

FICHE DE COURS 14

FILTRAGE LINÉAIRE

Ce que je dois être capable de faire après avoir appris mon cours

- ☐ Décomposer une chaîne de traitement linéaire d'un signal en une série de quadripôles
- ☐ Connaître la modélisation conventionnelle d'un quadripôle quelconque
- ☐ Établir l'expression de l'impédance d'entrée d'un quadripôle par association d'impédances
- ☐ Établir l'expression de l'impédance de sortie d'un quadripôle par application des lois de Kirchhoff
- ☐ Connaître les conditions permettant de considérer une chaîne de quadripôles comme idéale
- ☐ Expliquer le rôle d'isolation d'un suiveur dans un montage d'électronique
- ☐ Reconnaître la nature du filtrage réalisé par un quadripôle à partir d'une étude asymptotique à basses et hautes fréquences de son circuit
- ☐ Établir dans les quelques cas usuels la fonction de transfert d'un quadripôle idéal à l'aide de diviseurs de tension ou des lois de Kirchhoff
- ☐ Passer de l'étude fréquentielle à l'équation différentielle d'évolution
- ☐ Dédire de la fonction de transfert d'un filtre son ordre
- ☐ Exprimer le gain et la phase d'un filtre à partir de la fonction de transfert associée
- ☐ Analyser un diagramme de Bode pour déterminer les valeurs du gain à basses ou à hautes fréquences, des pulsations de coupure, et éventuellement de la pulsation propre et du facteur de qualité
- ☐ Décrire les circuits, et leurs propriétés, associés aux fonctions de moyennneur, d'intégrateur et de dérivateur.
- ☐ Proposer une chaîne de quadripôles idéale simple à partir du gabarit souhaité d'un filtre à réaliser

Les relations sur lesquelles je m'appuie pour développer mes calculs

□ Quadripôle :

★ Fonction de transfert :

$$\underline{H}(x) = \frac{\underline{u}_s}{\underline{u}_e}$$

★ Impédances d'entrée et de sortie :

$$\underline{Z}_e = \frac{\underline{u}_e}{\underline{i}_e}$$

et

$$\underline{u}_s = \underline{E}_s(\underline{u}_e) - \underline{Z}_s \underline{i}_s$$

★ Chaîne idéale commandée en tension :

$$|\underline{Z}_{s,k}| \ll |\underline{Z}_{e,(k+1)}|$$

□ Passe-bas d'ordre 1 :

$$\underline{H}(x) = \frac{H_0}{1 + jx} \quad ; \quad G(x) = \frac{H_0}{\sqrt{1 + x^2}} \quad ; \quad \varphi = -\arctan(x)$$

□ Passe-haut d'ordre 1 :

$$\underline{H}(x) = \frac{H_0}{1 + \frac{1}{jx}} \quad ; \quad G(x) = \frac{H_0}{\sqrt{1 + \frac{1}{x^2}}} \quad ; \quad \varphi = \arctan\left(\frac{1}{x}\right)$$

□ Passe-bas d'ordre 2 :

$$\underline{H}(x) = \frac{H_0}{(1 - x^2) + \frac{jx}{Q}} \quad ; \quad G(x) = \frac{H_0}{\sqrt{(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}}} \quad ; \quad \varphi = \arctan\left[\frac{Q(1 - x^2)}{x}\right] - \frac{\pi}{2}$$

□ Passe-haut d'ordre 2 :

$$\underline{H}(x) = \frac{H_0}{\left(1 - \frac{1}{x^2}\right) + \frac{1}{jxQ}} \quad ; \quad G(x) = \frac{H_0}{\sqrt{\left(1 - \frac{1}{x^2}\right)^2 + \frac{1}{x^2Q^2}}} \quad ; \quad \varphi = \frac{\pi}{2} - \arctan\left[xQ\left(1 - \frac{1}{x^2}\right)\right]$$

□ Passe-bande d'ordre 2 :

$$\underline{H}(x) = \frac{H_0}{1 + jQ\left(x - \frac{1}{x}\right)} \quad ; \quad G(x) = \frac{H_0}{\sqrt{1 + Q^2\left(x - \frac{1}{x}\right)^2}} \quad ; \quad \varphi = -\arctan\left[Q\left(x - \frac{1}{x}\right)\right]$$