Lectura 1

Ingeniería en Tecnologías de la Telecomunicación

Escuela de Ingeniería de Fuenlabrada Universidad Rey Juan Carlos

Parte I: Implementación de una red neuronal multicapa desde cero

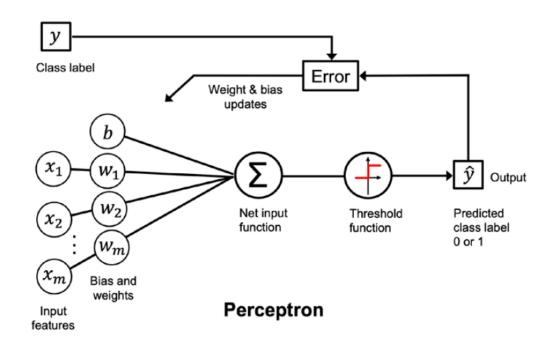
Basado en el capítulo 11 del libro *Machine Learning with PyTorch and Scikit-Learn*Sebastian Raschka, Yuxi (Hayden) Liu y Vahid Mirjalili.

- El aprendizaje profundo o *deep learning* es un **subcampo** del **aprendizaje automático** que se basa en las **redes neuronales** (NNs) artificiales con multiples capas.
- Su éxito actual se debe en gran parte a la disponibilidad de grandes volúmenes de datos y mayor capacidad de cómputo (GPUs).
- Ha logrado avances significativos en tareas como reconocimiento de voz e imágenes, procesamiento de lenguaje natural, traducción automática, etc.

- El **concepto básico** detrás de las NNs se desarrolló a partir de hipótesis y modelos sobre **cómo funciona el cerebro humano** para resolver tareas complejas.
- Los **primeros estudios** sobre NNs se remontan a la década de **1940**, cuando Warren McCulloch y Walter Pitts.
- Tras estos primeros estudios y el **desarrollo del perceptrón** de Rosenblatt en los **años 50**, el **interés en las NNs disminuyó** por la falta de soluciones efectivas para entrenar redes con múltiples capas.
- Es en **1986**, cuando Rumelhart, **Hinton** y Williams popularizaron el algoritmo de *backpropagation*, permitiendo entrenar NN de manera eficiente.
- Esto **reavivó el interés en las NNs**, marcando uno de los puntos de inflexión en el desarrollo del *deep learning*.

- Sin embargo, entre 1986 y 2012 hubo períodos de mayor y menor interés en las NNs, con un enfoque en otros algoritmos de aprendizaje automático.
- En 2012, **Hinton** y su equipo marcaron **otro punto de inflexión** con la creación de AlexNet, una NN profunda diseñada para clasificación de imágenes, que ganó la competición ImageNet, superando por un amplio margen a otros métodos tradicionales.
- Este éxito consolidó a las NN profundas como la tecnología predominante en el aprendizaje automático.

• Vamos a recordar conceptos de NNs de una sola capa.



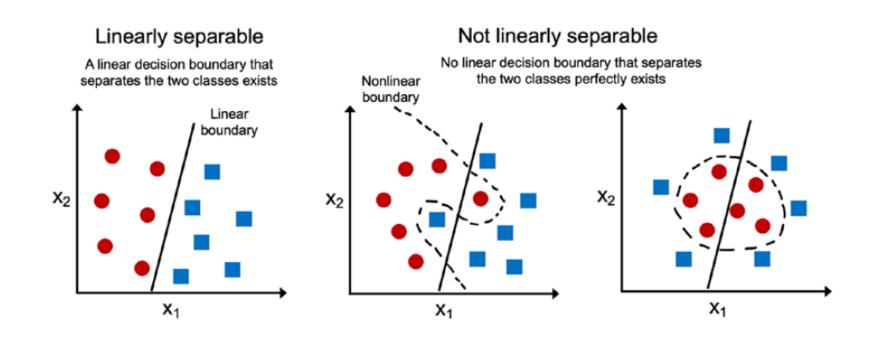
$$w_{j} \coloneqq w_{j} + \Delta w_{j}$$

$$b \coloneqq b + \Delta b$$

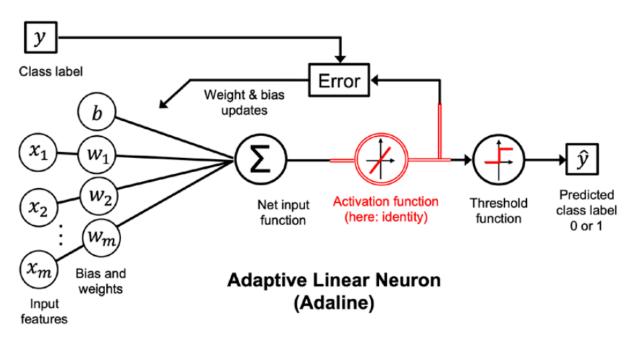
$$\Delta w_{j} = \eta (y^{(i)} - \hat{y}^{(i)}) x_{j}^{(i)}$$

$$\Delta b = \eta (y^{(i)} - \hat{y}^{(i)})$$

- La convergencia del perceptrón solo está garantizada si las dos clases son linealmente separables.
- Si las clases son perfectamente separables con una frontera lineal, el algoritmo ajustará los pesos y finalmente encontrará una solución que clasifique correctamente todos los puntos de entrenamiento.
- Sin embargo, si las clases no son linealmente separables, el perceptrón no converge y continuará ajustando los pesos indefinidamente. Por eso, en este caso, es recomendable definir un número máximo de iteraciones (*epochs*) o un umbral de error para evitar un proceso de entrenamiento infinito.



Vamos a recordar conceptos de NNs de una sola capa.



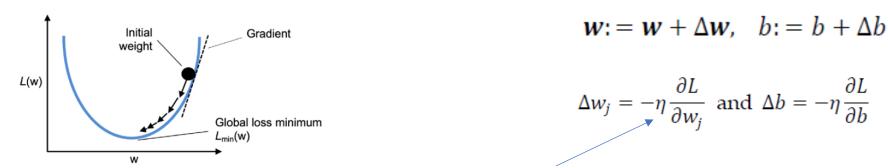
- Se puede considerar una mejora del Perceptrón.
- Se minimiza una **función de pérdida** (*loss fuction*) continua.
- Los **pesos** se **actualizan** en base a una **función de activación lineal** en lugar de una función escalón como en el Perceptrón.
- Esta función de activación lineal, $\sigma(z)$, es simplemente la función identidad del valor de entrada, de manera que $\sigma(z) = z$.
- Se sigue utilizando una función de umbralización para realizar la predicción final.
- Adaline no garantiza una clasificación perfecta si las clases no son linealmente separables, pero tiende a encontrar una solución que minimiza la función de pérdida.

- Minimización de la función de pérdida con descenso por gradiente.
- Se fija una función objetivo que se debe optimizar durante el proceso de aprendizaje. Esta es la función de pérdida o de coste que deseamos minimizar.
- En el caso de Adaline, se define la función de pérdida, L, como el error cuadrático medio (MSE) entre el resultado calculado y la etiqueta de clase verdadera.

$$L(w,b) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^{n} \left(y^{(i)} - \sigma(z^{(i)}) \right)^{2}$$

Función de activación continua (para Adaline es la función identidad)

- La principal ventaja de esta función de activación lineal continua, en contraste con la función escalón, es que la función de pérdida se vuelve diferenciable.
- Además, esta función de pérdida es convexa.
- Con esto, podemos utilizar un algoritmo de optimización muy simple llamado descenso por gradiente para encontrar los pesos que minimicen nuestra función de pérdida.



- Para acelerar el aprendizaje del modelo, se utiliza una variante denominada descenso por gradiente estocástico (SGD).
- El SGD un pequeño subconjunto de muestras de entrenamiento (*batch*).

Introducción a la arquitectura de NN multicapa

- Para crear una arquitectura de NN multicapa hay que conectar múltiples neuronas individuales.
- La arquitectura básica es la denominada NN multicapa feedforward.

• Es un tipo de **red totalmente conectada** que también se denomina

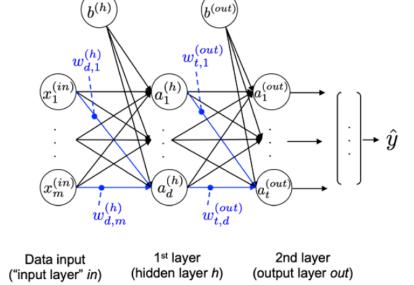
Perceptrón Multicapa (MLP).

$$z_{1}^{(h)} = x_{1}^{(in)} w_{1,1}^{(h)} + x_{2}^{(in)} w_{1,2}^{(h)} + \dots + x_{m}^{(in)} w_{1,m}^{(h)}$$

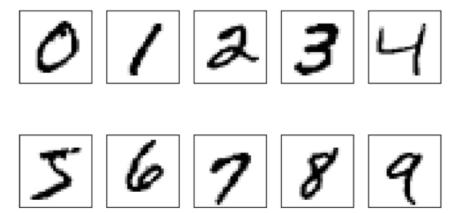
$$a_{1}^{(h)} = \sigma(z_{1}^{(h)})$$

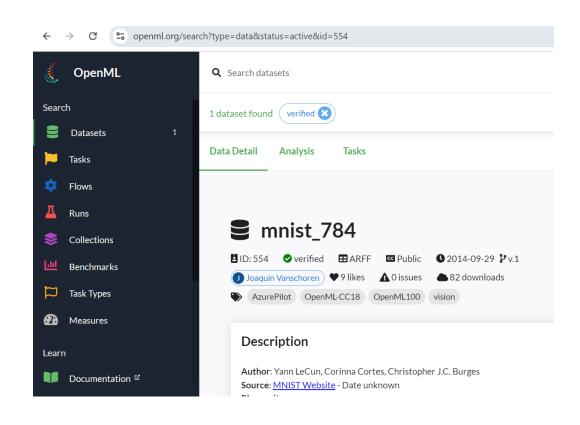
$$\sigma(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

 $\sigma(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$ $\sigma(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$ 0.0 $-8 \quad -6 \quad -4 \quad -2 \quad 0 \quad 2 \quad 4 \quad 6 \quad 8$



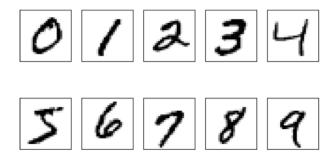
- Vamos a implementar y entrenar una NN multicapa para clasificar dígitos manuscritos del popular conjunto de datos Mixed National Institute of Standards and Technology (MNIST), creado por Yann LeCun et al.
- Este conjunto de datos es ampliamente utilizado como referencia para evaluar el rendimiento de algoritmos de aprendizaje automático.





Vamos a descargar el conjunto de datos de OpenML directamente con scikit-learn.

```
>>> from sklearn.datasets import fetch_openml
>>> X, y = fetch_openml('mnist_784', version=1,
                       return X y=True)
>>> X = X.values
>>> y = y.astype(int).values
                           28×28 píxeles
>>> print(X.shape)
(70000, 784)
>>> print(y.shape)
(70000,)
>>> X = ((X / 255.) - .5) * 2
```



Los valores de los píxeles en el conjunto de datos MNIST van de 0 a 255, donde 0 representa el nivel de intensidad negro (píxel apagado) y 255 representa el nivel de intensidad blanco (píxel encendido). La normalización se usa para escalar estos valores a un rango diferente, en este caso, de -1 a 1.

- Vamos a dividir el conjunto de datos en subconjuntos de entrenamiento, validación y test.
 El siguiente código separará el conjunto de datos de la siguiente manera:
 - •55,000 imágenes se utilizarán para entrenamiento.
 - •5,000 imágenes se utilizarán para validación.
 - •10,000 imágenes se utilizarán para test.
- Este enfoque nos permite evaluar el rendimiento del modelo durante el entrenamiento (validación) y verificar su capacidad de generalización (test).

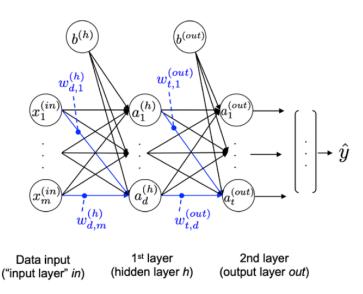
• Vamos a implementar una NN de una capa (MLP).

```
import numpy as np
                                                                  Función de activación sigmoide
def sigmoid(z):
   return 1. / (1. + np.exp(-z))
                                                           Función que convierte las etiquetas de clase en
                                                           formato de enteros (los números de 0 a 9) a
                                                           etiquetas one-hot encoded.
def int_to_onehot(y, num_labels):
                                                           El one-hot encoding convierte las etiquetas en
                                                           vectores binarios donde solo una posición tiene
   ary = np.zeros((y.shape[0], num_labels))
                                                           el valor 1 (indicando la clase) y las demás son 0
   for i, val in enumerate(y):
       ary[i, val] = 1
                                                                                   Clase 0: [1, 0, 0, 0]
                                                                                   Clase 1: [0, 1, 0, 0]
   return ary
                                                                                  Clase 2: [0, 0, 1, 0]
```

Clase 3: [0, 0, 0, 1]

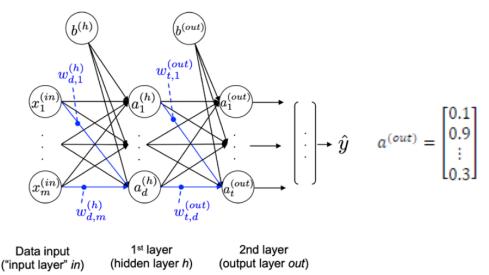
```
class NeuralNetMLP:
   def __init__(self, num_features, num_hidden,
                num classes, random seed=123):
        super().__init__()
        self.num_classes = num_classes
       # hidden
       rng = np.random.RandomState(random seed)
        self.weight_h = rng.normal(
           loc=0.0, scale=0.1, size=(num_hidden, num_features))
        self.bias h = np.zeros(num hidden)
       # output
       self.weight_out = rng.normal(
           loc=0.0, scale=0.1, size=(num_classes, num_hidden))
        self.bias_out = np.zeros(num_classes)
```

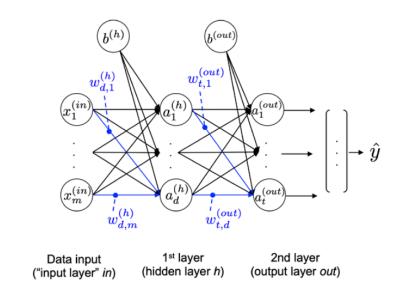
- Red de num_hidden de neuronas en la capa oculta y num_classes de neuronas de salida.
- Se inicializan los pesos y el sesgo de manera aleatoria.



```
def forward(self, x):
   # Hidden Layer
   # input dim: [n_hidden, n_features]
             dot [n features, n examples] .T
   # output dim: [n_examples, n_hidden]
    z_h = np.dot(x, self.weight_h.T) + self.bias_h
    a_h = sigmoid(z_h)
   # Output Layer
    # input dim: [n classes, n hidden]
             dot [n hidden, n examples] .T
    # output dim: [n examples, n classes]
    z out = np.dot(a h, self.weight out.T) + self.bias out
    a out = sigmoid(z out)
   return a_h, a_out
```

• Función que hace las predicciones.





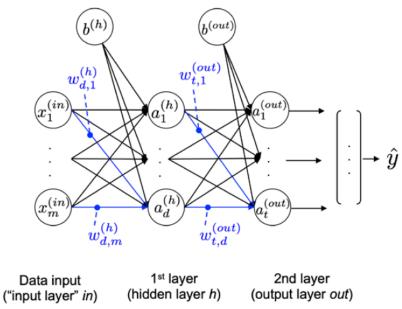
$$a^{(out)} = \begin{bmatrix} 0.1\\0.9\\ \vdots\\0.3 \end{bmatrix}, \quad y = \begin{bmatrix} 0\\1\\ \vdots\\0 \end{bmatrix}$$

Comparar la salida de la red con las etiquetas.

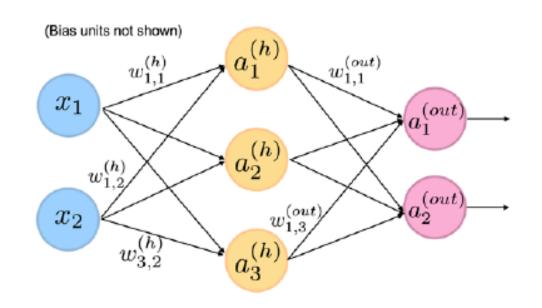
$$L(W, b) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{t} \sum_{j=1}^{t} (y_{j}^{[i]} - a_{j}^{(out)[i]})^{2}$$

Función de pérdida (MSE).

- El objetivo es minimizar la función de pérdida.
- Para ello usamos el **descenso por gradiente**.
- Necesitamos calcular la derivada de la función de pérdida con respecto a los parámetros de la red neuronal -> algoritmo de backpropagation.



Backpropagation

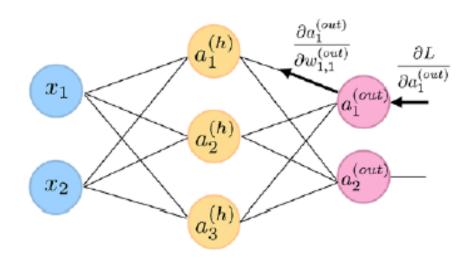


Ejemplo para **una muestra** de entrada:

$$L(W, b) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{t} \sum_{j=1}^{t} (y_{j}^{[i]} - a_{j}^{(out)[i]})^{2}$$

$$L(W, b) = \frac{1}{t} \sum_{j=1}^{t} (y_{j}^{[i]} - a_{j}^{(out)[i]})^{2}$$

Backpropagation

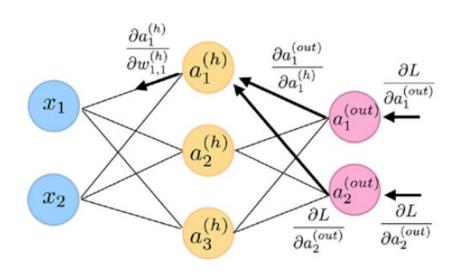


$$\delta_{1}^{(out)} = \frac{\partial L}{\partial a_{1}^{(out)}} \cdot \frac{\partial a_{1}^{(out)}}{\partial z_{1}^{(out)}}$$

$$\frac{\partial L}{\partial w_{1,1}^{(out)}} = \frac{\partial L}{\partial a_{1}^{(out)}} \cdot \frac{\partial a_{1}^{(out)}}{\partial z_{1}^{(out)}} \cdot \frac{\partial z_{1}^{(out)}}{\partial w_{1,1}^{(out)}} = 2 \underbrace{\frac{1}{2} (a_{1}^{(out)} - y) \cdot a_{1}^{(out)} (1 - a_{1}^{(out)}) \cdot a_{1}^{(h)}}_{2}$$

$$w_{1,1}^{(out)} := w_{1,1}^{(out)} - \eta \frac{\partial L}{\partial w_{1,1}^{(out)}}$$

Backpropagation



$$\begin{split} \frac{\partial L}{\partial w_{1,1}^{(out)}} &= \frac{\partial L}{\partial a_1^{(out)}} \cdot \frac{\partial a_1^{(out)}}{\partial z_1^{(out)}} \cdot \frac{\partial z_1^{(out)}}{\partial a_1^{(h)}} \cdot \frac{\partial a_1^{(h)}}{\partial z_1^{(h)}} \cdot \frac{\partial z_1^{(h)}}{\partial z_1^{(h)}} \cdot \frac{\partial z_1^{(h)}}{\partial w_{1,1}^{(h)}} \\ &+ \frac{\partial L}{\partial a_2^{(out)}} \cdot \frac{\partial a_2^{(out)}}{\partial z_2^{(out)}} \cdot \frac{\partial z_2^{(out)}}{\partial a_1^{(h)}} \cdot \frac{\partial a_1^{(h)}}{\partial z_1^{(h)}} \cdot \frac{\partial z_1^{(h)}}{\partial w_{1,1}^{(h)}} \end{split}$$

$$\begin{split} \frac{\partial L}{\partial w_{1,1}^{(out)}} &= \delta_{1}^{(out)} \cdot \frac{\partial z_{1}^{(out)}}{\partial a_{1}^{(h)}} \cdot \frac{\partial a_{1}^{(h)}}{\partial z_{1}^{(h)}} \cdot \frac{\partial z_{1}^{(h)}}{\partial w_{1,1}^{(h)}} \\ &+ \delta_{2}^{(out)} \cdot \frac{\partial z_{2}^{(out)}}{\partial a_{1}^{(h)}} \cdot \frac{\partial a_{1}^{(h)}}{\partial z_{1}^{(h)}} \cdot \frac{\partial z_{1}^{(h)}}{\partial w_{1,1}^{(h)}} \end{split}$$

Backpropagation

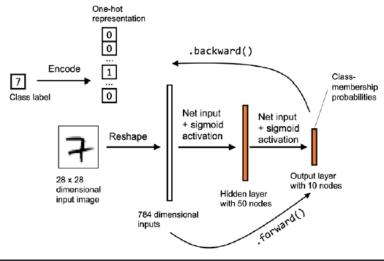
```
def backward(self, x, a h, a out, y):
   ### Output layer weights
   **********
   # one-hot encoding
   y onehot = int to onehot(y, self.num classes)
   # Part 1: dLoss/dOutWeights
   ## = dLoss/dOutAct * dOutAct/dOutNet * dOutNet/dOutWeight
   ## where DeltaOut = dLoss/dOutAct * dOutAct/dOutNet
   ## for convenient re-use
   # input/output dim: [n examples, n classes]
   d loss d a out = 2.*(a out - y onehot) / y.shape[0]
   # input/output dim: [n examples, n classes]
   d a out d z out = a out * (1. - a out) # sigmoid derivative
   # output dim: [n examples, n classes]
   delta_out = d_loss_d_a_out * d_a_out_d_z_out
   # gradient for output weights
   # [n examples, n hidden]
   d z out dw out = a h
   # input dim: [n_classes, n_examples]
              dot [n examples, n hidden]
   # output dim: [n classes, n hidden]
   d loss dw out = np.dot(delta out.T, d z out dw out)
   d loss db out = np.sum(delta out, axis=0)
```

```
**********************************
# Part 2: dLoss/dHiddenWeights
## = DeltaOut * dOutNet/dHiddenAct * dHiddenAct/dHiddenNet
     * dHiddenNet/dWeight
# [n classes, n hidden]
d z_out__a_h = self.weight_out
# output dim: [n examples, n hidden]
d_loss_a_h = np.dot(delta_out, d_z_out_a_h)
# [n examples, n hidden]
d_ah_dz_h = a_h * (1. - a_h) # sigmoid derivative
# [n examples, n features]
d_z h_d w_h = x
# output dim: [n_hidden, n_features]
d_{loss} d_{w}h = np.dot((d_{loss} a_h * d_a_h d_z_h).T,
                       dzh dwh)
d_{loss} = d_b = np.sum((d_{loss} = a_h * d_a_h = d_z_h), axis=0)
return (d_loss__dw_out, d_loss__db_out,
       d loss dwh, d loss dbh)
```

```
>>> model = NeuralNetMLP(num_features=28*28,
... num_hidden=50,
... num_classes=10)
```

```
def mse_loss(targets, probas, num_labels=10):
    onehot_targets = int_to_onehot(
        targets, num_labels=num_labels
    )
    return np.mean((onehot_targets - probas)**2)

def accuracy(targets, predicted_labels):
    return np.mean(predicted_labels == targets)
```



```
def compute mse and acc(nnet, X, y, num labels=10,
                       minibatch size=100):
    mse, correct pred, num examples = 0., 0, 0
    minibatch gen = minibatch generator(X, y, minibatch size)
    for i, (features, targets) in enumerate(minibatch gen):
       , probas = nnet.forward(features)
       predicted labels = np.argmax(probas, axis=1)
       onehot targets = int to onehot(
           targets, num labels=num labels
       loss = np.mean((onehot targets - probas)**2)
       correct pred += (predicted labels == targets).sum()
       num examples += targets.shape[0]
       mse += loss
    mse = mse/i
    acc = correct pred/num examples
    return mse, acc
```

```
lef train(model, X_train, y_train, X_valid, y_valid, num_epochs,
         learning_rate=0.1):
  epoch loss = []
epoch_train_acc = []
epoch_valid_acc = []
for e in range(num_epochs):
    minibatch_gen = minibatch_generator(
        X train, y train, minibatch size)
    for X_train_mini, y_train_mini in minibatch_gen:
        #### Compute outputs ####
        a_h, a_out = model.forward(X_train_mini)
        d_loss_d_w out, d_loss_d_b_out, \
        d_loss__d_w_h, d_loss__d_b_h = \
            model.backward(X_train_mini, a_h, a_out,
                           y_train_mini)
        #### Update weights ####
        model.weight_h -= learning_rate * d_loss__d_w_h
        model.bias h -= learning rate * d loss d b h
        model.weight_out -= learning_rate * d_loss__d_w_out
        model.bias_out -= learning_rate * d_loss__d_b_out
    #### Epoch Logging ####
    train_mse, train_acc = compute_mse_and_acc(
        model, X_train, y_train
    valid_mse, valid_acc = compute_mse_and_acc(
        model, X_valid, y_valid
    train_acc, valid_acc = train_acc*100, valid_acc*100
    epoch_train_acc.append(train_acc)
    epoch_valid_acc.append(valid_acc)
    epoch loss.append(train mse)
    print(f'Epoch: {e+1:03d}/{num_epochs:03d} '
          f'| Train MSE: {train_mse:.2f} '
          f' | Train Acc: {train_acc:.2f}% '
          f' | Valid Acc: {valid_acc:.2f}%')
return epoch loss, epoch train acc, epoch valid acc
```

Entrenamiento:

```
np.random.seed(123) # for the training set shuffling
epoch_loss, epoch_train_acc, epoch_valid_acc = train(
    model, X_train, y_train, X_valid, y_valid,
    num_epochs=50, learning_rate=0.1)
```

```
Epoch: 001/050 | Train MSE: 0.05 | Train Acc: 76.17% | Valid Acc: 76.02% Epoch: 002/050 | Train MSE: 0.03 | Train Acc: 85.46% | Valid Acc: 84.94% Epoch: 003/050 | Train MSE: 0.02 | Train Acc: 87.89% | Valid Acc: 87.64% Epoch: 004/050 | Train MSE: 0.02 | Train Acc: 89.36% | Valid Acc: 89.38% Epoch: 005/050 | Train MSE: 0.02 | Train Acc: 90.21% | Valid Acc: 90.16% ...

Epoch: 048/050 | Train MSE: 0.01 | Train Acc: 95.57% | Valid Acc: 94.58% Epoch: 049/050 | Train MSE: 0.01 | Train Acc: 95.55% | Valid Acc: 94.54% Epoch: 050/050 | Train MSE: 0.01 | Train Acc: 95.59% | Valid Acc: 94.74%
```

Parte II: Funciones de pérdida y evaluación de prestaciones en aprendizaje profundo

Basado en las secciones 1, 2 y 3 del artículo *Loss Functions and Metrics in Deep Learning*Juan Terven et al.

https://arxiv.org/pdf/2307.02694

- La función de pérdida y las medidas de evaluación de prestaciones (o medidas de rendimiento) son dos componentes críticos en un problema de deep learning, esenciales para el éxito del entrenamiento y el funcionamiento del modelo.
- Las **funciones de pérdida** cuantifican la diferencia entre las predicciones del modelo y los resultados esperados.
- Las **medidas de rendimiento** son criterios utilizados para evaluar la eficacia del modelo, proporcionando una medida objetiva de su funcionamiento en tareas específicas.
- Hay distintas funciones de pérdida y distintas medidas de rendimiento dependiendo de la tarea a realizar: regresión o clasificación.

Función de pérdida vs. Medidas de rendimiento

- Funciones de pérdida: Se utilizan, en general, durante el entrenamiento de un modelo para optimizar sus parámetros. Miden la diferencia entre las salidas del modelo y las esperadas, y el objetivo del entrenamiento es minimizar esta diferencia.
 - Se usa con el **conjunto de entrenamiento**: ayuda a entender cómo está aprendiendo el modelo.
 - También se usa con el **conjunto de validación**: ayuda a entender si el modelo está aprendiendo con *overfitting* o no.
- Las funciones de pérdida pueden ser difíciles de interpretar porque sus valores suelen ser arbitrarios y dependen de la tarea y el conjunto de datos específicos.

Función de pérdida vs. Medidas de rendimiento

- Medidas de rendimiento: Se utilizan para evaluar el modelo después del entrenamiento. Ayudan a determinar cómo de bien el modelo generaliza en nuevas muestras y hacer predicciones precisas.
 - Se usa con el **conjunto de test**: ayuda a determinar cómo el modelo generaliza.
- Las medidas de rendimiento suelen ser interpretables y se pueden aplicar a diferentes tareas, facilitando la comparación entre modelos.

Función de pérdida vs. Medidas de rendimiento

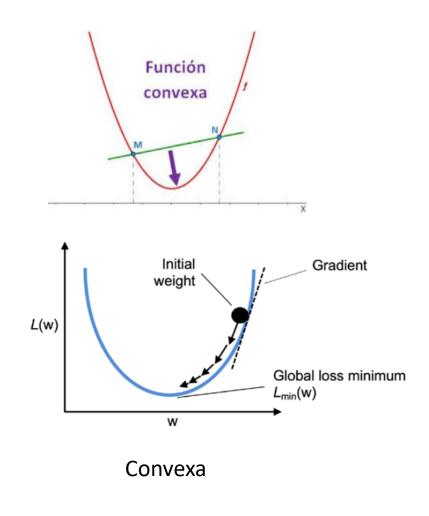
- En el **entrenamiento** también se suele **usar medidas de rendim**iento en el conjunto de **validación** como **complemento** a la función de pérdida.
- Al monitorear estas medidas, se puede obtener una mejor comprensión del entrenamiento del modelo, ayudando a detectar problemas. Por ejemplo: un modelo puede tener una pérdida baja, pero no necesariamente una alta precisión.

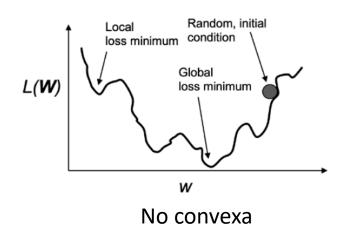
Propiedades de las funciones de pérdida

- Convexidad: Una función de pérdida es convexa si, para cualquier par de puntos en su dominio, la línea recta que une la función en esos puntos está por encima de la función. Esto implica que cualquier mínimo local es también un mínimo global.
 - Por ejemplo, el error cuadrático medio (MSE) es una función de pérdida convexa cuando se aplica a modelos totalmente lineales.
 - En **redes neuronales con funciones de activación no lineales**, ni el MSE ni **ninguna** otra función de pérdida es **convexa** con respecto a los parámetros de la red.
 - Las funciones de pérdida convexas son deseables porque pueden optimizarse fácilmente utilizando métodos basados en gradientes.

Convexa No convexa

Propiedades de las funciones de pérdida





Propiedades de las funciones de pérdida

- Diferenciabilidad: Una función de pérdida es diferenciable si su derivada con respecto a los parámetros del modelo existe y es continua.
 - La diferenciabilidad es **esencial** para permitir el uso de métodos de **optimización basados en gradientes**.
- Robustez: Las funciones de pérdida deben ser capaces de manejar valores atípicos y no verse afectadas por un pequeño número de valores extremos.
- Suavidad: Una función de pérdida debe tener un gradiente continuo y no presentar transiciones bruscas o picos.

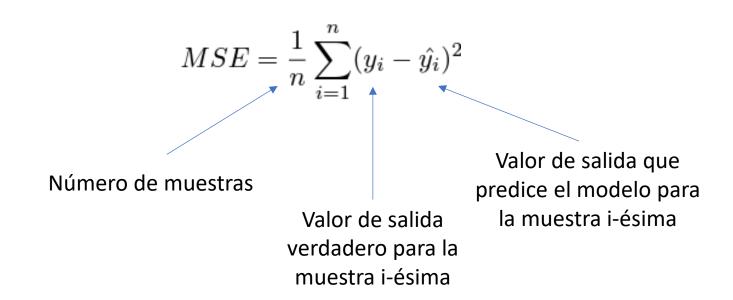
Propiedades de las funciones de pérdida

- Función monótona: Una función de pérdida es monótona si su valor disminuye a medida que la salida dada por el modelo se acerca a la salida verdadera.
 - La función monótona asegura que el proceso de optimización se dirige hacia la solución correcta.

Regresión

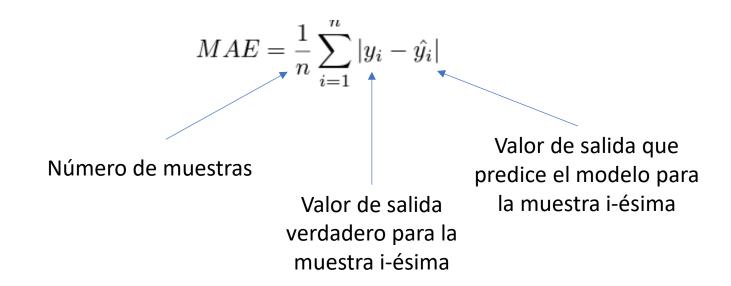
- La **regresión** es un problema de **aprendizaje automático supervisado** que tiene como objetivo **predecir un valor de salida continuo** basado en una o más características de entrada.
- Se utiliza en diversos dominios, como finanzas, salud, ciencias sociales, deportes e ingeniería.

• El error cuadrático medio (*Mean Squared Error*, **MSE**) mide el promedio de las diferencias al cuadrado entre los valores de salida que predice el modelo y los valores de salida verdaderos.



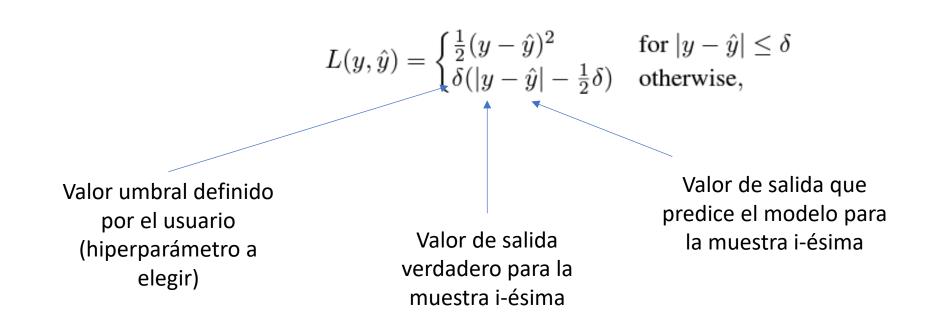
- El MSE también se denomina función de pérdida L2.
- Es no negativa, lo que significa que siempre es igual o mayor a cero.
- Es **sensible a los valores atípicos** debido a su naturaleza cuadrática: da más peso a los errores grandes.
- Es diferenciable, permitiendo el cálculo de gradientes necesarios para algoritmos de optimización.
- Es convexa en modelos lineales.

• El error absoluto medio (*Mean Absolute Error*, **MAE**) mide el promedio de las diferencias absolutas entre los valores de salida que predice el modelo y los valores de salida verdaderos.



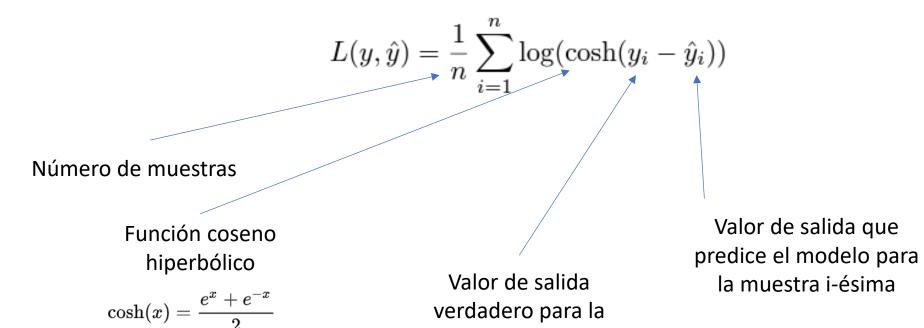
- El MAE también se denomina función de pérdida L1.
- Es no negativa, lo que significa que siempre es igual o mayor a cero.
- Es **robusta a los valores atípicos**, ya que trata todos los errores de manera igual, sin dar un peso desproporcionado a los errores grandes.
- Aunque es continua, **no es diferenciable** cuando el error de predicción es cero debido a la función de valor absoluto.
- Es convexa en modelos lineales.
- A menudo se usa como medida de rendimiento por su simplicidad computacional y facilidad de comprensión.

• La **pérdida de Huber** combina las propiedades del MSE y MAE ofreciendo una **solución más robusta a los valores atípicos** al tiempo que **manteniendo la diferenciabilidad**.



- Parte cuadrática se utiliza cuando el error es pequeño (la pérdida de Huber se comporta como la pérdida de MSE).
- Parte lineal (no cuadrática) se utiliza cuando el error es más grande (la pérdida de Huber se comporta como la pérdida de MAE).
 - Esta parte hace que la función de pérdida sea menos sensible a los valores atípicos. En lugar de aumentar cuadráticamente con el error, la penalización aumenta linealmente.

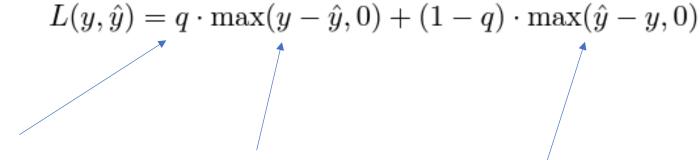
• La función de pérdida Log-Cosh es suave y diferenciable.



muestra i-ésima

- Una de las ventajas de la función de pérdida Log-Cosh es que es menos sensible a los valores atípicos que el MSE, ya que no se ve afectada por valores extremos.
- Sin embargo, es **más sensible a errores pequeños** que la pérdida de Huber.

 La pérdida de cuantiles, también conocida como pérdida de regresión cuantílica, se utiliza a menudo para predecir un intervalo en lugar de un solo valor.



Cuantil q, con 0 < q < 1

Valor de salida verdadero para la muestra i-ésima Valor de salida que predice el modelo para la muestra i-ésima

El cuantil q representa el porcentaje de datos que se espera que esté por debajo de un cierto valor. Por ejemplo, el cuantil 0.5 (mediana) divide el conjunto de observaciones en dos mitades iguales.

• Subestimación ($y - \hat{y} > 0$):

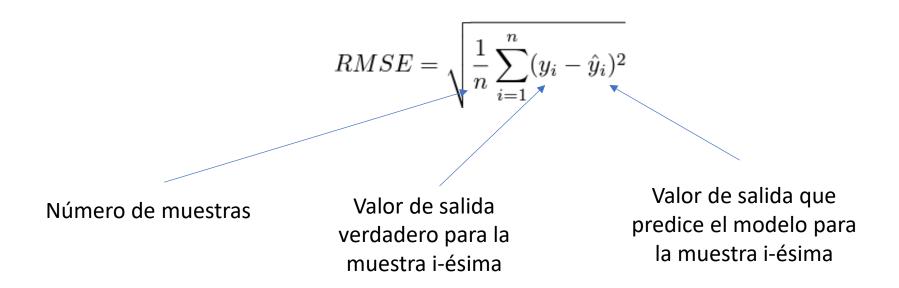
Si la predicción subestima el valor real, la pérdida es proporcional a q. Esto significa que el modelo penaliza las subestimaciones en función del cuantil q.

• Sobreestimación ($\hat{y} - y > 0$):

Si la predicción sobreestima el valor, la pérdida es proporcional a 1-q. Esto significa que el modelo penaliza las sobreestimaciones en función de 1-q.

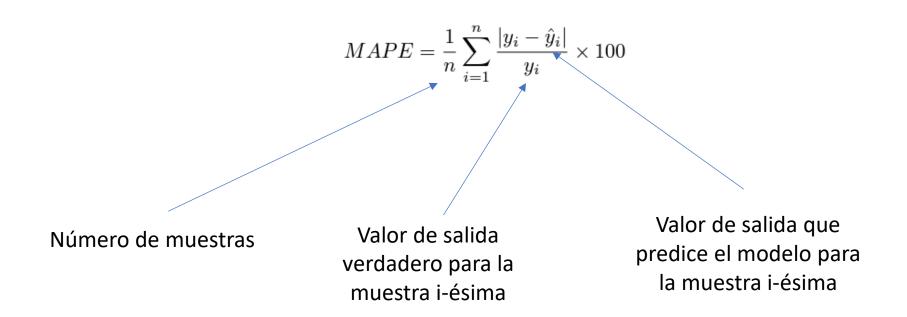
Medidas de rendimiento en regresión

- Raíz del error cuadrático medio (Root Mean Squared Error, RMSE)
 mide la desviación promedio de las predicciones con respecto a los
 valores verdaderos.
- Este valor es **fácil de interpretar** porque está en las mismas unidades que los datos.



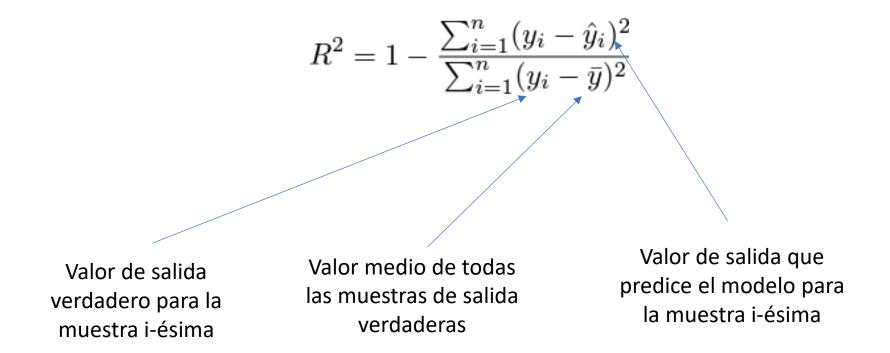
Medidas de rendimiento en regresión

• Error porcentual absoluto medio (*Mean Absolute Percentage Error*, **MAPE**) mide el **error porcentual promedio de las predicciones del modelo en comparación con los valores verdaderos**.



Medidas de rendimiento en regresión

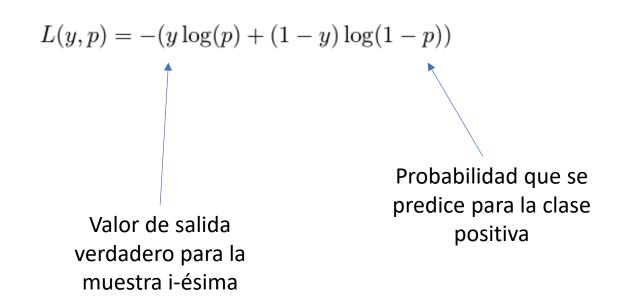
• El coeficiente de determinación (R²) muestra cómo de bien las variaciones en las predicciones del modelo reflejan las variaciones en los datos reales.



Clasificación

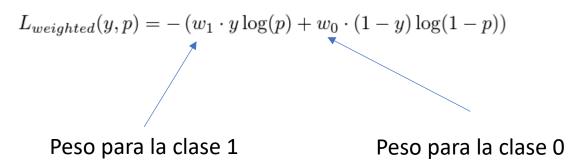
- La clasificación es un problema de aprendizaje automático supervisado que entrena un modelo para predecir la categoría o clase de una muestra de entrada dada.
- Existen diferentes tipos de tareas de clasificación:
 - La clasificación binaria implica entrenar al modelo para predecir una de dos clases, como "spam" o "no spam" en el caso de un correo electrónico.
 - La clasificación multiclase requiere que el modelo prediga una de varias clases, como "perro", "gato" o "pájaro" para una imagen.
 - La clasificación multietiqueta, el modelo se entrena para predecir múltiples etiquetas para una sola muestra de entrada, como "perro" y "al aire libre" para una imagen de un perro en el parque.

 La pérdida de entropía cruzada binaria (Binary Cross-Entropy Loss, BCE), es utilizada en problemas de clasificación binaria que evalúa la disimilitud entre la probabilidad que se predice para la clase positiva y la etiqueta de clase verdadera.



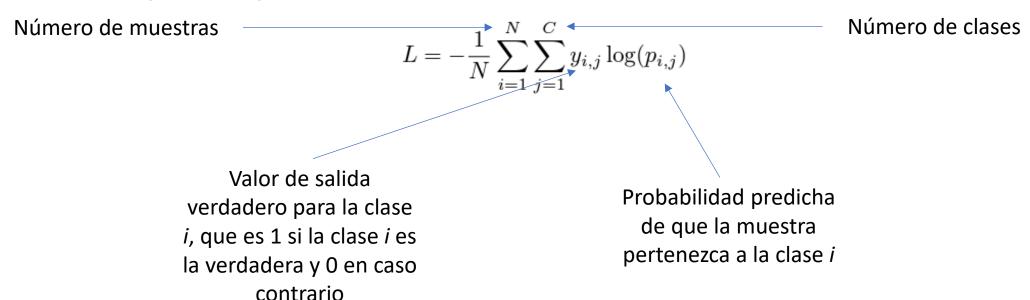
- **Cuando** *y*=**1** (clase positiva), la pérdida es *-log(p)*. Si *p* es cercano a 1, la pérdida es baja, indicando una buena predicción. Si *p* es cercano a 0, la pérdida es alta, indicando una mala predicción.
- Cuando y=0 (clase negativa), la pérdida es -log(1-p). Si p es cercano a 0, la pérdida es baja, indicando una buena predicción. Si p es cercano a 1, la pérdida es alta, indicando una mala predicción.
- Es una función suave y diferenciable, lo que la hace adecuada para optimización mediante algoritmos de descenso por gradiente.

• BCE puede ser sensible al **desbalanceo de clases**, donde el número de instancias en una clase supera significativamente a la otra. Para abordar esto, se puede utilizar una variante llamada **entropía cruzada binaria ponderada** (*Weighted Binary Cross-Entropy*), que **asigna un peso a cada clase**, ayudando a equilibrar la influencia de cada clase en el proceso de entrenamiento.



Los **pesos** suelen establecerse de **manera inversamente proporcional a las frecuencias de las clases** en el conjunto de datos.

 La pérdida de entropía cruzada categórica (Categorical Cross-Entropy Loss, CCE), es utilizada en problemas de clasificación multiclase que evalúa la disimilitud entre la probabilidad que se predice para la clase 1 y la etiqueta de clase verdadera:



- **Predicciones correctas**: Si la probabilidad que se predice para la clase verdadera es alta, la pérdida será baja, indicando una buena predicción.
- Predicciones incorrectas: Si la probabilidad que se predice para la clase verdadera es baja, la pérdida será alta, indicando una mala predicción.
- Al igual que la BCE, la CCE es suave y diferenciable, lo que la hace adecuada para la optimización mediante algoritmos de descenso por gradiente.

- Verdaderos positivos (*True Positives*, TP): Casos en los que el modelo predice correctamente la clase positiva. En otras palabras, son las muestras que el modelo predice como positivas y que realmente son positivas.
- Verdaderos negativos (True Negatives, TN): Casos en los que el modelo predice correctamente la clase negativa. Es decir, son las muestras que el modelo predice como negativas y que realmente son negativas.
- Falsos positivos (*False Positives*, **FP**): También conocidos como errores de Tipo I, ocurren cuando el modelo predice incorrectamente la clase positiva. Esto es, son las **muestras que el modelo predice como positivas y que realmente son negativas**.
- Falsos Negativos (*False Negative*, **FN**): También conocidos como errores de Tipo II, ocurren cuando el modelo predice incorrectamente la clase negativa. Es decir, son las **muestras que el modelo predice como negativas** y que realmente son positivas.

- Matriz de confusión: Contiene la cantidad de TP, TN, FP y FN de un conjunto de datos.
- Para una clasificación binaria y multiclase:

	Predicted Positive	Predicted Negative
Actual Positive	True Positive (TP)	False Negative (FN)
Actual Negative	False Positive (FP)	True Negative (TN)

	Predicted: A	Predicted: B	Predicted: C
Actual: A	M[A,A]	M[A,B]	M[A,C]
Actual: B	M[B,A]	M[B,B]	M[B,C]
Actual: C	M[C,A]	M[C,B]	M[C,C]

• Exactitud (Accuracy): Se define como la proporción de muestras clasificadas correctamente respecto al número total de muestras.

$$Accuracy = \frac{Number\ of\ Correctly\ Classified\ Samples}{Total\ Number\ of\ Samples}$$

$$Accuracy = \frac{TP + TN}{TP + FP + TN + FN}$$

 Precisión (Precision): Indica cuántas de las predicciones positivas son realmente correctas.

$$Precision = \frac{TP}{TP + FP}$$

• Sensibilidad (Recall) o tasa de verdaderos positivos ($True\ Positive\ Rate$, TPR) : Indica cuántas de las instancias positivas son correctamente identificadas entre todas las instancias que realmente son positivas. $\frac{TP}{TP+FN}$

- El **trade-off** entre **precisión** y **sensibilidad** se refiere que el ajustar un modelo para optimizar una métrica puede afectar negativamente a la otra.
- Alta precisión, baja sensibilidad: Si el modelo es muy conservador, solo predice positivo cuando está muy seguro. Esto reduce los falsos positivos, pero puede aumentar los falsos negativos.
- Alta sensibilidad, baja precisión: Si el modelo no es tan conservador, predice positivo más fácilmente. Esto reduce los falsos negativos, pero puede aumentar los falsos positivos.

• El *F1-Score* proporciona una medida única que tiene en cuenta tanto la precisión (la capacidad del modelo para identificar correctamente las instancias positivas) como la sensibilidad (la capacidad del modelo para capturar todas las instancias positivas en el conjunto de datos).

$$F1 = 2 \cdot \frac{\text{Precision} \cdot \text{Recall}}{\text{Precision} + \text{Recall}}$$

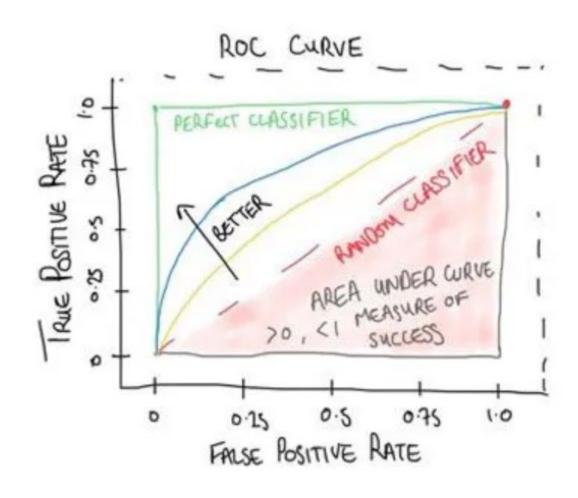
• La **especificidad** identifica la **proporción de negativos** que son correctamente identificados como tal por un modelo de clasificación.

Specificity =
$$\frac{TN}{TN + FP}$$

• La tasa de falsos positivos (False Positive Rate, FPR) mide la proporción de falsos positivos entre todas las instancias realmente negativas.

$$FPR = \frac{FP}{TN + FP}$$

- La curva *Receiver Operating Characteristic* (ROC) es un gráfico que muestra la relación entre la tasa de verdaderos positivos (TPR o sensibilidad) y la tasa de falsos positivos (FPR) a través de varios umbrales de decisión de un modelo de clasificación binaria.
- Área bajo la curva (Area Under the ROC Curve, AUC-ROC) es un valor numérico que representa la capacidad de un modelo para distinguir entre clases. Un AUC más alto indica un mejor rendimiento, con 1 siendo un modelo perfecto y 0.5 indicando un rendimiento aleatorio.



Ejercicios

1) Ejercicio: Cálculo de funciones de pérdida en regresión

- Dado un conjunto de predicciones de un modelo y los valores verdaderos correspondientes, se te pide calcular las siguientes funciones de pérdida:
 - MSE
 - MAE
 - Pérdida Log-Cosh
 - Pérdida de Huber
- Utiliza los siguientes vectores para realizar los cálculos:
 - Predicciones del modelo: [3.5, 2.8, 4.0, 5.1, 3.3, 4.8, 2.9, 3.7, 4.2, 5.0]
 - Valores verdaderos:[3.7, 2.5, 4.1, 5.0, 3.0, 4.9, 3.0, 3.8, 4.3, 5.2]

Ejercicios

2) Ejercicio: Medidas de rendimiento en clasificación

- Dado un conjunto de probabilidades de predicción de un modelo y los valores verdaderos correspondientes (clases binarias 0 y 1), se te pide calcular las siguientes medidas de rendimiento para los umbrales 0, 0.25, 0.5, 0.75, y 1:
 - Verdaderos Positivos (TP), Verdaderos Negativos (TN), Falsos Positivos (FP), Falsos Negativos (FN), Matriz de Confusión, Exactitud (Accuracy), Precisión (Precision), Sensibilidad (Recall), F1-Score, Especificidad, Tasa de Falsos Positivos (FPR) y Curva ROC.
 - Utiliza los siguientes vectores para realizar los cálculos:
 - Probabilidades de predicción del modelo:[0.1, 0.4, 0.35, 0.8, 0.65, 0.2, 0.9, 0.55, 0.3, 0.7]
 - Valores verdaderos:[0, 0, 1, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1]

Ejercicios

2) Ejercicio: Medidas de rendimiento en clasificación

- Instrucciones:
 - Para cada umbral, convierte las probabilidades de predicción en clases binarias.
 - Calcula TP, TN, FP, FN, y la matriz de confusión.
 - Calcula las medidas de rendimiento: exactitud, precisión, sensibilidad, F1-Score, especificidad, y FPR.
 - Genera la curva ROC utilizando los valores de FPR y sensibilidad para los umbrales dados.

Soluciones

1) Ejercicio: Cálculo de funciones de pérdida en regresión

• MSE: 0.0319

• MAE: 0.1599

• Pérdida Log-Cosh: 0.0158

• Pérdida de Huber: 0.0159

Soluciones

2) Ejercicio: Medidas de rendimiento en clasificación

```
{'umbral': 0.75,
  'TP': 2,
  'TN': 5,
  'FP': 0,
  'FN': 3,
  'Exactitud': 0.7,
  'Precisión': 1.0,
  'Sensibilidad': 0.4,
  'F1-Score': 0.5714285714285715,
  'Especificidad': 1.0,
  'FPR': 0.0}
```

```
{'umbral': 0.25,
  'TP': 5,
  'TN': 2,
  'FP': 3,
  'FN': 0,
  'Exactitud': 0.7,
  'Precisión': 0.625,
  'Sensibilidad': 1.0,
  'F1-Score': 0.7692307692307693,
  'Especificidad': 0.4,
  'FPR': 0.6}
```

```
{'umbral': 1,
  'TP': 0,
  'TN': 5,
  'FP': 0,
  'FN': 5,
  'Exactitud': 0.5,
  'Precisión': 0,
  'Sensibilidad': 0.0,
  'F1-Score': 0,
  'Especificidad': 1.0,
  'FPR': 0.0}
```

```
{'umbral': 0.5,
  'TP': 4,
  'TN': 4,
  'FP': 1,
  'FN': 1,
  'Exactitud': 0.8,
  'Precisión': 0.8,
  'Sensibilidad': 0.8,
  'F1-Score': 0.80000000000000002,
  'Especificidad': 0.8,
  'FPR': 0.2}
```

Soluciones

2) Ejercicio: Medidas de rendimiento en clasificación

