INFORME PRÁCTICAS PDIH CURSO 2020-2021

Realizado por: Nora Itafti Rivas

SEMINARIO 1: INTRODUCCIÓN A DOSBOX

Configuración del inicio de DOSBOX:

```
DOSBox 0.74-3, Cpu speed: 3000 cycles, Frameskip 0, Program: DOSBOX
                                                                               Х
 To adjust the emulated CPU speed, use ctrl-F11 and ctrl-F12.
  To activate the keymapper ctrl-F1.
 For more information read the README file in the DOSBox directory.
 HAVE FUN!
 The DOSBox Team http://www.dosbox.com
Z:\>SET BLASTER=A220 I7 D1 H5 T6
Z:\>mount c c:\users\noraa\desktop\dosbox
Drive C is mounted as local directory c:\users\noraa\desktop\dosbox\
Z:\>c:
C:\>dir
Directory of C:\.
               <DIR>
                                 11-03-2021 11:46
               <DIR>
                                 12-03-2021 11:09
                                 11-03-2021 11:48
               <DIR>
BC
JUEGOS
                                 11-03-2021 11:42
               <DIR>
S1
               <DIR>
                                 12-03-2021 10:40
   0 File(s)
                               0 Bytes.
   5 Dir(s)
                    262,111,744 Bytes free.
C:\>
```

Ejecución de juegos:

```
C:\>cd_juegos
C:\JUEGOS>dir
Directory of C:\JUEGOS\.
               <DIR>
                                11-03-2021 11:42
               <DIR>
                                11-03-2021 11:46
VBALL
               <DIR>
                                11-03-2021 11:42
LIVING~1 COM
                         61,440 11-03-2021 11:42
   1 File(s)
                         61,440 Butes.
   3 Dir(s)
                    262,111,744 Bytes free.
C:\JUEGOS>vball
Illegal command: vball.
C:\JUEGOS>cd vball
C:\JUEGOS\UBALL>\ball
```



Código de ejemplo hola.asm

```
pila segment stack 'stack'
       dw 100h dup (?)
pila ends
datos segment 'data'
       msg db 'Hola mundo$'
datos ends
codigo segment 'code'
       assume cs:codigo, ds:datos, ss:pila
       main PROC
             mov ax,datos
             mov ds,ax
             mov dx,OFFSET msg
             mov ah,9
             int 21h
             mov ax,4C00h
             int 21h
       main ENDP
codigo ends
END main
```

Compilación y ejecución del ejemplo(Para la compilación se ha hecho uso del fichero c.bat):

DOSBox 0.74-3, Cpu speed: 3000 cycles, Frameskip 0, Program: DOSBOX C:\S1>c.bat hola Turbo Assembler Version 3.1 Copyright (c) 1988, 1992 Borland International Assembling file: hola.asm Error messages: None Warning messages: None Passes: Remaining memory: 472k Turbo Link Version 5.1 Copyright (c) 1992 Borland International C:\S1>hola Hola mundo C:\S1>c.bat hola2 Turbo Assembler Version 3.1 Copyright (c) 1988, 1992 Borland International Assembling file: hola2.asm Error messages: None Warning messages: None Passes: Remaining memory: 472k Turbo Link Version 5.1 Copyright (c) 1992 Borland International C:\S1>hola.exe Hola mundo ::\S1>

Código ASM de fichero del programa ejemplo de impresión del mensaje "Hola mundo" 7 veces con bucle:

```
pila segment stack 'stack'
      dw 100h dup (?)
pila ends
datos segment 'data'
       msg db 'Hola mundo$'
datos ends
codigo segment 'code'
       assume cs:codigo, ds:datos, ss:pila
       main PROC
              mov ax,datos
              mov ds.ax
  mov cx,0
  bucle:
    mov dx,OFFSET msg
    mov ah,9
    int 21h
    ;actualizar contador y comprobar condición
    inc cx
    cmp cx,7
    ine bucle
                     mov ax,4C00h
                     int 21h
       main ENDP
codigo ends
END main
```

Ejemplo de ejecución ejemplo 2 (con bucle):

```
C:\S1>c.bat hola2
Turbo Assembler Version 3.1 Copyright (c) 1988, 1992 Borland International
Assembling file: hola2.asm
Error messages: None
Warning messages: None
Passes: 1
Remaining memory: 472k

Turbo Link Version 5.1 Copyright (c) 1992 Borland International
C:\S1>hola2.exe
Hola mundo Hola mundo Hola mundo Hola mundo Hola mundo
C:\S1>_
```

PRÁCTICA 2: JUEGO PONG

Código C correspondiente:

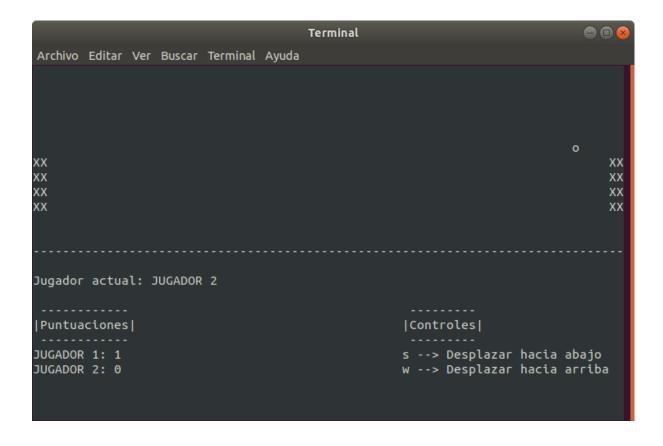
```
// Compilar con: gcc p2.c -o p2 -Incurses
#include <ncurses.h>
#include <unistd.h>
#define DELAY 900000
int main(int argc, char *argv[]) {
int x = 2, y = 9; //posicion pelota
int max y = 25, max x = 79;
int next x = 0;
int directionx = 2:
int next v = 0:
int directiony = 2;
int rows=50, cols=80;
bool sequir = true;
int p1=0, p2=0; //Puntuaciones de los jugadores, inicialmente valen 0
int jugador=1;
int xc1 = 0, yc1 = 6; //POSICION JUGADOR IZQUIERDA
int xc2 = 78, yc2 = 6; //POSICION JUGADOR DERECHA
int ch = 0:
initscr();
noecho();
cbreak();
nodelay(stdscr, TRUE);
start color();
init pair(1, COLOR YELLOW, COLOR GREEN);
init_pair(2, COLOR WHITE,COLOR BLACK);
init_pair(3,COLOR_WHITE,COLOR_BLUE);
 while(1){
  mvprintw(5, 31, " -----");
  mvprintw(6, 31, "|Juego Pong|");
  mvprintw(7, 31, " -----");
  mvprintw(8, 32, "Controles");
  mvprintw(10, 24, "s --> Desplazar hacia abajo");
  mvprintw(11, 24, "w --> Desplazar hacia arriba");
  mvprintw(12, 10, "En la parte inferior aparece el jugador que tiene el control");
  mvprintw(14, 24, "Pulsar Enter para comenzar...");
  refresh();
  ch = getch();
```

```
if ( ch == '\n'){
   seguir = false;
   while(seguir==false){
     usleep(DELAY);
     curs set(FALSE);
     WINDOW *window = newwin(rows,cols,0,0);
     wbkgd(window, COLOR_PAIR(2));
     mvwprintw(window,y, x, "o");
     mvwprintw(window, yc1, xc1, "XX");
     mvwprintw(window, yc1+1, xc1, "XX");
     mvwprintw(window, yc1+2, xc1, "XX");
     mvwprintw(window, yc1+3, xc1, "XX");
     mvwprintw(window, yc2, xc2, "XX");
     mvwprintw(window, yc2+1, xc2, "XX");
     mvwprintw(window, yc2+2, xc2, "XX");
     mvwprintw(window, yc2+3, xc2, "XX");
    mvwprintw(window, 12, 0,
     if(jugador==1){
      mvwprintw(window, 14, 0, "Jugador actual: JUGADOR 1");
    if(jugador==2){
      mvwprintw(window, 14, 0, "Jugador actual: JUGADOR 2");
     mvwprintw(window, 16, 0, " ----- ");
     mvwprintw(window, 17, 0, "|Puntuaciones|");
     mvwprintw(window, 18, 0, " ----- ");
     mvwprintw(window, 19, 0, "JUGADOR 1: %i", p1);
     mvwprintw(window, 20, 0, "JUGADOR 2: %i", p2);
     mvwprintw(window, 16, 50, " ------ ");
     mvwprintw(window, 17, 50, "|Controles|");
     mvwprintw(window, 18, 50, " ------");
     mvwprintw(window, 19, 50, "s --> Desplazar hacia abajo");
     mvwprintw(window, 20, 50, "w --> Desplazar hacia arriba");
     wrefresh(window);
    //Comprobamos en qué lado del campo está la pelota, para poder asignar un
jugador
    if(x > 38){
      jugador = 2;
     else{
      jugador = 1;
    next x = x + directionx;
      next y = y + directiony;
      if (next_x >= max_x || next_x < 0) {
```

```
directionx*= -1;
     } else {
            x+= directionx;
     if (next_y >= 12 || next_y < 0) {
            directiony*= -1;
     }else {
            y+= directiony;
      }
    //Realizamos los movimientos pertinentes
    ch = getch();
    if(jugador == 1){
     if (ch == 'w'){
      yc1 -= 2;
     else if (ch == 's'){}
      yc1 += 2;
   if(jugador == 2){
     if (ch == 'w'){
      yc2 = 2;
     else if (ch == 's'){}
      yc2 += 2;
     }
   //Puntuaciones
   if (next_x > xc2){
   next_x = xc2 - 1; //volvemos a la posición una unidad menor del máximo
   x = xc2 - 1; // del valor d x para el jugador 2
   p1++;
   else if (next_x < xc1){
      next x = xc1 + 1; //volvemos a la posición una unidad mayor del mínimo
      x = xc1 + 1; // del valor d x para el jugador 1
      p2++;
endwin();
```

Resultado de la compilación:

Resultado de la ejecución

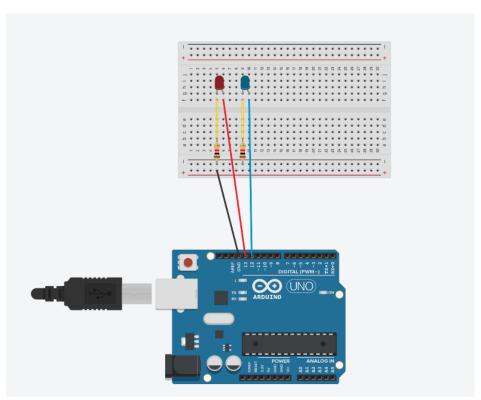


						Terminal		
Archivo	Editar	Ver	Buscar	Terminal	Ayuda			
0								
xx xx xx xx								XX XX XX XX
Jugador	actua	l: J	UGADOR	1				
Puntua	ciones	1					Controles	
JUGADOR JUGADOR							s> Desplazar hacia ab w> Desplazar hacia ar	

SEMINARIO 3: ARDUINO

Ejercicio 1

El diseño del circuito lo podemos ver representado en la siguiente imagen. Para realizar dicho diseño he hecho uso de la herramienta Tinkercad: https://www.tinkercad.com/



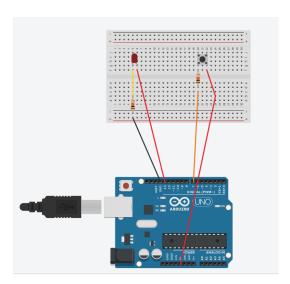
Código de ejercicio 1: código Arduino para configurar el encendido de leds asociados a 3 pines(12 y 13)

```
void setup()
{
  pinMode(13, OUTPUT);
  pinMode(12, OUTPUT);
}
void loop()
{
  digitalWrite(13, HIGH);
  delay(1500);
  digitalWrite(13, LOW);

  digitalWrite(12,HIGH);
  delay(1500);
  digitalWrite(12, LOW);
}
```

Ejercicio 2:

El diseño del circuito lo podemos ver representado en la siguiente imagen.



Código de ejercicio 2: código Arduino para configurar a través de un interruptor el encendido del led asociado al pin número 13

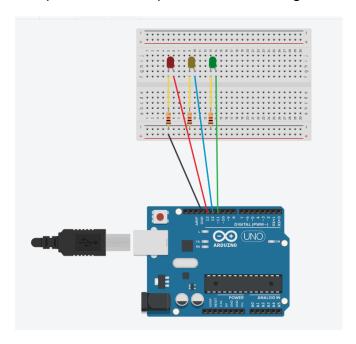
```
void setup()
{
  pinMode(7, INPUT);
  pinMode(13, OUTPUT);
}

void loop()
{
  int val = digitalRead(7); //leer si el interruptor está pulsado o no
  digitalWrite(13,!val); // Apagar el LED si el interruptor está pulsado
}
```

PRÁCTICA 3: ARDUINO

Ejercicio 1

El diseño del circuito lo podemos ver representado en la siguiente imagen.



Código ejercicio 1: código Arduino para configurar el encendido de leds asociados a 3 pines(11,12 y 13)

```
void setup()
{
  pinMode(13, OUTPUT);
  pinMode(12, OUTPUT);
  pinMode(11, OUTPUT);
}

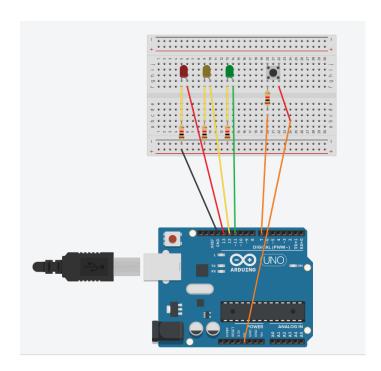
void loop()
{
  digitalWrite(13, HIGH);
  delay(1500);
  digitalWrite(13, LOW);

  digitalWrite(12,HIGH);
  delay(1500);
  digitalWrite(12, LOW);

  digitalWrite(11, HIGH);
  delay(1500);
  digitalWrite(11, LOW);
}
```

Ejercicio 2:

El diseño del circuito lo podemos ver representado en la siguiente imagen:



Código ejercicio 2: código Arduino para configurar el encendido de leds asociados a 3 pines(11,12 y 13) añadiendo el control del encendido de los mismo con un interruptor, en caso de estar pulsado el interruptor, los leds correspondientes a los pines 11 y 12 quedarán apagados, cuando el interruptor deje de estar pulsado los 3 leds continuarán encendidos

```
void setup()
{
   pinMode(7, INPUT);
   pinMode(13, OUTPUT);
   pinMode(12, OUTPUT);
   pinMode(11, OUTPUT);
}

void loop()
{
   int val = digitalRead(7);
   digitalWrite(13, val);
   digitalWrite(12, !val);
   digitalWrite(11, !val);
}
```

SEMINARIO 4: LKM

Código de ejemplo (hello.c):

```
* @file hello.c
* @author Derek Molloy
* @date 4 April 2015
* @version 0.1
* @brief An introductory "Hello World!" loadable kernel module (LKM) that can
display a message
* in the /var/log/kern.log file when the module is loaded and removed. The module
can accept an
* argument when it is loaded -- the name, which appears in the kernel log files.
* @see http://www.derekmolloy.ie/ for a full description and follow-up descriptions.
#include linux/init.h>
                            // Macros used to mark up functions e.g., init
  exit
#include linux/module.h>
                               // Core header for loading LKMs into the kernel
#include linux/kernel.h>
                              // Contains types, macros, functions for the kernel
MODULE LICENSE("GPL");
                                    ///< The license type -- this affects runtime
behavior
MODULE_AUTHOR("Nora");
                               ///< The author -- visible when you use modinfo
MODULE DESCRIPTION("A simple Linux driver for the BBB."); ///< The
description -- see modinfo
MODULE VERSION("0.1");
                                   ///< The version of the module
static char *name = "world"; ///< An example LKM argument -- default value is
"world"
module param(name, charp, S IRUGO); ///< Param desc. charp = char ptr,
S IRUGO can be read/not changed
MODULE PARM DESC(name, "The name to display in /var/log/kern.log"); ///<
parameter description
/** @brief The LKM initialization function
* The static keyword restricts the visibility of the function to within this C file. The
* macro means that for a built-in driver (not a LKM) the function is only used at
initialization
* time and that it can be discarded and its memory freed up after that point.
* @return returns 0 if successful
*/
static int init helloBBB init(void){
 printk(KERN INFO "EBB: Hello %s from the BBB LKM!\n", name);
 return 0:
/** @brief The LKM cleanup function
```

```
* Similar to the initialization function, it is static. The __exit macro notifies that if this

* code is used for a built-in driver (not a LKM) that this function is not required.

*/
static void __exit helloBBB_exit(void){
    printk(KERN_INFO "EBB: Goodbye %s from the BBB LKM!\n", name);
}

/** @brief A module must use the module_init() module_exit() macros from linux/init.h, which

* identify the initialization function at insertion time and the cleanup function (as

* listed above)

*/
module_init(helloBBB_init);
module_exit(helloBBB_exit);
```

Listado de lo que tenemos en la carpeta del seminario y compilación:

```
nora@nora-VirtualBox: ~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4 Q = - □ 
nora@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4$ ls
hello.c Makefile
nora@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4$ make
make -C /lib/modules/5.4.0-52-generic/build/ M=/home/nora/Escritorio/PDIH/Semina
rios/S4 modules
make[1]: se entra en el directorio '/usr/src/linux-headers-5.4.0-52-generic'
CC [M] /home/nora/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4/hello.o
Building modules, stage 2.
MODPOST 1 modules
CC [M] /home/nora/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4/hello.mod.o
LD [M] /home/nora/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4/hello.ko
make[1]: se sale del directorio '/usr/src/linux-headers-5.4.0-52-generic'
nora@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4$
```

Ahora realizamos un listado de lo que contiene el directorio tras la compilación:

```
nora@nora-VirtualBox: ~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4
                                                            Q =
nora@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4$ ls -l
rwxrwx--- 1 nora nora 2465 jul 13 12:48 hello.c
rw-rw-r-- 1 nora nora 5304 jul 13 12:55 hello.ko
                        50 jul 13 12:55 hello.mod
----W-L
          1 nora nora
rw-rw-r-- 1 nora nora
                       560
                            jul 13 12:55 hello.mod.c
rw-rw-r-- 1 nora nora 2800 jul 13 12:55 hello.mod.o
rw-rw-r-- 1 nora nora 3416 jul 13 12:55 hello.o
rwxrwx--- 1 nora nora 160 jul 13 12:26 Makefile
                        50 jul 13 12:55 modules.order
rw-rw-r-- 1 nora nora
                         0 jul 13 12:55 Module.symver<u>s</u>
rw-rw-r-- 1 nora nora
nora@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4$
```

Insertamos el nuevo módulo en el kernel (insmod) y comprobamos el correcto funcionamiento (lsmod):

```
nora@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4$ sudo insmod hello.ko
nora@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4$ lsmod
                         Size Used by
Module
hello
                         16384 0
vboxsf
                         81920
vboxvideo
                         36864 0
nls iso8859 1
                         16384
intel_rapl_msr
                         20480 0
                        24576 1 intel_rapl_msr
20480 0
intel_rapl_common
intel_powerclamp
                         16384 1
16384 0
crct10dif_pclmul
ghash_clmulni_intel
aesni_intel
                        372736 0
                        16384 1 aesni_intel
45056 4
crypto simd
snd_intel8x0
                        24576 2 crypto_simd,ghash_clmulni_intel
131072 1 snd_intel8x0
16384 1 aesni_intel
cryptd
snd_ac97_codec
glue helper
```

Ahora, hacemos una petición de información sobre el módulo hello.ko (modinfo):

```
nora@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4$ modinfo hello.ko
filename:
                /home/nora/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4/hello.ko
version:
                0.1
description:
                A simple Linux driver for the BBB.
                Nora
author:
license:
                GPL
srcversion:
                5487CF5FB142463335FA790
depends:
retpoline:
                hello
name:
vermagic:
                5.4.0-52-generic SMP mod_unload
                name: The name to display in /var/log/kern.log (charp)
parm:
nora@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4$
```

A continuación, lo eliminamos del kernel:

```
nora@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/54$ sudo rmmod hello.ko
nora@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/54$
```

Por último, revisaremos la salida de la función printk() en el registro de log del kernel:

```
root@nora-VirtualBox:~/Escritorio/PDIH/Seminarios/S4$ sudo su -
root@nora-VirtualBox:/war/log
root@nora-VirtualBox:/war/log tail -f kern.log
Jul 13 11:37:10 nora-VirtualBox kernel: [ 94.773454] 09:37:10.324369 automount vbsvcAutomounterMountII: Successfully mounter
Jul 13 11:38:20 nora-VirtualBox kernel: [ 104.990458] rfkill: input handler disabled
Jul 13 11:38:28 nora-VirtualBox kernel: [ 172.494531] rfkill: input handler enabled
Jul 13 11:38:51 nora-VirtualBox kernel: [ 196.389459] rfkill: input handler disabled
Jul 13 12:43:07 nora-VirtualBox kernel: [ 4052.420555] kauditd_printk_skb: 26 callbacks suppressed
Jul 13 12:43:07 nora-VirtualBox kernel: [ 4052.420556] audit: type=1400 audit(1626172987.956:38): apparmor="STATUS" operation
="apparmor_parser"
Jul 13 12:43:07 nora-VirtualBox kernel: [ 4052.424394] audit: type=1400 audit(1626172987.960:39): apparmor="STATUS" operation
rmor_parser"
Jul 13 12:43:07 nora-VirtualBox kernel: [ 4052.438168] audit: type=1400 audit(1626172987.972:40): apparmor="STATUS" operation
armor_parser"
Jul 13 12:56:17 nora-VirtualBox kernel: [ 4841.586429] EBB: Hello world from the BBB LKM!

Lul 13 12:57:30 nora-VirtualBox kernel: [ 4814.973698] EBB: Goodbye world from the BBB LKM!
```

PRÁCTICA 4: POSTCRIPT

Ejercicio 1

Código ejercicio 1:Código Postcript que imprime como resultado de su interpretación la imagen de una casa representada mediante figuras geométricas.

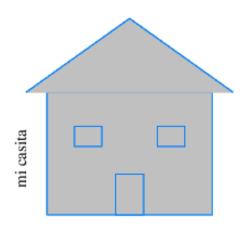
```
%!
/outputtext {
 /data exch def
 /rot exch def
 /xfont exch def
 /Times-Roman findfont
 xfont scalefont
 setfont
 /y1 exch def
 /x1 exch def
 x1 y1 moveto
 rot rotate
 data show
 rot neg rotate %sirve para ángulos negativos
} def %definición de una función para rotar texto
% x y fontsize rotation (text) outputtext
20 420 12 90 (mi casita) outputtext
% Rectángulo del fondo de la casa
newpath
% Start a new path
35 400 moveto
120
0 rlineto
90 rlineto
-120 0 rlineto
closepath
0.7 setgray
fill
35 400 moveto
120
0 rlineto
0
90 rlineto
-120 0 rlineto
closepath
0 0.5 1 setrgbcolor
0.5 setlinewidth
```

```
stroke
% finish the path (paint the lines)
%Fin rectángulo del fondo de la casa
% Ventana izquierda
newpath
% Start a new path
55 450 moveto
20
0 rlineto
15 rlineto
-20 0 rlineto
closepath
0.7 setgray
fill
55 450 moveto
20
0 rlineto
0
15 rlineto
-20 0 rlineto
closepath
0 0.5 1 setrgbcolor
0.5 setlinewidth
stroke
% finish the path (paint the lines)
% Ventana derecha
newpath
% Start a new path
115 450 moveto
20
0 rlineto
15 rlineto
-20 0 rlineto
closepath
0.7 setgray
fill
115 450 moveto
20
0 rlineto
15 rlineto
-20 0 rlineto
closepath
```

```
0 0.5 1 setrgbcolor
0.5 setlinewidth
stroke
% finish the path (paint the lines)
% Puerta
newpath
% Start a new path
85 400 moveto
20
0 rlineto
30 rlineto
-20 0 rlineto
closepath
0.7 setgray
fill
85 400 moveto
20
0 rlineto
0
30 rlineto
-20 0 rlineto
closepath
0 0.5 1 setrgbcolor
0.5 setlinewidth
stroke
% finish the path (paint the lines)
% Tejado
newpath
% Start a new path
%relleno
20 490 moveto
75 54 rlineto
75 -54 rlineto
0.7 setgray
fill
%marco
20 490 moveto
75 54 rlineto
75 -54 rlineto
0 0.5 1 setrgbcolor
0.5 setlinewidth
stroke
% finish the path (paint the lines)
```

showpage % We're done		
70 11010 40110		

Resultado del código Postcript implementado:



Ejercicio 2

Código ejercicio 1: Código Postcript que imprime como resultado de su interpretación una tarjeta de visita

```
%!PS
newpath
% Start a new path
100 400 moveto
400
0 rlineto
0
250 rlineto
-400 0 rlineto
closepath
0.9 setgray
fill
stroke
% finish the path (paint the lines)
newpath
% x y R angl angF
200 530 45 0 360 arc % dibujar un círculo gris
                  % poner el color a gris claro
0.7 setgray
             % rellenamos la figura recién terminada
fill
```

0 setgray

1 setlinewidth

200 530 45 0 360 arc % dibujar una circunferencia negra stroke % no se pinta nada hasta esta instrucción

/Times-Roman findfont

15 scalefont

setfont

newpath

370 530 moveto

(Drago Kovacevic) show

stroke

0.6 setgray %cambiar a color gris claro menos acentuado, es decir, más oscuro

newpath

350 510 moveto

(Ejecutivo de Cuentas) show

stroke

newpath

330 480 moveto

(Po de la Castellana, 141) show

stroke

newpath

310 465 moveto

(Local 2 - Edificio Cuzco IV) show

stroke

newpath

390 450 moveto

(28046 Madrid) show

stroke

newpath

290 435 moveto

(Tels. 914 174 550/669 896 224) show

stroke

newpath

370 420 moveto

(drago@serotel.es) show

stroke

showpage % mostrar la página

Resultado de la implementación de código PostScript mostrado anteriormente:

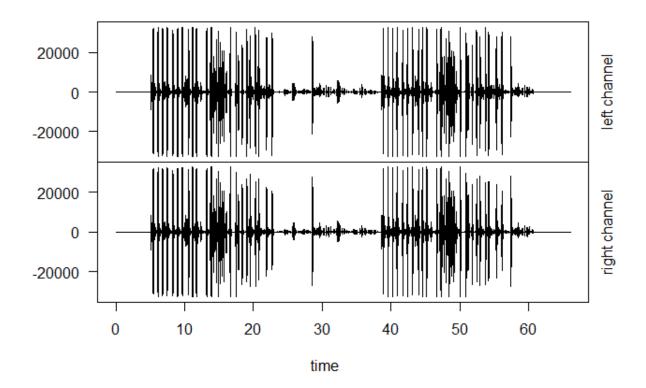


PRÁCTICA 5: SONIDO

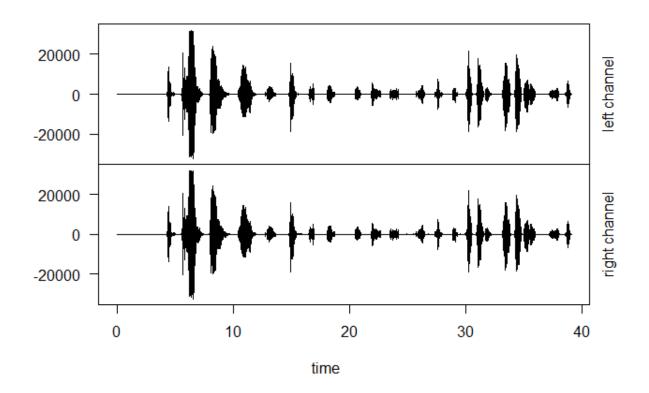
Código implementado para alcanzar los requisitos de la práctica:

```
library(tuneR)
library(seewave)
#Cargamos los archivos
perro <- readWave('C:/Users/noraa/Desktop/P5/perro.wav')
gato <- readMP3('C:/Users/noraa/Desktop/P5/gato.mp3')
gato
#Representamos gráficamente las frecuencias de las señales de los archivos
recién extraídos
plot( extractWave(perro, from = 1, to = 2914304) )
plot( extractWave(gato, from = 1, to = 1724544))
#Obtenemos los valores de las variables
str(gato)
str(perro)
#Sumamos las freecuencias de los archivos leídos anteriormente y representamos
el resultado de dicha suma
s <- pastew(perro, gato, output="Wave")
plot( extractWave(s, from = 1, to=4638848))
#Asignamos el valor de la frecuencia a 44100Hz
f <- 44100
#Filtramos
sndF <- bwfilter(s, f=f, channel=1, n=1, from=10000, to=20000, bandpass=TRUE,
listen = FALSE, output = "Wave")
#Guardamos en el fichero mezcla.wav
writeWave(sndF, file.path('C:/Users/noraa/Desktop/P5/mezcla.wav'))
#Cargamos el archivo recién creado
mezcla <- readWave('C:/Users/noraa/Desktop/P5/mezcla.wav')
#Obtenemos los valores de la variable mezcla
str(mezcla)
#Aplicamos eco al archivo
mezclaECO <-
echo(mezcla,f=22050,amp=c(0.8,0.4,0.2),delay=c(1,2,3),output="Wave")
#Damos la vuelta al sonido
reverse <- revw(mezcla, output="Wave")
#Guardamos en el fichero reverse.wav
writeWave(reverse, file.path("C:/Users/noraa/Desktop/P5/reverse.wav"))
```

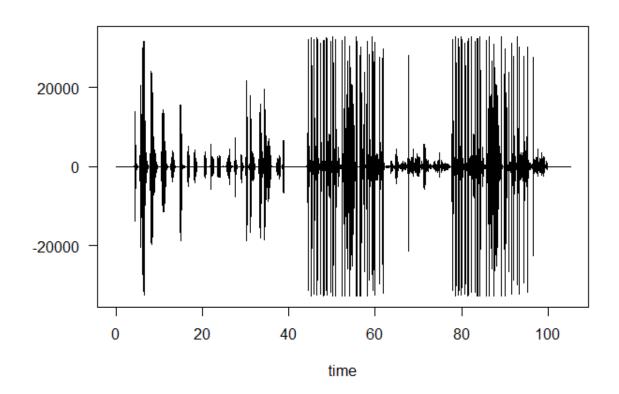
Representación gráfica de las frecuencias de las señales del archivo perro.wav:



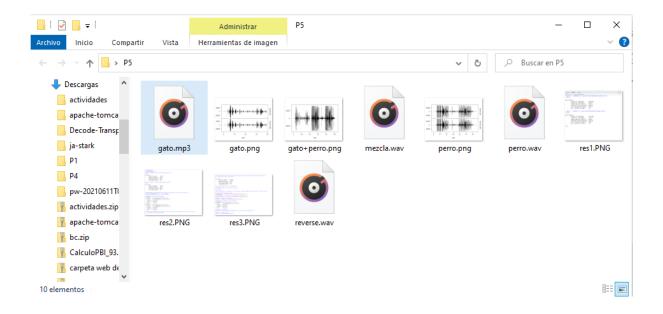
Representación gráfica de las frecuencias de las señales del archivo gato.mp3:



Representación gráfica de las frecuencias de las señales de la suma de los archivos gato.mp3 y perro.wav:



Comprobamos la correcta ejecución de la creación del fichero de mezcla:



Resultado de la ejecución del Script mostrado anteriormente(consola):

```
> library(tuneR)
> library(seewave)
> #cargamos los archivos
 > perro <- readWave('C:/Users/noraa/Desktop/P5/perro.wav')
 > perro
 wave Object
            Number of Samples:
Duration (seconds):
                                              2914304
            Samplingrate (Hertz): 44100
Channels (Mono/Stereo): Stereo
            PCM (integer format):
                                              TRUE
             Bit (8/16/24/32/64):
 > gato <- readMP3('C:/Users/noraa/Desktop/P5/gato.mp3')
> gato
 wave Object
             Number of Samples:
                                             1724544
             Duration (seconds):
             Samplingrate (Hertz):
                                             44100
            Channels (Mono/Stereo): Stereo
PCM (integer format): TRUE
Bit (8/16/24/32/64): 16
 //
#Representamos gráficamente las frecuencias de las señales de los archivos recién extraídos
> plot( extractWave(perro, from = 1, to = 2914304) )
> plot( extractWave(gato, from = 1, to = 1724544) )
  > #Obtenemos los valores de las variables
> str(gato)
Formal class 'wave' [package "tuneR"] with 6 slots
...@ left : int [1:1724544] 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 ...
...@ right : int [1:1724544] 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 ...
...@ stereo : logi TRUE
...@ samp.rate: num 4100
...@ bit : num 16
...@ pcm : logi TRUE
..@ stereo : logi TRUE
..@ samp.rate: int 44100
..@ bit : int 16
..@ pcm : logi TRUE
/ > #Sumamos las freecuencias de los archivos leídos anteriormente y representamos el resultado de dicha suma
> s <- pastew(perro, gato, output="wave")
> s
wave Object
            Number of Samples:
                                             4638848
           Duration (seconds):
           Samplingrate (Hertz): 4410
Channels (Mono/Stereo): Mono
                                             44100
           PCM (integer format):
Bit (8/16/24/32/64):
                                             TRUE
> plot( extractWave(s, from = 1, to=4638848) )
> #Asignamos el valor de la frecuencia a 44100Hz
> f <- 44100
> sndF <- bwfilter(s, f=f, channel=1, n=1, from=10000, to=20000, bandpass=TRUE, listen = FALSE, output = "wave")
> #Guardamos en el fichero mezcla.wav
  writeWave(sndF, file.path('C:/Users/noraa/Desktop/P5/mezcla.wav') )
Warning message:
warning message:
In writewave(sndF, file.path("C:/Users/noraa/Desktop/P5/mezcla.wav"))
    channels' data will be rounded to integers for writing the wave file
/

- #Cargamos el archivo recién creado

-> mezcla <- readwave('C:/Users/noraa/Desktop/P5/mezcla.wav')
> #Obtenemos los valores de la variable mezcla
..@ stereo : logi FALSE
..@ samp.rate: int 44100
..@ bit : int 16
..@ pcm : logi TRUE
> #Aplicamos eco al archivo
> mezclaECO <- echo(mezcla,f=22050,amp=c(0.8,0.4,0.2),delay=c(1,2,3),output="Wave")</pre>
> #Damos la vuelta al sonido
> reverse <- revw(mezcla, output="Wave")
> #Guardamos en el fichero reverse.wav
 > writeWave(reverse, file.path("C:/Users/noraa/Desktop/P5/reverse.wav") )
```