2024-08-01	28.5	0.0	22.26	0	NE	2.4	1003.3	74	7.3
2024-08-02	28.7	0.0	17.56	0	SSE	2.6	1004.1	74	4.3
2024-08-03	29.4	0.0	23.20	0	SSE	2.6	1005.5	73	4.3
2024-08-04	30.0	0.0	24.97	0	SSE	2.5	1005.4	67	0.8
2024-08-05	30.0	0.0	21.54	0	SSE	2.6	1004.7	72	5.5
2024-08-06	29.9	0.0	13.78	0	SE	2.3	1004.0	74	9.0
2024-08-07	28.9	76.5	15.75	0	NNE	2.6	1001.9	80	9.3
2024-08-08	28.1	0.0	13.84	0	NW	2.2	1000.9	87	6.8
2024-08-09	30.0	0.0	21.74	0	NE	2.7	999.2	74	5.0
2024-08-10	30.0	0.0	23.18	0	N	2.7	997.8	69	7.0
2024-08-11	31.5	0.0	24.52	0	WNW	2.8	996.4	66	7.5
2024-08-12	31.2	0.0	24.42	0	SSE	3.9	998.4	70	4.5
2024-08-13	30.8	0.0	21.97	0	SSE	3.6	1003.9	73	2.5
2024-08-14	30.4	0.0	16.32	0	S	2.7	1004.9	74	6.0
2024-08-15	30.3	0.0	19.20	0	ESE	2.7	1004.3	75	6.5
2024-08-16	26.7	90.0	4.21	0	NNE	4.2	999.7	95	10.0
2024-08-17	30.4	0.0	19.05	0	S	2.7	1002.4	74	4.5
2024-08-18	29.7	0.0	14.69	0	SSE	2.5	1006.8	82	8.8
2024-08-19	29.2	22.0	18.10	0	NW	2.4	1009.1	83	7.3
2024-08-20	28.3	0.5	19.91	0	S	2.4	1010.2	81	9.3
2024-08-21	28.3	21.0	15.96	0	SSE	2.8	1010.0	83	9.5
2024-08-22	27.5	16.0	10.70	0	SSE	3.1	1009.8	91	10.0
2024-08-23	28.9	0.0	15.72	0	S	4.0	1009.3	83	9.5
2024-08-24	29.4	1.0	20.21	0	S	3.2	1009.0	80	6.8
2024-08-25	28.6	1.5	20.15	0	SSE	3.5	1008.8	83	5.8
2024-08-26	29.2	0.0	22.30	0	S	4.4	1009.4	76	6.3
2024-08-27	27.7	30.0	15.11	0	S	4.7	1009.2	85	9.8
2024-08-28	28.0	0.0	13.20	0	SSE	3.5	1009.2	82	8.0
2024-08-29	27.1	23.0	10.52	0	SSE	2.7	1008.9	89	8.5
2024-08-30	26.0	84.0	2.72	0	SSE	3.2	1004.5	99	10.0
2024-08-31	27.1	15.5	11.15	0	SSE	3.6	1001.6	95	10.0

次回の予定

• 第1回:回帰モデルの考え方と推定

• 第2回:モデルの評価

・ 第3回:モデルによる予測と発展的なモデル

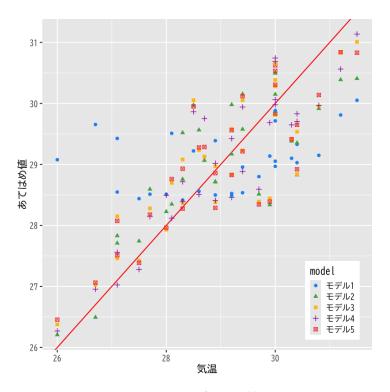


Figure 6: モデルの比較

Characteristic	モデル 1		モデル 2		モデル 3		モデル 4		モデル 5	
	Beta	SE								
気圧	-0.12	0.057			-0.08	0.035	-0.03	0.030	-0.07	0.036
日射			0.19	0.027	0.18	0.025	0.02	0.045	0.17	0.035
湿度							-0.13	0.031		
雲量									-0.06	0.083
\mathbb{R}^2	0.132		0.644		0.699		0.813		0.704	
Adjusted R ²	0.102		0.631		0.677		0.792		0.671	

Abbreviations: CI = Confidence Interval, SE = Standard Error