Laporan UTS Robotika

Nama: Naufal raihan raamdhan

NIM: 1103200157

Laporan: Panduan Penghapusan ROS 2

Pendahuluan

Robot Operating System 2 (ROS 2) adalah sebuah kerangka kerja yang kuat dan luas digunakan dalam pengembangan robotika. Namun, terkadang pengguna perlu menghapus ROS 2 dari sistem mereka karena berbagai alasan. Panduan ini akan memberikan langkahlangkah tentang cara melakukan penghapusan ROS 2 dari sistem.

Langkah-langkah Penghapusan ROS 2

Backup Data Penting: Sebelum menghapus ROS 2, pastikan untuk membuat salinan cadangan (backup) data penting yang terkait dengan proyek atau konfigurasi ROS 2. Ini dapat mencegah kehilangan data yang berharga.

Memastikan Penghapusan yang Tepat: ROS 2 biasanya di instal dalam beberapa paket yang saling terkait. Pastikan untuk menghapus semua komponen yang terkait dengan instalasi ROS 2 agar tidak ada sisa yang bisa mengganggu sistem.

Menghapus Paket ROS 2: Untuk melakukan penghapusan, gunakan perintah apt pada sistem Linux untuk menghapus paket ROS 2. Ini dapat dilakukan dengan menjalankan perintah berikut di terminal:

arduino

sudo apt-get purge ros-<distro>-desktop

Gantilah <distro> dengan distribusi ROS 2 yang terpasang di sistem, seperti "foxy" atau "galactic". Perintah purge akan menghapus paket ROS 2 beserta konfigurasi yang terkait.

Membersihkan Sisa-sisa: Setelah menghapus paket, gunakan perintah berikut untuk membersihkan sisa-sisa yang mungkin ada:

arduino

sudo apt-get autoremove

Perintah ini akan menghapus paket-paket yang sebelumnya diperlukan oleh ROS 2 namun tidak diperlukan lagi setelah penghapusan.

Hapus Konfigurasi dan File Sisa: Beberapa file konfigurasi atau file sisa mungkin tetap ada setelah menghapus paket. Hapus secara manual folder atau file konfigurasi ROS 2 yang mungkin tersisa di direktori sistem, seperti /opt/ros.

Pembersihan Lainnya: Ada kemungkinan ada sisa-sisa dari ROS 2 yang tidak terdeteksi. Gunakan utilitas pihak ketiga seperti "bleachbit" atau "Stacer" untuk membersihkan jejak ROS 2 yang tersisa.

Kesimpulan

Penghapusan ROS 2 memerlukan beberapa langkah untuk memastikan penghapusan yang bersih dari sistem. Dengan mengikuti langkah-langkah yang dijelaskan di atas, pengguna dapat menghapus ROS 2 dan sisa-sisa yang terkait dengan instalasi, memastikan bahwa sistem bersih dari komponen ROS 2 yang tidak diinginkan.

Catatan: Pastikan untuk merujuk ke dokumentasi ROS 2 atau komunitas pengguna ROS 2 untuk informasi terbaru dan tambahan tentang penghapusan yang mungkin lebih spesifik sesuai dengan distribusi atau versi ROS 2 yang digunakan.

Laporan di atas memberikan panduan umum untuk menghapus ROS 2 dari sistem. Pastikan untuk melakukan pengecekan tambahan terhadap dokumentasi resmi ROS 2 atau sumber daya lain yang terkait untuk detail-detail spesifik yang mungkin berubah seiring waktu.