
Sistema de telemetria para veículo Off-Road

William Pereira

Joinville

2017

William Pereira

Sistema de telemetria para veículo Off-Road

Relatório de Trabalho de Conclusão de Curso (TCC) apresentado ao Curso de Graduação em Ciência da Computação, da Universidade do Estado de Santa Catarina (UDESC), como requisito parcial da disciplina de Trabalho de Conclusão de Curso.

Orientador: Roberto Silvio Ubertino Rosso Jr.

Doutor

Joinville

2017

William Pereira

Sistema de telemetria para veículo Off-Road

Relatório de Trabalho de Conclusão de Curso (TCC)
apresentado ao Curso de Ciência da Computação da
UDESC, como requisito parcial para a obtenção do
grau de BACHAREL em Ciência da Computação.

BANCA EXAMINADORA

Roberto Silvio Ubertino Rosso Jr.

Doutor

Charles Christian Miers

Doutor

Douglas Wildgrube Bertol

Doutor

Resumo

PLACEHOLDER

Eu gosto de carros. Desde criança minha paixão era correr nos circuitos virtuais de Gran Turismo, nas pistas noturnas de Need For Speed Underground e nas maluquices de Top Gear 3000. Quando menor, sabia que para ser piloto era necessário muito dinheiro e minha família não possui tais recursos, então eu sonhava em ser um mecânico de carros, para poder mexer com os carros mais rápidos e os tornar-lós ainda mas rápidos, fazer com que a corrida não acabasse.**FAZER UM RESUMO DE VERDADE** **Palavras-chave:** *Performance, Sensoriamento, Telemetria.*

Abstract

PLACEHOLDER

I like cars. Since I was a kid my passion was to run in the virtual race tracks of Gran Turismo, in the night circuits of Need For Speed Underground and in the craziness of Top Gear 3000. When little, I knew it was needed a lot of money to be a motorsport race pilot and my family didn't had the resourcer to, so I dreamed to be a car mechanic, so I would be able to customize the fastest cars and make them go even faster, making sure the race never stop. **MAKE A REAL ABSTRACT** **Keywords:** *Performance, Data Acquisition, Telemetry*

Conteúdo

Lista de Abreviaturas	6
1 Introdução	7
2 Fundamentação Teórica	9
2.1 Baja SAE	9
2.1.1 Velociraptor	9
2.2 Sensores	9
2.3 Microprocessadores	9
3 <i>Trabalhos Relacionados</i>	10
3.1 alguma coisa	10
3.2 outra coisa	10
3.3 quanto trabalho meldels	10
4 <i>Projeto/Proposta de Solução</i>	11
4.1 SUPER PROPOSTA	11
5 <i>Pré Ensaio</i>	12
5.1 Pré Ensaio	12
6 <i>Considerações Finais</i>	13
6.1 Fortemente considerável	13
Bibliografia	14

Lista de Figuras

Lista de Tabelas

Lista de Abreviaturas

SCOB	<i>Sistema de Controle On-Board</i>
SD	<i>Solid Disk</i>

1 Introdução

Foram então levantados junto com o grupo Velociraptor os componentes que seriam monitorados. Os seguintes itens foram levantados:

- RPM;
- Velocidade do veículo;
- Nível do combustível;
- Relação de transmissão;
- Temperatura do câmbio CVT;
- Rolagem da carroceria;
- Deslocamento do amortecedor;
- Deslocamento da suspensão;
- Temperatura do disco de freio;

Os dados serão recebidos no computador de boxe a partir do *SCOB* e transmitidos do cartão *SD* interno para a plataforma para atualização dos dados.

2 Fundamentação Teórica

Nesta sessão serão descritos alguns dos conceitos essenciais para a compreensão do trabalho. Inicialmente será explicado como funciona a organização Baja SAE e as provas a quais os carros são submetidos, além de um breve resumo da história da equipe Velociraptor. Também é descritos alguns detalhes técnicos de quais sensores são/devem ser aplicados no percurso do trabalho. Por último algumas informações sobre os microprocessadores estudados para servir como base do *SCOB* vão ser discutidas. **ATENÇÃO: VERIFICAR OUTRAS POSSÍVEIS SEÇÕES!**

2.1 Baja SAE

2.1.1 Velociraptor

2.2 Sensores

2.3 Microprocessadores

3 Trabalhos Relacionados

3.1 alguma coisa

3.2 outra coisa

3.3 quanto trabalho meldels

4 Projeto/Proposta de Solução

Neste capítulo será discutida um projeto para solucionar os problemas discutidos na seção 1.

4.1 SUPER PROPOSTA

aqui vai a proposta yea =D

5 Pré Ensaio

5.1 Pré Ensaio

aqui vai um ensaio sobre o projeto final =D

6 Considerações Finais

6.1 Fortemente considerável

aqui vai alguma consideração final =D

Bibliografia