C13 Gestion Processus



1. Introduction

Dans les années 1970 les ordinateurs personnels étaient incapables d'exécuter plusieurs tâches à la fois : il fallait attendre qu'un programme lancé se termine pour en exécuter un autre.

Les systèmes d'exploitations récents (GNU/Linux, macOS, iOS, Android, Windows...) permettent d'exécuter des tâches "simultanément". En effet, la plupart du temps, lorsque l'on utilise un ordinateur, plusieurs programmes sont exécutés "en même temps" : par exemple, on peut très bien ouvrir simultanément un navigateur Web, un traitement de texte, un IDE Python, un logiciel de musique (sans parler de tous les programmes exécutés en arrière-plan) ...

Ces programmes en cours d'exécution s'appellent des **processus**. Une des tâches du système d'exploitation est d'allouer à chacun des processus les ressources dont il a besoin en termes de mémoire, entrées-sorties ou temps d'accès au processeur, et de s'assurer que les processus ne se gênent pas les uns les autres.

Pourtant, on rappelle qu'un programme n'est qu'une suite d'instructions machine exécutées l'une après l'autre par le processeur et qu'un processeur n'est capable d'exécuter qu'une seule instruction à la fois.

Pour rappel, voici les étapes d'exécution d'une instruction.

- l'instruction pointée par le pointeur d'instruction est chargée en mémoire
- Le pointeur d'instruction est incrémenté vers l'adresse suivante
- l'instruction est décodée
- l'instruction est exécutée

Comment est-il alors possible que plusieurs programmes soient exécutés en même temps ?

2. Processus

2.1. Qu'est-ce qu'un processus?

Il ne faut pas confondre programme et processus :

- Un **programme** est un fichier binaire (on dit aussi un *exécutable*) contenant des instructions machines que seul le processeur peut comprendre.
- Un **processus** est un *programme en cours d'exécution*, autrement dit le phénomène dynamique lié à l'exécution d'un programme par l'ordinateur.

Ainsi, lorsque nous cliquons sur l'icône d'un programme (ou lorsque nous exécutons une instruction dans la console pour lancer un programme), nous provoquons la naissance d'un ou plusieurs processus liés au programme que nous lançons.

Un processus est donc une instance d'un programme auquel est associé :

- du code
- des données/variables manipulées
- des ressources : processeur, mémoire, périphériques d'entrée/sortie (voir paragraphe suivant)

Il n'est d'ailleurs pas rare qu'un même programme soit exécuté plusieurs fois sur une machine au même moment en occupant des espaces mémoires différents : par exemple deux documents ouverts avec un traitement de texte, ou trois consoles distinctes... qui correspondent à autant d'instances du même programme et donc à des processus différents.

3. Activités

3.1.

_

Activité 1 : Observer les processus

Il est très facile de voir les différents processus s'exécutant sur une machine.

Sous GNU/Linux, on peut utiliser la commande ps (comme **p**rocess, la traduction anglaise de *processus*) pour afficher les informations sur les processus (sous windows : talklist). En passant des options à cette commande on peut obtenir des choses intéressantes.

Par exemple, en exécutant dans un terminal la commande ps-aef, on peut visualiser tous les processus en cours sur notre ordinateur :

mio	chael@M	ichael-Ma	ison:~\$	ps	-lu	mic	ha	el				
F S					PRI			DDR SZ	WCHAN	TTY	TIME	CMD
4 5	1000		1	0	80				ep_pol	?	00:00:00	
5 5	1000		1482	0	80			42403		?		(sd-pam)
0 9			1482	0					ep_pol	?		pipewire
0 5	1000		1482	0					do_pol			wireplumber
0 9	1000		1482	0					ep_pol			pipewire-pulse
	1000		1482	0	80				ep_pol			dbus-daemon
0 9	1000		1482	0	80				do_pol			gnome-keyring-d
0 9	1000		1482	0	80				do_pol		00:00:00	
0 5	1000	1520	1482	0	80				futex			gvfsd-fuse
0 5	1000	1537	1482	0	80	0	-	136346	o do po	l?		xdg-document-po
0 5	1000	1540	1482	0	80				do_pol		00:00:00	xdg-permission-
0 5	1000	1559	1482	0	99				1 do_po			tracker-miner-f
0 5	1000	1576	1482	0	80				do_pol		00:00:00	gvfs-udisks2-vo
0 5	1000	1582	1482	0	80				do_pol			gvfs-goa-volume
0 5	1000	1586	1482	0	80				L do po			goa-daemon
0 5	1000	1593	1482	0	80	0	-	99446	do pol	?		goa-identity-se
0 5	1000	1599	1482	0	80	0	-	61181	do pol	?		gvfs-mtp-volume
0 5	1000	1604	1482	0	80	0	-	61453	do pol	?		gvfs-gphoto2-vo
0 9	1000	1608	1482	0	80	0	-	80887	do pol	?	00:00:00	gvfs-afc-volume
4 5	1000	1614	1469	0	80	0	-	42662	do_pol	tty2	00:00:00	gdm-wayland-ses
0 9	1000	1617	1614	0	80				do_pol			gnome-session-b
0 9	1000	1668	1482	0	80	0	-	22068	do_pol	?	00:00:00	gcr-ssh-agent
0 9	1000	1669	1482	0	80	0	-	24985	do_pol	?	00:00:00	gnome-session-c
0 9	1000	1671	1482	0	80	0	-	1893		?	00:00:00	ssh-agent
0 9	1000	1679	1482	0	80	0	-	150582	do_po	l?	00:00:00	gnome-session-b
0 9	1000	1697	1679	0	80	0	-	77248	do_pol	?	00:00:00	at-spi-bus-laun
0 5	1000	1701	1482	12	80	0	-	119026	66 do_p	ol ?	00:10:50	gnome-shell
0 5	1000	1707	1697	0	80	0	-	2328	ep_pol	?	00:00:00	dbus-daemon
0 5	1000	1762	1482	0	80	0	-	145084	1 do_po	l?	00:00:00	gnome-shell-cal
0 5	1000	1769	1482	0	80	0	-	228789	do_po	l?	00:00:00	evolution-sourc
0 5	1000	1779	1482	0	80	0	-	39129	do_pol	?	00:00:00	dconf-service
0 5	1000	1784	1482	0	80	0	-	206219	do_po	l?	00:00:00	evolution-calen
0 5	1000	1796	1482	0	80	0	-	170018	do_po	l?	00:00:00	evolution-addre
0 5	1000	1811	1482	0	80	0	-	42828	do_pol	?	00:00:00	gvfsd-metadata
0 5	1000	1812	1508	0	80				do_po		00:00:36	gvfsd-trash
4 5		1822	1482	0	80				do_wai			snapd-desktop-i
1 9		1891	1822	0	80				7 do_po			snapd-desktop-i
0 9			1482	0	80				L do_po		00:00:20	xdg-desktop-por
0 9	1000	1924	1482	0	80	0	-	647018	do_po	l?	00:00:00	gjs
0 9	1000	1926	1482	0	80	0	-	40513	do_pol	?	00:00:00	at-spi2-registr
0 5	1000	1943	1482	0	80	0	-	684	do_wai	?	00:00:00	sh

3.2. Création d'un processus

Un processus peut être créé:

- au démarrage du système
- par un autre processus
- par une action d'un utilisateur (lancement d'un programme)

Sous GNU/Linux, un tout premier processus est créé au démarrage (c'est le processus 0 ou encore Swapper). Ce processus crée un processus souvent appelé init qui est le fils du processus 0. Ensuite, à

partir de *init*, les autres processus nécessaires au fonctionnement du système sont créés. Ces processus créent ensuite eux-mêmes d'autres processus, etc.

Un processus peut créer un ou plusieurs processus, ce qui aboutit à une structure arborescente comme nous allons le voir maintenant.

3.3. PID et PPID

La commande précédente permet de voir que chaque processus est identifié par un numéro : son **PID** (pour *Process Identifier*). Ce numéro est donné à chaque processus par le système d'exploitation.

On constate également que chaque processus possède un **PPID** (pour *Parent Process Identifier*), il s'agit du PID du processus parent, c'est-à-dire celui qui a déclenché la création du processus. En effet, un processus peut créer lui même un ou plusieurs autres processus, appelés *processus fils*.

PID et PPID

- PID (Process Identifier) : le numéro unique d'identification, affecté chronologiquement par le système d'exploitation. Le processus de PID égal à 1 est systemd, qui est le tout premier programme lancé par le noyau Linux au démarrage.
- PPID (Parent PID) : certains processus vont *eux-mêmes* lancer plusieurs processus-fils, qui porteront le même nom. C'est ainsi qu'on peut retrouver de multiples processus s'appelant chrome :

3.4. Observation des processus ‡

Sous Linux, on peut observer les processus et leur état en ligne de commande.

Pour tester, cela on peut utiliser : terminal linux en ligne

Voici quelques commandes utiles pour observer les processus :

- ps : elle permet d'afficher la liste des processus en cours. (Pour avoir des informations sur les options taper man ps) Pour lister tous les processus : ps ef
- top : Pour observer en temps réels les différents processus.(penser à utiliser man top) la commande f permet de gérer les colonnes affichées.
- kill : elle permet de tuer un processus en lui envoyant un signal de fin.
 - 15 pour arrêter le processus proprement
 - 9 pour arrêter immédiatement le processus.

exemple d'utilisation: kill-15 7654 pour tuer proprement le processus de PID 7564

Dans un nouvel onglet ouvrir : terminal linux en ligne

- créer un premier terminal :
- utiliser les commandes suivante : ls, cd, touch, cat
 - pour déterminer le nom d'utilisateur : whoami
 - créer un fichier vide test.py : touch test.py
 - éditer le fichier test.py avec la commande : nano test.py
 - y écrire le code suivant :

```
Script Python

for a in range(100000):
    print(a)
```

- pour sortir de l'éditeur : Ctrl+X, puis Y, puis Enter pour confirmer le nom
- lancer le programme avec : python3 test.py
- créer un second fichier p2.py avec le code suivant :
 python
 while True:
 pass
- le lancer
- Il tourne sans fin. Pour l'arrêter : Ctrl+C
- vérifier la présence dans le dossier des fichiers créés, avec ls
- ouvrir un second terminal puis :
 - dans ce second terminal lancer python3 sans nom de fichier
 - dans le premier terminal taper ps -ef
 - repérer le PID du processus python3 et le tuer avec la commande kill -9 (voir syntaxe au dessus)
- ouvrir un troisième terminal
 - dans ce troisième terminal lancer la commande top
 - modifier l'affichage pour faire apparaître le PPID (taper f, puis sélectionner/ déplacer avec les touches curseur. Revenir à l'affichage avec Esc)

- Enfin ouvrir des terminaux supplémentaires pour en avoir au moins 5 et lancer dans les terminaux :
 - 1 aucun processus
 - 1 avec nano
 - 1 avec python3
 - 1 avec python3 lançant p2.py
 - 1 avec top
- observer les processus et essayer de les tuer avec la commande kill à partir du premier terminal
- recommencer en relançant les processus et tuer les processus avec le terminal lançant top(puis commande k)

Jeretiens

- La commande pstree
 À noter que la commande pstree permet d'afficher les processus sous forme d'arborescence.
- La commande top La commande top permet de connaître en temps réel la liste des processus, classés par ordre décroissant de consommation de CPU.
 On ferme top par la combinaison de touches Ctrl-C. Si on repère alors un processus qui consomme beaucoup trop de ressources, on peut utiliser...
- La commande kill

 La commande kill permet de fermer un processus, en donnant son PID en argument.

3.5.

Activité 2 : Exécution concurrente

Les systèmes d'exploitation modernes sont capable d'exécuter plusieurs processus "en même temps". En réalité ces processus ne sont pas toujours exécutés "en même temps" mais plutôt "à tour de rôle". On parle d'exécution *concurrente* car les processus sont en concurrence pour obtenir l'accès au processeur chargé de les exécuter.

Remarque : Sur un système multiprocesseur, il est possible d'exécuter de manière parallèle plusieurs processus, autant qu'il y a de processeurs. Mais sur un même processeur, un seul processus ne peut être exécuté à la fois.

On peut voir assez facilement cette exécution concurrente. Considérons les deux programmes Python suivants :

progA.py

```
import time

for i in range(100):
    print("programme A en cours, itération", i)
    time.sleep(0.01) # pour simuler un traitement avec des calculs
```

progB.py

```
import time

for i in range(100):
    print("programme B en cours, itération", i)
    time.sleep(0.01) # pour simuler un traitement avec des calculs
```

En ouvrant un Terminal, on peut lancer simultanément ces deux programmes avec la commande

```
Bash
$ python progA.py & python progB.py &
```

Le caractère & qui suit une commande permet de lancer l'exécution en arrière plan et de rendre la main au terminal.

Le shell indique alors dans la console les PID des processus correspondant à l'exécution de ces deux programmes puis on constate grâce aux affichages que le système d'exploitation alloue le processeur aux deux programmes à tour de rôle :

```
~$ ps
UID
                           C STIME TTY
                                                 TIME CMD
                           0 19:50
                                             00:00:00 /cocalc/bin/tini -v -g -- sh -c env -i /cocalc/init/init.sh $CO
user
                             19:50
                                             00:00:00 sh -c env -i /cocalc/init/init.sh $COCALC_PROJECT_ID $KUCALC_
user
                        1
               8
                                             00:00:15 node --optimize-for-size --gc-interval=100000 --always-compact
user
                             19:50
                           0 19:50 ?
                                             00:00:00 sshd: /usr/sbin/sshd -D -p 2222 -h /tmp/.cocalc/ssh_host_rsa_key
              20
user
              867
                             19:51 pts/0
                                             00:00:00 /bin/bash
user
             871
                        8 0 19:51 pts/1
                                             00:00:00 /bin/bash
user
                      867 0 19:57 pts/0
                                             00:00:00 ps -aef
use<u>r</u>
             1199
```

3.6. Accès concurrents aux ressources

Une **ressource** est une entité dont a besoin un processus pour s'exécuter. Les ressources peuvent être matérielles (processeur, mémoire, périphériques d'entrée/sortie, ...) mais aussi logicielles (variables).

Les différents processus se partagent les ressources, on parle alors d'accès concurrents aux ressources. Par exemple,

- les processus se partagent tous l'accès à la ressource "processeur"
- un traitement de texte et un IDE Python se partagent la ressource "clavier" ou encore la ressource "disque dur" (si on enregistre les fichiers), ...
- un navigateur et un logiciel de musique se partagent la ressource "carte son", ...

C'est le système d'exploitation qui est chargé de gérer les processus et les ressources qui leur sont nécessaires, en partageant leur accès au processeur. Nous allons voir comment tout de suite!

3.7. États d'un processus

Au cours de son existence, un processus peut se retrouver dans trois états :

- état élu : lorsqu'il est en cours d'exécution, c'est-à-dire qu'il obtient l'accès au processeur
- état **prêt** : lorsqu'il attend de pouvoir accéder au processeur
- état **en bloqué** : lorsque le processus est interrompu car il a besoin d'attendre une ressource quelconque (entrée/sortie, allocation mémoire, etc.)

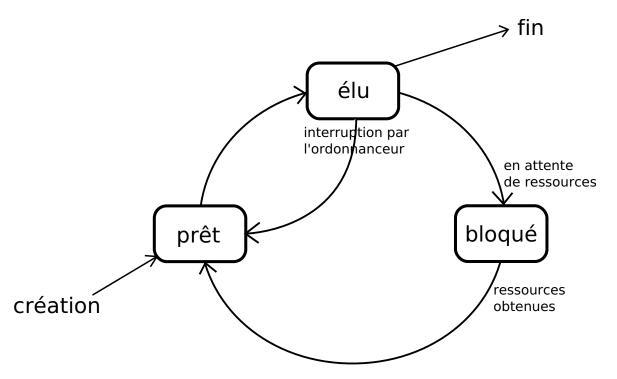
Il est important de comprendre que le processeur ne peut gérer qu'un seul processus à la fois : le processus $\acute{e}lu$.

En pratique, lorsqu'un processus est créé il est dans l'état $pr\hat{e}t$ et attend de pouvoir accéder au processeur (d'être $\acute{e}lu$). Lorsqu'il est élu, le processus est exécuté par le processeur mais cette exécution peut être interrompue :

- soit pour laisser la main à un autre processus (qui a été élu) : dans ce cas, le processus de départ repasse dans l'état *prêt* et doit attendre d'être élu pour reprendre son exécution
- soit parce que le processus en cours a besoin d'attendre une ressource : dans ce cas, le processus passe dans l'état *bloqué*.

Lorsque le processus bloqué finit par obtenir la ressource attendue, il peut théoriquement reprendre son exécution mais probablement qu'un autre processus a pris sa place et est passé dans l'état élu. Auquel cas, le processus qui vient d'être "débloqué" repasse dans l'état *prêt* en attendant d'être à nouveau élu.

Ainsi, l'état d'un processus au cours de sa vie varie entre les états *prêt*, *élu* et *bloqué* comme le résume le schéma suivant :

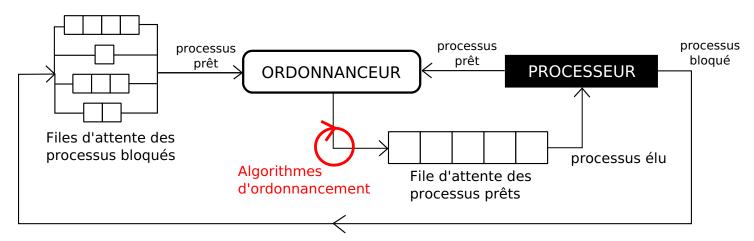


Lorsqu'un processus est interrompu, il doit pouvoir reprendre à l'endroit même où il a été interrompu. Pour cela, le système d'exploitation conserve pour chaque processus créé une zone mémoire (appelée PCB, pour *Process Control Bloc*, ou bloc de contrôle du processus) dans laquelle sont stockées les informations sur le processus : son PIB, son état, la valeur des registres lors de sa dernière interruption, la zone mémoire allouée par le processus lors de son exécution, les ressources utilisées par le processus (fichiers ouverts, connexions réseaux en cours d'utilisation, etc.).

3.8. Ordonnancement

C'est le système d'exploitation qui attribue aux processus leurs états *élu, prêt* et *bloqué*. Plus précisément, c'est l'**ordonnanceur** (un des composants du système d'exploitation) qui réalise cette tâche appelée *ordonnancement des processus*.

L'objectif de l'ordonnanceur est de choisir le processus à exécuter à l'instant (t) (le processus $\acute{e}lu$) et déterminer le temps durant lequel le processeur lui sera alloué.



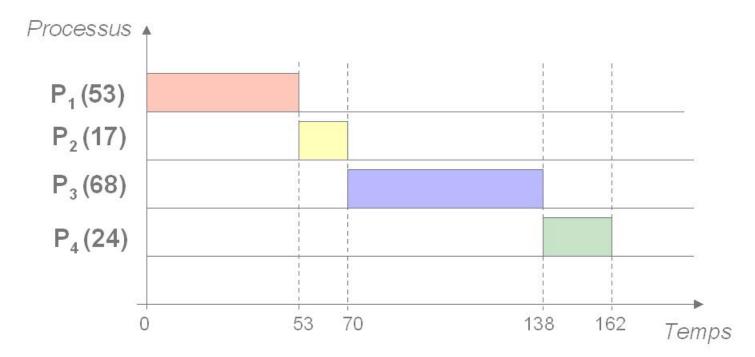
Ce choix est à faire parmi tous les processus qui sont dans l'état *prêt*, mais lequel sera élu ? et pour combien de temps ? Des algorithmes d'ordonnancement sont utilisés et il en existe plusieurs selon la stratégie utilisée. On en présente quelques-uns ci-dessous.

3.8.1. Ordonnancement First Come First Served (FCFS)

Principe : Les processus sont ordonnancés selon leur ordre d'arrivée ("premier arrivé, premier servi" en français)

Exemple: Les processus $(P_1(53))$, $(P_2(17))$, $(P_3(68))$ et $(P_4(24))$ arrivent dans cet ordre à (t=0):

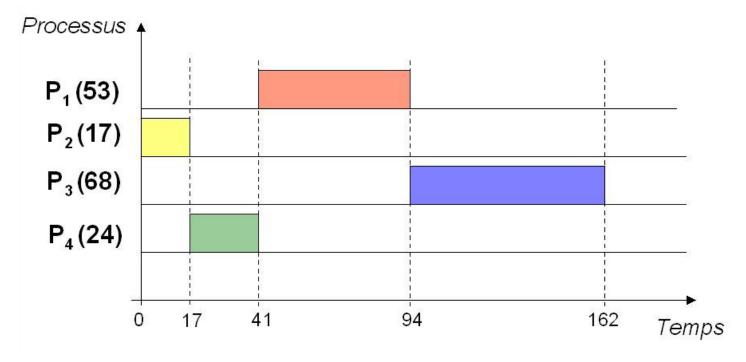
Cela signifie que (P_1) , (P_3) et (P_4) ont besoin de respectivement 53, 17, 68 et 24 unités de temps pour s'exécuter.



3.8.2. Ordonnancement Shortest Job First (SJF)

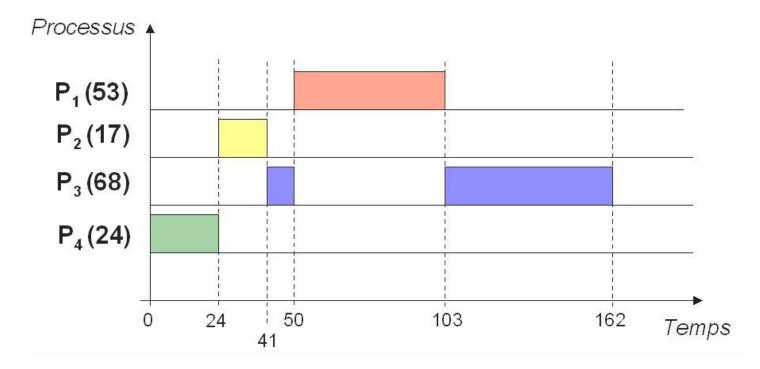
Principe : Le processus dont le temps d'exécution est le plus court est ordonnancé en premier.

Exemple: $\(P_1\)$, $\(P_2\)$, $\(P_3\)$ et $\(P_4\)$ arrivent à $\(t=0\)$:



3.8.3. Ordonnancement Shortest Remaining Time (SRT)

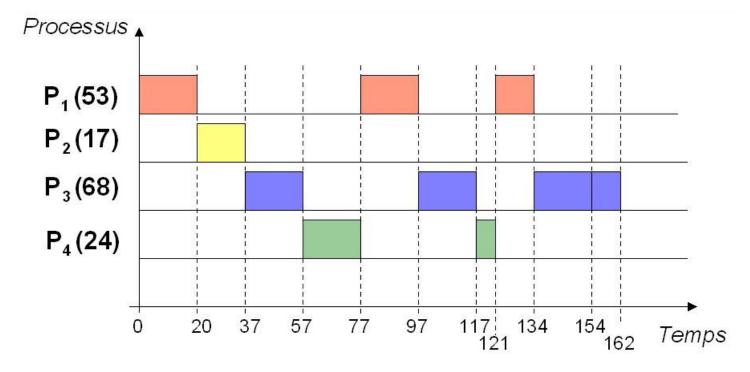
Principe : Le processus dont le temps d'exécution restant est le plus court parmi ceux qui restent à exécuter est ordonnancé en premier.



3.8.4. Ordonnancement temps-partagé (Round-Robin)

Principe: C'est la politique du tourniquet: allocation du processeur par tranche (= quantum $\(q\)$) de temps.

Exemple: quantum (q = 20) et (n = 4) processus

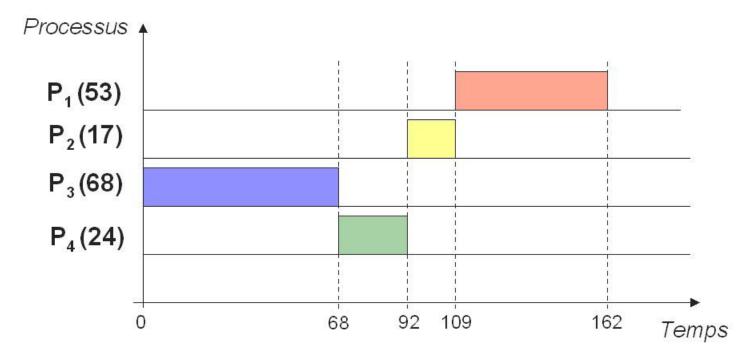


Dans ce cas, s'il y a (n) processus, chacun d'eux obtient le processeur au bout de $((n-1)\times q)$ unités de temps au plus

3.8.5. Ordonnancement à priorités statiques

Principe : Allocation du processeur selon des priorités *statiques* (= numéros affectés aux processus pour toute la vie de l'application)

Exemple: priorités $((P_1, P_2, P_3, P_4) = (3, 2, 0, 1))$ où la priorité la plus forte est 0 (attention, dans certains systèmes c'est l'inverse : 0 est alors la priorité la plus faible)



4. Problèmes liés à l'accès concurrent aux ressources

Les processus se partagent souvent une ou plusieurs ressources, et cela peut poser des problèmes.

4.1. Problèmes de synchronisation : illustration avec Python

4.1.1. Exemple d'une variable partagée

Prenons l'exemple d'une variable (= ressource logicielle) partagée entre plusieurs processus. Plus précisément, considérons un programme de jeu multi-joueur dans lequel une variable nb pions représente le nombre de pions disponibles pour tous les joueurs.

Une fonction prendre_un_pion() permet de prendre un pion dans le tas commun de pions disponibles, s'il reste au moins un pion évidemment.

On va se mettre dans la situation où il ne reste plus qu'un pion dans le tas commun et on suppose que deux joueurs utilisent la fonction <code>prendre_un_pion()</code>, ce qui conduit à la création de deux processus <code>p1</code> et <code>p2</code>, chacun correspondant à un joueur.

Avec Python, on peut utiliser le module multiprocessing pour créer des processus. Le programme Python pions py suivant permet de réaliser la situation de jeu décrite :

& Script Python

```
from multiprocessing import Process, Value
import time
def prendre un pion(nombre):
  if nombre.value >= 1:
    time.sleep(0.001) # pour simuler un traitement avec des calculs
    temp = nombre.value
    nombre.value = temp - 1 # on décrémente le nombre de pions
if name == ' main ':
  # création de la variable partagée initialisée à 1
  nb pions = Value('i', 1)
  # on crée deux processus
  p1 = Process(target=prendre un pion, args=[nb pions])
  p2 = Process(target=prendre un pion, args=[nb pions])
  # on démarre les deux processus
  p1.start()
  p2.start()
  # on attend la fin des deux processus
  p1.join()
  p2.join()
  print("nombre final de pions :", nb pions.value)
```

Explications:

- Le if __name__ = '__main'__: permet de ne créer qu'une seule fois les processus p1 et p2 qui suivent (c'est nécessaire sous Windows, pas sous GNU/Linux car la création des processus ne se fait pas de la même manière, mais cela reste conseillé ne serait-ce que pour des raisons de compatibilité), on n'en dira pas davantage ici car cela dépasse le niveau de ce cours.
- On a utilisé la classe Process du module multiprocessing pour instancier deux processus p1 et p2.
 - L'argument target est le nom de la fonction qui sera exécutée par le processus : ici les deux processus doivent exécuter la même fonction prendre un pion()
 - L'argument args est une liste des arguments passés à la fonction cible : ici il s'agit de la variable nb pions qui est partagée par les deux processus.
- Par défaut, deux processus ne partagent pas de données en mémoire : on ne peut pas donc pas utiliser nb_pions comme une variable globale. Il faut utiliser la classe Value du module multiprocessing pour créer nb_pions dans une mémoire partagée entre les processus. L'argument 'i' indique que nb_pions est un entier (signé) et le deuxième argument est la valeur initiale de la variable, ici 1.
- La fonction prendre_un_pion() prend un nombre en paramètre et décrémente sa valeur d'une unité si le nombre est au moins égal à 1.
 - Lors de l'exécution de la fonction par les deux processus, l'argument en question sera l'objet nb_pions de la classe Value et on accède à sa valeur avec l'attribut value.
 - On a ajouté une temporisation permettant de simuler d'autres calculs qui pourraient avoir lieu (par exemple, des instructions de mise à jour du nombre de pions des joueurs)
- Les dernières lignes permettent de démarrer les deux processus et attendre qu'ils soient terminés pour afficher la valeur finale de nb pions .

Si on exécute ce programme, les deux processus p1 et p2 sont exécutés et on s'attend au comportement suivant (en supposant qu'il ne reste qu'un seule pion dans le tas commun) :

- l'un des deux est élu en premier, par exemple p1, et exécute la fonction prendre_un_pion(), le nombre de pions est égal à 1 donc nb_pions est décrémenté d'une unité et prend donc la valeur 0, le processus p1 est terminé;
- le processus p2, qui était en attente, est ensuite élu, et comme le nombre de pions est désormais égal à 0 rien ne se passe et p2 termine.

Ainsi, le premier joueur a pu prendre le pion restant et le second s'est retrouvé coincé, et la valeur finale de nb pions vaut 0.

Et pourtant, il est tout à fait possible que les choses ne se passent pas ainsi ! En effet, en exécutant plusieurs fois le programme pions.py dans un terminal, on obtient parfois une valeur finale égale à 0 et parfois égale à -1 :

```
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions.py
nombre final de pions : -1
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions.py
nombre final de pions : -1
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions.py
nombre final de pions : 0
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions.py
nombre final de pions : -1
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions.py
nombre final de pions : -1
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions.py
nombre final de pions : -1
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions.py
nombre final de pions : 0
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions.py
nombre final de pions : -1
```

C'est un résultat très perturbant non ? Expliquons pourquoi!

Pour cela, on peut ajouter quelques instructions d'affichage pour suivre ce qu'il se passe. On obtient le script pions v2.py suivant :

```
🐍 Script Python
from multiprocessing import Process, Value
import time
def prendre un pion(nombre, numero processus):
  print(f"début du processus {numero processus}")
  if nombre.value \geq 1:
    print(f"processus {numero processus} : étape A")
    time.sleep(0.001) # pour simuler un traitement avec des calculs
    print(f"processus {numero processus} : étape B")
    temp = nombre.value
    nombre.value = temp - 1 # on décrémente le nombre de pions
  print(f"nombre de pions restants à la fin du processus {numero processus} : {nombre.value}")
if name == ' main ':
  # création de la variable partagée initialisée à 1
  nb pions = Value('i', 1)
  # on crée deux processus
  p1 = Process(target=prendre un pion, args=[nb pions, 1])
  p2 = Process(target=prendre un pion, args=[nb pions, 2])
  # on démarre les deux processus
  p1.start()
```

```
p2.start()
# on attend la fin des deux processus
p1.join()
p2.join()
print("nombre final de pions :", nb_pions.value)
```

Explications:

- Lors de la création des processus, on passe un deuxième argument à la fonction prendre_un_pion(), le numéro du processus : 1 pour p1 et 2 pour p2 .
- Cela permet d'afficher dans cette fonction le numéro du processus à des endroits stratégiques : au début, à l'entrée dans le if, juste avant de décrémenter le nombre de pions et à la fin du processus.

En exécutant pions v2.py dans un terminal, on obtient ce genre de choses :

```
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions_v2.py
début du processus 1
début du processus 2
processus 1 : étape A
processus 2 : étape A
processus 1 : étape B
processus 2 : étape B
nombre de pions restants à la fin du processus 2 : -1
nombre de pions restants à la fin du processus 1 : 0
nombre final de pions : -1
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions_v2.py
début du processus 1
processus 1 : étape A
processus 1 : étape B
début du processus 2
nombre de pions restants à la fin du processus 1 : 0
nombre de pions restants à la fin du processus 2 : 0
nombre final de pions : 0
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions_v2.py
début du processus 1
processus 1 : étape A
début du processus 2
processus 1 : étape B
processus 2 : étape A
nombre de pions restants à la fin du processus 1 : 0
processus 2 : étape B
nombre de pions restants à la fin du processus 2 : -1
nombre final de pions : -1
```

Analysons la première exécution du programme.

• le processus p1 est élu en premier (affichage de "début du processus 1") mais est de suite interrompu par l'ordonnanceur qui élit p2 (affichage de "début du processus 2")

- puis c'est de nouveau le processus p1 qui a la main et il rentre dans le if (affichage de "processus 1 : étape A") mais est interrompu à nouveau et l'ordonnanceur donne la main à p2 qui rentre aussi dans le if (affichage de "processus 2 : étape A") : en effet, à ce stade le nombre de pions n'a pas encore été décrémenté par p1 car il a été interrompu avant l'étape B, et donc p2 a pu entrer dans le if puisque la condition nombre.value >= 1 est toujours vraie à ce moment là !!
- ensuite le processeur est alloué alternativement à p1 et p2 (voir les affichages restants) mais le mal est fait puisque les deux processus sont désormais chacun entrés dans le if, ils vont chacun décrémenter le nombre de pions d'une unité et chacun des deux joueurs aura pioché un pion alors qu'il n'y en avait qu'un seul au départ!

Vous remarquerez que la troisième exécution du programme met en évidence le même problème car les deux processus ont chacun pu entrer dans le if, même si l'ordre des instructions exécutées après n'est pas tout à fait le même.

Si on analyse la seconde exécution du programme qui donne le comportement souhaité, on constate que p1 a eu suffisamment de temps pour décrémenter le nombre de pions (qui vaut désormais 0) *avant* que p2 ne fasse le test nombre.value >= 1 et se rende compte que cette condition est fausse. Dans ce cas, seul le premier joueur a pas pu piocher un pion.

Heureusement, on peut éviter le problème mis en évidence dans l'exemple précédent.

4.1.2. Comment éviter les problèmes de synchronisation ?

On va utiliser ce qu'on appelle un **verrou** : un verrou est objet partagé entre plusieurs processus mais qui garantit qu'un seul processus accède à une ressource à un instant donné.

Concrètement, un verrou peut être acquis par les différents processus, et le premier à faire la demande acquiert le verrou. Si le verrou est détenu par un autre processus, alors tout autre processus souhaitant l'obtenir est bloqué jusqu'à ce qu'il soit libéré.

Le module multiprocessing de Python propose un objet Lock() correpondant à un verrou. Deux méthodes sont utilisées :

- la méthode .acquire() permet de demander le verrou (le processus faisant la demande est bloqué tant qu'il ne l'a pas obtenu)
- la méthode .release() permet de libérer le verrou (il pourra alors être obtenu par un autre processus qui en fait la demande)

On peut alors régler le problème de l'exemple précédent avec le script pions_v3.py suivant dans lequel on a laissé les affichages pour bien suivre :

```
🐍 Script Python
from multiprocessing import Process, Value, Lock
import time
def prendre un pion(v, nombre, numero processus):
  print(f"début du processus {numero processus}")
  v.acquire() # acquisition du verrou
  if nombre.value \geq 1:
    print(f"processus {numero processus} : étape A")
    time.sleep(0.001)
    print(f"processus {numero processus} : étape B")
    temp = nombre.value
    nombre.value = temp - 1
  v.release() # verrou libéré
  print(f"nombre de pions restants à la fin du processus {numero processus} : {nombre.value}")
if name == 'main ':
  # création de la variable partagée initialisée à 1
  nb pions = Value('i', 1)
  # verrou partagé par les deux processus
  verrou = Lock()
  # on crée deux processus
  p1 = Process(target=prendre un pion, args=[verrou, nb pions, 1])
  p2 = Process(target=prendre un pion, args=[verrou, nb pions, 2])
  # on démarre les deux processus
  p1.start()
  p2.start()
  # on attend la fin des deux processus
  p1.join()
  p2.join()
  print("nombre final de pions :", nb pions.value)
```

En exécutant (plusieurs fois) ce script dans un terminal on constate que le nombre final de pions est toujours égal à 0.

```
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python pions_v3.py début du processus 1 processus 1 : étape A début du processus 2 processus 1 : étape B nombre de pions restants à la fin du processus 1 : 0 nombre de pions restants à la fin du processus 2 : 0 nombre final de pions : 0
```

Avant de faire le test du if , le processus essaye d'acquérir le verrou avec v.acquire() . Dès qu'il est acquis, le processus a la garantie qu'il est le seul à pouvoir exécuter le code jusqu'à l'instruction v.release() . Cette portion de code protégée s'appelle une section critique. Cela ne veut pas dire que le processus détenant le verrou ne peut pas être

interrompu, mais il ne le sera pas par un processus qui est essaie d'acquérir le même verrou.

```
def prendre_un_pion(v, nombre, numero_processus):
    v.acquire()
    # début section critique
    if nombre.value >= 1:
        time.sleep(0.001)
        temp = nombre.value
        nombre.value = temp - 1
# fin de la section critique
    v.release()
```

Si vous analysez l'affichage précédent dans le terminal, on voit d'ailleurs que p1 est entré en section critique (affichage "processus 1 : étape A") mais est interrompu, puis c'est p2 qui a la main (affichage "début processus 2") mais il va se retrouver bloquer à l'instruction v.acquire() puisque c'est p1 qui détient le verrou. Lorsque p1 reprendra la main, il pourra exécuter ses instructions jusqu'à v.release() sans être interrompu par p2 (alors nb_pions sera décrémenté d'une unité). Lorsque p1 libère le verrou, p2 pourra alors l'obtenir, exécuter sa section critique et constater que la condition nombre.value >= 1 est fausse : le deuxième joueur ne pourra alors pas prendre de pion.

Nous terminons en voyant que l'utilisation de verrous n'est pas sans risque car elle peut engendrer des problèmes d'interblocage.

4.2. Risque d'interblocage

Les interblocages (*deadlock* en anglais) sont des situations de la vie quotidienne. L'exemple classique est celui du carrefour avec priorité à droite où chaque véhicule est bloqué car il doit laisser le passage au véhicule à sa droite.



En informatique l'**interblocage** peut également se produire lorsque plusieurs processus concurrents s'attendent mutuellement. Ce scénario peut se produire lorsque plusieurs ressources sont partagées par plusieurs processus et l'un d'entre eux possède indéfiniment une ressource nécessaire pour un autre.

Ce phénomène d'attente circulaire, où chaque processus attend une ressource détenue par un autre processus, peut être provoquée par l'utilisation de <i>plusieurs</i> verrous.

pour info: illustration

Considérons le script interblocage.py suivant dans lequel on a créé deux verrous v1 et v2 utilisés par deux fonctions f1 et f2 exécutées respectivement par deux processus p1 et p2. Le processus p1 essaie d'acquérir d'abord v1 puis v2 tandis que le processus p2 essaie de les acquérir dans l'ordre inverse.

🐍 Script Python

```
from multiprocessing import Process, Lock
import time
import os
def f1(v1, v2):
  print("PID du processus 1:", os.getpid())
  for i in range (100):
     time.sleep(0.001)
     v1.acquire()
     v2.acquire()
     print("processus 1 en cours, itération ", i)
     v2.release()
     v1.release()
def f2(v1, v2):
  print("PID du processus 2:", os.getpid())
  for i in range (100):
     time.sleep(0.001)
     v2.acquire()
    v1.acquire()
     print("processus 2 en cours, itération ", i)
     v1.release()
    v2.release()
if name == ' main ':
  # création de deux verrous
  v1 = Lock()
  v2 = Lock()
  # création de deux processus
  p1 = Process(target=f1, args=[v1, v2])
  p2 = Process(target=f2, args=[v1, v2])
  # on démarre les deux processus
  p1.start()
  p2.start()
  # on attend la fin des deux processus
  p1.join()
  p2.join()
```

Si on exécute ce programme, il y a de grandes chances de se retrouver bloqué. Par exemple, dans le cas de l'exécution suivante :

- le processus p1 est élu : il s'exécute jusqu'à l'acquisition de v1 mais avant la tentative d'acquisition de v2, puis est interrompu
- le processus p2 est à son tour élu : il s'exécute et acquiert v2 qui est toujours libre, puis bloque sur l'acquisition de v1 (qui est détenu par p1).
- le processus p1 reprend la main et bloque sur l'acquisition de v2 (détenu par p2).

Chaque processus détient un verrou et attend l'autre : ils sont en interblocage et l'attente est infinie.

On peut lancer (plusieurs fois si nécessaire) le script à partir du terminal et constater que l'interblocage a lieu très souvent.

```
(base) terminale@mounier-01:~/Documents/TNSI/processus$ python interblocage.py
PID du processus 1: 8099
PID du processus 2: 8100
processus 1 en cours, itération 0
processus 2 en cours, itération 0
processus 1 en cours, itération
processus 2 en cours, itération
                                1
processus 1 en cours, itération 2
processus 2 en cours, itération
                                2
processus 1 en cours, itération
                                3
processus 2 en cours, itération
                                3
processus 1 en cours, itération
                                4
processus 2 en cours, itération 4
processus 1 en cours, itération
processus 2 en cours, itération
                                5
processus 1 en cours, itération
                                6
processus 2 en cours, itération
                                б
processus 1 en cours, itération
                                7
processus 2 en cours, itération
processus 1 en cours, itération
                                8
processus 2 en cours, itération
                                9
processus 1 en cours, itération
processus 2 en cours, itération
                                9
processus 1 en cours, itération
processus 2 en cours, itération
                                10
processus 1 en cours, itération
                                11
```

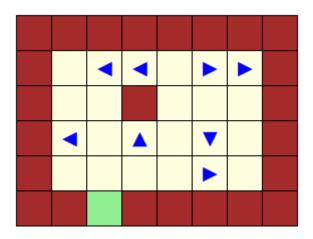
Il n'y a alors pas d'autres choix que d'interrompre les processus en interblocage, par exemple avec la commande kill.

Cependant, ce problème a lieu ici car les deux processus essaie d'acquérir les verrous dans l'ordre contraire. Si l'ordre d'acquisition est le même pour les processus, le problème n'a plus lieu (n'hésitez pas à tester!).

De manière générale, dans des problèmes complexes les situations d'interblocage sont difficiles à détecter et il se peut très bien que le programme se comporte bien pendant toute une phase de tests mais bloque lors d'une exécution ultérieure puisque l'on ne peut pas prévoir l'ordonnancement des processus.

4.3. Simulation d'interblocage \$\dpsi\$

Robosomes créé par Alain BUSSER, Sébastien HOARAU (Voir ici : Robosomes - IREM de la réunion



Le jeu robosomes se joue à un seul joueur sur une grille rectangulaire. Chaque case peut être

- soit vide
- soit couverte par un obstacle fixe (en noir comme aux mots croisés)
- soit couverte d'un pion pouvant bouger, appelé robot

Chaque robot peut être tourné dans l'une des quatre directions cardinales ◀▲▶▼. Les robots peuvent bouger tous en même temps de l'une des façons suivantes :

- G : tous les robots tournent vers leur gauche (de 90°) en même temps
- D : tous les robots tournent vers leur droite (de 90°) en même temps
- A : les robots qui peuvent avancer d'une case, le font. Un robot peut avancer d'une case s'il n'y a pas d'obstacle sur cette case et si aucun robot ne s'apprête à aller sur cette case.

Les cases du bord de la grille sont toutes couvertes d'obstacles fixes, à l'exception de l'une d'entre elles appelée « sortie ». Lorsqu'un robot est sur la case de sortie, tourné vers l'extérieur de la grille, il quitte le jeu et n'est plus soumis aux ordres donnés. Le but du jeu est de faire sortir tous les robots de la grille, en écrivant un mot dans l'alphabet A,G,D, appelé programme et que les robots interpréteront comme décrit ci-dessus.

Voici quelques exemples :

Un premier exemple pour se mettre en route.

Interblocage
Interblocage 1
Interblocage 2
Interblocage 3
Interblocage 4

Interblocage 8

Interblocage perpétuel ou pas

5. Et pour les systèmes multiprocesseurs ?

Les ordinateurs actuels possèdent généralement plusieurs processeurs, ce qui permet à plusieurs processus d'être exécutés parallèlement : un par processeur. Ce parallélisme permet bien évidemment une plus grande puissance de calcul.

Pour répartir les différents processus entre les différents processeurs, on distingue deux approches :

- l'approche *partitionnée* : chaque processeur possède un ordonnanceur particulier et les processus sont répartis entre les différents ordonnanceurs
- \bullet l'approche globale: un ordonnanceur global est chargé de déterminer la répartition des processus entre les différents processeurs

L'ordonnancement des processus des systèmes d'exploitation actuels est bien plus complexe que les quelques algorithmes évoqués dans ce cours, et cela dépasse largement le cadre du programme de NSI. Si vous souhaitez en savoir plus, voici néanmoins une vidéo intéressante (en français) sur l'ordonnancement du noyau Linux : https://www.youtube.com/watch?
v=uCGe5WWd1OI&t=195s&ab_channel=Vitonimal.

Jeretiens

- Un programme en cours d'exécution s'appelle un *processus*. Les systèmes d'exploitation récents permettent d'exécuter plusieurs processus simultanément.
- En réalité, ces processus sont exécutés à tour de rôle par le système d'exploitation qui est chargé d'allouer à chacun d'eux les ressources dont il a besoin en termes de mémoire, entrées-sorties ou temps d'accès au processeur, et de s'assurer que les processus ne se gênent pas les uns les autres.
- Au cours de leur vie, les processus varient entre trois états : *élu* si le processus est exécuté par le processeur, *prêt* si le processus est prêt à être exécuté, et *bloqué* si le processus est en attente d'une ressource.
- C'est l'*ordonnanceur* qui est chargé de définir l'ordre dans lequel les processus doivent être exécutés par le processeur. Ce choix se fait grâce à des algorithmes d'ordonnancement.
- Les processus se partagent les différentes ressources, on parle d'accès concurrent aux ressources. Ce partage des ressources n'est pas sans risque et peut conduire à des problèmes de synchronisation. Ces problèmes peuvent être évités en utilisant un verrou, qui permet à un processus de ne pas être interrompu dans sa section critique par un autre processus demandant le même verrou.
- L'utilisation de plusieurs verrous peut entraîner des *interblocages*, c'est-à-dire des situations où chaque processus attend une ressource détenue par un autre, conduisant à une attente cyclique infinie. L'ordre d'acquisition des verrous est important mais pas toujours évident à écrire dans le cas de problèmes complexes.

7. Exercice 3 : Algorithmes d'ordonnancement

Soient les différents processus suivants :

Processus	Date d'arrivée	Durée de traitement
\(P_1\)	0	3
\(P_2\)	1	6
\(P_3\)	3	4

Processus	Date d'arrivée	Durée de traitement
\(P_4\)	6	5
\(P_5\)	8	2

7.1. Application de plusieurs algorithmes

Q1 : Donnez le diagramme de Gantt pour l'exécution de ces différents processus en utilisant successivement les algorithmes FCFS, RR (quantum = 2 unités de temps) et SRT.

7.2. Performances des algorithmes d'ordonnancement

On définit les métriques suivantes :

- le **temps de séjour (ou d'exécution)** (ou de rotation) d'un processus : c'est la différence entre la date de fin d'exécution et la date d'arrivée : \(T_{\text{sej}}\) = \text{date fin d'exécution} \text{date d'arrivée}\)
- le **temps d'attente** d'un processus : c'est la différence entre le temps de séjour et la durée du processus : \(T_{\text{att}} = T_{\text{sej}} \text{durée du processus}\)
- le **rendement** d'un processus : c'est le quotient entre la durée du processus et le temps de séjour : \ (\text{rendement} = \dfrac{\text{durée du processus}}{T {\text{sej}}}})

 $\mathbf{Q2}$: Pour chacun des trois algorithmes, calculez le temps de séjour, le temps d'attente et le rendement de chaque processus.

Q3 : Quel vous semble être le *meilleur* des trois algorithmes dans notre exemple ? Expliquer.