

Emne: IELET2106 Industriell instrumentering

Leveringsfrist: Se Blackboard

Øving:

3, Løsningsforslag

Oppgave 1

- a) Se forelesningsnotatene.
- b) Absolutt trykk er trykkverdi i forhold til vakuum trykket (0 bara). Absolutt trykk oppgis alltid i bara.

Relativt trykk er trykkverdi i forhold til atmosfæretrykket (1 atm ≈ 1 bar). Relativ trykk oppgis enten som overtrykk (trykkverdier over atmosfæretrykk) eller undertrykk (trykkverdier under atmosfæretrykk). Differansen mellom absolutt og relativt trykk er med andre ord 1 bar.

Differensialtrykk er forskjellen mellom to trykkverdier, og oppgis alltid i bar.

c) For en væske eller gass som befinner seg i ro i et tyngdefelt øker trykket med dybden på grunn av væskens vekt. En væske i ro sies å være i hydrostatisk likevekt. Trykket i en væske eller gass i ro kalles det hydrostatiske eller statiske trykket. Det tilleggstrykket som opptrer ved bevegelse, kalles dynamisk trykk og er uttrykk for den kinetiske energien i væsken eller gassen.

a) Antar elastisk deformasjon (Hook's lov), slik at $\sigma_a = E_m \cdot \varepsilon_L.$

Materialspenning (σ_a) i stanga blir da:

$$\sigma_a = \frac{F_N}{A_c} = \frac{m \cdot g}{\pi \cdot (D/2)^2} = \frac{60 \cdot 9.81}{\pi \cdot (0.005/2)^2} = 3.0 \cdot 10^7 \text{Pa}$$

For stålstanga (tøyning og lengdeendring):

$$\epsilon_{\rm L} = \frac{\sigma_{\rm a}}{E_{\rm m}} = \frac{3.0 \cdot 10^7}{2 \cdot 10^{11}} = 1.5 \cdot 10^{-4}$$

$$\epsilon_{\rm L} = \frac{\Delta \rm L}{\rm L} \Rightarrow \Delta \rm L = \epsilon_{\rm L} \cdot \rm L = 1.5 \cdot 10^{-4} \cdot 0.3 = 4.5 \cdot 10^{-5} \rm m$$

For aluminiumstanga (tøyning og lengdeendring):

$$\epsilon_{\rm L} = \frac{\sigma_{\rm a}}{E_{\rm m}} = \frac{3.0 \cdot 10^7}{7 \cdot 10^{10}} = 4.3 \cdot 10^{-4}$$

$$\epsilon_{L} = \frac{\Delta L}{L} \Rightarrow \Delta L = \epsilon_{L} \cdot L = 4.3 \cdot 10^{-4} \cdot 0.3 = 1.3 \cdot 10^{-4} \text{m}$$

b) Strekklappens resistans ved $\sigma_a=10^8 \text{Pa}$:

$$\frac{\Delta R}{R_0} = G_m \cdot \epsilon_L \Rightarrow \Delta R = R_0 \cdot G_m \cdot \epsilon_L = R_0 \cdot G_m \cdot \frac{\sigma_a}{E_m}$$

$$R = R_0 + \Delta R = R_0 + R_0 \cdot G_m \cdot \frac{\sigma_a}{E_m} = R_0 \cdot \left(1 + G_m \cdot \frac{\sigma_a}{E_m}\right) = 120 \cdot \left(1 + 2.1 \cdot \frac{10^8}{2 \cdot 10^{11}}\right)$$

$$\approx 120.13\Omega$$

a) Utgangsspenningen (V_o) blir:

$$V_{o} = V_{s} \cdot \left(\frac{R_{0}}{R_{0} + R_{0}} - \frac{R_{0} - \Delta R}{R_{0} + \Delta R + R_{0} - \Delta R}\right) = V_{s} \cdot \left(\frac{\Delta R}{2 \cdot R_{0}}\right) = 10 \cdot \left(\frac{0,022}{2 \cdot 350}\right) \approx 0.31 \text{mV}$$

b) Resistansendringen som skyldes temperaturforskjell:

$$\frac{\Delta R_t}{\Delta T} = \alpha \cdot R_0 \Rightarrow \Delta R_t = \alpha \cdot R_0 \cdot \Delta T = 0,003925 \cdot 350 \cdot 1 = 1,3738\Omega$$

Hvis vi tar utgangspunkt i at temperaturen på undersiden av bjelken er nominell temperatur kan vi legge resistansendringen som skyldes temperaturforskjellen (ΔR_t) til strekklappen over bjelken:

Strekklapp a (over bjelken): $R_a = R_0 + \Delta R + \Delta R_t$

Strekklapp b (under bjelken): $R_b = R_0 - \Delta R$

Utgangsspenningen (V_o) blir:

$$V_{o} = V_{s} \cdot \left(\frac{R_{0}}{R_{0} + R_{0}} - \frac{R_{0} - \Delta R}{R_{0} + \Delta R + \Delta R_{t} + R_{0} - \Delta R}\right) = V_{s} \cdot \left(\frac{2 \cdot \Delta R + \Delta R_{t}}{4 \cdot R_{0} + 2 \cdot \Delta R_{t}}\right)$$

$$V_0 = 10 \cdot \left(\frac{2 \cdot 0,022 + 1,3738}{4 \cdot 350 + 2 \cdot 1.3738} \right) \approx 10,11 \text{mV}$$

En temperaturforskjell på 1°C medfører nesten <u>33 ganger</u> så stor utgangsspenning sammenliknet med svaret fra punkt a!

c) For å redusere temperaturens innvirkning kan vi montere en fullbro med 4 aktive strekklapper som gir 4 ganger større følsomhet og full temperaturkompensasjon, eller eventuelt bare dummy-strekklapper i tillegg som en ren temperaturkompensasjon.

a) Gitt
$$h_1 = 20 \text{cm} = 0.2 \text{m}$$
, $\rho_{\text{Hg}} = 13.6 \text{g/cm}^3 = 13.6 \cdot 10^3 \text{kg/m}^3 \text{ og g} = 9.81 \text{N/kg}$.

$$\Delta p = \rho_{Hg} \cdot g \cdot \Delta h \, \Rightarrow \, p - p_o = \rho_{Hg} \cdot g \cdot h_1 \, \Rightarrow \, p_{relativt} = \rho_{Hg} \cdot g \cdot h_1$$

Det relative trykket blir:

$$p_{relativt} = 13.6 \cdot 10^3 \cdot 9.81 \cdot 0.2 \approx 26683 Pa = 0.27 bar$$

b) Maksimal målefeil i % av målesignalomfanget:

$$E = \frac{\widehat{E}}{O_{\text{maks}} - O_{\text{min}}} \cdot 100\% \quad \Rightarrow \quad \widehat{E} = \frac{E \cdot (O_{\text{maks}} - O_{\text{min}})}{100\%} = \frac{2 \cdot (20 - 4)}{100} = 0,32\text{mA}$$

c) Gitt
$$\epsilon = 8.85 \cdot 10^{-12} \text{F/m} \text{ og D} = 25 \text{mm} = 0.025 \text{m}.$$

Avstand $d = 0.025 \text{mm} = 2.5 \cdot 10^{-5} \text{m}$ gir følgende kapasitansverdi:

$$C = \epsilon \cdot \frac{A}{d} = \epsilon \cdot \frac{\pi \cdot (D/2)^2}{d} = 8,85 \cdot 10^{-12} \cdot \frac{\pi \cdot (0,025/2)^2}{2,5 \cdot 10^{-5}} = 1,738 \cdot 10^{-4} \mu F$$

Tilsvarende beregning gjøres for andre avstander:

Avstand d =
$$0.05$$
mm = $5 \cdot 10^{-5}$ m gir C = $0.869 \cdot 10^{-4}$ µF

Avstand d =
$$0.1 mm = 1 \cdot 10^{-4} m \text{ gir C} = 0.435 \cdot 10^{-4} \mu F$$

Kapasitansen blir mindre med økende avstand!

d) Sperrevæske brukes for å hindre lav/høy temperatur, vibrasjoner, korrosive/etsende stoffer, og partikler i mediet som bygger seg opp i måleren. Uten sperrevæske kan direkte kontakt med prosessmediet påvirke målingene (introdusere målefeil) eller i verste fall ødelegge måleren.

a) Væskevolum (V) i tanken blir:

$$p = \rho \cdot g \cdot (L + h) \Rightarrow h = \frac{p}{\rho \cdot g} - L = \frac{125 \cdot 10^3}{0.89 \cdot 10^3 \cdot 9.81} - 8.5 = 5.82m$$

$$V = (h + h_0) \cdot A = (5.82 + 0.7) \cdot 1 = 6.51 \text{m}^3$$

b) Da Δp er oppgitt i mm vannsøyle [mmVs], må vi regne det om til Pascal [Pa]:

$$\Delta p [Pa] = \rho_{H_2O} \cdot g \cdot \Delta p [mVs] = 1000 \cdot 9,81 \cdot 1,4 = 13734Pa$$

Trykket på høytrykkside (HP, +):

$$p_{HP} = p + \rho \cdot g \cdot (h' + h)$$

Trykket på lavtrykkside (LP, -):

$$p_{LP} = p + \rho \cdot g \cdot (h' + H)$$

Høyden (h) blir:

$$\Delta p = p_{HP} - p_{LP} = (p + \rho \cdot g \cdot (h' + h)) - (p + \rho \cdot g \cdot (h' + H))$$

$$\Rightarrow$$
 H = h - $\frac{\Delta p}{\rho \cdot g}$ = 2 - $\frac{13734}{0.79 \cdot 10^3 \cdot 9.81}$ = 0.23m

c) Trykket på høytrykkside (HP, +):

$$p_{HP} = p + \rho \cdot g \cdot (h' + H)$$

Trykket på lavtrykkside (LP, -):

$$p_{LP} = p$$

Høyden (h) blir:

$$\Delta p = p_{HP} - p_{LP} = (p + \rho \cdot g \cdot (h' + H)) - p$$

$$\Rightarrow H = \frac{\Delta p}{\rho \cdot g} - h' = \frac{13734}{0,79 \cdot 10^3 \cdot 9,81} - 0.8 = 0.97m$$

Fordi ytre rør er gassfylt vil trykket her være lavere enn trykket fra den væskefylte sida. Altså må det væskefylte røret kobles til høytrykksida til dP-cella.

d) Noen av feilkildene som kan forekomme i målingene ovenfor er:

For alle målingene gjelder:

- Temperaturvariasjoner vil medføre at densitet (ρ) varierer.
- Temperaturvariasjoner kan også påvirke selve dP-cella.
- Innholdet i tanken kan ha/få en annen densitet (ρ) enn forutsatt.

Spesielt gjelder:

- Punkt a: Bare åpen tank.
- Punkt b: Dersom det f.eks. er mere fordamping enn kondensering i fylte ytre rør, kan det medføre lavere nivå i ytre rør.
- Punkt c: Kondensering i ytre rør medfører at dette blir delvis væskefylt.

a) Da lydbølgen må bevege seg opp til overflaten og så tilbake, blir tilbakelagt avstand 2 x. Nivået (h) som funksjon av tidsforsinkelsen blir:

$$h = \frac{c_{lyd} \cdot t}{2} = \frac{1490 \cdot t}{2} = 745 \cdot t$$

b) Bølgelengden (λ) blir:

$$\lambda = c_{lyd} \cdot T = \frac{c_{lyd}}{f} = \frac{1490}{30 \cdot 10^3} = 0,04967m = 49,67mm$$

Dvs. at oppløsningen blir neppe bedre enn 50 mm. Ved å bytte ut måleren med en som opererer på 2 Mhz, får vi på samme måte som ovenfor en oppløsning på 0,75 mm. Altså 67 ganger forbedring.

c) Hvis måleren ikke kan begynne å ta imot ekko før 0,2 ms etter at den utsendte pulsen er påbegynt, betyr det at det minste nivået som kan måles blir halvparten av den avstanden som lydbølgen tilbakelegger i det samme tidsrommet. Dette er den samme formelen som vi fant i punkt a. Dvs. at det minste nivået (h_{min}) som kan måles er:

$$h_{\min} = \frac{c_{lyd} \cdot t}{2} = \frac{1490 \cdot 0.2 \cdot 10^{-3}}{2} = 0.15 m$$

d) I løpet av 1 sekund må måleren ha foretatt 200 målinger. Det betyr at måleren kan bruke 1/200 s per måling. På samme måte som i punkt c kan vi bestemme det største nivået (h_{maks}) som kan måles:

$$h_{\text{maks}} = \frac{c_{\text{lyd}} \cdot t}{2} = \frac{1490 \cdot (1/200)}{2} = 3,72 \text{m}$$

- e) Noen av feilkildene som kan forekomme i ultralydmålinger er:
- Variasjoner i lydhastigheten på grunn av varierende medium, for eksempel samme tank brukes til forskjellige væsker, eller at væskens kvalitet/sammensetning varierer.
- Variasjoner i lydhastigheten pga. forandringer i temperatur og luftfuktighet.
- Uønskede refleksjoner fra andre objekter, for eksempel faste installasjoner, tak, rørverk og store luftbobler.
- Små luftbobler i væsken og bølger på overflaten kan absorbere/spre lydbølgen så mye at det ødelegger signalet.