

ANALISI MATEMATICA III

A.A. 2006-2007

Traccia della lezione del 21 febbraio 2007

February 22, 2007

1 Spazi euclidei

Sia V uno spazio vettoriale complesso. Si chiama *prodotto scalare* in V (e si indica con il simbolo $\langle \cdot, \cdot \rangle$) ogni applicazione $V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ tale che

$$\begin{aligned} \langle x, y \rangle &= \overline{\langle y, x \rangle} & \forall x, y \in V \\ \langle \lambda x, y \rangle &= \lambda \langle x, y \rangle & \forall x, y \in V, \forall \lambda \in \mathbb{C} \\ \langle x_1 + x_2, y \rangle &= \langle x_1, y \rangle + \langle x_2, y \rangle & \forall x_1, x_2, y \in V \\ \langle x, x \rangle &\text{ è } \geq 0, \text{ e } = 0 \text{ se e solo se } x = \underline{0} & \forall x \in V \end{aligned} \quad (1)$$

dove $\overline{\langle y, x \rangle}$ indica il coniugato del numero complesso $\langle y, x \rangle$.

Uno spazio vettoriale V dotato di prodotto scalare, chiama *spazio euclideo*.

Esempio 1 - Come è ben noto dal corso di Geometria, indicati con

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \dots \\ y_n \end{pmatrix}$$

due vettori in \mathbb{R}^n , l'applicazione

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

verifica le condizioni (1) ed è quindi un prodotto scalare.

Esempio 2 - Indicato con I un intervallo dell'asse reale (eventualmente illimitato) si consideri lo spazio vettoriale

$$L^2(I) = \left\{ f : I \rightarrow \mathbb{C} \text{ tali che } \int_I |f(t)|^2 dt < +\infty \right\}.$$

In tale spazio l'applicazione definita da

$$\langle f, g \rangle = \int_I f(t) \overline{g(t)} dt, \quad \forall f, g \in L^2(I)$$

è un prodotto scalare (si ricordi che due funzioni $f_1, f_2 \in L^2(I)$ sono uguali se coincidono in tutto I , eccetto, al più, un insieme di misura nulla).

Ogni spazio euclideo è uno spazio normato (e quindi metrico) con norma definita da

$$\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}. \quad (2)$$

NON vale, in generale, il viceversa, ossia possono esistere spazi normati che non sono euclidei. Un esempio in tal senso è lo spazio $L^1(I)$ formato dalle funzioni assolutamente integrabili in I .

Poiché ogni spazio euclideo V è metrico, ossia è possibile definire in esso una distanza, possiamo definire in V anche una nozione di convergenza. Si ha allora la seguente

Definizione 1 - Uno spazio euclideo v si dice *completo* se ogni successione fondamentale (o di Cauchy) in V converge in V .

Ad esempio gli spazi $\mathbb{R}^n, L^2(I)$ sono spazi euclidei completi. Lo spazio \mathbf{Q}^2 delle coppie di numeri razionali, è uno spazio euclideo, ma non è completo. Per provarlo è sufficiente considerare la successione (p_n, q_n) con

$$p_n = q_n = \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n,$$

che è fondamentale e converge a $(e, e) \notin \mathbf{Q}^2$.

- Sia V uno spazio euclideo. Allora $\forall x, y \in V$ si ha

$$\begin{aligned} |\langle x, y \rangle| &\leq \|x\| \|y\| && \text{(disug. Schwarz)} \\ \|x+y\|^2 + \|x-y\|^2 &= 2(\|x\|^2 + \|y\|^2) && \text{(identità parallelogrammo)} \end{aligned}.$$

Definizione 2 Sia V uno spazio euclideo. Due elementi $u, v \in V$ si dicono *ortogonali*, e si scrive $u \perp v$, se $\langle u, v \rangle = 0$.

Pertanto per $f, g \in L^2(I)$ si ha

$$f \perp g \iff \int_I f(t) \overline{g(t)} dt = 0.$$

Definizione 3 Sia $S \subset V$ un sottoinsieme composto da elementi a due a due ortogonali. Allora S si chiama *sistema ortogonale*. Tale sistema si chiama poi *massimale* se non esiste un altro sottoinsieme S_1 che sia ortogonale e che contenga propriamente S .

Il concetto di "sistema ortogonale massimale" è quindi la estensione del ben noto concetto di "base", introdotto in \mathbb{R}^n .

Ad esempio in \mathbb{R}^3 i tre elementi

$$u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad u_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad u_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix},$$

formano un sistema ortogonale massimale (anche ortonormale in questo caso, in quanto tutti gli elementi hanno norma 1). Invece i due vettori

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

formano in \mathbb{R}^3 un sistema ortogonale non massimale.

Vale il seguente

Teorema (di rappresentazione)

Sia V uno spazio euclideo completo e sia S un suo sistema ortogonale massimale. Sia inoltre S numerabile, ossia

$$S = \{u_1, u_2, u_3, \dots\}.$$

Allora per ogni $x \in V$ si ha

$$x = \sum_{n=1}^{+\infty} c_n u_n \tag{3}$$

dove i coefficienti c_n , detti coefficienti di Fourier, sono dati da

$$c_n = \frac{\langle x, u_n \rangle}{\|u_n\|^2}. \quad (4)$$

Tale risultato estende il ben noto Teorema della base, visto nel corso di Geometria per lo spazio \mathbb{R}^n .

Ad esempio, se $V = \mathbb{R}^3$ e $S = \{u_1, u_2, u_3\}$, dove

$$u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad u_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad u_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix},$$

allora un generico elemento $x \in \mathbb{R}^3$,

$$x = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

puo' essere scritto nella forma

$$x = a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Poiché in questo caso $\|u_i\| = 1$, si ha anche

$$\begin{aligned} a &= \langle x, u_1 \rangle = \frac{\langle x, u_1 \rangle}{\|u_1\|^2} \\ b &= \langle x, u_2 \rangle = \frac{\langle x, u_2 \rangle}{\|u_2\|^2} \\ c &= \langle x, u_3 \rangle = \frac{\langle x, u_3 \rangle}{\|u_3\|^2}, \end{aligned}$$

ossia le relazioni (4).

Il significato di (3) è quindi il seguente. Se uno spazio euclideo V è **completo** ed ha un sistema ortogonale che sia **massimale** e **numerabile**, allora ogni elemento di V si può esprimere come "combinazione lineare infinita degli elementi di S " mediante i coefficienti (4).

2 Un esempio: i polinomi di Legendre

Si consideri lo spazio $L^2[-1, 1]$. Tale spazio è completo e euclideo, con prodotto scalare dato da

$$\langle f, g \rangle = \int_{-1}^1 f(x) \overline{g(x)} dx.$$

Ciò posto, si considerino i polinomi P_n definiti dalla relazione

$$P_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} (x^2 - 1)^n.$$

Ad esempio si ha:

$$\begin{aligned} P_0(x) &= 1; & P_1(x) &= x; & P_2(x) &= \frac{3}{2}x^2 - \frac{1}{2}; \\ P_3(x) &= \frac{5}{2}x^3 - \frac{3}{2}x; \dots\dots\dots \end{aligned}$$

Tali polinomi sono chiamati polinomi di Legendre e sono utilizzati in varie situazioni, ad esempio nello studio dell'equazione di Schrodinger. Si può provare che i polinomi di Legendre sono tra loro ortogonali, ossia

$$\langle P_k(x), P_n(x) \rangle = \int_{-1}^1 P_k(x) P_n(x) dx = 0 \text{ se } k \neq n$$

e

$$\langle P_k(x), P_k(x) \rangle = \int_{-1}^1 [P_k(x)]^2 dx = \frac{2k+1}{2}. \quad (5)$$

Inoltre costituiscono un sistema ortogonale massimale in $L^2[-1, 1]$. Pertanto, applicando il Teorema di rappresentazione si ha il seguente risultato:

Teorema - Ogni funzione $f \in L^2[-1, 1]$ è sviluppabile in serie di polinomi di Legendre, ossia

$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} c_k P_k(x),$$

dove

$$c_k = \frac{\langle f(x), P_k(x) \rangle}{\|P_k(x)\|^2} = \frac{\int_{-1}^1 f(x) P_k(x) dx}{\|P_k(x)\|^2}$$

Ricordando la definizione di norma, da (5) si ha poi

$$\|P_k(x)\|^2 = \langle P_k(x), P_k(x) \rangle = \int_{-1}^1 [P_k(x)]^2 dx = \frac{2k+1}{2}.$$

3 Sviluppo in serie di funzioni di Bessel

Come si è visto, l'equazione di Bessel

$$y'' + \frac{1}{x}y' + \left(1 - \frac{n^2}{x^2}\right)y = 0, \quad x \in (0, +\infty), \quad (\text{B})$$

è oscillante, ossia ogni sua soluzione ha infiniti zeri reali positivi che si accumulano all'infinito.

Fissato allora il numero reale n , indichiamo per semplicità di notazioni con J la funzione di Bessel di indice n . Essendo J soluzione di (B), per quanto appena detto, tale funzione ha infiniti zeri reali positivi. Indicati con λ_k tali zeri, si ha quindi

$$J(\lambda_k) = 0.$$

Ciò posto, si chiamano *funzioni di Bessel modificate* le funzioni

$$u_0(x) =_{\text{def}} J(\lambda_0 x)$$

$$u_1(x) =_{\text{def}} J(\lambda_1 x)$$

.....

$$u_k(x) =_{\text{def}} J(\lambda_k x)$$

.....

Consideriamo ora lo spazio vettoriale

$$X = \left\{ f : [0, 1] \longrightarrow \mathbb{C} \text{ tali che } \int_0^1 x |f(x)|^2 dx \right\}.$$

Tale spazio può intendersi come uno spazio " $L^2(I)$ con peso x ". Esso è completo e euclideo, con prodotto scalare dato da

$$\langle f, g \rangle = \int_0^1 x f(x) \overline{g(x)} dx$$

Si può provare che in X un sistema ortogonale massimale è dato dalle funzioni di Bessel modificate u_k sopra definite. Pertanto, dal Teorema di rappresentazione si ottiene il seguente risultato.

Teorema - Sia $f \in X$. Allora f è sviluppabile in serie di funzioni di Bessel modificate, ossia

$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} c_k u_k(x),$$

dove

$$c_k = \frac{\langle f(x), u_k(x) \rangle}{\|u_k(x)\|^2} = \frac{\int_0^1 x u_k(x) f(x) dx}{\|u_k(x)\|^2}. \quad (6)$$

Poiché poi

$$\|u_k(x)\|^2 = \langle u_k(x), u_k(x) \rangle = \int_0^1 x (u_k(x))^2 dx = \frac{[J'(\lambda_k)]^2}{2},$$

da (6) si ottiene

$$c_k = \frac{2}{[J'(\lambda_k)]^2} \int_0^1 x u_k(x) f(x) dx.$$