# BLDC SPEED CONTROL UNIT

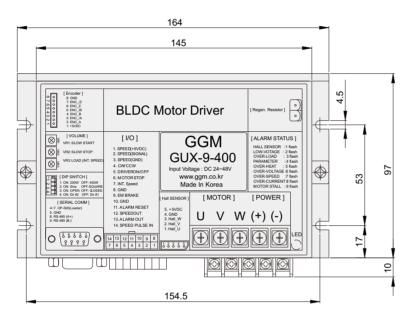


GUX-9-400

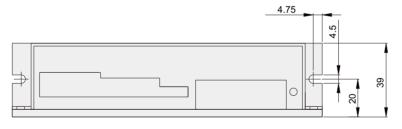
X Series Motor 적용품

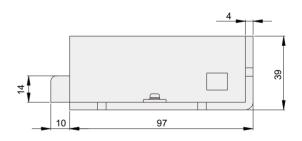
# → 제품 외형도

■ Driver 본체 외형도



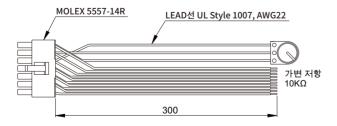




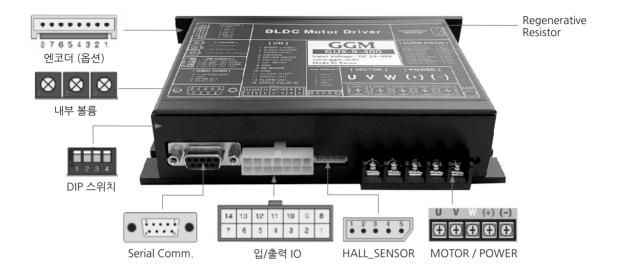


### [ 부속품]

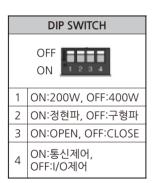
■ Driver 입력신호 Cable, 외부볼륨



# → 각부의 명칭과 기능







시리얼 통신		
1,2,3	Not Used	
4	OP-500 (+5VDC)	
5	OP-500 (GND)	
6	OP-500 (RX)	
7	OP-500 (TX)	
8	RS-485 (A+)	
9	RS-485 (B-)	

홀 센서				
1 2 3 4 5				
1	Hall_U (BROWN)			
2	Hall_V (WHITE)			
3	Hall_W (ORANGE)			
4	GND (GREEN)			
5	+5VDC (YELLOW)			

	MOTOR 및 파워			
U V W (+) (-)				
U	MOTOR_U (BLUE)			
V	MOTOR_V (PURPLE)			
W	MOTOR_W (GRAY)			
+	V+ (200W-DC24V/400W-DC48V)			
-	GND			

## 1.주요 사양

항목	내용		비고
정격 출력[W]	200W	400W	
입력 전원[V]	DC 24V (±10%)	DC 48V (±10%)	
정격 전류[A]	13 Arms	11 Arms	
최대 전류[A]	25 Arms	18 Arms	
외형 사이즈(mm)	164 X 97 X 39		
통신	RS485		
속도제어범위	100 ~ 4,000 r/min (속도 변동율 ±1% 이하)		



# 2. LED 사양

항목	LED 표시	비고
홀센서 알람	6초 주기 1번 점멸 (적색 )	
저전압 알람	6초 주기 2번 점멸 (적색 )	
과부하 알람	6초 주기 3번 점멸 (적색 )	
파라미터 알람	6초 주기 4번 점멸 (적색 )	
과열 알람	6초 주기 5번 점멸 (적색 )	
과전압 알람	6초 주기 6번 점멸 (적색 )	
과속도 알람	6초 주기 7번 점멸 (적색 )	
과전류 알람	6초 주기 8번 점멸 (적색 )	
STALL 알람	6초 주기 9번 점멸 (적색 )	
정상	컨트롤 ON 상태 : 녹색 점등 컨트롤 OFF 상태 : 소등 모터 동작 상태 : 청색 점등	

# 3. DIP 스위치 및 내부 볼륨 사양

항목	핀번호	내용	비고
	1	ON: 200W, OFF: 400W	
	2	ON : 정현파, OFF : 구형파	
DIP 스위치	3	ON : OPEN (속도 피드백 제어 하지 않고 입력 전압값에 비례하여 출력) OFF : CLOSE (속도 피드백 제어를 사용하여 속도 지령 전압값에 비례하여 출력 )	출고 셋팅 OFF
	4	ON : 통신제어, OFF : I/O제어	출고 셋팅 OFF
내부 볼륨	1	가속 시간 조정	
	2	감속 시간 조정	
	3	부하율 조정 / SPEED INT시 속도 조절	

# 4. 모터 및 기타 커넥터 사양

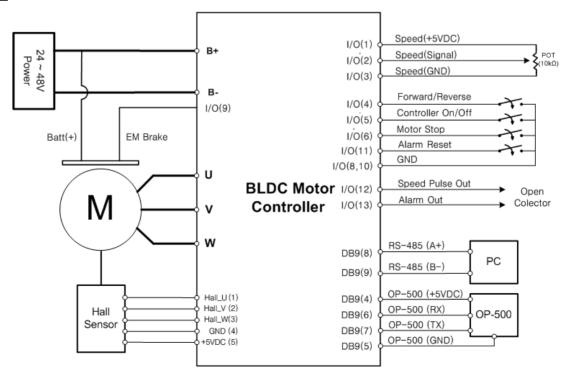
커넥터 사양	핀번호	기호	내용	비고
	1~3	U, V, W	모터동력선	
MOTOR/POWER [BR-900MB-5]	4	V+	24V, 48V	
[BK 300IVID 3]	5	GND	Ground	
HALL_SENSOR	1~3	Hu,Hv,Hw	홀센서 신호	
[LAB0640-5]	4,5	Gnd, 5V	홀센서 전원	
입출력 I/O [LAD1140-14]	1~14	-	입출력신호 상세내역 참조	
	1~3	-	Not USED	
Serial Comm.	4,5	전원	OP-500(+),OP-500(-)	OP 옵션
[DB9 (Female)]	6,7	RS-232	패킷수신, 패킷송신	
	8,9	RS-485	T/R+, T/R-	
Encoder	1,8	+5,GND	엔코더 전원	옵션
[SMAW200-8]	2~7		엔코더 신호	YEONHO
Regenerative Resistor [TB39R-02P]				
입출력 I/O [LAD1140-14]			l어 신호선 부 사양 참조	



## 5. 입, 출력 I/O 사양

핀번호	신호명	COLOR	내용
1	+5V	적 색	속도 설정용 직류전원(+5V), 외부에서 이 전원을 공급받아 속도 입력을 위한 가변저항의 전원 입력으로 사용하며 그 외는 사용을 금합니다. 외부 가변저항 사용 시 10KΩ(1/4W이상) 값을 사용한다.
2	SPEED IN	주황색	속도 설정용 직류 전원입력입니다. (0~5VDC)에 비례하여 최대 속도 까지 모터속도를 가변 한다.
3	GND	흑 색	GND
4	CW/CCW	노란색	모터의 방향을 결정합니다. 입력이"Low"(GND연결)시 CW 방향 "High"(GND미연결)시 CCW 방향
5	START	흰 색	입력이 "Low"(GND연결)시 모터 제어기능 활성화 ( 모터의 회전준비가 된 상태 ) 모터 회전중에 입력이 "High"(GND미연결)시 모터 자연적으로 멈춤.
6	STOP	파란색	모터 회전중에 입력이 "Low"(GND연결)시 모터 감속브레이크로 멈춤.
7	INT_SPEED	갈 색	입력이"Low"(GND연결)시 내부볼륨(#3)을 사용하여 속도를 설정함. 입력이"High"(GND미연결)시 외부볼륨을 사용하여 속도를 설정함.
8	GND	흑 색	GND
9	EM BRAKE	녹 색	전자 브레이크 동작 포트
10	GND	흑 색	GND
11	ALARM Reset	회 색	알람원인을 제거한 후 강제적으로 알람 리셋을 하는 기능 임. 입력이"Low"(GND연결)시 알람 리셋됨.
12	SPEED_OUT	분홍색	모터가 회전 할 때 신호 펄스를 출력한다. (모터 1회전당 15펄스의 신호를 출력 한다 )
13	ALARM_OUT	보라색	알람 발생시 출력은 "Low"(0V)로 변경된다. 정상 운전 상태에서는 "High" 상태임.

# 6. 결선도





# 7. 기능

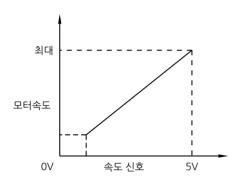
#### ■ 입력 전압

200W 모터 : DC 24V (±10%) 400W 모터 : DC 48V (±10%)

#### ■ 속도 제어

I/O #7번 입력이 "High"(5V)인 경우 외부 볼륨(I/O#2) 입력전압(0~5VDC)에 비례하여 최대 속도까지 모터속도를 가변한다. 외부 가변저항을 사용할 경우10KΩ(1/4W이상)값을 사용 한다.

I/O #7번 입력이 "Low"(GND연결)인 경우 내부볼륨 (Vol#3) 입력전압(0~3.3VDC)에 비례하여 최대 속도까지 모터속도를 가변한다. (I/O #7번 설정변경 후 Power On Reset 이후 적용)



### ■ 모터 방향 제어

I/O #4번 입력이 "Low"(GND연결)인 경우 CW(모터 축방향)으로 회전한다.
I/O #4번 입력이 "High"(GND 미연결)인 경우 CCW(모터 축방향)으로 회전 한다.

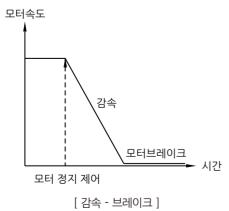
#### ■ 컨트롤러 ON/OFF 제어

I/O #5번 입력이 "Low"(GND연결)인 경우 모터 제어기능이 활성화 된다. (LED 녹색 점등) (모터의 회전준비가 된 상태 )

외부 볼륨 입력값에 따라 모터 운전을 시작함. 모터 회전중에 입력이 "High"(GND미연결)시 모터 자연적으로 멈춤.

#### ■ 모터 정지 제어

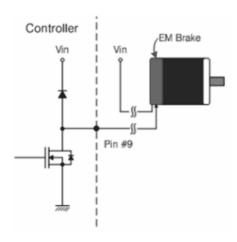
모터 회전중에 I/O #6번 입력이 "Low"(GND연결)인 경우 모터 정지됨 ( 감속-브레이크(유지없음 )



# **GGM** GGM GEARED MOTOR

### ■ 전자 브레이크 제어

- 전자브레이크 결선
- ( 전원 1선 컨트롤 전원 파워( +) 연결, 나머지 1선 I/O#9번 연결 함 )
- 컨트롤 ON 후 모터 동작시 전자 브레이크 동작 됨.
- 컨트롤 OFF 난 모터 STOP 동작시 전자 브레이크 OFF됨.



## ■ 출력신호

