

# Esercitazione

Laboratorio Sistemi Operativi

Aniello Castiglione

Email: [aniello.castiglione@uniparthenope.it](mailto:aniello.castiglione@uniparthenope.it)

# Esercizio

```
int glob=5;
int main() {
    pid_t pid;
    int i;
    for (i=1;i<glob;i++) {
        pid=fork();
        if (pid==0)
            glob=glob-1;
    }
    printf("Valore di glob=%d\n",glob);
}
```

# Esercizio 1

- Scrivere un programma in C e Posix sotto Linux che, preso un argomento intero positivo da riga di comando, gestisca la seguente situazione:
  - genera due figli A e B e
    - se l'argomento è PARI invia un segnale SIGUSR1 alla ricezione del quale il figlio A calcola il cubo del numero passato come argomento da linea di comando, mentre il figlio B stampa un messaggio di arrivederci e termina.
    - se l'argomento è DISPARI invia un segnale SIGUSR2 alla ricezione del quale il figlio B calcola il reciproco del numero passato come argomento, attende per un numero di secondi pari al doppio del numero passato come argomento ed invia un segnale SIGUSR1 al processo A dopodiché termina l'esecuzione. Il figlio A, invece, attende la ricezione del segnale SIGUSR1, stampa un messaggio e termina.

# Soluzione

```
...
//dichiarazione variabili globali
int pidA, pidB, intero, segnale;

//Gestore
void gestore(int signo)
{
    segnale=signo;
}

int main (void)
{
    //dichiarazione variabili locali
    int cubo_int;
    float rec_int;
    signal(SIGUSR1, gestore);
    signal(SIGUSR2, gestore);
}
```

# Soluzione (cont.)

```
printf("Inserisci un numero intero:...\n");
scanf("%d", &intero);

//Figlio A
pidA=fork();
if(pidA==0)
{
    pause();
    if(segnale==SIGUSR1) //segnale SIGUSR1 inviato dal Padre
    {
        cubo_int=(intero*intero*intero);
        printf("Figlio A: Il cubo dell'intero eseguito è: %d\n", cubo_int);
        exit(0);
    }
    else
    {
        printf("Figlio A: intero DISPARI!.. Attendo un segnale da B!\n");

        pause();
        if(segnale==SIGUSR1) //segnale SIGUSR1 inviato da B
        printf("Figlio A: Segnale arrivato!... TERMINO!!\n");
        exit(0);
    }
}
```

# Soluzione (cont.)

```
//Figlio B
pidB=fork();
if(pidB==0)
{
    pause();
    if(segnale==SIGUSR1)
    {
        printf("Figlio B: intero PARI!... Arrivederci!!\n");
        exit(0);
    }
    else
    {
        rec_int=(float)1/intero;
        printf("Figlio B: reciproco intero ricevuto: %f\n", rec_int);
        sleep(2*intero);
        kill(pidA, SIGUSR1);
        exit(0);
    }
}
```

# Soluzione (cont.)

```
/*Padre*/
if((pidA && pidB) !=0)
{
    sleep(1);
    if(intero%2==0)
    {
        kill(pidA, SIGUSR1);
        kill(pidB, SIGUSR1);
    }
    else
    {
        kill(pidA, SIGUSR2);
        kill(pidB, SIGUSR2);
    }
}

wait(NULL);
wait(NULL);

exit(0);
}
```

# Esercizio 2

Un processo padre crea  $N$  ( $N$  numero pari) processi figli. Ciascun processo figlio  $P_i$  è identificato da una variabile intera  $i$  ( $i=0,1,2,3\dots,N-1$ ).

Due casi:

1. Se  $\text{argv}[1]$  è uguale ad 'a' ogni processo figlio  $P_i$  con  $i$  pari manda un segnale (SIGUSR1) al processo  $i+1$
2. Se  $\text{argv}[1]$  è uguale a 'b' ogni processo figlio  $P_i$  con  $i < N/2$  manda un segnale (SIGUSR1) al processo  $i + N/2$ .



# Soluzione

```
#include <stdio.h>
#include <ctype.h>
#include <signal.h>
#include <stdlib.h>
#define N2 5
#define N N2*2
int pg[2];
int tabpid[N];
char arg1;
```

# Soluzione (cont.)

```
void handler(int signo){
    printf("Sono il processo %d e ho ricevuto il segnale
    %d\n",getpid(),signo);
}
/* Funzione eseguita da ciascun figlio: ne definisce il comportamento a
regime */
int body_proc(int id){
    printf("Sono il processo %d con id=%d\n",getpid(),id);
    if(arg1=='a'){
/* % è l'operatore modulo, il resto della divisione intera */
    if(id % 2) pause(); /* id dispari */
    else { /* id pari */
        read(pg[0],tabpid,sizeof tabpid);
        kill(tabpid[id+1],SIGUSR1);
    }
}
else { /* Continua ... */
```

# Soluzione (cont.)

```
if(id>= N/2)
    pause();
else{
    read(pg[0],tabpid,sizeof tabpid);
    kill(tabpid[id+N/2],SIGUSR1);
}
}
return(0);
}
int main(int argc, char* argv[])
{
    int i, status;

    if(argc!= 2){
        fprintf(stderr,"Uso: %s a\n o \n%s b \n",argv[0],argv[0]);
        exit(-1);}
    /* Continua ... */
```

# Soluzione (cont.)

```
arg1= argv[1][0];  
/* primo carattere del secondo argomento  
signal(SIGUSR1,handler);  
if(pipe(pg)<0) {  
    perror("creazione pipe");  
    exit(-1);  
}  
for(i=0;i<N;i++) {  
    if((tabpid[i]=fork())<0) {  
        perror("fork");  
        exit(-1);  
    }  
    else if(tabpid[i]==0) {  
        close(pg[1]);  
        status= body_proc(i);  
        close(pg[0]);  
        exit(status);  
    }  
}
```

# Soluzione (cont.)

```
/* Il padre pone la tabella (che contiene tutti gli N
   pid dei figli) nella pipe*/
close(pg[0]);
printf("Sono il padre e scrivo sulla pipe le
tabelle dei pid\n");
for (i=1; i<=N; i++)
    write(pg[1],tabpid,sizeof(tabpid));
close(pg[1]);
exit(0);
}
```

# Esercizio 3

Si scriva un programma in C che, utilizzando le system call di unix, preveda la seguente sintassi:

**esame N N1 N2 C**

dove:

**esame** è il nome dell'eseguibile da generare

**N, N1, N2** sono interi positivi

**C** è il nome di un comando (presente nel PATH)

# Esercizio 3 (cont.)

- Il comando dovrà funzionare nel modo seguente:
  - un processo padre P0 deve creare 2 processi figli: P1 e P2;
  - il figlio P1 deve aspettare N1 secondi e successivamente eseguire il comando C
  - il figlio P2 dopo N2 secondi dalla sua creazione dovrà provocare la terminazione del processo fratello P1 e successivamente terminare
  - nel frattempo, P2 deve periodicamente sincronizzarsi con il padre P0 (si assuma la frequenza di 1 segnale al secondo)
  - il padre P0, dopo aver creato i figli, si pone in attesa di segnali da P2: per ogni segnale ricevuto, dovrà stampare il proprio pid; all' N-esimo segnale ricevuto dovrà attendere la terminazione dei figli e successivamente terminare

# Sol 3

```
#include <fcntl.h>
#include <stdio.h>
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
int PID1, PID2, N;
int cont=0; /* contatore dei segnali ricevuti da P2*/
void gestore_P(int sig); //gestore di SIGUSR1 per P0
void timeout(int sig); /* gestore timeout P2*/
int main(int argc , char *argv[])
{
    int N1, N2, pf, status, i;
    char com[20];
```



# Sol 3

```
if (argc!=5)
{ printf("sintassi sbagliata!\n");
exit(1);
}
N=atoi(argv[1]);
N1=atoi(argv[2]);
N2=atoi(argv[3]);
strcpy(com, argv[4]);
signal(SIGUSR1, gestore_P);
PID1=fork();
```

# Sol 3

```
if (PID1==0) /*codice figlio P1*/
{ sleep(N1);
  execlp(com,com, (char *)0);
  exit(0);
}
else if (PID1<0) exit(-1);
PID2=fork();
if (PID2==0)
{
    /*codice figlio P2*/
    signal(SIGALRM, timeout);
    int pp=getppid();
    alarm(N2);
    for(i=1;i<=N;i++)
    { sleep(1); kill(pp, SIGUSR1);}
    exit(0);
}
else if (PID2<0) exit(-1);
```

# Sol 3

```
/* padre */  
  
while(cont<N) pause();  
  
for (i=0; i<2; i++)  
{  
    pf=wait(&status);  
    if (WIFEXITED(status))  
        printf("term.%d con stato %d\n",pf,WEXITSTATUS(status));  
    else  
        printf("term. %d inv. (segnale %d)\n",pf, WTERMSIG(status));  
}  
exit(0);  
}
```

# Sol 3

```
void gestore_P(int sig)
{ int i, status, pf;
  cont++;
  printf("padre %d: ricevuto %d (cont=%d)!\n", getpid(), sig, cont);
  return;
}

void timeout(int sig)
{
  printf("figlio%d: scaduto timeout!\n", getpid());
  kill(PID1, SIGKILL);
  exit(0);
}
```