

Véletlenszám-generátorok

6. rész

– egy MATLAB[®] alapú megközelítés –

Baja Zsolt, Vas Orsolya

Matematika és Informatika Intézet, Babeş–Bolyai Tudományegyetem, Kolozsvár, Románia

(bajazsolt98@gmail.com, vas.orsolya@yahoo.com)

6. labor / 2023. november 6–10.



1. Értelmezés (Többváltozós normális eloszlású valószínűségi vektor)

Az általános d -dimenziós ($d \geq 2$) normális eloszlású $X = {}^t[X_i]_{i=1}^d$ valószínűségi vektort az

$$f_{\mathcal{N}_d(\mu, \Sigma)}(\mathbf{x}) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{d}{2}} \sqrt{\det \Sigma}} e^{-\frac{1}{2}(\mathbf{x}-\mu)^t \Sigma^{-1}(\mathbf{x}-\mu)}, \quad \mathbf{x} = {}^t[x_i] \in \mathbb{R}^d \quad (1)$$

sűrűségfüggvénnyel jellemezzük és az $\mathcal{N}_d(\mu, \Sigma)$ szimbólummal jelöljük, ahol a nem feltétlenül független X_i komponensek $\mathcal{N}(\mu_i, \sigma_i)$ paraméterű ($\mu_i \in \mathbb{R}, \sigma_i > 0$) normális eloszlású valószínűségi változók,

$$\mu = {}^t[E(X_i)]_{i=1}^d = {}^t[\mu_i]_{i=1}^d \in \mathbb{R}^d$$

az egyes komponensek várható értékeit tartalmazó vektor,

$$\begin{aligned} \Sigma &= [\text{cov}(X_i, X_j)]_{i=1, j=1}^{d, d} = [E((X_i - \mu_i)(X_j - \mu_j))]_{i=1, j=1}^{d, d} \\ &= [\rho_{ij} \sigma_i \sigma_j]_{i=1, j=1}^{d, d} \in \mathcal{M}_{d, d}(\mathbb{R}) \end{aligned}$$

a komponensek közti kovariancia együtthatókból képezett pozitív definit szimmetrikus mátrix, és

$$[\rho_{ij}]_{i=1, j=1}^{d, d} \in \mathcal{M}_{d, d}([-1, 1])$$

a komponensek közti korrelációs együtthatók szimmetrikus mátrixa.

- Kétdimenziós esetben, a $\mu = {}^t[\mu_1, \mu_2]$ és a

$$\Sigma = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & \rho\sigma_1\sigma_2 \\ \rho\sigma_1\sigma_2 & \sigma_2^2 \end{bmatrix}$$

megválasztással, a $\rho \in [-1, +1]$ korrelációs együtthatójú

$${}^t[X_1 \sim \mathcal{N}(\mu_1, \sigma_1), X_2 \sim \mathcal{N}(\mu_2, \sigma_2)]$$

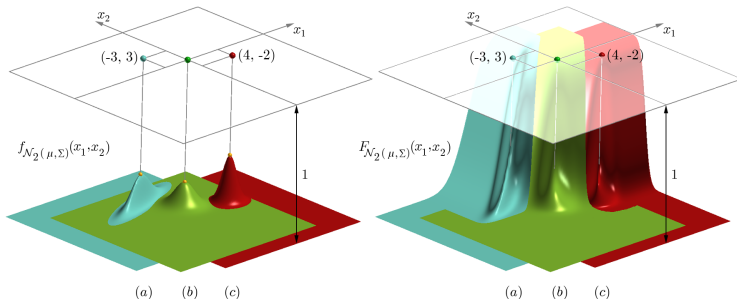
binormális eloszlású valószínűségi vektor sűrűségfüggvénye az

$$f_{\mathcal{N}_2(\mu, \Sigma)}(x_1, x_2) = \frac{1}{2\pi\sigma_1\sigma_2\sqrt{1-\rho^2}} e^{-\frac{1}{2(1-\rho^2)} \left[\left(\frac{x_1-\mu_1}{\sigma_1} \right)^2 - 2\rho \cdot \frac{x_1-\mu_1}{\sigma_1} \cdot \frac{x_2-\mu_2}{\sigma_2} + \left(\frac{x_2-\mu_2}{\sigma_2} \right)^2 \right]},$$

$$(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$$

alakot ölti, amely valójában egy kétváltozós valós értékű függvény, azaz egy domborzatjellegű felület.





1. ábra. Különböző paraméterezésű kétdimenziós normális eloszlások sűrűség- és eloszlásfüggvényeit láthatjuk: (a) $\mu = [\mu_1, \mu_2] = [-3, 3]$, $\sigma_1 = \frac{7}{4}$, $\sigma_2 = \frac{3}{4}$, $\rho = 0,8$ (a komponensek különböző szórásúak és korelláltak); (b) $\mu = [\mu_1, \mu_2] = [0, 0]$, $\sigma_1 = \sigma_2 = 1$, $\rho = 0$ (standard normális eloszlás); (c) $\mu = [\mu_1, \mu_2] = [4, -2]$, $\sigma_1 = \frac{3}{4}$, $\sigma_2 = \frac{2}{3}$, $\rho = 0$ (a komponensek függetlenek, de különböző szórásúak).



- A Box–Muller-algoritmus két független $[0, 1]$ intervallumon egyenletes eloszlású valószínűségi változót használ fel két független standard normális eloszlású valószínűségi változó generálására [Box, Muller, 1958].

1. Tétel (Box–Muller-transzformáció)

Legyen U_1 és U_2 két független, $(0, 1)$ intervallumon értelmezett egyenletes eloszlású valószínűségi változó, valamint tekintsük az ezekből képzett

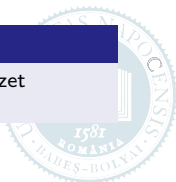
$$X_1(U_1, U_2) = \sqrt{-2 \ln(U_1)} \cos(2\pi U_2)$$

$$X_2(U_1, U_2) = \sqrt{-2 \ln(U_1)} \sin(2\pi U_2)$$

valószínűségi változókat! Ekkor az (X_1, X_2) valószínűségi vektor komponensei függetlenek és standard normális eloszlásúak.

Bizonyítás

A bizonyítás tanulmányozása kötelező házi feladat: lásd a nyomtatott jegyzet 128–130. oldalait, vagy a **digitális jegyzet** 135–137. oldalait.



- Az 1. tétel értelmében a következő algoritmust fogalmazhatjuk meg független standard normális eloszlású valószínűségi változók generálására.

1. Algoritmus (Box–Muller-transzformáció: független komponensű kétdimenziós standard normál eloszlású vektor generálása)

- Bemenet:** az $n \geq 1$ természetes szám, amely a kimeneti mintavételek méretét határozza meg.
- Kimenet:** az X_1 és X_2 független standard normális eloszlású valószínűségi változóknak egy-egy n -elemű független $\{X_{1,i}\}_{i=1}^n$ és $\{X_{2,i}\}_{i=1}^n$ mintavétele.

1 $T \leftarrow 2\pi$

2 Minden $i = 1, 2, \dots, n$ esetén végezd el:

3 generáld a független $U_1 \sim \mathcal{U}((0, 1])$ és $U_2 \sim \mathcal{U}([0, 1])$ valószínűségi változókat

4 $R \leftarrow \sqrt{-2 \ln(U_1)}$

5 $\Theta \leftarrow T \cdot U_2$

6 $X_{1,i} \leftarrow R \cos(\Theta)$

7 $X_{2,i} \leftarrow R \sin(\Theta).$

- Az 1. algoritmusbeli \ln , \sin és \cos függvények kiértékelése költséges műveleteknek számítanak. Az alábbi tulajdonsággal a Box–Muller-transzformációból származó algoritmust hatékonyabbá tehetjük.

2. Tétel (Marsaglia polárkoordinátás módszere)

Ha a (Z_1, Z_2) valószínűségi vektorral leírt pont egyenletes eloszlású a

$$Z_1^2 + Z_2^2 \leq 1$$

egységnyi körlemezben, akkor az

$$\begin{cases} X_1(Z_1, Z_2) = \sqrt{-2 \ln(Z_1^2 + Z_2^2)} \frac{Z_1}{\sqrt{Z_1^2 + Z_2^2}} \\ X_2(Z_1, Z_2) = \sqrt{-2 \ln(Z_1^2 + Z_2^2)} \frac{Z_2}{\sqrt{Z_1^2 + Z_2^2}} \end{cases}$$

transzformációval leírt (X_1, X_2) valószínűségi vektor komponensei függetlenek és standard normális eloszlásúak.

Bizonyítás

A bizonyítás tanulmányozása kötelező házi feladat: lásd a nyomtatott jegyzet 130–131. oldalait, vagy az **elektronikus jegyzet** 137–138. oldalait.

- A 2. tétel értelmében a Marsaglia-féle polárkoordinátás módszerrel az 1. Box–Muller-algoritmusnak egy hatékonyabb változatát kapjuk.

2. Algoritmus (Marsaglia polárkoordinátás módszere)

- **Bemenet:** az $n \geq 1$ természetes szám, amely a kimeneti mintavételek azonos méretét rögzíti.
- **Kimenet:** az $X_1 \sim \mathcal{N}(0, 1)$ és $X_2 \sim \mathcal{N}(0, 1)$ független valószínűségi változóknak egy-egy n -elemű független $\{X_{1,i}\}_{i=1}^n$ és $\{X_{2,i}\}_{i=1}^n$ mintavétele.

1 Minden $i = 1, 2, \dots, n$ esetén végezd el:

2 ismételd:

3 generáld a független $U_1 \sim \mathcal{U}([0, 1])$ és $U_2 \sim \mathcal{U}([0, 1])$ valószínűségi változókat

4 $Z_1 \leftarrow 2U_1 - 1$, $Z_2 \leftarrow 2U_2 - 1$, $S \leftarrow Z_1^2 + Z_2^2$

5 ameddig $0 < S \leq 1$

6 $T \leftarrow \sqrt{-\frac{2 \ln(S)}{S}}$

7 $X_{1,i} \leftarrow T \cdot Z_1$

8 $X_{2,i} \leftarrow T \cdot Z_2$.



- Annak valószínűségét, hogy a $[-1, 1] \times [-1, 1]$ négyzetből olyan egyenletes eloszlású és független koordinátájú (Z_1, Z_2) pontokat választunk ki, amelyek a $Z_1^2 + Z_2^2 \leq 1$ egységnyi körlemez területére esnek, az egységnyi kör és a szóban forgó négyzet területének $p = \frac{\pi}{4}$ értékű arányaként fejezhetjük ki.
- Ezért **2.** algoritmus **ismételd–ameddig** ciklusa várhatóan $\frac{1}{p} = \frac{4}{\pi} \approx 1,27$ iterációt hajt végre, ameddig egy alkalmas (Z_1, Z_2) párt elfogad a két független standard normális eloszlású valószínűségi változó egy-egy mintájának előállítására.



- Az alábbi négy tulajdonság segítségével olyan általános módszert mutatunk be, amely segítségével általános $\mathcal{N}_d(\mu, \Sigma)$ -eloszlású valószínűségi vektorokat generálhatunk az $\mathcal{N}_d(\mathbf{0}_d, \mathbb{I}_d)$ standard normális eloszlás alapján.

3. Tétel (Standard normális eloszlású valószínűségi vektor lineáris transzformációja)

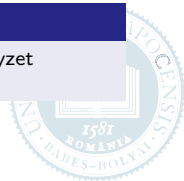
Az 1. értelmezésbeli $X \sim \mathcal{N}_d(\mu, \Sigma)$ valószínűségi változó eloszlása megegyezik az

$$Y = LZ + \mu$$

valószínűségi változóéval, ahol $Z = [Z_i]_{i=1}^d \sim \mathcal{N}_d(\mathbf{0}_d, \mathbb{I}_d)$, az $L \in \mathcal{M}_{d,d}(\mathbb{R})$ invertálható lineáris transzformáció pedig teljesíti az $LL^t = \Sigma$ feltételt.

Bizonyítás

A bizonyítás tanulmányozása kötelező házi feladat: lásd a nyomtatott jegyzet 132–133. oldalait, vagy a **digitális jegyzet** 139–140. oldalait.



4. Tétel (Általános normális eloszlású valószínűségi vektor transzformációja)

Ha az X valószínűségi vektor $\mathcal{N}_d(\mu, \Sigma)$ -eloszlású, akkor bármely $A \in \mathcal{M}_{k,d}(\mathbb{R})$ mátrix esetén az $Y = AX$ valószínűségi változó eloszlása $\mathcal{N}_k(A\mu, A\Sigma A^t)$.

Bizonyítás

A bizonyítás tanulmányozása kötelező házi feladat: lásd a nyomtatott jegyzet 133. oldalát, vagy az **elektronikus változat** 140. oldalát.



5. Tétel (Cholesky-féle felbontás)

- Ha A szimmetrikus pozitív definit mátrix, akkor létezik olyan L alsó háromszög-mátrix, amelyre teljesül az úgynevezett Cholesky-féle

$$A = LL^t$$

felbontás.

- Továbbá, ha megköveteljük, hogy az L mátrix főátlóját csak nemnegatív számok alkossák, akkor ez a felbontás egyértelmű.

Megjegyzés

- Az 5. tétel bizonyításával bármely valamirevaló lineáris algebrával, vagy numerikus analízissel (például [W.H. Press et al., 2007]) foglalkozó könyvben találkozhatunk.
- A kijelentés igazolása így nem tartozik a segédlet célkitűzései közé, ettől függetlenül könnyen belátható, hogy az alábbi Cholesky-féle felbontást meghatározó algoritmus megfelelő bemeneti mátrixra helyes eredményt szolgáltat.

3. Algoritmus (Cholesky-féle felbontás)

- **Bemenet:** az $A = [a_{ij}]_{i=1,j=1}^{d,d} \in \mathcal{M}_{d,d}(\mathbb{R})$ szimmetrikus, pozitív definit mátrix.
- **Kimenet:** az $L = [\ell_{ij}]_{i=1,j=1}^{d,d} \in \mathcal{M}_{d,d}(\mathbb{R})$ alsó háromszög-mátrix, mely teljesíti az $A = LL^t$ egyenlőséget.

① $L \leftarrow \mathbf{0}_{d,d}$

② Minden $i = 1, 2, \dots, d$ esetén **végezd el:**

③ $\ell_{ii} \leftarrow \sqrt{a_{ii} - \sum_{k=1}^{i-1} \ell_{ik}^2}$

④ minden $j = i + 1, i + 2, \dots, d$ esetén **végezd el:**

⑤ $\ell_{ji} \leftarrow \frac{1}{\ell_{ii}} \left(a_{ij} - \sum_{k=1}^{i-1} \ell_{ik} \ell_{jk} \right).$



6. Tétel (Többváltozós normális eloszlású valószínűségi vektor generálása)

Tekintsük a $\Sigma = LL^t$ Cholesky-felbontású pozitív definit szimmetrikus mátrixot és a $\mu = {}^t[\mu_i]_{i=1}^d \in \mathcal{M}_{d,1}(\mathbb{R})$ vektort! Ekkor bármely $X \sim \mathcal{N}_d(\mathbf{0}_d, \mathbb{1}_d)$ standard normális eloszlású valószínűségi vektorból az $Y = \mu + LX$ transzformációval nyert valószínűségi vektor $\mathcal{N}_d(\mu, \Sigma)$ -eloszlást követ.

Bizonyítás

A bizonyítás tanulmányozása kötelező házi feladat: lásd a nyomtatott jegyzet 134. oldalát, vagy a **digitális változat** 141. oldalát.



4. Algoritmus ($\mathcal{N}_d(\mu, \Sigma)$ -eloszlású valószínűségi vektorok generálása)

- **Bemenet:** a generálandó valószínűségi vektor $d \geq 2$ dimenziója, a $\mu = {}^t[\mu_i]_{i=1}^d \in \mathcal{M}_{d,1}(\mathbb{R})$ várható érték vektor, a $\Sigma \in \mathcal{M}_{d,d}((0, \infty))$ szimmetrikus, pozitív definit mátrix, valamint az $n \geq 1$ természetes szám, amely a kimeneteli mintavétel méretét határozza meg.
 - **Kimenet:** a $\Sigma = LL^t$ Cholesky-felbontást biztosító $L = [\ell_{ij}]_{i=1,j=1}^{d,d} \in \mathcal{M}_{d,d}(\mathbb{R})$ alsó háromszög-mátrix, továbbá az $Y \sim \mathcal{N}_d(\mu, \Sigma)$ valószínűségi vektornak egy n -elemű $\{Y_k\}_{k=1}^n$ mintavétele.
- ① Határozd meg a Σ mátrix LL^t alakú Cholesky-felbontását a 3. algoritmus segítségével.
 - ② Minden $k = 1, 2, \dots, n$ indexre **végezd el:**
 - ③ generáld a független komponensű, d -dimenziós $X = {}^t[X_i]_{i=1}^d$ standard normális eloszlású valószínűségi vektort
 - ④ hajtsd végre az $Y_k \leftarrow \mu + LX$ transzformációt.

Megjegyzés

- A 4. algoritmus 3. sorában a független $[X_i]_{i=1}^d$ standard normális eloszlású valószínűségi változók generálására bármely eddigi ilyen eloszlást biztosító számgenerátort használhatjuk:
 - például a Laplace-féle, vagy a Cauchy sűrűségfüggvényre épülő elutasítás módszerét;
 - a Cauchy sűrűségfüggvényen alapuló közrefogás módszerét;
 - vagy a Box–Muller-féle transzformációt alkalmazó 1. és 2. algoritmusok közül válogathatunk.



- Tekintsünk a 6. tétel és az 1. Box–Muller-transzformáció együttes alkalmazására egy példát!
- Tegyük fel, hogy egy kétdimenziós $N_2(\mu, \Sigma)$ normális eloszlású $Y = [Y_1, Y_2]^t$ valószínűségi vektort szeretnénk generálni a $\mu = [\mu_1, \mu_2]^t$ várható érték vektorral és a

$$\Sigma = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & \rho\sigma_1\sigma_2 \\ \rho\sigma_1\sigma_2 & \sigma_2^2 \end{bmatrix}$$

kovarianciamátrixszal, ahol

$$\rho = \rho_{12} = \frac{\text{cov}(Y_1, Y_2)}{\sigma_1\sigma_2} = \frac{\text{cov}(Y_2, Y_1)}{\sigma_2\sigma_1} = \rho_{21} \in [-1, 1]$$

az Y_1 és Y_2 komponensek korrelációs együtthatóját jelöli ($\rho_{11} = \rho_{22} = 1$), a $\mu_1, \mu_2 \in \mathbb{R}$ és a $\sigma_1, \sigma_2 > 0$ paraméterek pedig az Y_1 és Y_2 valószínűségi változók $\mathcal{N}(\mu_1, \sigma_1)$ -, illetve $\mathcal{N}(\mu_2, \sigma_2)$ -eloszlását rögzítik!



- Először a Σ szimmetrikus pozitív definit mátrix Cholesky-felbontását határozzuk meg. A $\Sigma = LL^t$ egyenlőséget kielégítő L alsó háromszög-mátrix meghatározásához a következőképpen járhatunk el. Legyen

$$L = \begin{bmatrix} \ell_{11} & 0 \\ \ell_{21} & \ell_{22} \end{bmatrix},$$

ahol az ℓ_{11} , ℓ_{21} és ℓ_{22} számok pillanatnyilag ismeretlenek. Az

$$\begin{aligned} L \cdot L^t &= \begin{bmatrix} \ell_{11} & 0 \\ \ell_{21} & \ell_{22} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \ell_{11} & \ell_{21} \\ 0 & \ell_{22} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \ell_{11}^2 & \ell_{11}\ell_{21} \\ \ell_{11}\ell_{21} & \ell_{21}^2 + \ell_{22}^2 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & \rho\sigma_1\sigma_2 \\ \rho\sigma_1\sigma_2 & \sigma_2^2 \end{bmatrix} \\ &= \Sigma \end{aligned}$$

mátrixegyenlet megoldásával az

$$\ell_{11} = \sigma_1,$$

$$\ell_{21} = \rho\sigma_2,$$

$$\ell_{22} = \sqrt{1 - \rho^2} \cdot \sigma_2$$

értékeket kapjuk.



- Ekkor, a 6. tétel értelmében, ha az $X = [X_1, X_2]^t$ valószínűségi vektor komponensei függetlenek és standard normális eloszlásúak, akkor az

$$\begin{aligned} Y &= \mu + LX \\ &= \begin{bmatrix} \mu_1 \\ \mu_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 \\ \rho\sigma_2 & \sqrt{1-\rho^2} \cdot \sigma_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \mu_1 + \sigma_1 X_1 \\ \mu_2 + \sigma_2 (\rho X_1 + \sqrt{1-\rho^2} \cdot X_2) \end{bmatrix} \end{aligned}$$

transzformáció során kapott valószínűségi vektor $\mathcal{N}_2(\mu, \Sigma)$ -eloszlású.

- A fenti számítások függvényében az 1. Box–Muller-transzformációra épülő algoritmust a következőképpen módosíthatjuk kétdimenziós **korrelált** normális eloszlású valószínűségi vektorok generálására.



5. Algoritmus (Korrelált kétdimenziós normális eloszlású valószínűségi vektorok generálása)

- **Bemenet:** a $\rho \in [-1, 1]$ korrelációs együtthatótól függő $X_1 \sim \mathcal{N}(\mu_1, \sigma_1)$ és $X_2 \sim (\mu_2, \sigma_2)$ valószínűségi változók ($\mu_1, \mu_2 \in \mathbb{R}$, $\sigma_1, \sigma_2 > 0$), valamint az $n \geq 1$ természetes szám, amely a kimeneteli mintavétel méretét rögzíti.
- **Kimenet:** az $Y \sim \mathcal{N}_2(\mu, \Sigma)$ valószínűségi vektornak egy n -elemű $\{Y_k\}_{k=1}^n$ mintavétele, ahol $\mu = [\mu_1, \mu_2]^t$ és $\Sigma = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & \rho\sigma_1\sigma_2 \\ \rho\sigma_1\sigma_2 & \sigma_2^2 \end{bmatrix}$.

$$\textcircled{1} \mu \leftarrow \begin{bmatrix} \mu_1 \\ \mu_2 \end{bmatrix}$$

$$\textcircled{2} \Sigma \leftarrow \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & \rho\sigma_1\sigma_2 \\ \rho\sigma_1\sigma_2 & \sigma_2^2 \end{bmatrix}$$

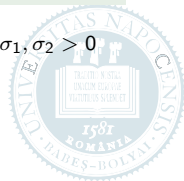
$$\textcircled{3} L \leftarrow \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 \\ \rho\sigma_2 & \sqrt{1-\rho^2} \cdot \sigma_2 \end{bmatrix}$$

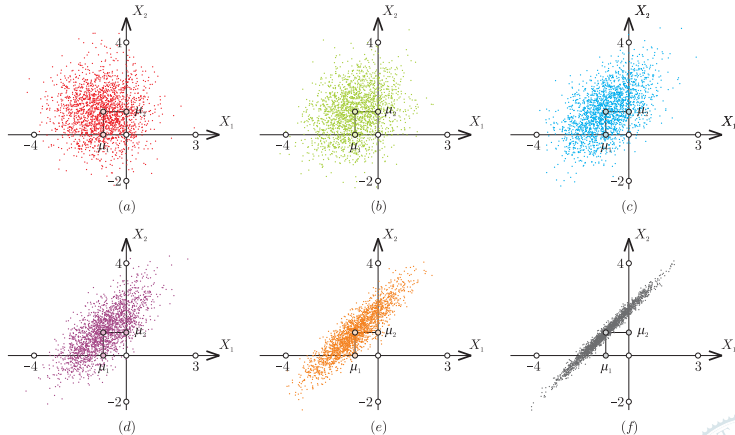
$$\textcircled{4} T \leftarrow 2\pi$$

5. Algoritmus (folytatás)

- 5 Minden $k = 1, 2, \dots, n$ esetén végezd el:
- 6 generáld a független $U_1 \sim \mathcal{U}((0, 1])$ és $U_2 \sim \mathcal{U}([0, 1])$ valószínűségi változókat
- 7 $R \leftarrow \sqrt{-2 \ln(U_1)}$
- 8 $\Theta \leftarrow T \cdot U_2$
- 9 $X \leftarrow \begin{bmatrix} R \cos(\Theta) \\ R \sin(\Theta) \end{bmatrix}$
- 10 $Y_k \leftarrow \mu + LX$.

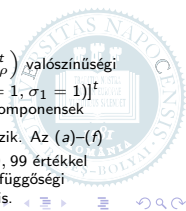
- A 2. ábrán az 5. algoritmus kimenetét látjuk rögzített $\mu_1, \mu_2 \in \mathbb{R}$ és $\sigma_1, \sigma_2 > 0$ paraméterek, de változó $\rho \in [-1, 1]$ korrelációs együttható mellett.





2. ábra. Az ábrák egy-egy olyan $Y^p = [\mu_1, \mu_2]^t + L_p X = [Y_1^p, Y_2^p]^t \sim \mathcal{N}(\mu, \Sigma_p = L_p L_p^t)$ valószínűségi vektor mintavételezését szemléltetnek, ahol az $X = [X_1 \sim \mathcal{N}(\mu_1 = -1, \sigma_1 = 1), X_2 \sim \mathcal{N}(\mu_2 = 1, \sigma_1 = 1)]^t$ valószínűségi vektor független komponensei rögzített normális eloszlásúak, viszont az Y_1^p és Y_2^p komponensek

$\rho \in [-1, 1]$ korrelációs együtthatója és $\Sigma_p = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & \rho\sigma_1\sigma_2 \\ \rho\sigma_1\sigma_2 & \sigma_2^2 \end{bmatrix}$ kovarianciamátrixa változik. Az (a)–(f) esetekben a ρ korrelációs együtthatót rendre a 0, a 0, 25, a 0, 50, a 0, 75, a 0, 90, végül pedig a 0, 99 értékkel inicializáltuk. Vegyük észre, ahogy $\rho \nearrow 1$, az Y^p valószínűségi vektor komponensei közötti lineáris függőségi kapcsolat egyre inkább szorosabbá válik! Hasonló jelenség fogalmazható meg a $\rho \searrow -1$ esetben is.



1. feladat

Kódoljátok a 2. és 5. algoritmusokat, jelenítsétek meg az általuk generált síkbeli pontfelhőket, valamint azok háromdimenziós hisztogramát!

2. feladat

Határozzátok meg az $\alpha \in \mathbb{R}$ állandó értékét úgy, hogy az

$$f_{(X,Y)}(x,y) = \begin{cases} \alpha \left(\frac{1}{2}y^2 - y^4 \left(\frac{1}{16} - x^2 \right) + \frac{1}{2} \right), & (x,y) \in (-2,1) \times (0,2), \\ 0, & (x,y) \notin (-2,1) \times (0,2) \end{cases}$$

leképezés egy folytonos komponensváltozójú (X, Y) valószínűségi vektor együttes sűrűségfüggvényévé váljon, majd az elutasítás módszerének segítségével generáljatok is ilyen valószínűségi vektorokat! Jelenítsétek meg (a `plot3`, `hist3`, `meshgrid` és `mesh/surf` parancsok segítségével) a kapott síkbeli pontfelhőt, annak háromdimenziós hisztogramát és az adott sűrűségfüggvény alakját is a $(-2,1) \times (0,2)$ tartományon!

3. feladat (1 + 1 = 2 pont elméleti megoldással együtt)

- Határozzátok meg és ábrázoljátok is a 2. feladatban adott kétdimenziós (X, Y) valószínűségi vektor *perem-sűrűségfüggvényeit* és *perem-eloszlásfüggvényeit* is a 2. labor 13–17. oldalán ismertetett értelmezések és tulajdonságok alapján! Az egyváltozós sűrűség- és eloszlásfüggvényeket implementáló ContinuousPDF/CDF függvényekhez hasonlóan kódoljátok olyan függvényeket, amelyekkel az adott valószínűségi vektor együttes sűrűségfüggvényét és annak eloszlásfüggvényét is ki lehet értékelni. Az implementált függvények segítségével pedig számítsátok ki a $(-3 \leq X < 1, Y < 1)$ esemény bekövetkezési valószínűségét MATLAB[®]-ban és papíron is!
- Implementáljátok a 4. algoritmust három- és négydimenziós, korrelált komponensváltozójú, normális eloszlású valószínűségi vektorok generálására! Jelenítsétek is meg a mintavételezés során kapott háromdimenziós pontfelhőt, valamint a négydimenziós pontfelhő háromdimenziós vetületeit is!



G.E.P. Box, M.E. Muller, **1958**.

A Note on the Generation of Random Normal Deviates,
Annals of Mathematical Statistics, **29**(2):610–611.



W.H. Press, S.A. Teukolsky, W.T. Vetterling, B.P. Flannery, **2007**.

Numerical recipes. The art of scientific computing, 3rd Edition,
Cambridge University Press.

