

## kppv Exo BAC écrit

## Thème 5 : Algorithmique

17

## Algorithme des k-plus proches voisins : Application : classification des Iris.

On souhaite rechercher dans un tableau les k plus proches voisins d'un objet donné.

On dispose pour cela d'un tableau `t` non vide contenant des objets d'un même type et d'une fonction `distance` qui renvoie la distance entre deux objets quelconques de ce type.

Etant donné in objet `cible` du même type que ceux du tableau `t`, on cherche à déterminer les indices des k éléments du tableau `t` qui sont les plus proches de cet objet (c'est-à-dire ceux dont la distance à l'objet `cible` est la plus petite).

### 0.0.1. Question 1 :

On suppose dans cette question que  $k=1$ .

La fonction `plus_proche_voisin(t,cible)` ci-dessous prend en argument le tableau `t` et l'objet `cible`. Ecrire sur votre copie uniquement le bloc d'instructions manquant pour que la fonction renvoie l'indice d'un plus proche voisin de `cible`.

```
def plus_proche_voisins(t,cible):
    dmin=distance(t[0],cible)
    idx_ppv=0
    n=len(t)
    for idx in range(1,n):
```

Processing math: 100%

```

    ...
    ...
    return idx_ppv

```

### 0.0.1. Question 2 :

On considère le coût en temps du bloc manquant est constant. Quelle est la complexité de la fonction `plus_proche_voisin` quand  $k = 1$  ?

**Dans la suite, on suppose que  $k \geq 1$ .**

### 0.0.1. Question 3 :

Une approche naïve consiste à parcourir le tableau `t` pour trouver l'indice de l'élément le plus proche de `cible`, puis à recommencer pour trouver l'indice du deuxième élément le plus proche de `cible`, et ainsi de suite. Cela implique de parcourir  $k$  fois tout le tableau. Afin de réduire le nombre d'appels à la fonction `distance`, la stratégie suivante permet de ne parcourir le tableau `t` qu'une seule fois. Lors de ce parcours, on stocke dans une liste `kppv`, initialement vide, les tuples `(idx, d)` où `idx` est l'indice d'un  $k$  plus proche voisin de `cible` déjà rencontré et `d` la distance correspondante, triés dans l'ordre décroissant de leur distance à `cible`.

La fonction `recherche_kppv(t, k, cible)` ci-après renvoie ainsi la liste des tuples `(idx, d)` où `idx` est l'indice d'un  $k$  plus proche voisin de `cible` dans le tableau `t` et `d` la distance correspondante.

On admet que la fonction `insertion(kppv, idx, d)` insère le tuple `(idx, d)` dans la liste `kppv` de sorte que celle-ci demeure triée dans l'ordre décroissant des distances.

```

def recherche_kppv(t, k, cible):
    kppv=[]
    n=len(t)
    for idx in range(n):
        obj=t[idx]
        if len(kppv) < k:
            insertion(kppv, idx, distance(obj, cible))
        else:
            i0, d0=kppv[0]
            if distance(obj, cible)< d0:
                kppv.pop(0) #supprime le 1er élément de kppv
                insertion(kppv, idx, distance(obj, cible))
    return kppv

```

**a** On remarque qu'il y a plusieurs appels identiques à la fonction `distance(obj,cible)`.

Comment ne faire qu'un seul appel à cette fonction ?

**b** Expliquer l'intérêt de maintenir la liste `kppv` triée.

**c** Ecrire une fonction `insertion(kppv,idx,d)` qui insère le tuple `(idx,d)` dans la liste `kppv` préalablement triée en préservant l'ordre décroissant selon l'élément `d`.

On pourra éventuellement utiliser la méthode `insert` dont la documentation, fournie par la commande `help(list.insert)`, est la suivante :

```
insert(self, index, object, /)
    Insère l'object avant la position index dans l'objet appelant référencé par
    self.
```

Exemple d'utilisation :

```
>>>liste=[4,2,8,9]
>>>liste.insert(1,3)
>>>liste
[4,3,2,8,9]
```

In [1]: `help(list.insert)`



Help on method\_descriptor:

```
insert(self, index, object, /)
    Insert object before index.
```