Algorithmique – écriture de programmes efficaces et sûrs

Romain Gille

15/02/2016

On reprend les programmes précédents (QuickSort)

```
void quickSort(int[] T){
   int m = T.length;
   qS(T, 0, n);
}

void qS(int[] T, int i, int j){
   if(j - i > 1){
     int k = segmenter(T, i, j);
     qS(T, i, k);
   qS(T, k + 1, j);
   }
}
```

Hypothèse pour trouver le temps de calcul :

• $n=2^p$ et $k=\frac{i+j}{2}$ à chaque appel

 $T(n=2^3) = \Theta(n\log(n))$

$$T(n=2^p) = \Theta(n) + 2*T(\frac{n}{2} = 2^{p-1}) \; (\Theta(n) = \text{temps segmenter} + \text{temps j-i} > 1)$$

$$T(n \leq 2^p) = c = \text{constante}$$

$$T(n \leq 2^0) = c$$

$$T(n=2^1) = (\alpha 2^1 + \beta) + 2T(2^0) = (\alpha 2^1 + \beta) + 2c$$

$$T(n=2^2) = (\alpha 2^2 + \beta) + 2T(2^1) = (\alpha 2^2 + \beta) + 2((\alpha 2^1 + \beta) + 2c)$$

$$T(n=2^3) = (\alpha 2^3 + \beta) + 2((\alpha 2^2 + \beta) + 2((\alpha 2^1 + \beta) + 2c))$$

$$T(n=2^3) = \alpha 3*2^3 + \beta(2^0 + 2^1 + 2^2) + c2^3$$

$$T(n=2^3) = \alpha 3*2^3 + \beta(2^3 - 1) + c2^3$$

$$T(n=2^3) = \alpha n \log(n) + (c+\beta) \frac{n}{2^3} - \beta$$

$$T(n=2^3) = \frac{A}{\alpha} n \log(n) + Bn + C$$

```
• Si n \neq 2^p \to 2^p < n < 2^{p+1}
      La forme du temps de calcul reste en \Theta(n \log(n))
         - A chaque appel de segmenter (T, i, j), si k = i
            \rightarrow T[0:n] est trié par ordre croissant.
T(0) = T(1) = C = constante
T(n \ge 2) = (\alpha n + \beta) + T(0) + T(n-1)
T(0) = C
T(1) = C
T(2) = (\alpha 2 + \beta) + T(0) + T(1)
T(3) = (\alpha 3 + \beta) + T(0) + T(2)
T(3) = (\alpha 3 + \beta) + C + (\alpha 2 + \beta + T(0) + T(1))
T(n \ge 2) = \alpha \sum_{i=2}^{n} i + \beta(n-1) + nC
T(n \ge 2) = \alpha(\frac{n(n+1)}{2} - 1) + \beta(n-1) + nC
\frac{\alpha}{2}n^2 + (\beta + C)n - \beta = An^2 + Bn + C \to \Theta(n^2)
void qSS(int[] T, int i, int j){ // QuickSort Stochastique (désordre)
   if(j - i) > 1){
     Random rand = new Random(); // Soit r in [i:j] choisi au hasard
     int r = i + rand.nextInt(j - i); // nextInt(j - i) in [0:j - i]
     permuter(T, i, r);
     int k = segmenter(T, i, j);
     qSS(T, i, k);
     qSS(T, k + 1, j);
  }
}
```

Dual Pivot QuickSort (amélioration dans le cas de répétition d'éléments)

Nouvelle version de tri tableau Java depuis 2010

```
T[i:k] < T[k1]

T[k1] \le T[k1+1:k2] \le T[k2]

T[k2] < T[k2:j']
```

Synthèse

Méthode séquentielle

- sommeTab()
- Tri par sélection
- segmenter()

Méthode "Diviser pour régner"

- sommeTab() en découpant T en deux sous-tableaux
- quickSort()

Équations de récurence de temps de calcul

```
\begin{split} & \texttt{sommeTab()}: \ T(n) = 2T(\frac{n}{2}) + \Theta(1) \Rightarrow \Theta(n) \ (\Theta(1) \to \text{temps constant}) \\ & \texttt{sommeTab()} \ \text{en parallélisme}: \ T(n) = T(\frac{n}{2}) + \Theta(1) \Rightarrow \Theta(\log(n)) \\ & \text{bonne situation de quickSort()}: \ T(n) = T(\frac{n}{2}) + \Theta(n) \Rightarrow \Theta(n\log(n)) \\ & \text{mauvaise situation de quickSort()} \ T(n) = T(n-1) + \Theta(n) \Rightarrow \Theta(n^2) \end{split}
```

Recherche d'une valeur dans T[0:n]

Recherche séquentielle

```
Sortie : k = indice de la première occurence de x ou si x! ∈ T[0:n], k = n
Initialisation : k = 0
Arrêt : k = n (x! ∈ T[0:n]) ou T[k] = x (k est la première occurence de x)
Progression : I(k) et k ≠ n et T[k] ≠ x

⇒ I(k+1)

int rS(int x, int[] T){
   int n = T.length;
   k = 0; //I(k)
   while(k!= n && T[k]!= x){ // I(k+1)
        k++; //I(k)
   }
   return k;
}
```