Operating System Midterm

Edited 0 25/1/2018

Computer and OS System Overview

- Computer
 - computer ประกอบด้วย 3 layer
 - Application Programs
 - เป็น layer ที่ program ที่เราเขียนทำงานอยู่
 - System Programs
 - มี 2 layer
 - Compiler, Interpreter
 - สำหรับแปลจาก high level language ไปเป็น binary language
 - Operating System
 - ประสานงานระหว่าง App กับ hardware
 - Hardware
 - มี 3 layer
 - Machine Language
 - Microarchitecture
 - Physical device
- Operating System
 - หน้าที่
 - มี service ให้เรียกใช้งาน (เป็นเหมือน function โปรแกรมในภาษาจะไปเรียกมา ใช้งานอีกที)
 - เป็นโล่ป้องกัน user กับ hardware
 - จัดสรรทรัพยากรให้กับ process ต่างๆ (CPU, memory, I/O)
 - ควบคุมการ execute program
 - Basic functionality (starting from 0) (p.4)
 - การทำงานจะเริ่มที่ state start
 - จากนั้นใน state fetch จะเป็นการนำ instruction(คำสั่ง) มาจาก memory
 - จากนั้นใน state execute จะเป็นการแปลและทำงานตามคำสั่ง
 - เมื่อทำงานเสร็จจะจบที่ state halt
 - Closer to reality view
- Basic Element of a Computer System
 - CPU
 - Processor
 - Register
 - เป็นหน่วยเก็บข้อมูลที่เล็กที่สุด, เข้าถึงได้เร็วที่สุด (เพราะอยู่กับ processor เลย ขนาด memory ยังต้องมาทาง bus)
 - มี 2 หนิด
 - User visible
 - เข้าถึงได้ทา่ง machine language
 - การใช้ register แทน memory สามารถช่วยให้โปรแกรม ทำงานได้เร็วขึ้น
 - แยกเป็นอีก 2 ชนิดย่อ

- Data, Address
- Control and status
 - Processor ใช้เพื่อควบคุมการ execute
 - OS ใช้ในการควบคุมการ execute program
- Basic C&S register
 - PC (program counter)
 - ใช้เก็บตำแหน่งของ instruction ที่จะถูก fetch
 - ตอนเริ่มทำงานจะมีคนเอาค่ามาให้ pc เพื่อให้รู้ว่าเริ่มทำงานที่ คำสั่งไหน (ถ้าจำไม่ผิดจะชื่อ bootstrap)
 - IR (Instruction Register)
 - ให้เก็บคำสั่งที่ไป fetch มา
 - PSW (program status word)
 - ใช้เพื่อเก็บสถานะต่างๆ เช่น
 - Condition code
 - Interrupt enable/disable (เก็บสถานะว่า รับ interrupt ได้มั๊ย)
 - Supervisor, user mode (สิทธิในการเข้าถึง resource)

- I/O module
- Main memory
 - volatile
- System bus
 - เป็นแค่ทางผ่านที่เทอใช้ไปหาคนอื่น
 - ใช้ในการสื่อสารระหว่าง CPU, I/O, memory
- Instruction cycle
 - เมื่อ processor ไป fetch instruction มาจาก memory
 - PC จะเก็บตำแหน่งที่จะไป fetch มา
 - ไป fetch มาเสร็จก็เอา instruction ไปใส่ไว้ใน IR
 - พอ fetch แล้ว PC ก็จะเพิ่มขึ้น
 - Type of Instruction
 - process-memory คำสั่งในการเข้าถึงข้อมูลบน memory เช่น อ่านค่าตัวแปร
 - process-I/O คำสั่งในการเข้าถึง I/O เช่น พิมพ์, รับ input
 - Data process คำสั่งคำนวณค่าต่างๆ
 - Control คำสั่งที่ใช้ควบคุม flow เช่น if, loop, jump
 - * CPU จะยังทำงานอยู่แม้เกิด interrupt เพราะว่า cpu ก็ต้องทำงานเพื่อรับ interrupt นั้น

- Interrupt

- คือการขัดจังหวะ, การที่ต้องหยุดทำงาน มีได้หลายสาเหตุ เช่น โปรแกรมผิดพลาด, หมดเวลา ใช้ resource, รอ I/O ทำงานเสร็จ
- Interrupt handler คือโปรแกรมที่ไว้สำหรับจัดการว่าเมื่อเกิด interrupt แล้วต้องทำอะไร ต่อ โดยจะมี list ของ interrupt code เพื่อเก้บว่าถ้าเกิด code นี้จะทำอะไร
- อะไรไม่รู้ พิ่จดไว้ มี 3 อย่าง
 - Polling คือการไป check ว่าค่าที่เราต้องการ (อาจมาจาก I/O) มาหรือยัง ซึ่งก็ต้อง interrupt เพื่อไป check
 - Interrupt driven
 - DMA คือการส่งงานที่ทำอยู่ไปให้คนอื่นช่วย พอเค้าทำงานเสร็จแล้ว เค้าก็จะมา interrupt เพื่อบอกเรา

Interrupt cycle

- Process สามารถ disable interrupt เพื่อปฏิเสธ interrupt ไม่ยอมให้ตัวเอง หยุดทำงานได้ และก็สามารถ enable interrupt ได้เช่นกัน
- เมื่อ process ทำงานจะเช็คว่ามี interrupt หรือไม่ ถ้าไม่มีก็ fetch instruction ต่อไป
- ถ้าเกิด interrupt ก็จะดุว่าได้ enable อยู่รึเปล่า ถ้า enable ก็ไปเรียก handler มารับผิดชอบชีวิตเราต่อ
- ถ้า disable ก็ไม่แคร์อะไร ทำงานต่อไป

OS Overview

- เป้าหมายในชีวิตของ OS
 - Provide service ให้กับ system program
 - Shield ไม่ให้ program กับ hardware มาเจอกัน
 - จะคอยจัดการ resource ให้
 - ควบคุมการ execute program
 - เพิ่มความสะดวกให้กับ program เพราะเรื่องยากๆ os จะทำให้
 - เพิ่มประสิทธิภาพในการทำงาน
 - สามารถพัฒนาต่อได้ โดย os จะตอบสนองต่อ hardware ใหม่ๆ
- โปรดเรียกข้าว่าพี่ใหญ่
 - แท้จริงแล้ว os ก็เป็นแค่ programๆ หนึ่ง ซึ่งยังต้องใช้ cpu, memory เหมือน โปรแกรมอื่นๆในการทำงาน
 - แต่ os นั้นเกิดมาเพื่อจัดการดูแลโปรแกรมอื่นๆ

- OS kernel

- คือส่วนที่เป็นหัวใจของ os จะทำงานอยู่ตลอดเวลา (แสดงว่าจะอยู่ใน main memory ตลอดเวลาด้วย)

------ เปื่อแล้ว เด๋วค่อยอ่านต่อ ------

Process description and Control

- What is process?
 - Process คือ program ที่อยู่ระหว่างการประมวลผล
 - Process จะถูกจัดการชีวิตโดย OS
 - การจัดสรรทรัพยากร
 - จัดตารางเวลาในการเข้า execute
 - การสื่อสารกับ process อื่น
 - Process าะประกอบด้วย instruction หลายๆอัน
 - Process จะมีความต้องการใน้ชีวิตนี้อยู่ 3 อย่าง (ในชีทไม่มี ไม่ต้องหากูเขียนเอง)
 - ต้องการ cpu
 - ถ้าต้องการมากเป็นพิเศษเรียก cpu-bound process
 - ต้องการ file หรือ i/o
 - ถ้าต้องการมากเป็นพิเศษเรียก i/o-bound process
 - ต้องการ memory
- State Process model
 - Two-state process model (p.3)
 - State not-running
 - Process อยู่ใน queue เพื่อรอใช้ processor
 - เมื่อถึง queue จะเข้าไปอยู่ใน state running
 - State running
 - Process ที่กำลังใช้ processor ประมวลผล
 - เมื่อหมดเวลา จะปล่อย processor แล้วไปอยู่ที่ not-run
 - หาก process ต้องรอข้อมูลจาก IO แล้วยังอยู่ใน running จะเปลือง cpu เปล่าๆ
 - Five-state process model (p.4-5) Blocked
 - State new
 - สร้าง process แล้วแต่ยังไม่มาอยู่ใน memory
 - ถ้า memory เหลือ จะถูก admit และย้ายไปยัง ready
 - State ready
 - Process ที่อยู่ใน memory
 - รอคิวเพื่อใช้ processor
 - State running
 - กำลังใช้งาน processor
 - หาก timeout จะกลับไปที่ ready
 - หากต้องรอ IO จะไปที่ blocked
 - State blocked
 - เข้าคิวคำตอบจาก IO
 - ได้คำตอบแล้วจะกลับไปที่ ready
 - ในความเป็นจริงแล้ว IO ไม่ได้มีแค่อย่างเดียว (อาจเป็นแป้น, จอ, ..) แต่ละ IO ก็จะมี blocked queue เป็นของตัวเอง จะทำงานให้กับ process ที่อยู่ ในคิวตามลำดับ
 - การที่ process อยู่ใน state blocked นั้น ความจริงแล้วก็ยังใช้พื้นที่ใน memory ถ้าหาก IO ทำงานช้ามากๆ process ก็จะค้างใน blocked เยอะ

memory ก็จะเต็ม ทำให้ไม่สามารถ admit process ใหม่ได้ ทำให้ CPU utilization (อัตราการใช้งาน cpu ยิ่งเยอะยิ่งดี เพราะใช้คุ้มค่า) ต่ำ

- การที่มี process อยู่ใน ready queue บ้าง เรียกอาการนี้ว่า cpu busy
- แต่ถ้ามีแต่ process อยู่ใน blocked queue อาการนี้เรียกว่า cpu idle
- Six-state process model (p.6) Suspend
 - ปรับปรุง State block
 - ถ้าหาก process อยู่ใน state นี้ แล้ว os เห็นว่ามึงอยู่ไปก็รก memory กู OS จะทำการ คัดลอกข้อมูลของ process จาก memory ไปไว้ที่ disk แทน เพื่อเพิ่มพื้นที่ใน memory
 - เพิ่ม State suspend
 - เป็น process ที่ถูกเก็บข้อมูลไว้ใน disk
 - ถ้า process ได้รับข้อมูลจาก IO แล้วจะทำการคักลอกข้อมูลกลับมาที่ memory และย้ายไปอยู่ที่ ready state
 - การ swap process ไปมาต้องมีค่าใช้จ่าย เพราะต้องใช้ทั้ง cpu และ io
 - นอกจากจะช่วยเพิ่มพื้นที่ใน memory แล้ว ยังสามารถใช้เพื่อป้องกัน deadlock ได้อีกด้วย (น่าจะกรณี deadlock ที่แย่ง memory กัน) แต่ deadlock กัสามารถ เกิดกับ process ที่อยู่ใน running state ได้เหมือนกัน
- Seven-state process model (p.7) Two Suspend
 - เพิ่ม State Ready/Suspend
 - สำหรับ process ที่ถูก suspend มาจาก running
- OS control structure (p.10, 12)
 - Process Image
 - โครงสร้างของข้อมูล process จะแบ่งเป็น 2 ส่วนหลัก
 - Process Control Block
 - ให้สำหรับเป็น status ของ execution
 - แบ่งเป็น 3 ส่วน
 - Process Identifier
 - Id ของ process, parent, user, ...
 - Process State Information
 - เก็บว่าอยู่ state ไหน
 - Process Control Information
 - Scheduling information (priority, ..)
 - Process memory table
 - Resource
 - Etc.

- User Block (ตั้งชื่อเองจ้า เห็นในชีทไม่มีชื่อ 555)
 - ใช้สำหรับในการ execute

- แบ่งเป็น 3 ส่วน
 - User stack
 - ใช้เก็บพวก call function
 - เก็บพวก return address, parameter, local variable
 - Private User Address space
 - เก็บพวก data, program
 - Shared User Address space
- OS Table (p.11)
 - OS จะมีตารางที่เก็บ address ของข้อมูลต่างๆเพื่อใช้ในการทำงาน โดยมี 4 ตาราง
 - Memory table
 - เก็บข้อมูลการจัดสรร memory ให้กับ process
 - เก็บข้อมูลการจัดสรร secondary memory ให้กับ process
 - ปกป้อง attribute สำหรับการเข้าถึง shared memory
 - ข้อมูลสำหรับการทำ virtual memory
 - I/O table
 - เก็บข้อมูลว่า I/O ว่างอยู่หรือให้ใครไปแล้ว
 - เก็บสถานะของการทำงานของ I/O
 - เก็บตำแหน่งใน memory สำหรับการย้ายข้อมูลไป/มาจาก IO
 - File table
 - เก็บว่ามี file อะไรอยู่บ้าง
 - เก็บตำแหน่งใน secondary memory
 - เก็บสถานะปัจจุบัน, attribute
 - บางครั้งหน้าที่ส่วนนี้ก็เป็นของ File management system
 - Primary Process table
 - ภายในเก็บ process control block ของแต่ละ process (ส่วน แรกของพาทที่แล้ว ↑↑)
 - ภายในจะเก็บตำแหน่งของ process image ด้วย (เก็บตรงไหนว่ะ)
- Process Creation
 - Process จะถูกสร้างขึ้นมาตอนไหนบ้าง
 - Execute user program
 - Os สร้าง process ขึ้นมาเพื่อ provide service
 - Process สร้าง process ลูกขึ้นมาเพื่อทำงาน
 - OS จะต้องทำอะไรบ้างเมื่อ process เกิดขึ้นมา
 - กำหนด process ID
 - จัดสรร memory ให้
 - กำหนดค่าเริ่มต้นให้กับ process control block
 - กำหนดค่า linkaged (น่าจะเป็นพวก เอา process นี้ไปใส่คิวหรือตรงไหนก็ได้ที่ เกี่ยวข้องกับระบบ)
- Process switching
 - Process จะ switch(สลับ cpu กันใช้) เมื่อไหร่บ้าง

- Clock interrupt หมดเวลา(ใช้cpu)แล้ว เธอคงต้องไป
- I/O interrupt อยากใช้ I/O ก็ออกไปจาก cpu สิ
- Memory fault หาข้อมูลใน memory ไม่เจอต้องไปหา disk ปล่อย cpu สิ
- Fork child สร้าง process ลูกมา ก็เอา cpu ให้ลูกไป
- Trap เกิด error
- Context switch (p.15)
 - การ switch process ทำโดย os ซึ่งจะทำเร็วมากๆ
 - ขั้นตอนการ switching มีดังนี้ (สมมติ switch จาก P1 ไป P2)
 - Save register (PC, ..) ไปไว้ใน PCB1 (Process Control Block)
 - ย้าย PCB1 ไปใส่ไว้ใน queue (ready, blocked แล้วแต่สถานการณ์
 - เลือก process มา (แล้วแต่ schedule algorithm), สมมติเลือก P2
 - Update PCB2
 - Update memory-management
 - เอาค่าของ register ที่เก็บไว้ใน PCB2 ออกมาให้ register
- Interprocess Communication
 - การทำงานของ process ที่อยู่ในระบบ จะมีอยู่ 2 แบบ
 - Independent ไม่ยุ่งเกี่ยวกัน
 - Cooperation ทำงานด้วยกัน
 - Cooperation เพื่ออะไร
 - เพื่อแลกเปลี่ยนข้อมูล
 - เพื่อเพิ่มความเร็วในการประมวลผล
 - เพื่อความสะดวกและเป็นระบบ
 - การสื่อสารระหว่าง process
 - เรียกว่า interprocess communication (IPC)
 - IPC ຈະນີ 2 ແນນ
 - Shared memory
 - Message passing

Threads

- Process and Thread
 - Thread เป็นเหมือนส่วนการทำงานย่อยของ process
 - Process สามารถอยู่ได้โดยไม่มี thread (มองเสมือนว่ามีแค่ main thread)
 - แต่ thread ไม่สามารถอยู่ได้ หากไม่มี process
 - Process เก็บอะไรบ้าง
 - Virtual address ของ Process image
 - Global variable, file, child process
 - Thread เก็บอะไรบ้าง
 - Execution state (แต่ละ thread ก็จะมี state เป็นของตัวเอง)
 - ที่เก็บข้อมูลเมื่อไม่ได้ทำงาน
 - Execution stack
 - Local variable
 - การ suspend process ไปไว้ที่ disk ก็เท่ากับว่าเป็นการ suspend thread ทั้งหมดของ process ไปไว้ที่ disk ด้วย
 - การฆ่า process ก็เท่ากับว่าได้ฆ่า threads ทั้งหมดใน process ไปด้วย
- Multithreading
 - OS ต่างๆ สามารถรองรับระบบ multithread ได้ต่างกัน
 - 1 process 1 thread
 - MS-DOS
 - 1 process หลาย thread
 - หลาย processes 1 thread
 - unix
 - หลาย processes หลาย threads
 - Windows, solaris, linux, mach
- ประโยชน์ของ thread
 - ใช้เวลาในการสร้างและตายน้อยกว่า process
 - ใช้เวลาในการ switch ระหว่าง thread ใน process เดียวกันน้อย
 - เนื่องจาก thread ที่อยู่ใน process เดียวกัน ใช้ memory ร่วมกัน เลยสามารถติดต่อกัน ได้เองโดยที่ไม่ต้องพึ่ง kernel
 - สามารถทำให้ process ใช้งาน I/O และ processor พร้อมกันได้
 - สามารถทำให้ process ใช้งาน processor หลายอันพร้อมกันได้
 - สามารถทำงาน background พร้อมกับงาน foreground ได้
 - สามารถทำงานแบบ asynchronous ได้
 - เพิ่มความเร็วในการ execute
 - Modular program structure
- Thread state
 - Spawn (วางไช่)
 - Block
 - Unblock
 - Finish

- Thread Level
 - User-level threads (p.17)
 - การจัดการ thread
 - Process จัดการ thread เอง ว่าจะให้ cpu กับ thread ไหน
 - Kernel มองไม่เห็น threads
 - ใน kernel มีเพียง process table
 - ในแต่ละ process จะมี threads table เป็นของตัวเอง
 - Runtime system (thread library) จะมีหน้าที่รับผิดชอบดูแลจัดการ thread
 - สามารถปรับ thread scheduling algorithm ได้เอง
 - สามารถใช้งานบน os ไหนก็ได้
 - ถ้าเกิดมี thread หนึ่งเรียก system call แล้วถูก block ก็จะทำให้ process นั้น ถูก os block ไปด้วย thread อื่นก็ไม่สามารถทำงานต่อได้
 - Kernel-level threads (p.21)
 - การจัดการ threads
 - Kernel จะเป็นคนถือข้อมูลทั้งหมดของ process และ thread
 - Kernel จะมีทั้ง process table และ thread table
 - Kernel จะจัดการเองว่าจะให้ cpu กับ thread ไหน
 - แก้ข้อเสียเรื่อง block process ของ user-level threads
 - แต่มีข้อเสียในการที่ os ต้องจัดการ threads เองทั้งหมด ทั้งการ create และ terminate
 - Hybrid
 - รวมข้อดีของทั้ง 2 แบบ
 - การจัดการ threads
 - สร้าง thread ใน user space (user-level)
 - Schedule thread ด้วย application (user-level)
 - Kernel ยังมองเห็น thread ทำให้การ block เฉพาะ thread ยังสามารถทำได้ (kernel-level)

Uniprocessor Scheduling

- Level of scheduling (p.5)
 - Long-term scheduling
 - ใช้สำหรับตัดสินใจว่าจะให้ process ไหน admit เข้ามา
 - เป็นผู้ควบคุม degree of multiprogramming (น่าจะหมายถึงจำนวนของ process ที่ทำงานได้พร้อมกัน)
 - Medium-term scheduling
 - ใช้สำหรับตัดสินใจว่าจะให้ process ไหนออกจาก state new แล้วเข้าไปยัง state ไหนต่อ (ready, ready suspend)
 - ใช้ตัดสินใจว่าจะให้ใครออกจาก suspend
 - Short-term scheduling
 - เรียกอีกอย่างว่า dispatcher
 - ทำงานบ่อยมาก
 - จะถูกใช้งานเมื่อ
 - Clock interrupt
 - I/O interrupt
 - Os call
 - Signal
 - หลักการ, กฎเกณฑ์
 - User-oriented
 - Turnaround time
 - ผลรวมของเวลาที่ใช้ประมวลผลและเวลาที่รอคอยทั้งหมด
 - Response time
 - อะไรว่ะ
 - Deadline
 - อะไรเนี่ย
 - Predictability
 - อะไรไม่รู้
 - System-oriented
 - Throughput
 - ไม่อ่านแล้ววว
 - Processor utilization
 - เปอร์เซ็นที่ processor busy ในหนึ่งหน่วยเวลา
 - Fairness
 - ตกลงหัวข้อนี้มันคือไร
 - Enforcing priority
 - กูอ่านอะไรอยู่เนี่ย
 - Balancing resource
 - หิวข้าวแล้ว
 - Performance-related

- Process Scheduling Algorithm

AeAe CS30 KU75

- Decision mode
 - Nonpreemptive
 - ไม่มีการเรียก cpu คืนจาก process
 - เมื่อ process ต้องรอ I/O หรือใช้งานจนเสร็จ จะปล่อย cpu เอง
 - Preemptive
 - Os สามารถเรียกคืน cpu จาก process ได้
- Related value
 - Arrived time
 - เวลาที่ process มาถึง queue
 - Service time (cpu-burst time)
 - เวลาที่ process ต้องการใช้ cpu
 - การจะหาค่า service time นั้นต้องมีค่าใช้จ่ายด้วย
 - Waiting time
 - เวลาที่ process ต้องรออยู่ใน queue จนกว่าจะทำงานเสร็จ
 - Turnaround time
 - เวลารวมที่ process ใช้รอและใช้ cpu
- First-Come-First-Served (FCFS)
 - พิจารณาจาก arrived time
 - ใครมาก่อนก็ให้ไปเลย
 - Nonpreemptive
 - ถ้า cpu-bound process มาก่อน จะทำให้ io-bound process ต้องรอนานมาก
 - แต่ก็มีข้อดีตรงที่ context switch ไม่ต้องเกิดขึ้นบ่อย
- Round-Robin
 - พิจารณาจาก arrived time
 - กำหนดระยะเวลาที่แต่ละ process จะใช้ cpu ได้ เรียกว่า quantum
 - Preemptive
- Shortest Process Next
 - พิจารณา service time
 - Nonpreemptive
 - อาจเกิด starvation ได้กับ cpu-bound process
- Shortest Remaining Time
 - พิจารณา service time ที่เหลืออยู่
 - Preemptive
- Multilevel Feedback Queue

Concurrency: Mutual Exclusion and Synchronization

- Critical Region
 - คือส่วนของ code ที่ทำการเข้าถึง shared resource
- Mutual Exclusion
 - เป็นเหตุการณ์การ schedule แบบนึ่ง
 - เงื่อนไขที่จะทำให้เกิด mutual exclusion มีดังนี้
 - เมื่อมี process เข้าไปใน critical region บน resource ใดแล้ว ห้ามไม่ให้มี process อื่น เข้าไปใน critical region บน resource นั้นอีก
 - ถ้า resource นั้นไม่มี process ใช้อยู่, process ที่มาถึงแล้วขอใช้ ต้องได้ใช้
 - ถ้า process ตายใน critical region OS ต้องมีวิธีการจัดการ
- วิธีการที่จะช่วยให้เกิด Mutual Exclution แบ่งออกเป็น 3 แบบ
 - Hardware Support
 - Interrupt disabling
 - เมื่อจะเข้า critical region ให้ทำ disable interrupt และเมื่ออกจาก critical region ค่อยทำการ enable interrupt กลับมา
 - มีข้อเสียคือเชื่อใจ process มากเกินไป ถ้าเกิด process ไม่ยอมคืน cpu ทำไงล่ะ
 - จำกัด cpu ให้กับแค่ process เดียว
 - ไม่สามารถใช้วิธีนี้ได้กับ multiprocessor
 - Special Machine Instruction
 - เป็นคำสั่งพิเศษที่ machine มีให้ เพื่อช่วยให้ทำ ME ง่ายขึ้น
 - มีคุณสมบัติเป็น atomic คือจะไม่ถูก context switch จนกว่าคำสั่งนี้จะ ทำงานเสร็จ
 - ได้แก่
 - Test and Set
 - testset(resource)
 - Exchange
 - Software Support
 - Busy waiting
 - ถ้าเกิดว่าต้องการเข้า CR แต่ resource ไม่ว่าง ก็จะวนลูปรอเล่นๆ ให้เปลือง cpu ขำๆ
 - Strict Alternation
 - การกำหนดลำดับของ process ไว้เป๊ะๆ เช่นเขียนโค้ดในลักษณะที่ว่า p0 ต้องเริ่มก่อน p1 นะ
 - System Support