Patient: Hunter , 12.04.2022





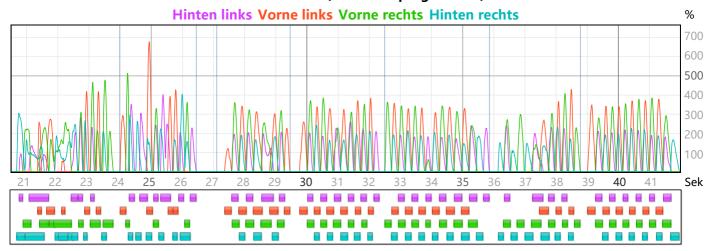
	Patient
Name	Hunter
Rasse	Beagle
Geschlecht	Männlich
Geburtsdatum	12.04.2022
Rückenlänge, cm	34
Schulterhöhe, cm	39
Besitzer	TiHo
Nachname	

Patientenkommentare

Kommentar zur Aufnahme

Validierung der Schritterkennung

Kraftkurve (% des Körpergewichts)

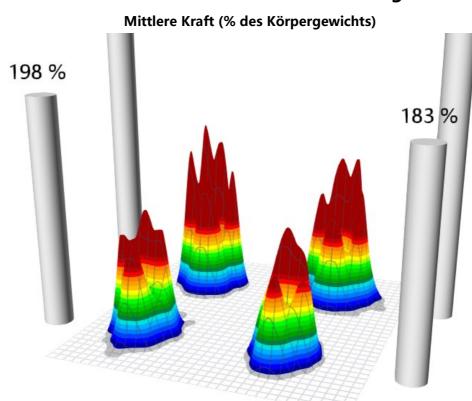


Patient: Hunter , 12.04.2022

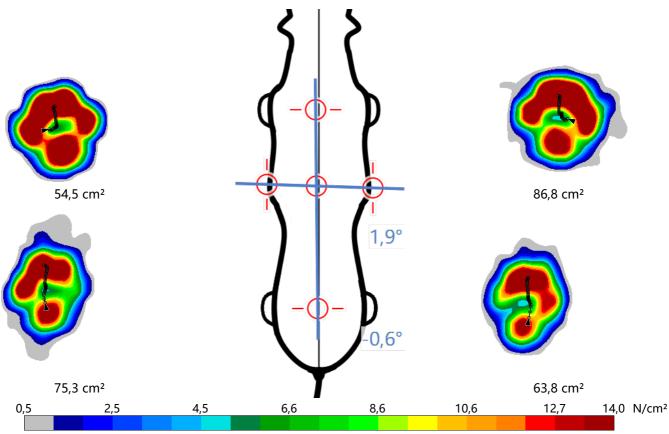
Aufnahme: 09.05.2023 18:19, Hunde-Ganganalyse, Hunter Trab ohne Sensor



Mittlere Druck- / Kraftverteilung



Verteilung Körperschwerpunkte



Patient: Hunter, 12.04.2022

Aufnahme: 09.05.2023 18:19, Hunde-Ganganalyse, Hunter Trab ohne Sensor



Gangparameter

Geometrie

5,2 km/h

Schrittlänge, cm

Varna	L	33,2±19,1 0
Vorne	R	32,2±17,4
Hinten	L	30,3±13,2
Пінсіі	R	32,3±16,7

Verhältnis Länge Schritt/ Gangzyklus, %

Varna	L	52,3±28,8	
Vorne	R	50,7±29,6	
Hinten	L	47,8±22,9	
ninten	R	51,0±30,5	

Spurbreite, cm

Vorne	7,3±6,6	0	20
Hinten	12,2±5,1		_

Reichweite Hinten, cm

L	-3,9±8,3	-30	<u> </u>	30
R	-6,9±10,9	-		

Länge Gangzyklus, cm

			64,6±27,0	0	10 0

Kadenz, Schritte/min

288,1±118,0 0	 500
---------------	-----------------

Symmetrie Index, %

Vorne	11,9±7,6 ── ─
Hinten	13,0±9,9 ──

Phasen

Standphase, %

Vorne	L	49,6±12,7	
Voitie	R	53,4±16,7	
Hinten	L	48,6±12,4	
Hilleli	R	51,2±15,8	<u> </u>

Schwungphase, %

Vorne	L	50,4±12,7	<u> </u>
vome	R	46,6±16,7	 -
Linton			
Hinten	L	51,4±12,4	<u> </u>

Doppelstand, %

Vorne	8,3±14,2 ■ ──
Hinten	12,8±27,5 □

Kräfte

Peak force, N

Vorne	L	433,5	5 00
vome	R	370,3	
Linton	L	260,8	
Hinten	R	239,9	

Vertikaler Impuls (VI), N·s

Vorne	L	53,1±14,9	0
	R	55,7±17,1	
Hinten	L	33,5±12,7	<u> </u>
	R	33.9±15.7	

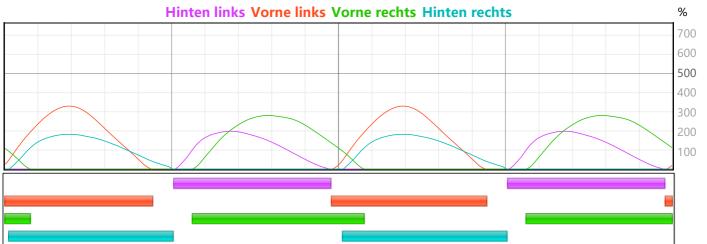
Patient: Hunter, 12.04.2022

Aufnahme: 09.05.2023 18:19, Hunde-Ganganalyse, Hunter Trab ohne Sensor



Kraft (gemittelt)

(% des Körpergewichts)

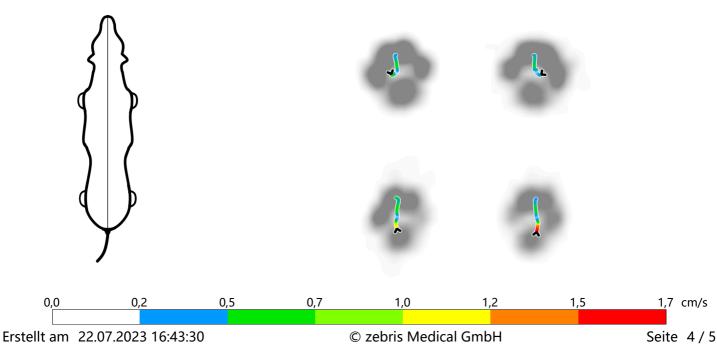


Gangmuster (gemittelt)

Hinten links Vorne links Vorne rechts Hinten rechts



COP - Geschwindigkeit (gemittelt)



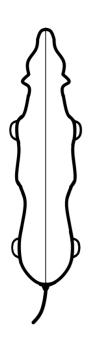
Patient: Hunter , 12.04.2022

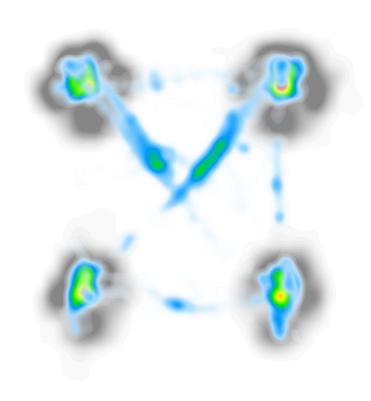
Aufnahme: 09.05.2023 18:19, Hunde-Ganganalyse, Hunter Trab ohne Sensor



COP-Dichte

Kombiniert





Separat

