# یادگیری ژرف

# نيمسال دوم ۲۰۲-۱۴۰۱

مدرس: دكتر مهديه سليماني طرح تمرین: علی عبداللهی، سیدعلی یعقوبنژاد، زهرا رحیمی



نرمالسازی بچ و شبکه CNN

تمرین سری دوم (۱۰۰ نمره + ۵ نمره امتیازی)

# زمان تحویل: ۲۶ اسفند (نظری)، ۲۸ اسفند (عملی)

#### لطفا نكات زير را رعايت كنيد:

- سوالات خود را از طریق پست مربوط به تمرین در Quera مطرح کنید.
- در هر کدام از سوالات، اگر از منابع خارجی استفاده کردهاید باید آن را ذکر کنید. در صورت همفکری با افراد دیگر هم باید نام ایشان را در سوال مورد نظر ذكر نماييد.
  - پاسخ ارسالی واضح و خوانا باشد. در غیر این صورت ممکن است منجر به از دست دادن نمره شود.
  - پاسخ ارسالی باید توسط خود شما نوشته شده باشد. به اسکرینشات از منابع یا پاسخ افراد دیگر نمرهای تعلق نمی گیرد.
- در صورتی که بخشی از سوالها را جای دیگری آپلود کرده و لینک آن را قرار داده باشید، حتما باید تاریخ آپلود مشخص و قابل اعتنا باشد.
  - تمام پاسخهای خود را در یک فایل با فرمت Fullname].zip روی کوئرا قرار دهید.
  - برای ارسال هر تمرین تا ساعت ۲۳:۵۹ روز ددلاین فرصت دارید. مهلت تاخیر (مجاز و غیر مجاز) برای این تمرین، ۱۰ روز است.

### سوال ۱: (نظری) نرمالسازی بچ (۷ نمره + ۳ نمره امتیازی)

- (آ) استفاده از مقادیر بزرگ برای نرخ یادگیری در شبکههای ژرف سنتی می تواند منجر به انفجار یا محو شدن گرادیان شود. توضیح دهید چگونه نرمالسازی بچ به ما امکان استفاده از نرخ یادگیری بزرگتر از حد معمول را میدهد.
- (ب) زمانی که از نرمالسازی بچ استفاده میکنیم، در صورتی که وزنهای شبکه در یک مقدار ثابت مانند  $\alpha$  ضرب شوند، چه تاثیری بر گرادیان نسبت به وزنها و گرادیان نسبت به سایر پارامترهای شبکه خواهد داشت؟
- (ج) یکی از اثرات جانبی نرمالسازی بچ منظمسازی است. با ذکر دلیل بیان کنید که بزرگ شدن سایز بچ چه تاثیر بر ویژگی منظمسازی نرمالسازی بچ خواهد داشت.
- (د) (۳ نمره امتیازی) با مطالعه این مقاله نحوه انجام نرمالسازی بچ در شبکههای تماما متصل و شبکههای پیچشی را با یکدیگر مقایسه نمایید.

#### سوال ۲: (نظری) کانولوشن گسترشیافته (۸ نمره)

در شبکههای پیچشی به صورت متداول از لایههای کانولوشن ساده استفاده میشود که با آن آشنا هستید. نوع دیگری از لایهها که میتوان از آنان در شبکههای پیچشی استفاده نمود، لایههای کانولوشن گسترشیافته است. در شکل ۱ یک تصویر شهودی از فیلتر کانولوشن گسترشیافته ارائه شده است؛ این فیلترها میان خانههایی که فیلتر با استفاده از اطلاعات آنها لایه بعد را محاسبه میکند، فاصله میاندازند یا به بیانی دیگر در زمان اعمال فیلتر و انجام عِملیات ضرب کانولوشن، برروی ورودی با طول گام بزرگتری حرکت میکنیم. توجه کنید که در اینجا طول گام مفهومی متفاوت نسبت به طول گام ٔ در لایههای شبکه کانولوشن دارد.

- (آ) درمورد مزایا و معایب استفاده از فیلتر کانولوشن گسترشیافته تحقیق کنید و از هر کدام دو مورد ذکر نمایید.
- $(\Psi)$  در زمان استفاده از فیلتر کانولوشن گسترش یافته مفهومی به اسم محدوده دید $^0$  معنای پررنگتری پیدا میکند. فرض کنید ورودی M imes Nبه شبکهای شامل سه لایه کانولوشن گسترشیافته داده شده است؛ محدودهای از ورودی که عنصر i,jام خروجی مشاهده میکند را به صورت يارامتري مشخص كنيد.

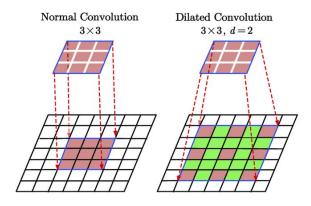
<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Regularization

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Dilated Convolution

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Step Size

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Stride

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>Receptive Field



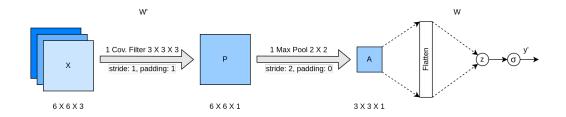
شكل ١: فيلتر كانولوشن معمولي و كانولوشن گسترشيافته

(ج) تصویری با ابعاد  $I \times I \times 3$  به یک شبکه یک لایه با D فیلتر  $I \times K \times K \times 3$  با پارامتر گسترش  $I \times I \times 3$  داده شده است. ابعاد خروجی این شبکه پس از اعمال بر ورودی را بر حسب I, D, K و I, D, K عنید.

## سوال ۳: (نظری) انتشار به عقب (۱۱ نمره)

یکی از اساسی ترین اجزا در یک شبکه ژرف، انتشار به عقب گرادیان ور شبکه است. شبکه نشان داده شده در شکل ۲ را در نظر بگیرید. در این شکل W وزنهای لایه و ستون W وزنهای فیلتر کانولوشن لایه اول است.  $P_{i,j}$  معرف عنصر سطر iام و ستون iام خروجی لایه کانولوشن و W بیانگر وزن در سطر iام، ستون iام و کانال iام در فیلتر iاست. با توجه به شکل و توضیحات به سوالات زیر پاسخ دهید.

- . محاسبه کنید.  $\frac{\partial loss}{\partial z}$  را بر حسب  $\frac{\partial loss}{\partial z}$  محاسبه کنید.
- $(\cdot,\cdot)$  حال با استفاده از روابط بدست آمده در قسمت اول و رابطه کانولوشن، عبارت  $\frac{\partial loss}{\partial W'_{i,j,k}}$  را محاسبه کنبد.



شکل ۲: شبکه CNN

## سوال ۴: (نظری) فشردن و تحریک (۶ نمره)

با مطالعه مقاله فشردن و تحریک<sup>۷</sup> به سوالات زیر پاسخ دهید:

- (آ) آیا نقش یا اثر عملکرد بلوک SE در عمق های مختلف شبکه یکسان است؟ مختصر توضیح دهید.
  - (ب) در بخشی از محاسبات Excitation از فرمول زیر استفاده می شود:

$$s = F_{ex}(z, W) = \sigma(g(z, W)) = \sigma(W_2\delta(W_1z))$$

که در آن

 $W_1 \in \mathbb{R}^{\frac{C}{R} \times C}, \ W_2 \in \mathbb{R}^{C \times \frac{C}{R}}$ 

علت استفاده از r در ابعاد ماتریس وزن چیست و چه اثری در عملکرد واحد Excitation دارد؟

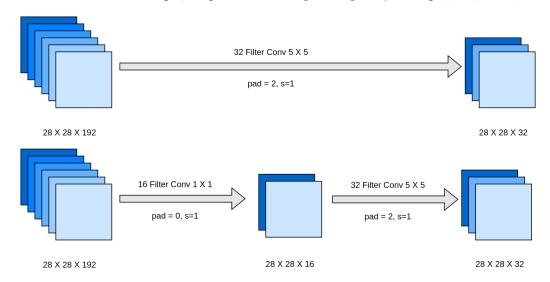
#### سوال ۵: (نظری) پیدایش و کانولوشن عمقی (۱۳ نمره)

پیمانه پیدایش^ با هدف کاهش پیچیدگی محاسباتی بوجود آمد. در این سوال قصد داریم تا با پیمانه پیدایش و شبکه GoogleNet آشنا شویم.

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup>Gradient Back-propagation

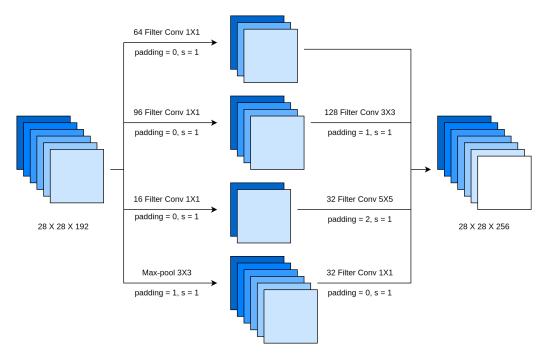
 $<sup>^7\</sup>mathrm{Squeeze}$  and Excitation

<sup>&</sup>lt;sup>8</sup>Inception Module



شكل T: لايه كانولوشن معمولي (بالا) و لايه كانولوشن با فيلتر  $1 \times 1$  (پايين)

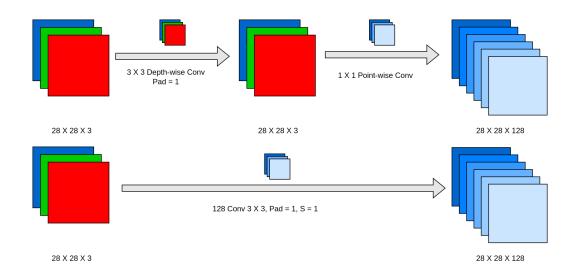
(ب) در شکل ۴ یک پیمانه پیدایش به صورت کامل نشان داده شده است. ترکیب متوالی این پیمانه با هم شبکه GoogleNet را تشکیل می دهید. توضیح دهید که دلیل استفاده از فیلترهایی با اندازه متفاوت (برای مثال  $1 \times 1$ ،  $3 \times 8$  و  $3 \times 8$ ) و حتی فیلترهایی با انواع متقاوت (استفاده از Max-pooling در کنار کانولوشن) چیست؟ تعداد کل محاسبات در این شبکه را بدست آورید.



شکل ۴: شمای کلی پیمانه پیدایش

(ج) یکی دیگر از مشکلاتی که در ارتباط با شبکههای ژرف وجود دارد، تعداد بالای پارامترها و پیچیدگی بالای محاسباتی است. این مشکل استفاده از شبکههای MobielNet بر روی دستگاههای کوچک با پردازندههای محدود (ماننده تلفن همراه) را با دشواریهایی همراه می سازد. برای حل این مشکل شبکه MobielNet است. شبکه V استفاده می کند که تعداد پارامترها و پیچیدگی زمانی را کاهش دهد. در شکل ۵ یک پیمانه از شبکه MobielNet-V1 با یک لایه از شبکه CNN معمولی نمایش داده شده است. در هر روش تعداد پارامترها را محاسبه کنید.

<sup>&</sup>lt;sup>9</sup>Depth-wise Convolution

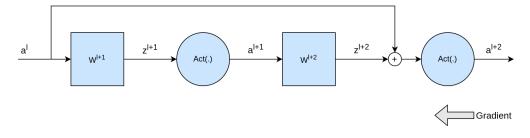


شكل ۵: لايه كانولوشن معمولي (پايين) و لايه از شبكه MobielNet-V1 (پايين)

## سوال ۶: (نظری) شبکه باقی مانده (۵ نمره + ۲ نمره امتیازی)

یکی از مشکلاتی که آموزش شبکههای ژرف را با مشکل مواجه میکند مساله محوشدن گرادیان ۱۰ است. در زمان انتشار به عقب، گرادیان با عبور از لایههای متوالی و ضرب شدن در بردارهای گرادیان و وزنها (ضرایب فیلترهای کانولوشن در شبکههای CNN) به تدریج کاهش مییابد و به صفر میل میکند. این مساله باعث توقف آموزش در لایههای ابتدایی شبکه میگردد. یکی از محدودیتهایی که مساله محوشدن گرادیان به مدل تحمیل میکند، محدودیت بر عمق شبکه ژرف است؛ چراکه با عمیق شدن شبکه مشکل محوشدن گرادیان پررنگتر میگردد. یکی از روش های حل مشکل محوشدن گرادیان استفاده از معماری شبکه باقیمانده ۱۱ است. در این شبکه یک یال جانبی ۱۲ به مدل اضافه شده است.

- (آ) برای درک بهتر مکانیزم بهبود مشکل محوشدگی گرادیان تصویر ۶ را مورد بررسی قرار می دهیم. برای ساده سازی فرض کنید پیمانه باقی مانده،  $\frac{\partial loss}{\partial a^{l+2}}$  به جای اعمال بر یک شبکه کانولوشن، بر یک شبکه MLP اعمال شده است. در ابتدا  $\frac{\partial a^{l+2}}{\partial a^l}$  را محاسبه کنید سپس با فرض داشتن و بر اساس قاعده مشتق زنجیره ای  $\frac{\partial loss}{\partial a^l}$  را محاسبه کنید. (در این سوال فرض کنید که تابع فعال ساز هر لایه با  $\frac{\partial loss}{\partial a^l}$  را محاسبه کنید.
- (ب) (۲ نمره امتیازی) بر اساس رابطه محاسبه شده در بخش قبل، تحلیل کنید که چگونه اضافه کردن یال جانبی در پیمانه باقی مانده باعث بهبود مشکل محوشدن گرادیان می گردد. (راهنمایی: برای ارائه بهتر تحلیل می توانید مشابه روند محاسبات قسمت قبل را برای دو لایه متوالی از شبکه MLP انجام دهید و روابط بدست آمده را مقایسه کنید. همچنین می توانید بررسی کنید که در صورت اضافه کردن یک پیمانه باقی مانده دیگر به انتهای یک شبکه، در زمان انتشار به عقب، مسیر عبور گرادیان چه تغییری می کند.)



شكل ۶: شماى كلى پيمانه باقىمانده

#### سوال ۷: (عملی) پیاده سازی شبکه عصبی پیچشی - دسته بندی تصاویر (۲۰ نمره)

در این سوال شما یک شبکه عصبی پیچشی<sup>۱۳</sup> را برای وظیفه دستهبندی<sup>۱۴</sup> تصاویر با دادگان Fashion-MNIST پیادهسازی میکنید. نوتبوکی که در اختیار شما قرار گرفته شامل بخشهای:

<sup>&</sup>lt;sup>10</sup>Gradient Vanishing

 $<sup>^{11}{</sup>m ResNet}$ 

 $<sup>^{12}</sup>$ Bypass

<sup>&</sup>lt;sup>13</sup>Convolutional Neural Network

<sup>&</sup>lt;sup>14</sup>Classification

- بارگذاری دادگان و تقسیمبندی آن به سه بخش آموزش ۱۵، اعتبارسنجی ۱۶ و آزمون ۱۷
  - پیادهسازی ساختار شبکه پیچشی با استفاده از PyTorch
  - انتخاب و تعریف نرخ یادگیری<sup>۱۸</sup>، تابع زیان<sup>۱۹</sup> و بهینهساز<sup>۲۰</sup> مناسب
    - آموزش مدل و رسم نمودار زیان
    - پیشبینی خروجی مدل روی دادگان آزمون

است. با مراجعه به نوتبوک مورد نظر بخشهای مشخص شده از کد را تکمیل نمایید.

# سوال ۸: (عملی) قطعهبندی معنایی تصاویر با استفاده از شبکه UNet نمره)

در این تمرین قصد داریم تا ضمن پیادهسازی شبکه UNet با نمونهای از قطعهبندی معنایی <sup>۲۱</sup> تصاویر آشنا گردیم. در شکل ۷ نمونهای از قطعهبندی معنایی نشان داده شده است. معنایی نشان داده شده است. توجه داشته باشید که پس از تکمیل فایل مربوطه، آموزش شبکه برای epoch ۳۰ بر بستر Google Colab با استفاده از GPU در حدود ۳۰ دقیقه به طول می انجامد.



شكل ٧: قطعهبندي معنايي تصاوير

در این تمرین با موارد زیر آشنا می *گر*دید:

- پیادهسازی شبکه UNet
- تفاوت شبكه UNet و CNN معمولي
- پیادهسازی قطعهبندی معنایی بر CARLA self-driving car dataset

برای انجام این تمرین با مراجعه به فایل مورد نظر بخشهای مشخص شده از کد را تکمیل نمایید.

 $<sup>^{15}\</sup>mathrm{Train}$ 

<sup>&</sup>lt;sup>16</sup>Validation

<sup>&</sup>lt;sup>17</sup>Test

 $<sup>^{18} {\</sup>rm Learning\text{-}rate}$ 

<sup>&</sup>lt;sup>19</sup>Loss Function

 $<sup>^{20} {\</sup>rm Optimizer}$ 

<sup>&</sup>lt;sup>21</sup>Semantic Segmentation