# Curso Placas Robóticas 2020

# CIFO La Violeta

# LORA GPS TRACKING

# **MEMORIA**

Autor	Fco. Javier Pérez Vicente
Versión	01.00
Fecha documento	27-11-2020

# Tabla de contenido

1	Intr	odu	cción	3
	1.1	Obj	etivos	3
2	Arq	uite	ctura de la solución	3
3	Con	npoi	nentes necesarios	5
3.1 Hardware		Har	dware	5
	3.2	Sof	tware	6
4	Con	npro	bación cobertura LoRaWAN	6
	4.1	Mor	ntaje MKR 1310 + RGB Led	7
5	Imp	lem	entación del sistema de Tracking GPS LORA	8
	5.1	Sist	tema base	8
	5.2	The	thingsnetwork (TTN)	8
	5.2.	1	Registrar dispositivos MKR 1310 y LGT92 en TTN	8
	5.3	Noc	le-red	10
	5.3.	1	Instalación	10
	5.3.	2	Configuración	11
	5.4	Infl	uxDB	13
	5.4.	1	Instalación InfluxDB	13
	5.4.	2	Configurar InfluxDB	14
	5.4.	3	Conectar Node-RED a InfluxDB	15
	5.5	Gra	ficado	16
	5.5.	1	Instalar y configurar Grafana	16
	5.5.	2	Conectar Grafana a InfluxDB	16
	5.5.	3	Instalar el plugin Trackmap de Grafana	17
	5.5.	4	Añadir Dashboard	17
6	Res	ulta	dos	19
7	Ane	xos		19
	7.1	Ske	etch cobertura LoraWAN	19
	7.2	Pay	load Decoder TTN	21
8	Bibl	lioar	afía	23

## 1 Introducción

El objetivo del proyecto es disponer de un rastreador GPS de bajo consumo, partiendo de un dispositivo LoRaWAN con módulo GPS y dibujar el recorrido en un mapa en tiempo "real".

ThethinsNetwork (TTN) es una red LoraWan *opensource* que proporciona una infraestructura descentralizada para el Internet de las Cosas (Iot).

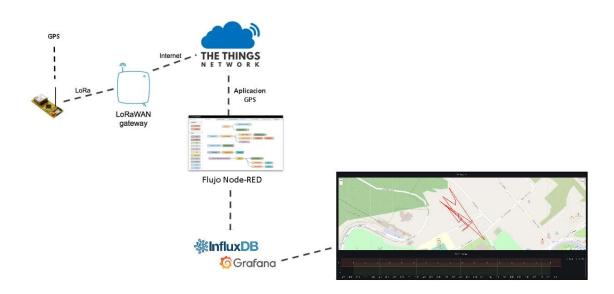
Proporciona una consola para generar la carga útil que se recibe de los dispositivos. Es funcional pero no es muy inteligible. Se busca una forma de "dibujar" la información útil (estado batería, recorrido) que vaya reportando dicho dispositivo en un mapa en tiempo "real".

## 1.1 Objetivos

#### Objetivo/s:

- 1. Describir en un mapa el recorrido del dispositivo.
- 2. Monitorizar el Estado de la batería
- 3. Quizás conectar algún sensor útil (objetivo secundario)

## 2 Arquitectura de la solución

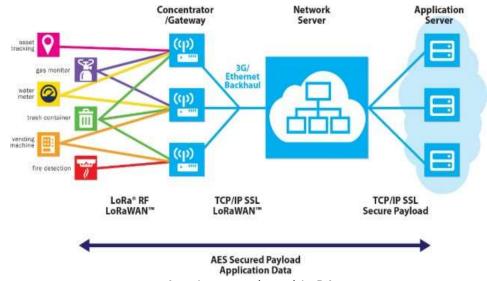


#### **Componentes:**

• **GPS** (Global Positioning System) es un sistema que permite ubicar sobre la tierra cualquier objeto (una persona, un vehículo) con una precisión de hasta centímetros.

27/11/2020 Página **3** de **23** 

 LoRa (Long Range) es la capa física de la red conocida como LoRaWAN (Long Range Wide Area).



Arquitectura de red LoRA (Fuente de la imagen: LoRa Alliance)

Conforma una red en forma de estrella. Son redes fáciles de implementar y gestionar ya que no necesitan elementos de enrutamiento.

Los **gateways** retransmiten la información que procede de los dispositivos finales a un servidor de red. De esta forma las estaciones base funcionan a modo de puentes lo que resulta en un diseño muy sencillo de red.

**Es una red LPWAN** (Low Power Wide Area Network), una red inalámbrica que permite transmitir pequeñas cantidades de datos (0.3 kbps a 50 kbps) a grandes distancias. Esto la invalida para transmisiones de datos constantes, para realizar llamadas y para enviar texto.

#### Ventajas

- Larga duración de la batería: la baja señalización permite una duración de las baterías de años.
- **Bajo coste**: los protocolos simplificados y livianos de LPWAN reducen la complejidad en el diseño hardware reduciendo los costes.
- Cobertura amplia: el alcance operativo de LPWAN varía desde pocos kilómetros en áreas urbanas hasta más de 10 km en entornos rurales. También permite una efectiva comunicación de datos en ubicaciones interiores y subterráneas.
- **Baja potencia**: optimizados para el consumo de energía, los transceptores LPWAN pueden funcionar con baterías pequeñas y económicas hasta por 20 años.
- LoraWAN es el protocolo de red que usa la tecnología LoRa para comunicar y administrar dispositivos LoRa, es la capa de acceso al medio.
- **TheThingsNetwork (TTN):** es una infraestructura de código abierto cuyo objetivo es proporcionar una cobertura de red LoRaWAN gratuita.

27/11/2020 Página **4** de **23** 

# 3 Componentes necesarios

A continuación se muestran los componentes necesarios para el proyecto, tanto **hardware** (placa MKR 1310, led RGB y placa Dragino lgt92 con módulo GPS) como **software** (sistema operativo, node-red, Influxdb y grafana).

### 3.1 Hardware

#### Nota:

Para el presente proyecto no fue posible disponer, como hubiera sido deseable, de un shield GPS para Arduino MKR 1310. En su lugar, para el mapeo de coordenadas, se empleó el rastreador GPS de código abierto Dragino LGT92.

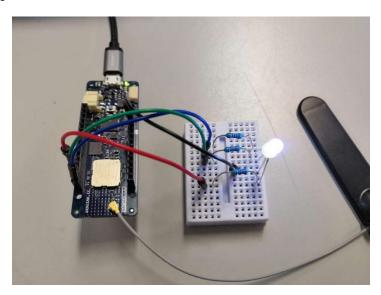
**Arduino MKR 1310** 



**RGB Led** 



Montaje MKR 1310 + RGB Led



27/11/2020 Página **5** de **23** 

#### **Dragino LGT92**

Es un rastreador GPS de código abierto con micro controlador de baja energía STM32L072, módulo LoRa SX1276/1278 y módulo GPS L76-L.



## 3.2 Software

Las aplicaciones necesarias para el proyecto se ejecutarán sobre una máquina virtual (MV) **Ubuntu 18.x LTS.** 

- **Node-Red** es una herramienta de programación visual para conectar dispositivos de hardware, API y servicios en línea.
- **InfluxDB** para almacenar los datos que vaya informando el dispositivo en TTN.
- **Grafana** para graficar y mostrar en un mapa en tiempo real el recorrido que ha realizado el dispositivo.

## 4 Comprobación cobertura LoRaWAN

Para comprobar la cobertura LoRaWAN, se armó un sistema que mostrase visualmente cuándo se envían o reciben mensajes.

Se hicieron cambios en el sketch original LoRasendandreceive (ver anexo) para simplificarlo:

- Se cambió el factor de propagación (Spreading Factor (SF)) para obtener mayor frecuencia de comunicación.
  - «spreading factor» (SF): define el número de bits usados para codificar un símbolo. A mayor SF, menor velocidad de transferencia tendremos pero mayor inmunidad a interferencias.

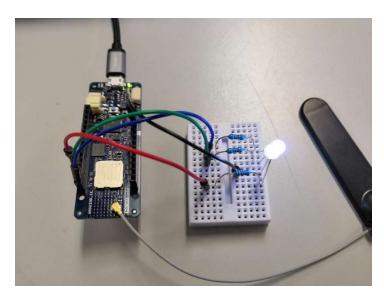
27/11/2020 Página **6** de **23** 

- Se seleccionó SF7 para la frecuencia de comunicación, esto permite una frecuencia de comunicación cada 6 segundos respetando el ciclo de trabajo. Básicamente podemos actualizar nuestra posición cada 10 segundos.
- si la comunicación falla en SF7, el firmware envía un segundo frame y un tercer frame en diferentes SF hasta 12.

Disponemos de un *sketch* que gestiona la confirmación, reintento y desconexión de la transmisión. Normalmente enviaba una trama cada 14-15 segundos.

## 4.1 Montaje MKR 1310 + RGB Led

Se agregó un led RGB para mostrar el resultado.



Se añaden 3 resistencias de 1kohm en cada uno de los cátodos para limitar la corriente.

El ánodo está conectado a VCC

Los cátodos están conectados a GPIO 3/4/5.

Sketch empleado (ver anexos al final del documento)

El código se modifica para tener:

- luz verde cuando se confirma la comunicación.
- Luz roja cuando la comunicación ha fallado.
- Azul cuando el dispositivo está desconectado.

27/11/2020 Página **7** de **23** 

# 5 Implementación del sistema de Tracking GPS LORA

## 5.1 Sistema operativo

- 1. Instalar y configurar máquina virtual Ubuntu server LTS 18.XX
- 2. Poner el sistema en hora:

timedatectl list-timezones | grep Europe

Europe/Amsterdam

. . .

Europe/Luxembourg

Europe/Madrid

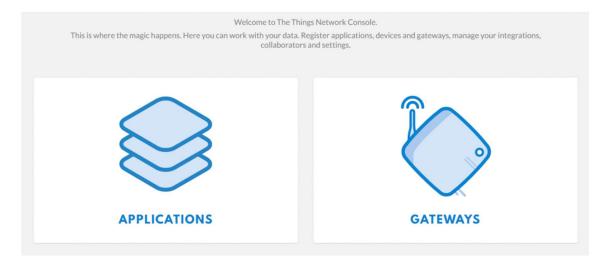
sudo timedatectl set-timezone Europe/Madrid

## 5.2 Thethingsnetwork (TTN)

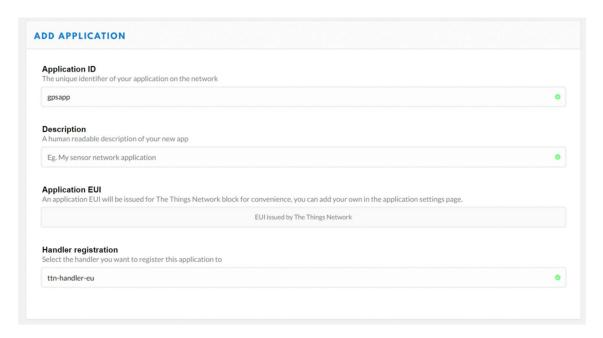
### 5.2.1 Registrar dispositivos MKR 1310 y LGT92 en TTN

Es necesario tener una cuenta en TTN para Añadir MKR 1310 y LGT92 a la red TTN.

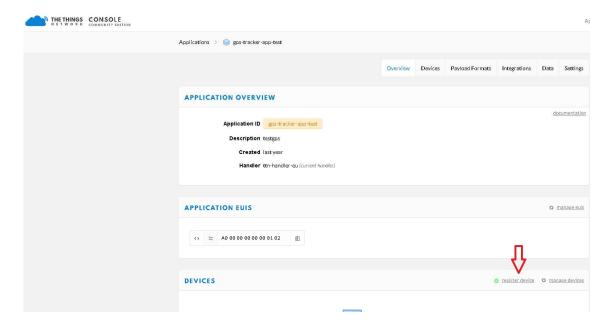
#### 1. Crear Aplicación



27/11/2020 Página **8** de **23** 



## 2. Registrar 2º dispositivo



27/11/2020 Página **9** de **23** 

DEVICE OVERVIEW			
Application ID	gps-	tracke	er-app-test
Device ID	gps-no	de1	
Description	gps-de	-pruel	bas
Activation Method	OTA	ιA	
Device EUI	<b>()</b>	<b>=</b>	
Application EUI	<b>&lt;&gt;</b>	=	
Арр Кеу	$\leftrightarrow$	<b>=</b>	• · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
Device Address	$\leftrightarrow$	=	
Network Session Key	<b>()</b>	<b>\$</b>	© É
App Session Key	<>	=	<b>◎ ⑥</b>
Status	• 44	mínut	tes ago
Frames up	63 <u>res</u>	et fra	me counters
Frames down	77		

Una vez registrado los dispositivos obtenemos los datos necesarios para hacer la conexión con nuestros dispositivos a la red LoRaWAN.

## 5.3 Node-red

Node-RED es un motor de flujos con enfoque IoT, que permite definir gráficamente flujos de servicios, a través de protocolos estándares como REST, MQTT, Websocket, AMQP... además de ofrecer integración con "APIs" de terceros, tales como Twitter, Facebook, Yahoo!...

#### 5.3.1 Instalación

#### Pre-requisitos (Instalar Node.js y npm)

sudo apt-get install nodejs

sudo apt install npm

27/11/2020 Página **10** de **23** 

#### Instalar node-red

sudo npm install -g --unsafe-perm node-red node-red-admin

#### Probar la instalación

node-red // inicia node-red

http://localhost:1880

#### Comprobar Versiones instaladas

sudo npm -v

3.5.2

sudo node -v

v8.10.0

#### Iniciar Node-Red como servicio

sudo npm install -g pm2 \\ instala pm2 que es un gestor de procesos para Node.js. Permite ejecutar aplicaciones al arrancar

pm2 start /usr/bin/node-red -- -v // ejecuta node-red en el segundo plano

#### Iniciar el servicio

pm2 startup systemd

sudo env PATH=\$PATH:/usr/bin /usr/local/lib/node\_modules/pm2/bin/pm2 startup systemd -u iot --hp /home/iot

Reiniciar el sistema y comprobar que todo funciona como se espera.

## 5.3.2 Configuración

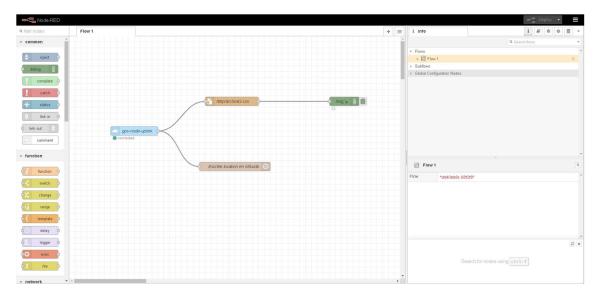
#### Pre-requisito

Instalar paleta **node-red-contrib-ttn** vía icono "hamburguesa", esto nos proporcionará un entorno para conectar los dispositivos a TTN desde node-red.



27/11/2020 Página **11** de **23** 

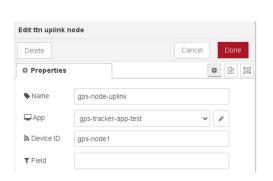
#### Relación entre los nodos:



Para configurar node-red, se arrastrarán los nodos necesarios (ttn-uplink, debug e InfluxDB out) desde el panel lateral al panel central de "flujos".

#### 1. Nodo ttn-upling

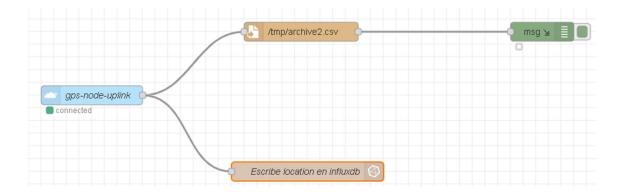
Se cumplimentarán los campos requeridos. *Device ID* tal y como aparece en TTN = mkrwan1310/ gps-node1 (dispositivo Dragino LGT92)





- 2- **Nodo de debug** (verde) y conectaremos las cajas por los puntos grises. Editaremos el nodo para que proporcione "complete msg object"
- 3- Si todo es correcto, se pueden desplegar "Deploy" los nodos.

27/11/2020 Página **12** de **23** 



## 5.4 InfluxDB

Almacena datos como puntos en el tiempo y cada punto en el tiempo tiene varios atributos asociados.

## 5.4.1 Instalación InfluxDB

### Añadir repo key

sudo curl -sL https://repos.influxdata.com/influxdb.key | sudo apt-key add -

#### Crear repo file

sudo echo "deb https://repos.influxdata.com/ubuntu bionic stable" | sudo tee /etc/apt/sources.list.d/influxdb.list

sudo apt update

#### Instalar InfluxDB

sudo apt install influxdb

#### Parar, iniciar y habilitar InfluxDB

sudo systemctl stop influxdb

sudo systemctl start influxdb

sudo systemctl enable --now influxdb

sudo systemctl is-enabled influxdb

sudo systemctl status influxdb

27/11/2020 Página **13** de **23** 

### 5.4.2 Configurar InfluxDB

sudo nano /etc/influxdb/influxdb.conf

[http]

# Determines whether HTTP endpoint is enabled.

enabled = true

# Determines whether the Flux query endpoint is enabled.

# flux-enabled = false

Reiniciar InfluxDB

#### Crear cuenta de administrador (por ejemplo iotdragino)

curl -XPOST "http://localhost:8086/query" --data-urlencode "q=CREATE USER iotdragino WITH PASSWORD 'tu\_password' WITH ALL PRIVILEGES"

ó

create user iotdragino with password '66666666' with all privileges

Si se desea modificar la contraseña: SET PASSWORD FOR iot = 'la\_contrasenya\_deseada'

#### Login en influx:

influx -username 'iot' -password '66666666'

#### Consultar bases de datos en InfluxDB:

curl -G http://localhost:8086/query -u iot:66666666 --data-urlencode "q=SHOW DATABASES"

**Crear la base de datos** (por ejemplo iot) que albergará los datos serializados que proporcionará TTN.

>influx

>create database iot

>show databases

internal

iotdragino

27/11/2020 Página **14** de **23** 

## 5.4.3 Conectar Node-RED a InfluxDB

#### **Pre-requisitos**

Añadir paleta node-red-contrib-influxdb



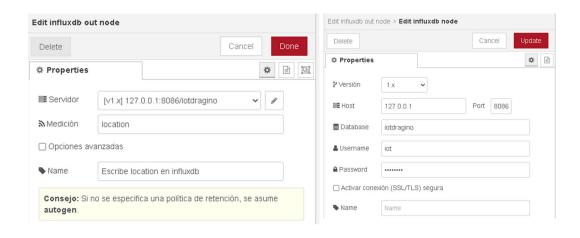
Arrastrar el nodo de salida influxdb out-> hacer doble clic en él y hacer clic en el lápiz cumplimentando los campos:

Server: 127.0.0.1:8086

Database: iot con su respectiva contraseña

Measurement: ubicación (o lo que vayamos a medir)

Done (aplica los cambios)



27/11/2020 Página **15** de **23** 

## 5.5 Graficado

Se representará la información utilizando **Grafana**. Es un software que permite:

- Visualización y el "formateo" de datos métricos.
- Crear cuadros de mandos y gráficas a partir de múltiples fuentes (InfluxDB, Graphite, etc.)

### 5.5.1 Instalar y configurar Grafana

Se descargará el e instalará el paquete grafana\_5.X.X\_amd64.deb

wget <a href="https://s3-us-west-2.amazonaws.com/grafana-releases/release/grafana">https://s3-us-west-2.amazonaws.com/grafana-releases/release/grafana</a> 5.2.2 amd64.deb

dkpg -i grafana\_5.2.2\_amd64.deb

Se iniciará el servicio Grafana:

sudo systemctl daemon-reload

sudo systemctl enable grafana-server

sudo systemctl start grafana-server

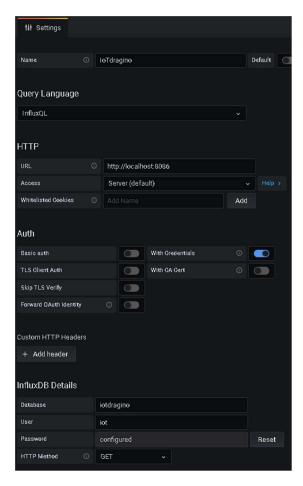
sudo systemctl status grafana-server

Acceso a Grafana:

http://Direccion\_IP:3000 admin/admin

#### 5.5.2 Conectar Grafana a InfluxDB

27/11/2020 Página **16** de **23** 



#### Añadir data source:

Name: Iotdragino

Type: InfluxDB

HTTP URL: http://localhost:8086

Aith: With Credentials

Access: Server

InfluxDB Details: Database: iot User:iot

Password:6666666

## 5.5.3 Instalar el plugin Trackmap de Grafana

sudo grafana-cli plugins install pr0ps-trackmap-panel sudo service grafana-server restart

## 5.5.4 Añadir Dashboard

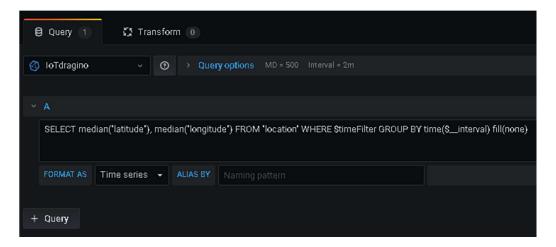
Elegir panel "TrackMap", añadir y editar Dashboard y elegir como Data source: IoTdragino

#### Añadir consultas:

#### **Grafica de Tracking**

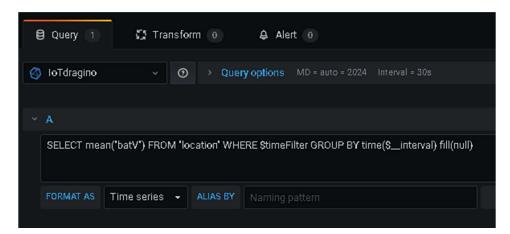
SELECT median("latitude"), median("longitude") FROM "location" WHERE \$timeFilter GROUP BY time(\$\_\_interval) fill(none)

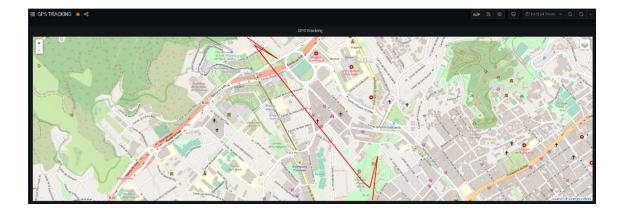
27/11/2020 Página 17 de 23



#### **Grafica Consumo batería**

SELECT mean("value") FROM "measurement" WHERE \$timeFilter GROUP BY time(\$\_\_interval) fill(null)

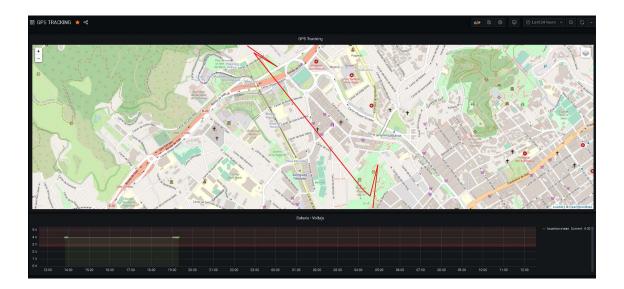




27/11/2020 Página **18** de **23** 

## 6 Resultados

Tenemos como resultado un montaje que nos permite rastrear la ubicación (y el consumo de batería) de cualquier dispositivo LoRaWAN sobre el mapa en tiempo "real".



## 7 Anexos

## 7.1 Sketch cobertura LoraWAN

```
#include
<MKRWAN.h>

LoRaModem modem;

#include "arduino_secrets.h"

// Please enter your sensitive data in the Secret tab or arduino_secrets.h

String appEui = SECRET_APP_EUI;
String appKey = SECRET_APP_KEY;

#define LBLUE 5

#define LGREEN 4

#define LRED 3

#define BOARDLED 6
bool connected;
```

27/11/2020 Página **19** de **23** 

```
int err_count;
void setColor(int r,int g,int b) {
  digitalWrite(LBLUE,b);
  digitalWrite(LGREEN,g);
  digitalWrite(LRED,r);
}
void setup() {
  //Serial.begin(115200);
  modem.begin(EU868);
                    // apparently the murata dislike if this tempo is
  delay(1000);
removed...
  connected=false;
  err_count=0;
  pinMode(LBLUE,OUTPUT);
  pinMode(LGREEN,OUTPUT);
  pinMode(LRED,OUTPUT);
  pinMode(BOARDLED,OUTPUT);
  setColor(HIGH,HIGH,LOW);
}
void loop() {
  char msg[12] = \{0,1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11\};
  if (!connected) {
    int ret=modem.joinOTAA(appEui, appKey);
    if ( ret ) {
      connected=true;
      modem.minPollInterval(60);
      modem.dataRate(5);
      delay(100);
     err_count=0;
    } else {
      setColor(LOW,HIGH,HIGH);
    }
  }
  if ( connected ) {
    int err=0;
    modem.beginPacket();
    modem.write(msg,12);
    err = modem.endPacket(true);
    if ( err <= 0 ) {</pre>
      setColor(LOW,HIGH,HIGH);
      err_count++;
      if ( err_count > 50 ) {
```

27/11/2020 Página **20** de **23** 

```
connected = false;
    setColor(HIGH,HIGH,LOW);
}

for ( int i = 0 ; i < 1200 ; i++ ) {
    setColor(HIGH,HIGH,HIGH);
    delay(50);
    setColor(LOW,HIGH,HIGH);
    delay(50);
}
} else {
    setColor(HIGH,LOW,HIGH);
    err_count = 0;
    delay(10000);
}
</pre>
```

# 7.2 Payload Decoder TTN

```
function Decoder(bytes, port) {
// Decode an uplink message from a buffer
// (array) of bytes to an object of fields.
var alarm=(bytes[6] & 0x40)?true:false;//Alarm status
value=((bytes[6] & 0x3f) <<8) | bytes[7];
var batV=value/1000;//Battery,units:Volts
value=bytes[8]<<8 | bytes[9];</pre>
if(bytes[8] & 0x80)
{
value |=0xFFFF0000;
}
var roll=value/100;//roll,units: °
value=bytes[10]<<8 | bytes[11];</pre>
if(bytes[10] & 0x80)
{
value |=0xFFFF0000;
}
```

27/11/2020 Página **21** de **23** 

```
var pitch=value/100; //pitch,units: °
var json={
roll:roll,
pitch:pitch,
batV:batV,
alarm:alarm
};
var value=bytes[0]<<16 | bytes[1]<<8 | bytes[2];</pre>
if(bytes[0] & 0x80)
{
value |=0xFFFFF000000;
}
var value2=bytes[3]<<16 | bytes[4]<<8 | bytes[5];</pre>
if(bytes[3] & 0x80)
value2 |=0xFFFFFF000000;
}
if (value == 0x0FFFFF && value2 == 0x0FFFFF)
{
//gps disabled (low battery)
} else if (value === 0 && value2 === 0) {
//gps no position yet
} else {
json.latitude=value/10000;//gps latitude,units: °
json.longitude=value2/10000;//gps longitude,units: °
}
return json;
}
```

27/11/2020 Página **22** de **23** 

# 8 Bibliografía

#### **MKRWAN1300**

Arduino MKR WAN 1300 LoRA: First Steps

**Getting started with Arduino MKRWAN1300 & LoRaWan TTN** 

Plugin for automatically integrating TTN devices in Thinger.io platform

**Arquitectura Lora** 

<u>LoRa + TTN: comunicando cosas con Internet</u>

Node-Red guía rápida

Visualizing Lora Node data with Node-red and Grafana

**Instalar y configurar Grafana** 

**TrackMap Panel** 

\*\* FIN DEL DOCUMENTO \*\*

27/11/2020 Página **23** de **23**