### Apuntes de Métodos Numéricos

Leonardo H. Añez Vladimirovna<sup>1</sup>

Universidad Autónoma Gabriél René Moreno, Facultad de Ingeniería en Ciencias de la Computación y Telecomunicaciones, Santa Cruz de la Sierra, Bolivia

1 de septiembre de  $2018\,$ 

 $<sup>^{1}</sup>$ Correo Electrónico: toborochi98@outlook.com

#### Notas del Autor

Estos apuntes fueron realizados durante mis clases en la materia MAT205 (Métodos Numéricos), acompañados de referencias de libros, fuentes y código que use a lo largo del curso, en el período I-2018 en la Facultad de Ingeniería en Ciencias de la Computación y Telecomunicaciones.

Para cualquier cambio, observación y/o sugerencia pueden enviarme un mensaje al siguiente correo:

toborochi98@outlook.com

# Índice general

1.	Aproximaciones y Errores	
	1.1. Errores	
	1.2. Exactitud y Precisión	
	1.3. Definición de Error	
	1.3.1. Error Verdadero $(E_v)$	
	1.3.2. Error Relativo Verdaderos	
	1.4. Series	
	1.5. Reglas de Redondeo	
2.	Raíces de Ecuaciones	
	2.1. Métodos de Intervalo	
	2.1.1. Método Gráfico	
	2.1.2. Método de Bisección	
	2.1.3. Método de Regla Falsa	
	2.1.4. Método de Regla Falsa Mejorada	
	2.2. Métodos Abiertos	
	2.2.1. Método de la Secante	
	2.2.2. Método de Newton-Raphson	

ÍNDICE GENERAL

### Capítulo 1

### Aproximaciones y Errores

#### 1.1. Errores

- Errores de Redondeo: Se debe a que el computador solo puede representar cantidades con un *número* finito de dígitos.
- Errores de Truncamiento: Representa la diferencia entre la formulación matemática exacta de un problema y la aproximación dada por un método numérico.
- Cifras Significativas: Se refiere a la confiabilidad de un valor numérico. Es el número de dígitos mas un dígito estimado que se puede usar con confianza.
  - ♦ Los ceros no siempre son cifras significativas ya que pueden usarse solo para ubicar el punto decimal.

#### Ejemplo:

Los siguientes números tienen cuatro cifras significativas y en notación científica se escriben de la siguiente forma:

$$0,00001845 = 1,845 \times 10^{-5}$$
$$0,0001845 = 1,845 \times 10^{-4}$$
$$0.001845 = 1,845 \times 10^{-3}$$

Las cifras significativas, se cuentan de izquierda a derecha a partir del primer dígito distinto de cero.

#### 1.2. Exactitud y Precisión

- Exactitud: Se refiere a la aproximación de un número o medida al valor verdadero que se supone presenta.
- Precisión: Se refiere a:
  - Al número de cifras significativas que representa una cantidad.
  - La extensión en las lecturas repetidas, de un instrumento que mide alguna propiedad física.

#### 1.3. Definición de Error

#### 1.3.1. Error Verdadero $(E_v)$

Es la diferencia simple entre el valor Verdadero  $(V_v)$  y el Valor Aproximado  $(V_a)$ :

$$E_v = V_v - V_a$$

Esta definición de error no toma en consideración la magnitud del valor que se está evaluando.

#### 1.3.2. Error Relativo Verdaderos

Para introducir la magnitud del valor que ese está midiendo se normaliza el error  $(E_r)$  al valor verdadero  $V_v$ :

 $E_r = \frac{E_v}{V_v} \cdot 100 \% = \frac{V_v - V_a}{V_v} \cdot 100 \%$ 

En aplicaciones reales el valor verdadero  $(V_v)$  únicamente se conocerá cuando se trate de funciones que tienen solución analítica. En general, el valor verdadero no se lo conoce. Se utiliza para ello la mejor estimación posible.

Los métodos numéricos que utilizan sistemas iterativos, el error se normaliza, respecto de los valores aproximados. De esta manera, el error relativo aproximado se calcula por:

$$E_a = \frac{V_{actual} - V_{anterior}}{V_{actual}} \cdot 100 \%$$

donde el  $V_{actual}$  representa el último valor calculado y  $V_{anterior}$  es el valor anterior en dos iteraciones sucesivas.

El signo del error en general, no es significativo, siendo de mayor importancia acotar el valor absoluto del error  $|E_a|$  menor a una cierta tolerancia.  $E_s$ , que en términos de la cantidad n de cifras significativas utilizadas en el cálculo del error es:

$$E_s = 0.5 \cdot 10^{2-n} \%$$

Donde:

ullet n: Número de Cifras Significativas

Esta formula garantiza que el valor calculado tendrá n cifras significativas iguales al valor verdadero.

#### 1.4. Series

Las series son sucesiones de términos (en general infinitos) que se utilizan para representar funciones. El uso de series facilita el tratamiento de aquellas expresiones que son muy complicadas.

#### Serie de Taylor

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(a) \cdot (x-a)^n}{n!}$$

Donde:

- $f^{(n)}(a)$ : Derivada n-ésima de f(x) evaluada en a.
- n!: Factorial de n.
- $\bullet$  a : Entorno reducido de x.

#### Serie de MacLaurin

Es un caso particular de la serie de Taylor para a = 0.

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(0) \cdot (x)^n}{n!}$$

#### 1.5. Reglas de Redondeo

- 1. En el redondeo se conservan las cifras significativas ,y el resto se descarta. El último dígito que se conserva se aumenta en una si el primer dígito descartado es mayor de 5. De otra manera se deja igual. Si el primer dígito descartado es 5 o es 5 seguido de ceros, entonces el último dígito retenido se incrementa en uno solo si es impar.
- 2. En la suma y en la resta, el redondeo se lleva a cabo de forma tal que el último dígito retenido en la respuesta corresponda con el último dígito mas significativo de los números que se están sumando o restando.

Observar que un dígito en la columna de las centésimas es mas significativo que un número en la columna de las milésimas.

- 3. Para la multiplicación y para la división el redondeo es tal que la cantidad de cifras significativas del resultado es igual al número mas pequeño de cifras significativas que contiene la cantidad de la operación.
- 4. Para combinaciones de operaciones aritméticas, existen dos cosas generales. Se puede sumar o restar el resultado de las multiplicaciones o de las divisiones.

$$\begin{pmatrix} \text{Multiplicación o} \\ \text{División} \end{pmatrix} \pm \begin{pmatrix} \text{Multiplicación o} \\ \text{División} \end{pmatrix}$$

o también se pueden multiplicar o dividir los resultados de las sumas y restas.

$$\begin{pmatrix} \operatorname{Suma\ o} \\ \operatorname{Resta} \end{pmatrix} \times / \div \begin{pmatrix} \operatorname{Suma\ o} \\ \operatorname{Resta} \end{pmatrix}$$

en ambos casos se ejecutan las operaciones entre paréntesis y el resultado es redondeado antes de proceder con otra operación.

### Capítulo 2

### Raíces de Ecuaciones

Se entiende por raiz de una ecuación f(x), al valor de x que satisface:

**a)** 
$$f(x) = 0$$

**b)** 
$$f(x) = p$$

 $\blacklozenge$   $\xi$ : Letra griega (Xi) utilizada para representar el valor verdadero (exacto) de la raíz.

El caso mas conocido de cálculo de raíces en la fórmula cuadrática:

$$x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

donde  $x_1$  y  $x_2$  son las raíces del polinomio de segundo grado:

$$f(x) = ax^2 + bx + c$$

Para polinomios de mayor grado no existen fórmulas sencillas tampoco para las funciones trascendentes (logaritmos, trigonométricas, exponenciales o para combinaciones de todas ellas).

Por ello se recurre a los métodos numéricos donde se verán algoritmos generales para resolver este tipo de problemas.

#### 2.1. Métodos de Intervalo

- 2.1.1. Método Gráfico
- 2.1.2. Método de Bisección
- 2.1.3. Método de Regla Falsa
- 2.1.4. Método de Regla Falsa Mejorada
- 2.2. Métodos Abiertos
- 2.2.1. Método de la Secante
- 2.2.2. Método de Newton-Raphson

## Bibliografía

[1] Luis Vásquez, Salvador Jiménez, Carlos Aguirre, Pedro José Pascual, *Métodos Numéricos para la Física y la Ingeniería*, McGrawHill, 2009.