



Strumenti elettromecc

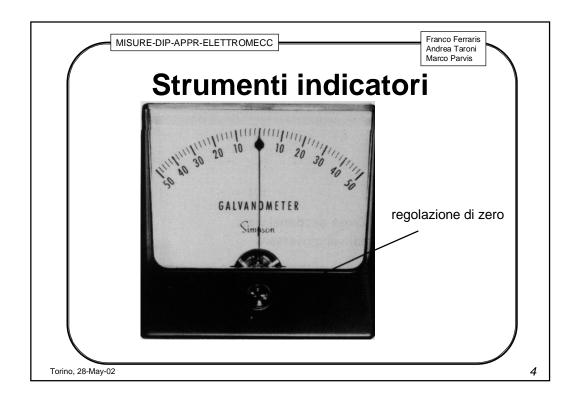
- Enormemente diffusi in passato
- Progressivamente soppiantati da strumenti digitali
 - -Più accurati
 - -Meno costosi
- Hanno una componente 'soggettiva' di incertezza

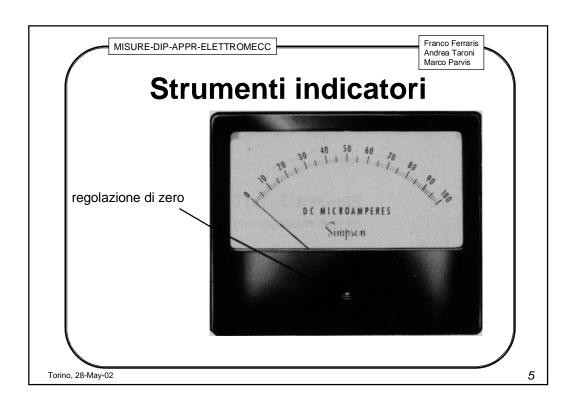
Torino, 28-May-02

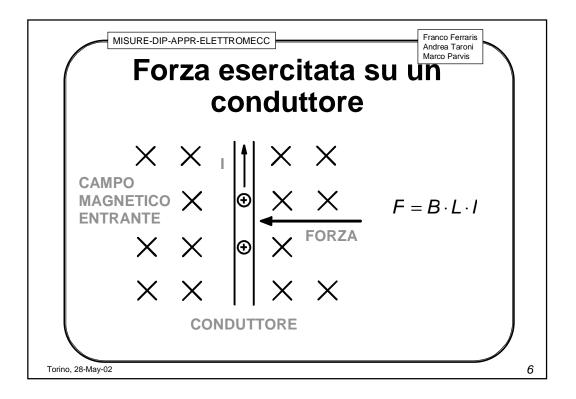
3

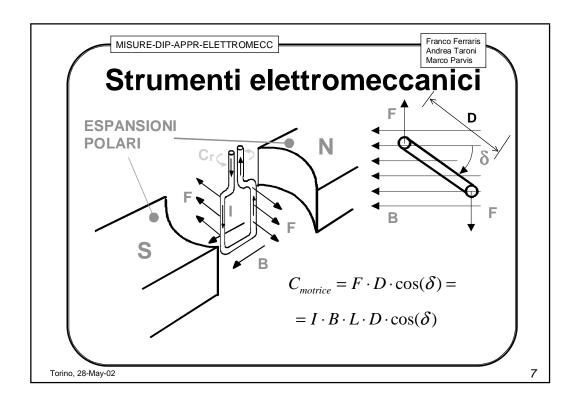
Franco Ferraris

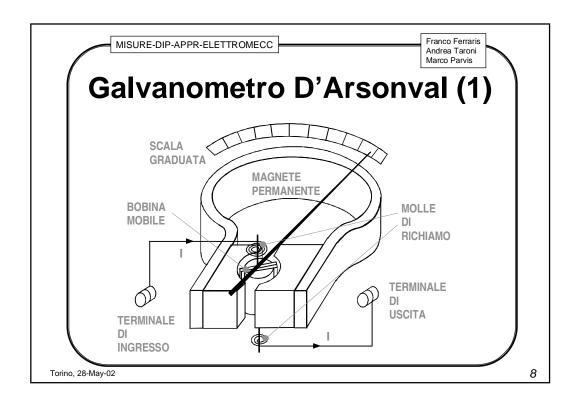
Andrea Taroni Marco Parvis

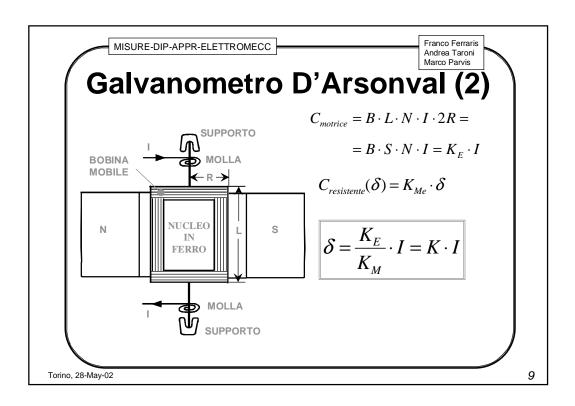


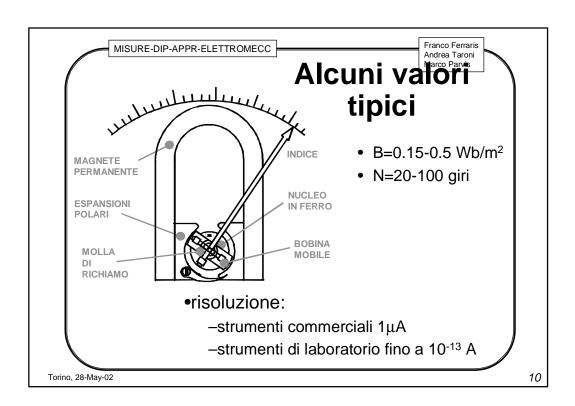


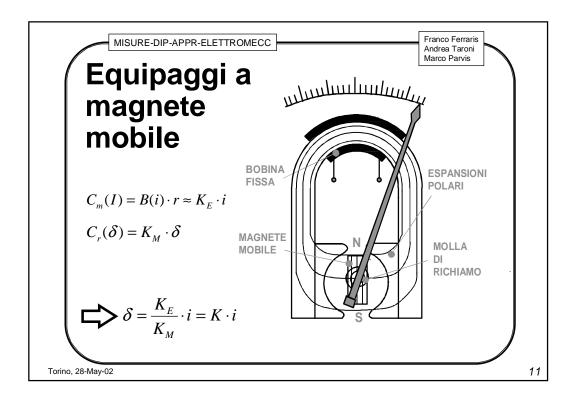


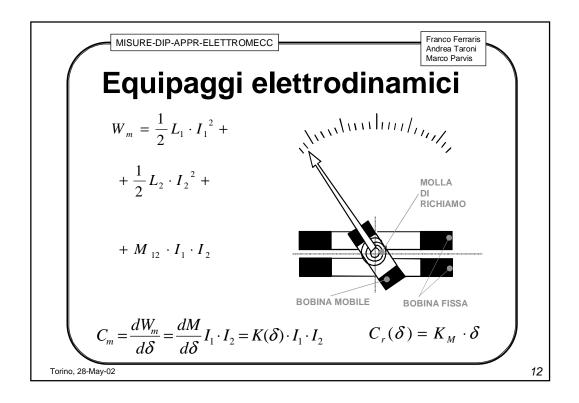


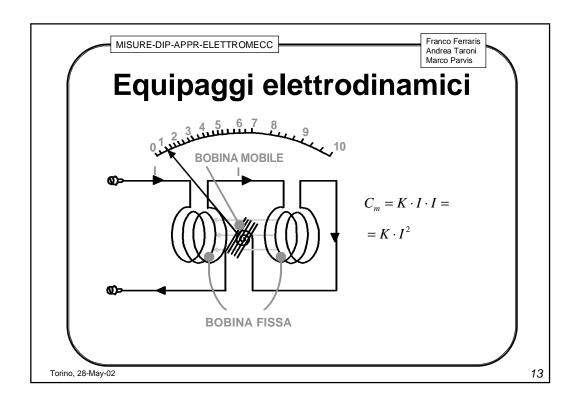


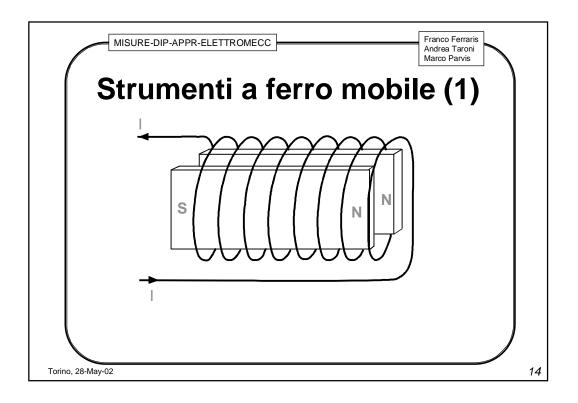


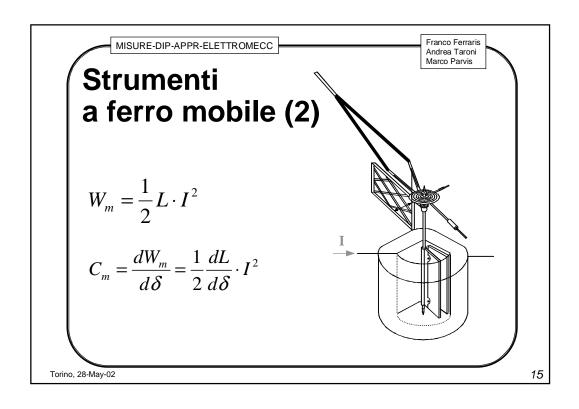


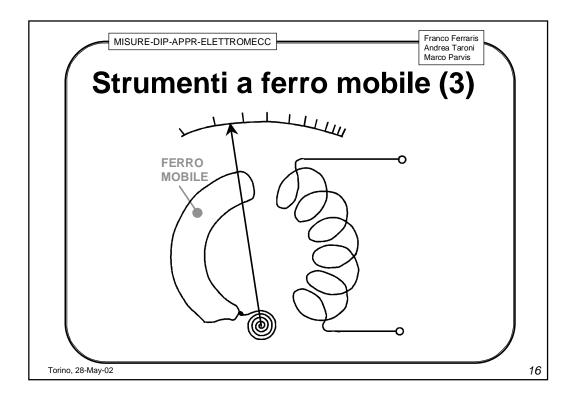


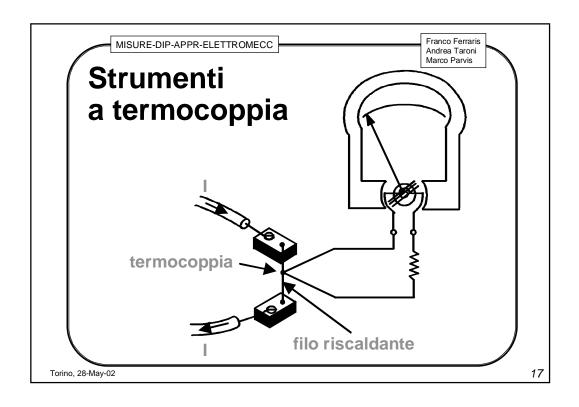


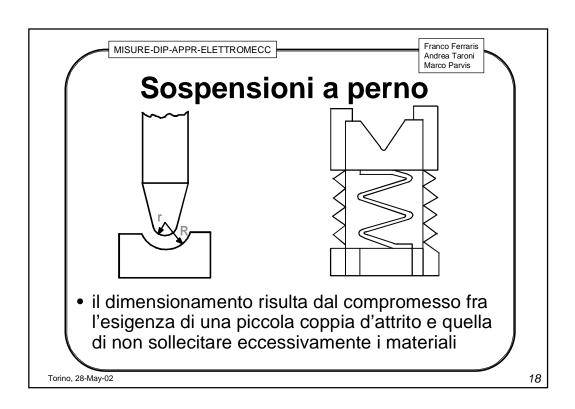












MISURE-DIP-APPR-ELETTROMECC

Franco Ferraris Andrea Taroni Marco Parvis

Molle di richiamo

- Negli strumenti con sospensione a perno le molle sono a spirale piatta, un estremo è collegato al telaio dello strumento, l'altro estremo è fissato al perno rotante
- Le molle di richiamo hanno anche il compito di portare la corrente all'organo mobile
- La corrente che percorre le molle deve essere limitata per evitare un riscaldamento eccessivo con conseguente deviazione dell'indice dovuta alla dilatazione

Torino, 28-May-02

19

MISURE-DIP-APPR-ELETTROMECC

Franco Ferraris Andrea Taroni Marco Parvis

Comportamento dinamico (1)

$$J\frac{d^2\delta}{dt^2} + K_V \frac{d\delta}{dt} + K_M \delta = C_m$$

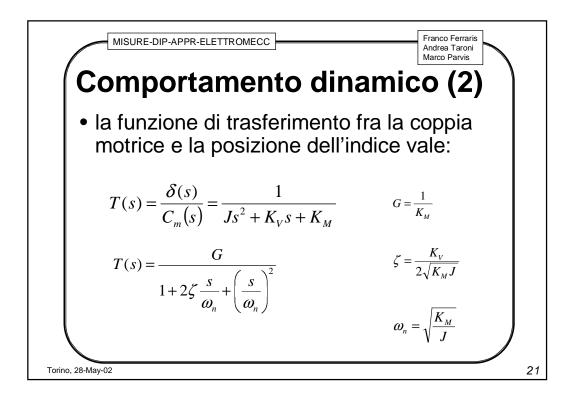
J = momento d' inerzia

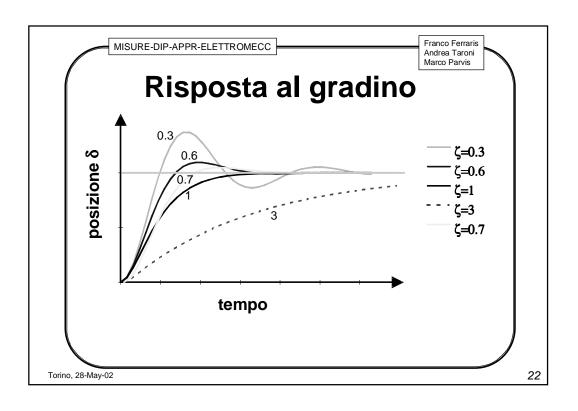
 $K_v = coefficiente di sorzamento viscoso$

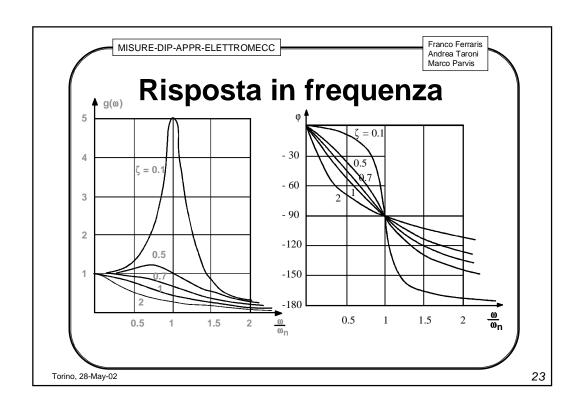
 $K_{\scriptscriptstyle M}=costante$ elastica molla di richiamo

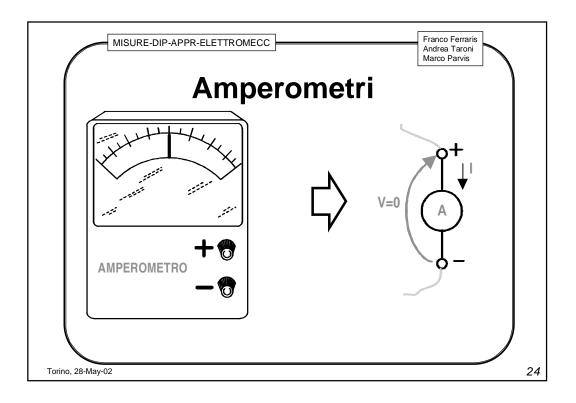
 $C_{m} = coppia motrice$

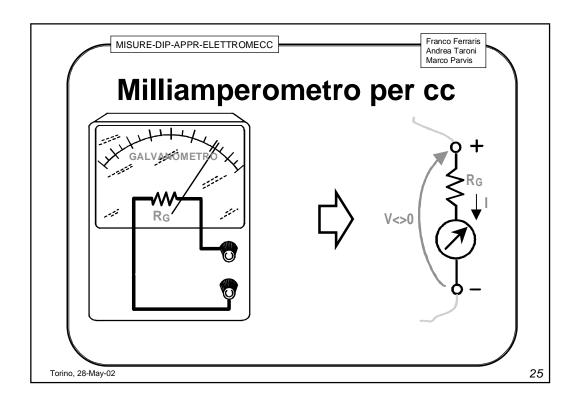
Torino, 28-May-02

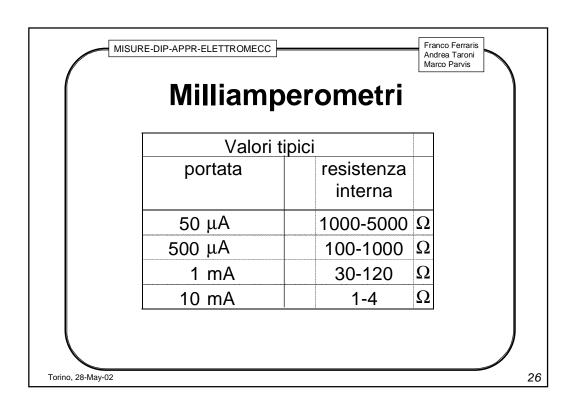


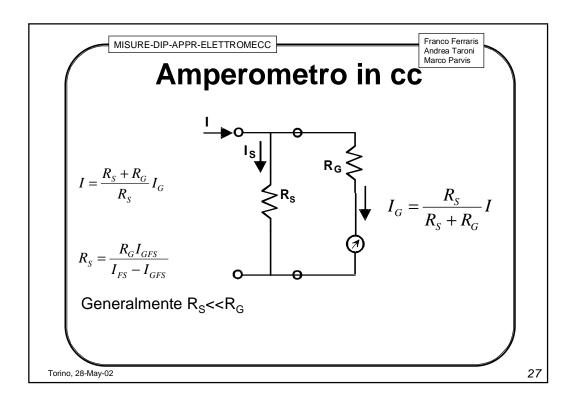


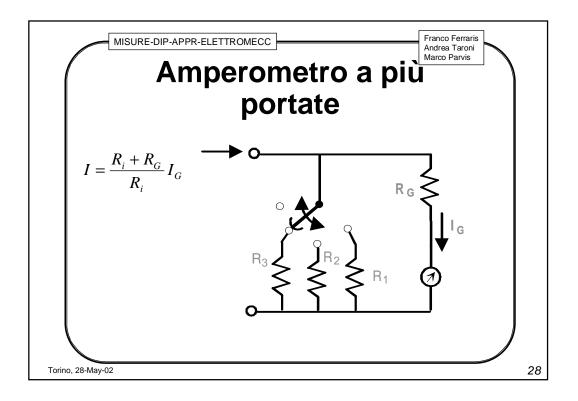


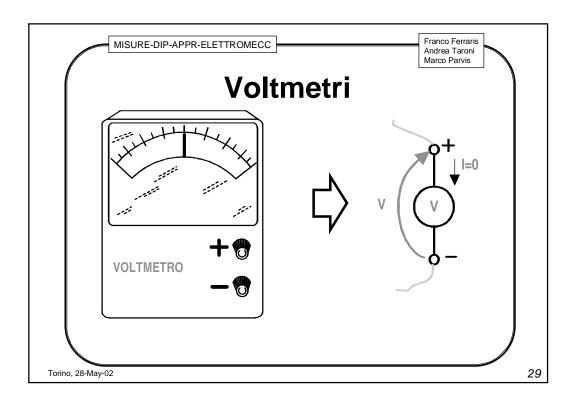


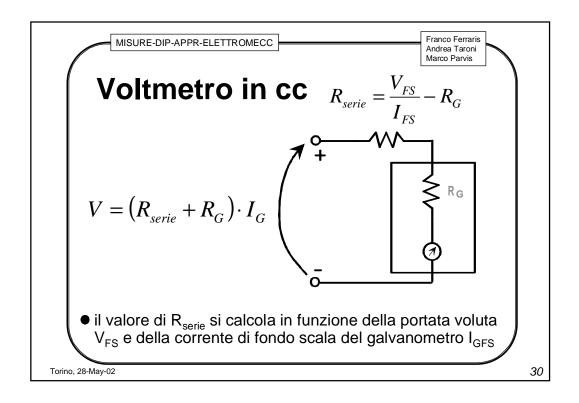


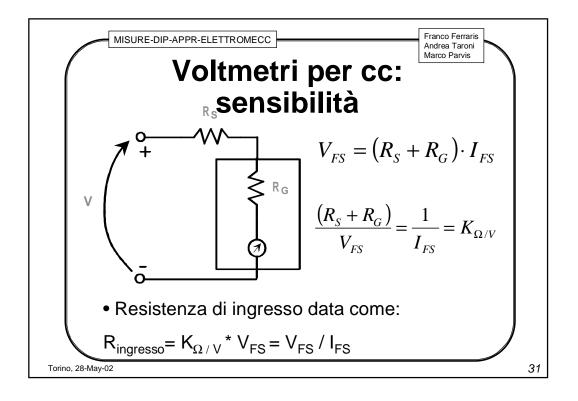


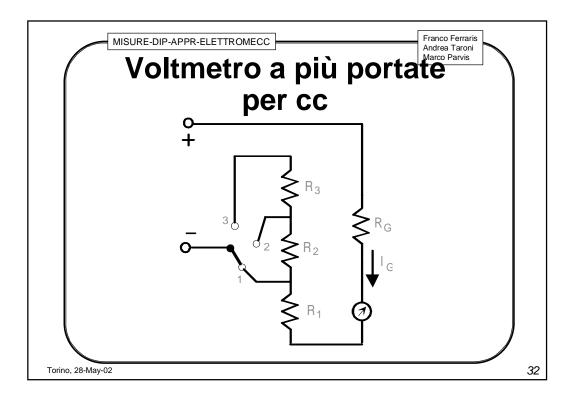


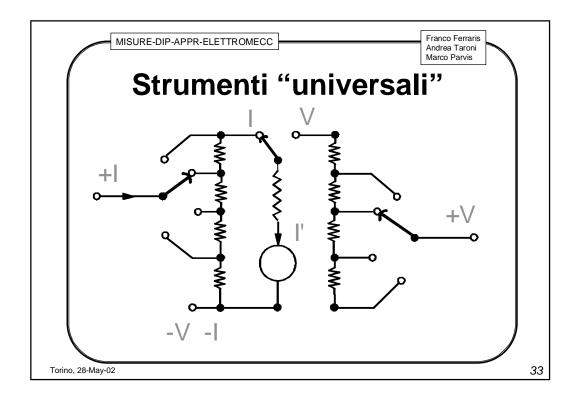












Franco Ferraris MISURE-DIP-APPR-ELETTROMECC Andrea Taroni Marco Parvis Misuratori AC elettromeccanici ferro mobile - semplici e robusti, adatti per applicazioni industriali - portate 10mA-50A, 1V-750V accuratezza 0.5-2% - frequenze tipiche fino a 150 Hz (2.5 kHz) elettrodinamici - strumenti quadratici portate 1A-50A, 1V-300V accuratezza 0.1% - frequenze sotto i 200 Hz a raddrizzatore - sensibili al valore medio raddrizzato, tarati in valore efficace portate <1mA-5A, 1V-750V accuratezza 1% - frequenze alcune decine di kHz Torino, 28-May-02 34

MISURE-DIP-APPR-ELETTROMECC

Franco Ferraris Andrea Taroni Marco Parvis

Incertezze

- Incertezza 'strumentale'
- Incertezza 'di lettura'
- Effetti di carico strumentale (producono errori ma NON sono incertezze dello strumento)

Torino, 28-May-02

35

MISURE-DIP-APPR-ELETTROMECC

Franco Ferraris Andrea Taroni Marco Parvis

Incertezza strumentale

 Convenzionalmente data in forma 'ridotta', riferita al fondo scala ed in percentuale: CLASSE dello strumento

$$Cl = \frac{\Delta}{FS} \cdot 100$$

 L'incertezza relativa cresce allontanandosi dal fondo scala

$$\Delta = \frac{Cl}{100} \cdot FS \implies \varepsilon\% = Cl \frac{FS}{L}$$

Torino, 28-May-02

Classi di precisione - 0,05 ÷ 0,1 strumenti campione da laboratorio - 0,2 ÷ 0,5 strumenti da laboratorio - 1; 1,5; 2,5; 5 strumenti industriali e da quadro

MISURE-DIP-APPR-ELETTROMECC

Franco Ferraris Andrea Taroni Marco Parvis

Incertezza di lettura

- Dipende dall'operatore e dalla conformazione della scala
- Numero divisioni
- Specchio per evitare gli errori di parallasse
- Se la scala è lineare, è una incertezza assoluta costante (stesso comportamento dell'incertezza di classe)

Torino, 28-May-02

MISURE-DIP-APPR-ELETTROMECC

Franco Ferraris Andrea Taroni Marco Parvis

Carico strumentale

- Gli strumenti (elettromeccanici) usano energia del sistema misurato per lavorare ('consumo')
- Non si tratta di un errore, ma di un fenomeno che altera il sistema misurato o influenza le letture di altri strumenti

Torino, 28-May-02