

# btSectorGrid의 첫 설계

## 중요한 전제 조건들

- b2Shape의 AABB는 섹터 하나에 들어갈 수 있다.
  - 인접한 9개의 섹터만 살펴보면 된다.
- CCD (Continuous Collision Detection)은 제공하지 않는다.
  - 필요시 Sweep 테스트 형태와 Shape 변경을 고려

## 인터페이스

b2SectorGrid

```
- QueryShape(const b2ShapeObject& obj, vector<void*> 1st)
  - 1st에 shape와 overlap 하는 userData를 넣어 돌려준다.
- QueryRay()

- Spawn(b2Shape, b2Filter, b2Transform, )
- Despawn()
- UpdateTransform(objectId, transform)
- UpdateTransform(objectId, position, rotation);
```

b2SectorObject

- b2Shape
- b2Filter
- b2Transform
- userData : void\* (임의의 데이터 전달을 위해)
- 편의함수들
- <sector, proxy, bool> [4] 배열 유지

## 핵심 목표

- thread-safety
- performance
- efficient interface

Spawn/Despawn/Update 함수는 xlock이 필요하고, 놓인 섹터들에 대해서만 xlock을 사용해야 한다.

## b2Shape의 사용 인터페이스

b2SectorGrid의 경우 변환 (회전과 이동) 반영이 잘 되어야 한다.

- AABB는 b2Transform에 따라 b2DynamicTree::MoveProxy()에서 반영
- 실제 contact 처리할 때 각 b2Shape에 변환이 적용되는 지 확인

b2CollideEdgeAndPolyon() 함수를 보면 두 개 대상의 변환을 합하여 각 b2Shape의 내부 정보인 정점과 중점을 옮겨서 테스트를 진행한다.

따라서, b2Contact::Evaluate()를 통해 처리하면 변환 값이 적용된 충돌 처리가 이루어진다.

이 내용은 세부 충돌 처리에도 있어야 하므로 양쪽에 적는다.

## 설계

### b2SectorGrid

- b2Sector들을 `std::unordered_map()`으로 관리
  - `Spawn()` 시 해당 섹터가 없으면 동적으로 생성
  - `nullSector`를 내부에 갖고 `Get` 함수들에서 없으면 `return`
  - `GetSectorByPosition(x, y)`
  - `GetSectorByIndex(index);`
- b2SectorObject들 관리
  -
- `Spawn()`
  - `b2SectorObject()` 생성
  - `GetSectorByPosition()`
  - `CreateSector()`
  - `b2Sector::CreateProxy()`
- `Despawn()`
  - `b2SectorObject()`에서 현재 들어 있는 섹터들에 대해
    - `b2Sector::DestroyProxy()` 호출
- `UpdateTransform(objId, b2Transform& tf)`
  - 위치와 회전은 편의 함수
  - 새로운 `AABB` 계산
  - 인접한 9개의 `Sector`에 대해 겹치는 것 체크
  - 각 `b2Sector`에 대해 `MoveProxy` 호출

### b2Sector

- `b2DynamicTree`를 내부에 가짐
- `CreateProxy()`
  - `d2DynamicTree::CreateProxy()` 호출
- `MoveProxy()`
  - `d2DynamicTree::MoveProxy()` 호출
- `DestroyProxy()`
  - `d2DynamicTree::DestroyProxy()` 호출

### b2SectorGrid의 Query 함수

- `Query`의 `Shape`에 대해 `AABB`로 겹치는 섹터들에 대해
  - 각 섹터별로 `AABB` 검출로 겹치는 `Object`들 추출
  - 각 추출된 `Object`들에 대해 `Contact` 생성
    - 필요한 생성 함수들을 `b2Contact::Create()` 함수를 참고하여 추가
    - 각 `Contact`에 대해
      - `Evaluate()` 진행하여 세부 충돌 여부를 확인
      - `b2Manifold`의 `Point()` 카운트로 확인 가능

### 락 고려

- `Spawn`
  - 잠재적으로 `b2SectorGrid`에 대한 `xlock` 필요 (새로운 `b2Sector` 추가 시)

- b2Sector에 대한 xlock 필요
- Despawn
  - b2SectorGrid에 대한 rlock
  - b2Sector에 대한 xlock
- UpdateTransform
  - b2SectorGrid에 대한 rlock
  - b2Sector에 대한 rlock
    - Sector 변경 시 xlock upgrade
- Query
  - b2SectorGrid에 대해 rlock
  - 연관된 b2Sector에 대해 rlock

## 락 특성

- 모든 락은 외부에 노출되지 않고 함수 내에서 처리하므로 데드락의 원인이 되지 않는다.
- UpdateTransform()에서 xlock이 꽤 자주 발생할 수 있다 (섹터 경계를 넘어 이동하는 경우)

## 테스트 설계

### 렌더링

test\_bed의 DebugDraw에 lock을 추가한다.

- lines, triangles, points 각각에 대해 다른 락을 사용한다.
- Flush() 함수에서도 락을 사용한다.

렌더링 때문에 성능이 안 나올 수 있으므로 Disable 시키면 그리지 않도록 하고 통계 값을 테스트 종료 후 표시하도록 한다.

### 시뮬레이션

Entity 개체 수를 조절하면서 랜덤 워크를 하고, 일정 시간 범위에서 Query를 실행한다. Query를 실행할 때 해당 Shape과 결과를 그리도록 한다.

쓰레드 개수를 조절하여 쓰레드 개수에 따른 결과를 확인할 수 있게 한다.