# 回帰分析

#### モデルの評価

村田 昇

# 講義概要

- 第1回: 回帰モデルの考え方と推定
- ・ 第 2 回: モデルの評価
- ・ 第3回: モデルによる予測と発展的なモデル

# 回帰分析の復習

### 線形回帰モデル

- 目的変数 を 説明変数 で説明する関係式を構成:
  - 説明変数:  $x_1, ..., x_p$  (p 次元)
  - 目的変数: y (1 次元)
- 回帰係数  $\beta_0, \beta_1, ..., \beta_p$  を用いた一次式:

$$y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \dots + \beta_p x_p$$

・ 誤差項 を含む確率モデルで観測データを表現:

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \dots + \beta_p x_{ip} + \epsilon_i \quad (i = 1, \dots, n)$$

#### 簡潔な表現のための行列

• デザイン行列 (説明変数):

$$X = \begin{pmatrix} 1 & x_{11} & x_{12} & \cdots & x_{1p} \\ 1 & x_{21} & x_{22} & \cdots & x_{2p} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{n1} & x_{n2} & \cdots & x_{np} \end{pmatrix}$$

#### 簡潔な表現のためのベクトル

• ベクトル (目的変数・誤差・回帰係数):

$$\mathbf{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{\epsilon} = \begin{pmatrix} \epsilon_1 \\ \epsilon_2 \\ \vdots \\ \epsilon_n \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{\beta} = \begin{pmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_n \end{pmatrix}$$

#### 問題の記述

確率モデル:

$$y = X\beta + \epsilon$$

• 回帰式の推定: 残差平方和 の最小化

$$S(\boldsymbol{\beta}) = (\boldsymbol{y} - X\boldsymbol{\beta})^{\mathsf{T}} (\boldsymbol{y} - X\boldsymbol{\beta})$$

# 解の表現

• 解の条件: 正規方程式

$$X^{\mathsf{T}}X\boldsymbol{\beta} = X^{\mathsf{T}}\boldsymbol{y}$$

• 解の一意性: **Gram 行列** *X*<sup>T</sup>*X* が正則

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\mathbf{v}$$

# 最小二乗推定量の性質

- **あてはめ値**  $\hat{\mathbf{y}} = X\hat{\boldsymbol{\beta}}$  は X の列ベクトルの線形結合
- 残差  $\hat{\epsilon} = y \hat{y}$  はあてはめ値  $\hat{y}$  と直交

$$\hat{\boldsymbol{\epsilon}}^{\mathsf{T}}\hat{\boldsymbol{y}} = 0$$

• 回帰式は説明変数と目的変数の 標本平均 を通過

$$\bar{y} = (1, \bar{x}^{\mathsf{T}})\hat{\boldsymbol{\beta}}, \quad \bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i, \quad \bar{y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} y_i,$$

## 寄与率

• 決定係数 (R-squared):

$$R^2 = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{n} \hat{\epsilon}_i^2}{\sum_{i=1}^{n} (y_i - \bar{y})^2}$$

• 自由度調整済み決定係数 (adjusted R-squared):

$$\bar{R}^2 = 1 - \frac{\frac{1}{n-p-1} \sum_{i=1}^{n} \hat{\epsilon}_i^2}{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \bar{y})^2}$$

- 不偏分散で補正

# 実データによる例

• 気象庁より取得した東京の気候データ

	month	day	day_of_week	temp	rain	solar	snow	wdir	wind	press	humid	cloud
214	8	1	Sat	26.1	0.5	19.79	0	NE	2.6	1009.3	77	7.8
215	8	2	Sun	26.3	0.0	19.53	0	SSE	2.4	1011.0	75	5.5
216	8	3	Mon	27.2	0.0	24.73	0	SSE	2.4	1011.0	74	3.8
217	8	4	Tue	28.3	0.0	24.49	0	SSE	2.9	1012.2	77	4.3
218	8	5	Wed	29.1	0.0	24.93	0	S	2.9	1013.4	76	3.3
219	8	6	Thu	28.5	0.0	24.02	0	SSE	3.9	1010.5	79	7.8
220	8	7	Fri	29.5	0.0	22.58	0	S	3.4	1005.0	71	7.5
221	8	8	Sat	28.1	0.0	15.49	0	SE	2.7	1006.1	79	8.3
222	8	9	Sun	28.7	0.0	19.96	0	SSE	2.4	1006.9	77	9.5
223	8	10	Mon	30.5	0.0	20.26	0	SE	2.4	1010.3	73	10.0
224	8	11	Tue	31.7	0.0	25.50	0	S	4.0	1009.7	67	2.8
225	8	12	Wed	30.0	0.5	18.24	0	SSE	2.5	1009.0	79	6.8
226	8	13	Thu	29.4	21.5	19.01	0	N	2.2	1006.4	82	5.0
227	8	14	Fri	29.4	0.0	19.85	0	SE	2.8	1005.5	78	2.0

- 気温を説明する4つの線形回帰モデルを検討する
  - モデル 1: 気温 = F(気圧)
  - モデル 2: 気温 = F(気圧, 日射)
  - モデル 3: 気温 = F(気圧, 日射, 湿度)
  - モデル 4: 気温 = F(気圧, 日射, 雲量)
- 関連するデータの散布図

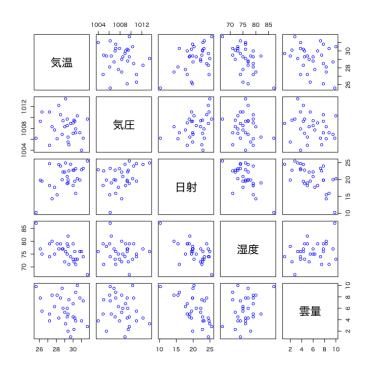


図 1: 散布図

• 観測値とあてはめ値の比較

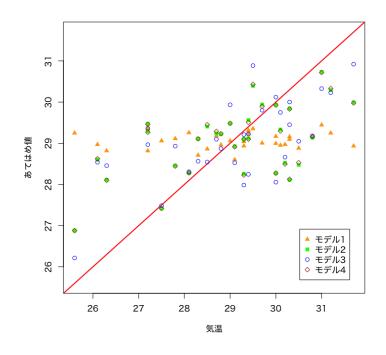


図 2: モデルの比較

- 決定係数・自由度調整済み決定係数の比較
  - モデル 1: 気温 = F(気圧)
    - [1] "R2: 0.0169; adj. R2: -0.017"
  - モデル 2: 気温 = F(気圧, 日射)
    - [1] "R2: 0.32; adj. R2: 0.271"
  - モデル 3: 気温 = F(気圧, 日射, 湿度)
    - [1] "R2: 0.422; adj. R2: 0.358"
  - モデル 4: 気温 = F(気圧, 日射, 雲量)
    - [1] "R2: 0.32; adj. R2: 0.245"

# 残差の性質

# あてはめ値

• さまざまな表現:

$$\hat{\mathbf{y}} = X\hat{\boldsymbol{\beta}}$$

$$(\hat{\boldsymbol{\beta}} = (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\mathbf{y} \stackrel{\star}{\sim} \uparrow \uparrow \stackrel{\star}{\wedge} )$$

$$= X(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\mathbf{y}$$

$$(\mathbf{y} = X\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\epsilon} \stackrel{\star}{\sim} \uparrow \uparrow \stackrel{\star}{\wedge} )$$

$$= X(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}X\boldsymbol{\beta} + X(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\epsilon}$$

$$= X\boldsymbol{\beta} + X(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\epsilon} \qquad (B)$$

- (A) あてはめ値は **観測値の重み付けの和** で表される
- (B) あてはめ値と観測値は 誤差項 の寄与のみ異なる

#### あてはめ値と誤差

• 残差と誤差の関係:

$$\hat{\epsilon} = y - \hat{y}$$

$$= \epsilon - X(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\epsilon$$

$$= (I - X(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}})\epsilon \qquad (C)$$

- (C) 残差は 誤差の重み付けの和 で表される

#### ハット行列

• 定義:

$$H = X(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}$$

ハット行列 H による表現:

$$\hat{y} = Hy$$
  
 $\hat{\epsilon} = (I - H)\epsilon$ 

- あてはめ値や残差は H を用いて簡潔に表現される

### ハット行列の性質

- ・ 観測データ (デザイン行列) のみで計算される
- 観測データと説明変数の関係を表す
- 対角成分 (テコ比; leverage) は観測データが自身の予測に及ぼす影響の度合を表す

$$\hat{y}_j = (H)_{jj} y_j + (それ以外のデータの寄与)$$

- (A)<sub>ii</sub> は行列 A の (i, j) 成分
- テコ比が小さい: 他のデータでも予測が可能
- テコ比が大きい: 他のデータでは予測が困難

# 推定量の統計的性質

#### 最小二乗推定量の性質

• 推定量と誤差の関係:

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\boldsymbol{y}$$

$$= (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}(X\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\epsilon})$$

$$= (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}X\boldsymbol{\beta} + (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\epsilon}$$

$$= \boldsymbol{\beta} + (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\epsilon}$$

• 正規分布の重要な性質:

正規分布に従う独立な確率変数の和は正規分布に従う

#### 推定量の分布

- 誤差の仮定: 独立、平均 0 分散  $\sigma^2$  の正規分布
- 推定量は以下の多変量正規分布に従う

$$\mathbb{E}[\hat{\boldsymbol{\beta}}] = \mathbb{E}[\boldsymbol{\beta} + (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\epsilon}] = \boldsymbol{\beta}$$
$$\operatorname{Cov}(\hat{\boldsymbol{\beta}}) = \mathbb{E}[(\hat{\boldsymbol{\beta}} - \boldsymbol{\beta})(\hat{\boldsymbol{\beta}} - \boldsymbol{\beta})^{\mathsf{T}}] = \sigma^{2}(X^{\mathsf{T}}X)^{-1}$$
$$\hat{\boldsymbol{\beta}} \sim \mathcal{N}(\boldsymbol{\beta}, \sigma^{2}(X^{\mathsf{T}}X)^{-1})$$

• 通常  $\sigma^2$  は未知、必要な場合には不偏分散で代用

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{S}{n-p-1} = \frac{1}{n-p-1} \hat{\epsilon}^{\mathsf{T}} \hat{\epsilon} = \frac{1}{n-p-1} \sum_{i=1}^{n} \hat{\epsilon}_i^2$$

• この性質を利用してモデルの評価を行う

# 演習

#### R: 乱数を用いた人工データの生成

• 正規乱数を用いた線形回帰モデルの例

```
### 人工データによる推定量の性質の確認
set.seed(987) # 乱数のシード
x.obs <- c(1, 3, 5, 7) # 説明変数の観測値
epsilon <- rnorm(length(x.obs),sd=0.5) # 誤差項の生成
y.obs <- 2 - 3*x.obs + epsilon # 目的変数の観測値
myData <- data.frame(x=x.obs,y=y.obs) # データフレームの作成
beta.est <- lm(y ~ x, data=myData) # 回帰係数の推定
coef(beta.est) # 回帰係数の取得
summary(beta.est) # 分析結果の概要の表示
```

#### R: 数值実験 (Monte-Carlo 法)

• 実験のためのコードは以下のようになる

### 練習問題

- 最小二乗推定量の性質を数値実験 (Monte-Carlo 法) により確認しなさい
  - 以下のモデルに従う人工データを生成する

説明変数の観測データ:

$$\{1, 20, 13, 9, 5, 15, 19, 8, 3, 4\}$$

確率モデル:

$$y = -1 + 2 \times x + \epsilon$$
,  $\epsilon \sim \mathcal{N}(0, 2)$ 

- 観測データから回帰係数を推定する
- 実験を複数回繰り返し推定値  $(\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1)$  の分布を調べる

# 誤差の評価

### 各係数の推定量の分布

- 推定された回帰係数の精度を評価:
  - 誤差の分布は平均 0 分散 σ<sup>2</sup> の正規分布
  - **β** の分布:

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} \sim \mathcal{N}(\boldsymbol{\beta}, \sigma^2 (X^\mathsf{T} X)^{-1})$$

\* p+1 変量正規分布

 $-\hat{\beta}_i$  の分布:

$$\hat{\beta}_{j} \sim \mathcal{N}(\beta_{j}, \sigma^{2}((X^{\mathsf{T}}X)^{-1})_{jj}) = \mathcal{N}(\beta_{j}, \sigma^{2}\zeta_{j}^{2})$$
\*  $(A)_{jj}$  は行列  $A \mathcal{O}(j, j)$  (対角) 成分

#### 標準誤差

• 標準誤差 (standard error):  $\hat{eta}_j$  の標準偏差の推定量

$$\hat{\sigma}\zeta_j = \sqrt{\frac{1}{n-p-1}\sum_{i=1}^n \hat{\epsilon}_i^2} \cdot \sqrt{((X^\mathsf{T}X)^{-1})_{jj}}$$

- 未知母数  $\sigma^2$  は不偏分散  $\hat{\sigma}^2$  で推定
- $-\hat{\beta}_i$  の精度の評価指標

# 演習

#### 練習問題

- 数値実験により標準誤差の性質を確認しなさい
  - 人工データを用いて標準誤差と真の誤差を比較する

```
### 標準誤差は以下のようにして取り出せる
est <- lm(formula, data)
summary(est)$coef[,"Std. Error"] # 列名での指定
summary(est)$coefficients[,2] # 列番号での指定. coef と省略してもよい
```

- 広告費と売上データを用いて係数の精度を議論する
- 東京の気候データを用いて係数の精度を議論する

# 係数の評価

#### t-統計量

• 回帰係数の分布 に関する定理:

t-統計量

$$t = \frac{\hat{\beta}_j - \beta_j}{\hat{\sigma}\zeta_j}$$

は自由度 n-p-1 の t 分布に従う

- 証明には以下の性質を用いる
  - $\hat{\sigma}^2$  と  $\hat{\boldsymbol{\beta}}$  は独立となる
  - $-(\hat{\beta}_i \beta_i)/(\sigma \zeta_i)$  は標準正規分布に従う
  - $(n-p-1)\hat{\sigma}^2/\sigma^2 = S(\hat{\beta})/\sigma^2$  は自由度 n-p-1 の  $\chi^2$ -分布に従う

# t-統計量による検定

- 回帰係数 β<sub>i</sub> が回帰式に寄与するか否かを検定:
  - 帰無仮説  $H_0$ :  $β_i = 0$  (t-統計量が計算できる)
  - 対立仮説  $H_1$ :  $β_i ≠ 0$
- p-値: 確率変数の絶対値が |t| を超える確率

$$(p$$
-値) =  $2\int_{|t|}^{\infty} f(x)dx$  (両側検定)

- f(x) は自由度 n-p-1 の t 分布の確率密度関数
- 帰無仮説  $H_0$  が正しければ p-値は小さくならない

# 演習

#### 練習問題

- 数値実験により t-統計量の性質を確認しなさい
  - 人工データを用いて t-統計量の分布を確認する

```
### t-統計量とその p-値は以下のようにして取り出せる
est <- lm(formula, data)
summary(est)$coef[,c("t value","Pr(>|t|)"] # 列名での指定
summary(est)$coef[,3:4] # 列番号での指定
```

- 広告費と売上データを用いて係数の有意性を議論する
- 東京の気候データを用いて係数の有意性を議論する

# モデルの評価

#### F-統計量

• \*ばらつきの比\*に関する定理:

 $\beta_1 = \cdots = \beta_p = 0$  ならば F-統計量

$$F = \frac{\frac{1}{p}S_r}{\frac{1}{n-p-1}S} = \frac{n-p-1}{p} \frac{R^2}{1-R^2}$$

は自由度 p, n-p-1 の F-分布に従う

- 証明には以下の性質を用いる
  - S<sub>r</sub> と S は独立となる
  - $S_r/\sigma^2$  は自由度 p の  $\chi^2$ -分布に従う
  - $S/\sigma^2$  は自由度 n-p-1 の  $\chi^2$ -分布に従う

#### F-統計量を用いた検定

- ・説明変数のうち1つでも役に立つか否かを検定:
  - 帰無仮説  $H_0$ :  $\beta_1 = \cdots = \beta_p = 0$  ( $S_r$  が  $\chi^2$  分布になる)
  - 対立仮説  $H_1$ : ∃j  $β_i ≠ 0$
- p-値: 確率変数の値が F を超える確率

$$(p$$
-値) =  $\int_F^\infty f(x)dx$  (片側検定)

- -f(x) は自由度 p, n-p-1 の F-分布の確率密度関数
- 帰無仮説  $H_0$  が正しければ p-値は小さくならない

# 演習

#### 練習問題

- 数値実験により F-統計量の性質を確認しなさい
  - 人工データを用いて F-統計量の分布を確認しなさい

### f-統計量とその自由度は以下のようにして取り出せる
est <- lm(formula, data)
summary(est)\$fstat
summary(est)\$fstatistic # 省略しない場合

- 広告費と売上データのモデルの有効性を議論しなさい
- 東京の気候データのモデルの有効性を議論しなさい

# 補足

#### R: 診断プロット

- 回帰モデルのあてはまりを視覚的に評価
  - Residuals vs Fitted: 予測値(当て嵌め値)と残差の関係
  - Normal Q-Q: 残差の正規性の確認
  - Scale-Location: 予測値と標準誤差で正規化した残差の関係
  - Residuals vs Leverage: 正規化した残差とテコ比の関係

などが用意されている

```
### 関数 lm() による推定結果の診断プロットの使い方
est <- lm(temp ~ press + solar + rain, data=TW.subset)
plot(est) # 指示に従って <Return> キーを押すと順次表示される
## help(plot.lm) を参照
```

# 次週の予定

- 第1回: 回帰モデルの考え方と推定
- 第2回: モデルの評価
- ・ 第3回: モデルによる予測と発展的なモデル