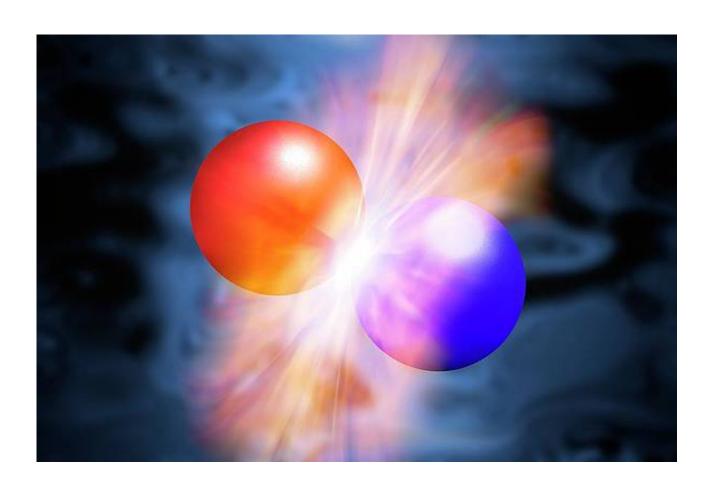




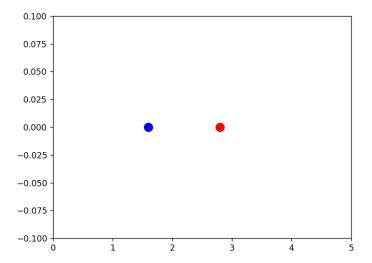
Particle Collision

Vasco Pires & Duarte Gonçalves



1 Introdução

Neste projeto vais recriar uma colisão entre duas partículas (p1 e p2) tendo em conta a conservação do seu momento e as suas massas (m1 e m2) no seguinte cenário:



2 Imports

Antes de escreveres o teu código é importante fazeres os seguintes imports para poderes usar as bibliotecas necessárias:

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib.animation import FuncAnimation
```

3 Funções

Para o código em si, vais desenvolver a função:

```
\label{lem:def:collision} $$ \operatorname{def simulate\_collision(initial\_pos1, initial\_pos2, initial\_velocity1, $$ initial\_velocity2, mass1, mass2, num\_frames, box\_size): $$ onde os argumentos são:
```

- 1. initial_pos1: posição inicial de p1
- 2. initial_pos2: posição inicial de p2
- 3. initial_velocity1: velocidade inicial de p1
- 4. initial_velocity2: velocidade inicial de p2
- 5. mass1: massa de p1
- $6.\ mass2:\ massa\ de\ p2$
- 7. num_frames: número de frames da simulação (ignorem esta parte)
- 8. box_size: tamanho da caixa

Nesta função tens de ter em conta o momento linear de cada partícula tendo em conta a sua velocidade e massa.

Atenção: As colisões irão ocorrer não só entre as bolas mas também com as paredes da caixa.

4 Animação

Para poderes ver a animação do teu código, isto é, o movimento das bolas, pedimos que cries dois vetores:

- 1. ball1_x: onde irás guardar as posições de p1 em cada frame
- 2. ball2_x: onde irás guardas as posições de p2 em cada frame

```
Podes colocar a seguinte função no teu código (que te permitirá ver a animação):
```

```
def create_animation(positions1, positions2, box_size):
    num_frames = len(positions1)

fig, ax = plt.subplots()
    ax.set_xlim(0, box_size)
    ax.set_ylim(-0.1, 0.1)

ball1, = ax.plot(positions1[0], 0, 'bo', markersize=10)
    ball2, = ax.plot(positions2[0], 0, 'ro', markersize=10)

def update(frame):
    ball1.set_xdata(positions1[frame])
    ball2.set_xdata(positions2[frame])
    return ball1, ball2

ani = FuncAnimation(fig, update, frames=num_frames, blit=True)
    plt.show()

plt.close(fig)
```

No fim da tua função "simulate_collision" coloca a seguinte linha de código:

```
create_animation(ball1_x, ball2_x, box_size)
```

para chamares a função que mostrámos em cima.

5 Exemplo

Podes pegar no exemplo seguinte e completá-lo:

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib.animation import FuncAnimation

def simulate_collision(initial_pos1, initial_pos2, initial_velocity1, initial_velocity2, mass1, mass2, num_frames, box_size):
    ballz_x = [initial_pos1]
    ballz_x = [initial_pos2]

# ... o teu código

create_animation(ball1_x, ball2_x, box_size)

def create_animation(positions1, positions2, box_size):

# colocar o código da função dada no enunciado

return # ignorem esta linha

# Definam as vossas variáveis isto é apenas um exemplo
initial_pos1 = 1
initial_pos2 = 4
initial_velocity1 = 0.1
initial_velocity2 = -0.1
mass1 = 1.0

mass2 = 1.5
num_frames = 100
box_size = 5

# chamem no final a função que simula a colisão para porem o vosso programa a correr
simulate_collision(initial_pos1, initial_velocity1, initial_velocity2, mass1, mass2, num_frames, box_size)
```

Foi apenas dada uma imagem do código para treinarem implementar por vocês;)

Boa sorte e saudações noisirianas para todos!