Patient: Lilo, 02.09.2018

Aufnahme: 16.03.2023 11:14, Hunde-Ganganalyse, schritt



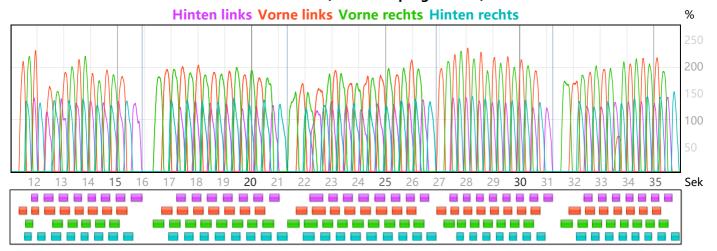
| Patient | | | | |
|------------------|------------|--|--|--|
| Name | Lilo | | | |
| Rasse | | | | |
| Geschlecht | Weiblich | | | |
| Geburtsdatum | 02.09.2018 | | | |
| Rückenlänge, cm | 54 | | | |
| Schulterhöhe, cm | 44 | | | |
| Besitzer | Foerster | | | |
| Nachname | | | | |

Patientenkommentare

Kommentar zur Aufnahme

Validierung der Schritterkennung

Kraftkurve (% des Körpergewichts)



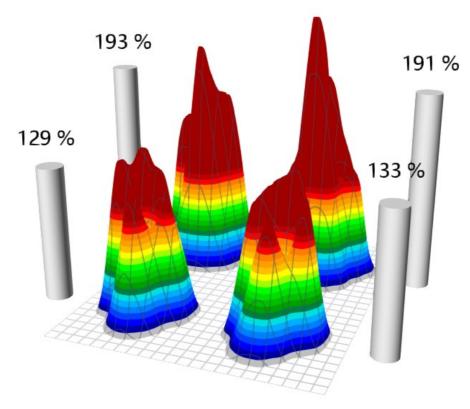
Patient: Lilo , 02.09.2018

Aufnahme: 16.03.2023 11:14, Hunde-Ganganalyse, schritt

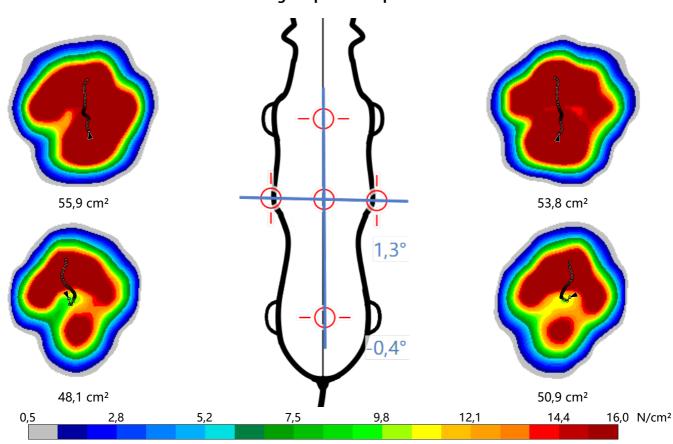


Mittlere Druck- / Kraftverteilung

Mittlere Kraft (% des Körpergewichts)



Verteilung Körperschwerpunkte



Patient: Lilo , 02.09.2018

Aufnahme: 16.03.2023 11:14, Hunde-Ganganalyse, schritt



Gangparameter

Geometrie

3,5 km/h

Schrittlänge, cm

| Vorne | L | 26,7±2,9 0 | 40 |
|--------|---|------------|--------|
| vorne | R | 25,8±2,5 | |
| Hinten | L | 25,6±3,0 | |
| | R | 26,8±2,5 | |

Verhältnis Länge Schritt/ Gangzyklus, %

| Vorno | L | 50,1±5,3 | I |
|--------|---|----------|----------|
| Vorne | R | 48,4±4,7 | Н |
| Hinten | L | 47,9±5,7 | I |
| | R | 50,3±4,6 | — |

Spurbreite, cm

| Vorne | 13,4±2,7 | 0 — 20 |
|--------|----------|---------------|
| Hinten | 10,0±2,4 | |

Reichweite Hinten, cm

| • | | | |
|---|-------------|----------|----|
| L | 3,1±4,3 -30 | <u> </u> | 30 |
| R | 4,0±4,5 | <u> </u> | |

Länge Gangzyklus, cm

| 53,0±6,2 0 → 70 | | | |
|------------------------|------|----------|--------|
| | | 53,0±6,2 | 0 → 70 |

Kadenz, Schritte/min

| 222,1±21,3 | ٥ | ⊣ 300 |
|------------|---|--------------|
| 222,1±21,3 | U | -300 |

Symmetrie Index, %

| Vorne | 3,6±2,8 ⊪ |
|--------|------------------|
| Hinten | 3,1±1,9 ⊩ |

Phasen

Standphase, %

| Vorne | L | 64,4±3,1 |
|--------|---|-------------------|
| | R | 66,3±7,3 → |
| Linton | L | 58,2±3,3 |
| Hinten | R | 58,1±3,2 |

Schwungphase, %

| Vorne | L | 35,6±3,1 | Ţ |
|--------|---|----------|---|
| | R | 33,7±7,3 | |
| Hinten | L | 41,8±3,3 | |
| | R | 419+32 | - |

Doppelstand, %

| Vorne | 31,7±4,5 → |
|--------|--------------------|
| Hinten | 16,3±6,0 ── |

Kräfte

Peak force, N

| Vorne | L | 483,3 0 | 600 |
|--------|---|---------|-----|
| | R | 476,6 | |
| Hinten | L | 321,5 | |
| | R | 333,6 | |

Vertikaler Impuls (VI), N·s

| | • • • | | |
|--------|-------|------------|-------|
| Vorne | L | 113,6±17,0 | 0 140 |
| | R | 116,4±10,7 | |
| Hinten | L | 66,6±10,2 | I |
| | R | 67,5±7,1 | |

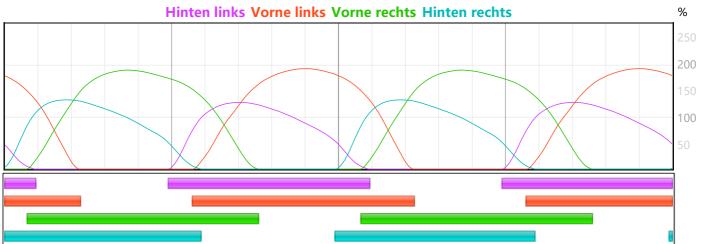
Patient: Lilo, 02.09.2018

Aufnahme: 16.03.2023 11:14, Hunde-Ganganalyse, schritt



Kraft (gemittelt)

(% des Körpergewichts)

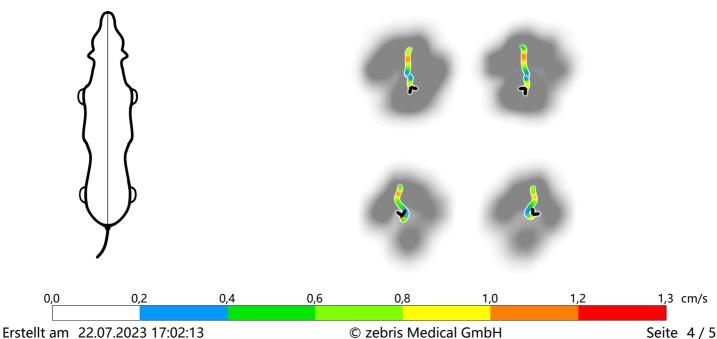


Gangmuster (gemittelt)

Hinten links Vorne links Vorne rechts Hinten rechts



COP - Geschwindigkeit (gemittelt)



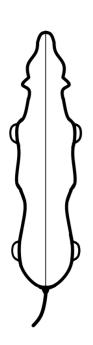
Patient: Lilo , 02.09.2018

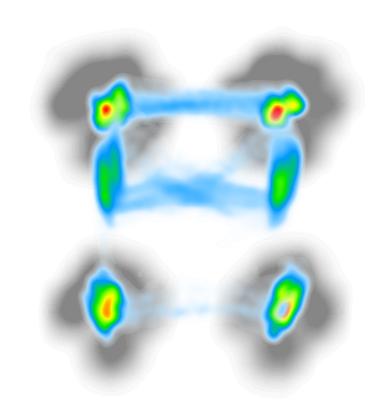
Aufnahme: 16.03.2023 11:14, Hunde-Ganganalyse, schritt



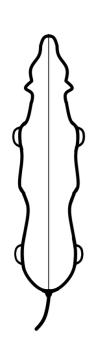
COP-Dichte

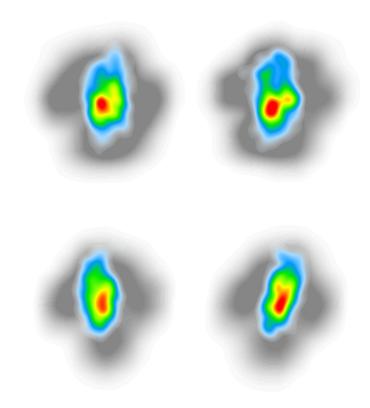
Kombiniert





Separat





0,0

0,0

0,1

0,0

0,1

0,1

0,1

0,2 s/cm²