

## WISKUNDIGE MODELLERING IN DE INGENIEURSWETENSCHAPPEN

Faculteit Ingenieurswetenschappen en Architectuur Universiteit Gent AJ 2024/2025

## Mock-examen: opgaven

- Examenduur: 3h15min (4h voor studenten die door een BST recht hebben op een langere examentijd)
- Open boek: pdf file van cursus en file met Maple-commando's kan via PC worden geraadpleegd
- Ook Maple-file met commando's kan worden gebruikt
- Maple: kan als hulpmiddel worden gebruikt, maar antwoorden worden schriftelijk gegeven. Schrijf in je antwoord waarvoor Maple gebruikt.
- 1. (3 punten) Voor algemene vierkante matrices A definiëren we sin(A), via de machtreeks van de sinus-functie:

 $\int \sin(\mathbf{A}) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(2n+1)!} \mathbf{A}^{2n+1}.$ 

- **a.** Bepaal via matrixdiagonalisatie een compacte uitdrukking (sommeer eventuele machtreeksen) voor de matrix  $\sin(\mathbf{A})$ , waarbij  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ .
- **b.** Bepaal nu ook voor  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$  een compacte uitdrukking voor  $\sin(\mathbf{A})$ .
- 2. (6 punten) Beschouw het gedeelte R van de cilinder  $x^2 + z^2 = 1$  met  $z \le 0$  begrepen tussen de vlakken y = -1 en y = 1. Noteer met  $D_1$  het grondvlak van de halve cilinder, en met  $D_2$  het bovenvlak. Beschouw het oppervlak  $S = R \cup D_1 \cup D_2$ . De rechthoek C in het XY-vlak is de rand van S. Gegeven is het vectorveld  $\mathbf{F}(x, y, z) = -y^2 \mathbf{e}_x x \mathbf{e}_y + z \mathbf{e}_z$ .
  - a. Maak een schets van de beschreven meetkundige situatie. Duid alle namen  $(R, D_1, D_2, \mathcal{S} \text{ en } \mathcal{C})$  aan die bij deze schets passen.
  - b. Gebruik de stelling van Stokes om de lijnintegraal

$$\int_{\mathcal{C}} \mathbf{F} \cdot \mathbf{dx}$$

om te zetten in een oppervlakte-integraal over S. De zin op C mag door uzelf gekozen worden maar moet duidelijk aangegeven worden op de figuur.

$$\Lambda) \qquad Nim(A) = \sum_{m=0}^{m=0} \frac{(-1)^m}{(-1)^m} \cdot A^{m^2}$$

$$\operatorname{Dim}(A) = M \cdot \operatorname{nim}(O) \cdot M^{2}$$

$$= \int_{0}^{\infty} \operatorname{ne}(htus)^{2} \operatorname{ne}(htus)^{2} \operatorname{ne}(htus)^{2}$$

$$= \int_{0}^{\infty} \operatorname{ne}(htus)^{2} \operatorname{ne}(htus)^{2}$$

$$M^{2} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow W^{2}(B) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & W^{2}(S) \end{pmatrix} = V^{2}(S) \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & V \end{pmatrix}$$

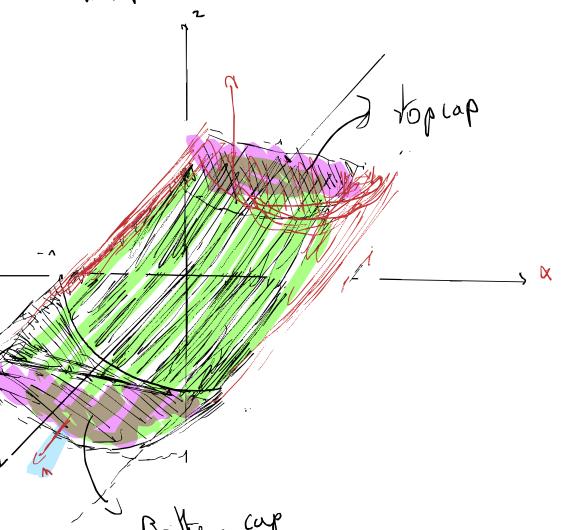
6) 2 2 my 5 = 2 2 L B F(x, 5,2)= (-8)-a,1)

x = ( Riono, Rolling, 2), mil A an "ciline combine

x2 + 22 = 1 in our ciliater med eller y.



vie maybe tibe is:



 $\int_{C} F \cdot d\alpha = \int_{S} d\vec{\sigma} \left( \vec{\nabla} \times \vec{F} \right) = \left( \sigma_{1} \sigma_{1} - \Lambda + 2 \cdot 4 \right)$ 

sont bentham us de curl in Maple.

$$\int_{S} (\nabla \times \vec{F}) \cdot m \cdot dS$$

$$= (0, -1, 0)$$

- c. Bereken de bekomen oppervlakte-integraal.
- 3. (6 punten) Beschouw de uitwijking van een bepaalde snaar met lengte L=2. De partiële differentiaalvergelijking die de uitwijking u(x,t) van de snaar in kwestie beschrijft leest (bemerk de tweede extra 'wrijvingsterm' in het linkerlid):

$$\partial_t^2 u(x,t) + \partial_t u(x,t) = \partial_x^2 u(x,t)$$

De uitwijking u(x,t) voldoet ook aan randvoorwaarden

$$\begin{cases} u(0,t) = 0 \\ \partial_x u(x,t) \big|_{x=2} = 0 \end{cases}$$

Op het begintijdstip t=0 voldoen de uitwijking en snelheid van de snaar aan

$$\begin{cases} u(x,0) = 0 \\ \partial_t u(x,t) \Big|_{t=0} = \left( \sin(\frac{\pi}{4}x) \right)^3 \end{cases}$$

- Vind de oplossing u(x,t) voor  $(x,t) \in [0,L] \times [0,+\infty[$  met behulp van scheiden der veranderlijken. Schrijf deze als superpositie van reëele (!) normale modes en bepaal de expansiecoëfficienten in hun meest compacte vorm.
- Bespreek het limiet gedrag voor  $t \to +\infty$ .
- 4. (3 punten) Op N regelmatig verdeelde tijdstippen  $t_n = nh$  (n = 0, 1, ..., N 1) wordt de hoogte  $y(t_n) \equiv y_n$  van een voorwerp gemeten, met h de tijd tussen twee metingen. De exacte positie van het voorwerp wordt gegeven door y(t). Men wil nu, gebruik makend van de meetpunten  $y_n$ , de snelheid op de tijdstippen  $t_n$  zo goed mogelijk bepalen.

Gegeven is een eindige differentie-formule voor de snelheid in  $t_n$  voor  $n = 0, 1, 2, \dots, N - 3$ .

$$y'(t_n) \approx v_n = \frac{Ay_n + By_{n+1} + Cy_{n+2}}{h}$$

Bepaal de coëfficienten A, B en C zodat de bovengrens op de absolute fout  $|y'(t_n) - v_n|$  kwadratisch schaalt met de stapgrootte h. (Je kan hierbij veronderstellen dat y(t) voldoende braaf is.)

5. (2 punten) Beschouw het continue signaal

$$f(t) = \sin(\omega t)$$

We bekomen een discreet signaal door deze functie te samplen als

$$x_n = f(n\Delta t), \qquad n = 0, 1, 2, \dots, N - 1$$

Toon analytisch aan dat de discrete fourier componenten  $\tilde{x}_k$  gegeven worden door

$$\widetilde{x}_k = \frac{1}{2i\sqrt{N}} \left( e^{i(\frac{\omega}{2}\Delta t - \pi\frac{k}{N})(N-1)} \frac{\sin\left((\frac{\omega}{2}\Delta t - \frac{\pi}{N}k)N\right)}{\sin\left(\frac{\omega}{2}\Delta t - \frac{\pi}{N}k\right)} - e^{-i(\frac{\omega}{2}\Delta t + \frac{\pi}{N}k)(N-1)} \frac{\sin\left((\frac{\omega}{2}\Delta t + \frac{\pi}{N}k)N\right)}{\sin\left(\frac{\omega}{2}\Delta t + \frac{\pi}{N}k\right)} \right)$$

Hiervoor kan je gebruik maken van

$$\sum_{n=0}^{N-1} z^n = \frac{1-z^N}{1-z}$$

$$= \frac{1}{8! \sqrt{N}} \cdot \sum_{m=0}^{N-1} \left( \frac{i \omega_m Mt}{e} - i \omega_m \cdot \delta^{\frac{1}{2}} \right) - \frac{i \omega_m k_m}{N}$$

$$= \frac{1}{8! \sqrt{N}} \cdot \sum_{m=0}^{N-1} \left( e - e - e - e - e \right) \cdot \left( \frac{i \omega_m Mt}{N} - \frac{i \omega_m k_m}{N} \right) - \frac{i \omega_m k_m}{N}$$