

Polimorfismo

Introduzione al polimorfismo

- ▶ Il polimorfismo è la possibilità di utilizzare una unica interfaccia per più metodi

Polimorfismo

- ▶ Il polimorfismo al momento della compilazione si ottiene con **l'overloading**
- ▶ Il polimorfismo al momento dell'esecuzione si ottiene con l'ereditarietà e le **funzioni virtuali**

Esempio di uso

- ▶ classe base Forma
 - ▶ classe derivata Punto
 - ▶ classe derivata Cerchio
 - ▶ classe derivata Cilindro
-
- ▶ Si vuole poter invocare una unica funzione **disegna** per tutte le classi derivate
 - ▶ In questo modo un vettore che contiene puntatori a oggetti di diverse classi può chiamare lo stesso metodo `(*ptr).disegna` su ogni elemento

Metodo alternativo

- ▶ Un modo alternativo per selezionare una azione dato un oggetto di tipo diverso è utilizzare la **commutazione** (switch)
- ▶ Svantaggi:
 - ▶ si deve prevedere esplicitamente il test per ogni tipo
 - ▶ si devono testare tutti i casi possibili
 - ▶ quando si aggiunge un tipo nuovo vanno modificati gli switch in tutto il programma
- ▶ La programmazione polimorfica elimina questi svantaggi e dà al programma un aspetto semplificato (meno diramazioni e più codice sequenziale)

Utilità

- ▶ Si crea una gerarchia di classi
- ▶ Dal caso più generale a quello più specifico
- ▶ Tutte le funzionalità e i metodi comuni di interfacciamento sono definiti all'interno di una classe base
- ▶ Quando i metodi possono essere implementati solo dalle classi derivate si utilizzano le funzioni virtuali per specificare l'interfaccia che deve essere garantita

Funzioni virtuali

- ▶ I metodi di una classe base possono essere dichiarati **virtual**

```
virtual retType funcName(parType);
```

- ▶ Una classe che eredita una funzione virtual può ridefinirla
- ▶ Ereditare una funzione virtual è diverso dal *overriding* di funzione
- ▶ La differenza si nota quando si utilizzano i puntatori alla classe base per riferirsi agli oggetti delle classi derivate

Esempio non-virtual

```
class Base{
public:
    Base(int i=0){b=i;}
    void print(){cout<<"Base:"<<b;}
private:
    int b;
};
class Deriv:public Base{
public:
    Deriv(int i=0, int z=0):Base(i){d=z;}
    void print(){cout<<"Deriv:"<<d;}
private:
    int d;
};

void main(){
    Deriv dObj(10,20);
    Base* objPtr=&dObj;
    objPtr->print(); //Stampa: Base:10
}
```


Esempio virtual

```
class Base{
public:
    Base(int i=0){b=i;}
    virtual void print(){cout<<"Base:"<<b;}
private:
    int b;
};

class Deriv:public Base{
public:
    Deriv(int i=0, int z=0):Base(i){d=z;}
    void print(){cout<<"Deriv:"<<d;}
private:
    int d;
};

void main(){
    Deriv dObj(10,20);
    Base* objPtr=&dObj;
    objPtr->print(); //Stampa: Deriv:20
}
```

Funzioni virtuali

- ▶ In pratica accedendo ad un oggetto di una classe derivata tramite un puntatore di tipo classe base
 - ▶ nel caso ordinario si accede ai membri della classe base
 - ▶ nel caso virtual si accede ai membri della classe derivata

Funzioni virtuali pure

- ▶ Talvolta **non** è possibile definire un comportamento significativo per una funzione in una classe base
- ▶ Ex: la classe base Forma può avere un metodo Stampa ma questo è definibile con precisione solo dalle classi derivate Cerchio e Cilindro che specificano i propri attributi

Funzioni virtuali pure

- ▶ Se si vuole specificare che le classi che ereditano devono *necessariamente* definire una funzione allora si rende tale funzione una *funzione virtuale pura*
- ▶ Sintassi:
`virtual retType FuncName (argType) =0;`

Classi astratte

- ▶ Una classe che contiene una o più funzioni astratte pure è una *classe astratta*
- **Non** è possibile istanziare alcun oggetto di una classe astratta
- ▶ Infatti esiste almeno un metodo che non è possibile definire!!

Classi astratte

- ▶ Una gerarchia **non** deve **necessariamente** contenere classi astratte
- ▶ Tuttavia il livello più alto (o i primi livelli) generalmente è realizzato come classe astratta
- ▶ Si specifica così l'interfaccia necessaria per tutte le classi derivate

Distruttore da un puntatore a classe base

- ▶ Cosa accade quando si invoca il distruttore tramite un puntatore ad una classe base?
- ▶ Se si allocano dinamicamente oggetti con il `new` e si deallocano tramite l'operatore `delete`...
- ▶ ...se si sta usando un **puntatore** alla classe base per riferirsi ad un oggetto di una classe derivata...
- ▶ ..allora viene chiamato il distruttore della classe **base** e non quello della classe derivata
- ▶ per chiamare correttamente il distruttore della classe derivata si deve **dichiarare** il distruttore come **virtual**

Distruttori virtuali

- ▶ Per classi con funzioni virtuali si consiglia di creare sempre distruttori virtuali anche se non strettamente necessari.
- ▶ In questo modo le classi derivate invocheranno i distruttori in modo appropriato
- ▶ **NOTA:** i costruttori non possono essere virtuali

Esempio

```
// Definition of abstract base class Shape
#ifndef SHAPE_H
#define SHAPE_H

class Shape {
public:
    virtual double area() const { return 0.0; }
    virtual double volume() const { return 0.0; }

    // pure virtual functions overridden in derived classes
    virtual void printShapeName() const = 0;
    virtual void print() const = 0;
};

#endif
```

```
// Definition of class Point
```

```
#ifndef POINT1_H
```

```
#define POINT1_H
```

```
#include <iostream>
```

```
#include "shape.h"
```

```
class Point : public Shape {
```

```
public:
```

```
    Point( int = 0, int = 0 );
```

```
    void setPoint( int, int );
```

```
    int getX() const { return x; }
```

```
    int getY() const { return y; }
```

```
    virtual void printShapeName() const {cout << "Point: "; }
```

```
    virtual void print() const;
```

```
private:
```

```
    int x, y;
```

```
};
```

```
#endif
```

```
// Member function definitions for class Point
```

```
#include "point1.h"
```

```
Point::Point( int a, int b ) { setPoint( a, b ); }
```

```
void Point::setPoint( int a, int b )
```

```
{
```

```
    x = a;
```

```
    y = b;
```

```
}
```

```
void Point::print() const
```

```
    { cout << '[' << x << ", " << y << ']'< }< }
```

```
// Definition of class Circle
#ifndef CIRCLE1_H
#define CIRCLE1_H
#include "point1.h"

class Circle : public Point {
public:
    // default constructor
    Circle( double r = 0.0, int x = 0, int y = 0 );
    void setRadius( double );
    double getRadius() const;
    virtual double area() const;
    virtual void printShapeName() const{ cout << "Circle: ";
}
    virtual void print() const;
private:
    double radius;    // radius of Circle
};

#endif
```

```
// Member function definitions for class Circle
```

```
#include <iostream>
```

```
using std::cout;
```

```
#include "circle1.h"
```

```
Circle::Circle( double r, int a, int b ): Point( a, b )  
{ setRadius( r ); }
```

```
void Circle::setRadius( double r ){ radius = r > 0 ? r : 0; }
```

```
double Circle::getRadius() const { return radius; }
```

```
double Circle::area()const{return 3.14159 * radius * radius;}
```

```
void Circle::print() const{  
    Point::print();  
    cout << "; Radius = " << radius;  
}
```

```
// Definition of class Cylinder
```

```
#ifndef CYLINDR1_H
```

```
#define CYLINDR1_H
```

```
#include "circle1.h"
```

```
class Cylinder : public Circle {  
public:
```

```
    Cylinder(double h=0.0,double r=0.0,int x=0, int y=0 );
```

```
    void setHeight( double );
```

```
    double getHeight();
```

```
    virtual double area() const;
```

```
    virtual double volume() const;
```

```
    virtual void printShapeName() const {cout << "Cylinder: "};}
```

```
    virtual void print() const;
```

```
private:
```

```
    double height;};
```

```
#endif
```

```
// Member and friend function definitions for class Cylinder
#include <iostream>
using std::cout;
#include "cylindr1.h"
Cylinder::Cylinder( double h, double r, int x, int y )
    :Circle(r,x,y) { setHeight( h ); }
void Cylinder::setHeight( double h ){ height = h > 0 ? h : 0; }
double Cylinder::getHeight() { return height; }
double Cylinder::area() const{
    return 2 * Circle::area() +
           2 * 3.14159 * getRadius() * height;}
double Cylinder::volume() const { return Circle::area() *
    height; }
void Cylinder::print() const{
    Circle::print();
    cout << "; Height = " << height;
}
```

```
// Driver for shape, point, circle, cylinder hierarchy
```

```
#include <iostream>
```

```
#include <iomanip>
```

```
#include "shape.h"
```

```
#include "point1.h"
```

```
#include "circle1.h"
```

```
#include "cylindr1.h"
```

```
void virtualViaPointer( const Shape * );
```

```
void virtualViaReference( const Shape & );
```

```
int main()
```

```
{
```

```
    cout << setiosflags( ios::fixed | ios::showpoint )
```

```
        << setprecision( 2 );
```

```
    Point point( 7, 11 ); // create a Point
```

```
    Circle circle( 3.5, 22, 8 ); // create a Circle
```

```
    Cylinder cylinder( 10, 3.3, 10, 10 ); // create a Cylinder
```



```
point.printShapeName();    // static binding
point.print();             // static binding
cout << '\n';

circle.printShapeName();   // static binding
circle.print();            // static binding
cout << '\n';

cylinder.printShapeName(); // static binding
cylinder.print();          // static binding
cout << "\n\n";

Shape *arrayOfShapes[ 3 ]; // array of base-class pointers

// aim arrayOfShapes[0] at derived-class Point object
arrayOfShapes[ 0 ] = &point;

// aim arrayOfShapes[1] at derived-class Circle object
arrayOfShapes[ 1 ] = &circle;

// aim arrayOfShapes[2] at derived-class Cylinder object
arrayOfShapes[ 2 ] = &cylinder;
```

```
// Loop through arrayOfShapes and call virtualViaPointer
// to print the shape name, attributes, area, and volume
// of each object using dynamic binding.
cout << "Virtual function calls made off "
      << "base-class pointers\n";

for ( int i = 0; i < 3; i++ )
    virtualViaPointer( arrayOfShapes[ i ] );

// Loop through arrayOfShapes and call virtualViaReference
// to print the shape name, attributes, area, and volume
// of each object using dynamic binding.
cout << "Virtual function calls made off "
      << "base-class references\n";

for ( int j = 0; j < 3; j++ )
    virtualViaReference( *arrayOfShapes[ j ] );

return 0;
}
```

```
// Make virtual function calls off a base-class pointer
// using dynamic binding.
void virtualViaPointer( const Shape *baseClassPtr )
{
    baseClassPtr->printShapeName();
    baseClassPtr->print();
    cout << "\nArea = " << baseClassPtr->area()
         << "\nVolume = " << baseClassPtr->volume() << "\n\n";
}

// Make virtual function calls off a base-class reference
// using dynamic binding.
void virtualViaReference( const Shape &baseClassRef )
{
    baseClassRef.printShapeName();
    baseClassRef.print();
    cout << "\nArea = " << baseClassRef.area()
         << "\nVolume = " << baseClassRef.volume() << "\n\n";
}
```