

1em 0pt

Projet d'algorithme et recherche opérationnelle 2023

# Flot Maximum

Thomas Suau, Noé Bourgeois

March 2023

## Table des matières

1	Introduction	4
1.1	Présentation du problème . . . . .	4
1.2	Outils mathématiques . . . . .	4
2	Programme linéaire	5
2.1	Formulation . . . . .	5
2.2	Algorithme . . . . .	5
3	Chemins augmentants	6
4	Résultats	6
4.1	Conclusions . . . . .	7

# 1 Introduction

## 1.1 Présentation du problème

Le problème de flot maximum est un problème d'optimisation en théorie des graphes, qui consiste à trouver le flot maximum qu'il est possible d'envoyer d'un nœud source à un nœud puits dans un graphe pondéré orienté où les arcs ont des capacités maximales. On en donne une expression ci-dessous [1.2](#).

Dans ce rapport, nous allons présenter deux méthodes pour résoudre le problème de flot maximum. La première méthode est la résolution à l'aide d'un programme linéaire avec le solveur glpk, et la seconde méthode est la méthode des chemins augmentants implémentée en python3.

Dans notre problème les instances sont présentées sous la forme :

nodes n (nombre de noeuds)

source u (numéro de la source)

sink v (numéro du puit)

arcs a (nombre d'arcs)

i j c (présence d'un arc  $(i, j)$  et capacité  $c_{i,j}$  associée)

## 1.2 Outils mathématiques

Soit  $G = (A, N, C)$  un graphe,  $s$  sa source,  $t$  son puit et dont chaque arc  $(i, j)$  est pondéré par sa *capacité*  $c_{i,j} \in C$ .

La capacité pourrait être n'importe quel nombre réel positif mais dans ce cours on se concentre sur des capacités entières.

On appelle *flot* sur  $G$  tout vecteur  $(f_{i,j})_{(i,j) \in A}$  vérifiant les deux conditions :

i)  $0 \leq f_{i,j} \leq c_{i,j}, \forall (i,j) \in A;$

ii) (conservation du flot)

$$\sum_{j:(i,j) \in A} f_{i,j} = \sum_{j:(j,i) \in A} f_{j,i}, \forall i \in N \setminus (s, t)$$

On appelle *flot maximal* (ou *flot max*) un vecteur  $(f_{i,j})_{(i,j) \in A}$  tel que pour tout autre flot  $(f'_{i,j})_{(i,j) \in A}$ ,  $f'_{i,j} \leq f_{i,j}$  pour tout  $(i,j) \in A$ .

**Proposition 1 :** Pour tout graphe  $G$  fini il existe un flot max.

*Démonstration :* On cherche à prouver l'existence d'un plus grand élément de  $\mathcal{F} = \{(f_{i,j})_{(i,j) \in A} | f \text{ est un flot}\}$ . D'abord, on voit que  $\mathcal{F}$  n'est pas vide car le vecteur  $(0)_{(i,j) \in A}$  est dans  $\mathcal{F}$ .

On remarque que  $\mathcal{F}$  est fini car  $\mathcal{F} \subset \times_{(i,j) \in A} \{0, \dots, c_{i,j}\}$  et  $c_{i,j} \in C$  est fini pour tout  $(i,j) \in A$ . Or tout ensemble fini admet un plus grand et un plus petit élément au sens de l'inclusion.

**Proposition 2 :** Pour tout flot  $f \in \mathcal{F}$  dans  $G$ , on a l'égalité :

$$\sum_{j:(s,j) \in A} f_{s,j} = - \sum_{i:(i,t) \in A} f_{i,t}.$$

*Démonstration* : Par principe de conservation du flot  $\sum_{j:(i,j) \in A} f_{i,j} = \sum_{j:(j,i) \in A} f_{j,i}$  pour  $i \neq s$ . Mais en particulier  $f_{s,i} - \sum_{j:(i,j) \in A} f_{i,j} = 0$ .

On appelle *valeur du flot*  $f$ , notée  $v(f)$ , l'élément :

$$v(f) = \sum_{(s,j) \in A} f_{s,j} = - \sum_{(i,t) \in A} f_{i,t}$$

Par le principe de conservation du flot cette valeur existe. Quand on cherche le flot max, on notera simplement  $v$  la valeur de flot recherchée.

## 2 Programme linéaire

### 2.1 Formulation

On souhaite calculer le flot maximal via la méthode linéaire en utilisant le solveur `glpsol`.

On cherche donc à maximiser  $v$  définit dans 1.2. Avec les notations de l'introduction soit  $f_{i,j}$  la quantité de flot circulant sur l'arc  $(i,j) \in A$ , et  $c_{i,j}$  la capacité maximale de cet arc.

Le problème de flot maximum peut être formulé comme suit :

Maximiser :

$$\sum_{(s,j) \in A} f_{s,j}$$

sous les contraintes :

$$\sum_{(i,j) \in A} f_{ij} - \sum_{(j,i) \in A} f_{ji} = \begin{cases} -v & \text{si } i = s \\ v & \text{si } i = t \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

$$f_{ij} \leq c_{ij} \quad \forall (i,j) \in A$$

$$f_{ij} \geq 0 \quad \forall (i,j) \in A$$

Cette formulation caractérise entièrement notre problème car par la proposition 1, un flot max existe et s'il existe il doit alors vérifier la proposition 2 ; qui nous assure alors que c'est cet élément  $\sum_{(s,j) \in A} f_{s,j}$  que l'on doit maximiser.

Les contraintes proviennent des conditions pour  $f$  d'être un flot.

### 2.2 Algorithme

On a considéré des *arcs jumeaux* comme étant les arcs ayant même noeud de départ et d'arrivée mais avec des capacités différentes

Ainsi, on a notée le flot associé à ces arcs :  $f_{-i-j-} c_{ij}$  pour chaque capacité. On ne néglige ainsi aucun arc dans notre résolution mais cela augmente le nombre de variables.

**Structure du code :**

Il y a un dossier `Linear` qui contient le fichier `generate_model.py`.

Les instances se trouvent dans `./src/Instances/Instances` et `generate_model.py` produit les modèles dans `./src/Instances/model`. On lance alors depuis le dossier `src` : `python3 Linear/generate_model.py`

Instances/Instances/inst-100-0.1.txt Cela crée le fichier Instances/Models/model-100-0.1.lp.  
Afin de résoudre ceci on exécute la commande :  
glsol -lp Instances/Models/model-100-0.1.lp -o Instances/Solutions/model-100-0.1.sol

### 3 Chemins augmentants

— une description de la méthode des chemins augmentant implémentée

Plusieurs algorithmes ont été choisis et testés.

**Ford-Fulkerson :**

Cette algorithmique consiste à partir du flot nul  $(0)_{(i,j) \in A}$  puis prendre un  $st$ -chemin, i.e. un chemin de  $s$  à  $t$ .  
On sature le  $st$ -chemin avec le minimum de la capacité sur le chemin choisi.  
Ensuite, on ...

:

:

### 4 Résultats

On a réalisé nos tests sur le système d'exploitation : Windows 11 & MacOS Ventura.

— une analyse des résultats de la résolution des différentes instances.

pour les deux méthodes de résolution.

Vous pouvez analyser les temps de résolution moyens ainsi que

l'écart-type pour les différentes tailles d'instances. Tâchez d'interpréter le pourquoi des résultats et

identifiez si une méthode semble plus appropriée.

Un nombre exhaustif d'instances est fournies. Le rapport ne doit pas contenir les résultats de toutes les instances. Sélectionnez les instances afin d'être le plus complet dans vos résultats.

## 4.1 Conclusions

## Références

- [1] [bibtex](#)
- [2] L'écriture du code a été accélérée à l'aide du plugin [Github Copilot](#)
- [3] [Rédaction scientifique](#)