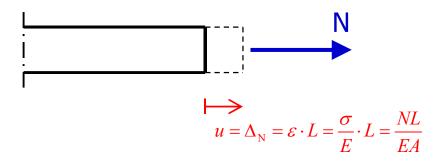
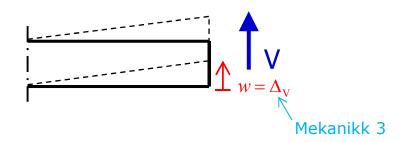
### Lastvirkning og deformasjon





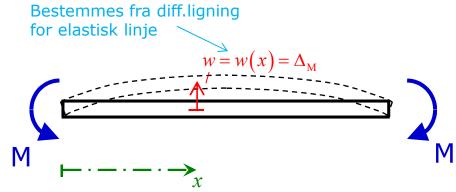
Aksialkraft N gir forlengelse eller forkortelse (aksialdeformasjon) av komponenten Aksialdeformasjonen  $\Delta_N$  er som regel liten





Skjærkraft V gir vinkelendring (skjærdeformasjon) i komponenten Skjærdeformasjonen  $\Delta_V$  er som regel liten





### Moment M gir krumning

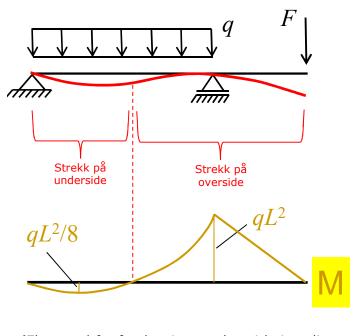
(bøyedeformasjon) i komponenten

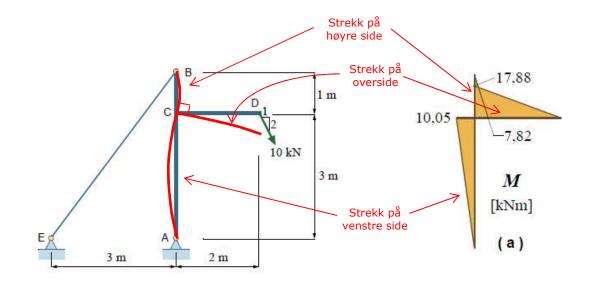
Bøyedeformasjonen  $\Delta_M$  er som regel det <u>dominerende bidraget</u> til samlet utbøyning

Positiv utbøyningsfunksjon w = w(x) er i positiv *z*-retning (oppover)

# M-diagram og deformasjoner

Fra lysark kap. 6: M-diagrammet gir oss informasjon om krumning og deformasjon





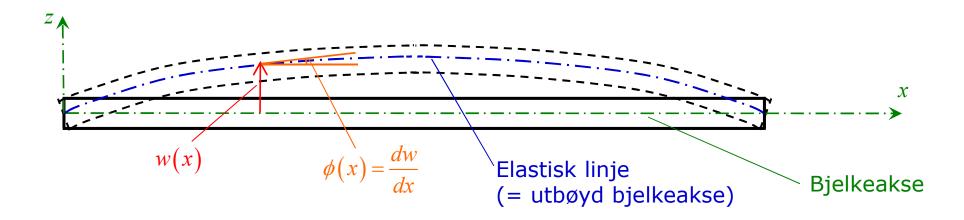
(Eksempel fra forelesning om lastvirkningsdiagram)

(Eksempel 2-2 fra læreboka Konstruksjonsmekanikk Del II)

Moment M gir strekk på den ene siden og trykk på den andre siden av komponentene. Dette resulterer i en krumning av konstruksjonsdelene.

M-diagrammet er utgangspunktet for <u>deformasjonsberegninger</u>

### Elastisk linje



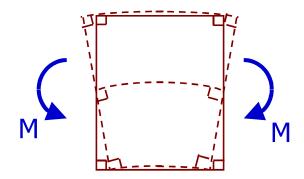
w(x) er utbøyningen (tverrforskyvning) av den elastiske linjen

Positiv w i positiv z-retning (oppover)

 $\uparrow w$ 

 $\phi(x)$  er helningen (vinkel) til den elastiske linjen

Positiv  $\phi$  mot urviser (i hht. matematisk definisjon)



Moment M gir krumning (bøyedeformasjon)
Summasjon av alle krumningsbidragene
langs hele komponenten gir total utbøyning

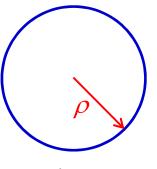
### Krumning

Krumning  $\kappa$  er et uttrykk for hvor «krapp» en kurve er. (Små sirkler er «krappere» enn store.)

Krumning  $\kappa$  er definert som den inverse av (krumnings)radien  $\rho$ : Enhet for  $\kappa$  er 1/m (eller 1/mm)





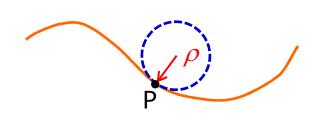


Liten krumning  $\kappa$ Stor radius  $\rho$ 

### Krumning $\kappa$ for en generell kurve / funksjon:

GEOMETRISK: Krumningen  $\kappa$  i et punkt P

bestemmes fra radien  $\rho$  til den oskulerende sirkelen i punktet



MATEMATISK: Krumningen  $\kappa = \kappa(x)$  til en

funksjon w(x) beregnes fra:

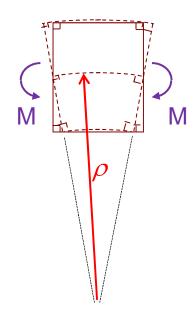
$$\kappa = \frac{\left| \frac{d^2 w}{dx^2} \right|}{\left[ 1 + \left( \frac{dw}{dx} \right)^2 \right]^{3/2}}$$
 Absoluttverdi fordi  $\kappa (\log \rho)$  alltid er positiv

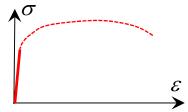
### Moment-krumningsrelasjonen

Hypoteser (antagelser) i utledningen av bøyespenningsformelen:

- A Naviers (Bernoullis) hypotese
  Plane tverrsnitt forblir plane og ⊥ bjelkeaksen
- B Enaksiell spenningstilstand
  Neglisjerer spenninger i y- og z-retning
- © Lineært elastisk materiale Hookes lov er gyldig  $\Rightarrow \sigma = E\varepsilon$







Likevekt mellom 
$$\sigma$$
 og  $M$ 

$$\left(M = \int_{A} \sigma z dA\right)$$



Momentkrumningsrelasjonen:

$$M = \frac{EI_y}{\rho} \iff \left(\frac{1}{\rho}\right) = \frac{M}{EI_y}$$

Krumning =  $\kappa = \frac{1}{\rho}$ 

# Diff.ligningen for elastisk linje

Momentkrumningsrelasjonen:

$$\frac{1}{\rho} = \frac{M}{EI_y}$$

Rottmann (s 173) gir matematisk uttrykk for krumning av en funksjon w(x):

$$\kappa = \frac{1}{\rho} = \frac{\left| \frac{d^2 w}{dx^2} \right|}{\left[ 1 + \left( \frac{dw}{dx} \right)^2 \right]^{3/2}}$$

Eliminerer krumningen  $\frac{1}{\rho}$ :  $\left| \frac{d^2w}{dx^2} \right| = \frac{M}{EI}$ 

$$\left| \frac{d^2 w}{dx^2} \right| = \frac{M}{EI_v}$$

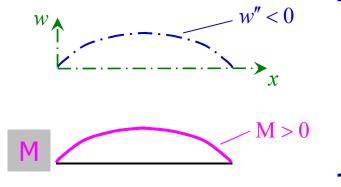
Ny hypotese (antagelse):

① Små helninger  $\Rightarrow \frac{dw}{dx} \ll 1$ 

$$\implies 1 + \left(\frac{dw}{dx}\right)^2 \approx 1$$

Konsekvens: Nevneren i Rottmannuttrykket faller bort ©

Fortegn til argumentet w'' i absoluttverditegnet:



$$\left| \frac{d^2 w}{dx^2} \right| = -\frac{d^2 w}{dx^2}$$
Minus fordi  $M > 0$ 

**Differensialligningen** for elastisk linje:

$$\frac{d^2w}{dx^2} = -\frac{M(x)}{EI_v}$$

### Randbetingelser

Diff.ligningen for elastisk linje: 
$$\frac{d^2w}{dx^2} = -\frac{M(x)}{EI_y} = -\frac{M}{EI}$$

Dobbeltderivert ⇒ 2. ordens diff.ligning

Vanlig skrivemåte. Underforstått:

- *M* er momentdiagram-funksjonen
- *I* refererer til relevant bøyningsakse

Den generelle løsningen av en 2. ordens diff.ligning vil være en funksjon w(x) hvor det inngår to integrasjonskonstanter  $C_1$  og  $C_2$ .

I den spesielle løsningen for en gitt bjelke må de to konstantene C<sub>1</sub> og C<sub>2</sub> bestemmes fra problemets randbetingelser.

Aktuelle randbetingelser:

**FAST INNSPENNING:** 

$$\begin{cases} w = 0 \\ \phi = 0 \implies w' = 0 \end{cases}$$

LEDDLAGER:



$$w = 0$$

Momentfunksjon: 
$$M(x) = F(L-x)$$

Strekk på over-
side gir positiv  $M$ 
 $x = 0$  i inn-
spenning

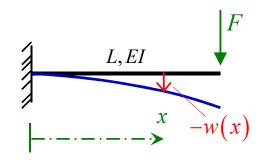
Diff.ligning: 
$$\frac{d^2w}{dx^2} = -\frac{M(x)}{EI} = -\frac{F}{EI}(L-x)$$

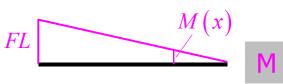
Integrerer: 
$$\frac{dw}{dx} = \phi(x) = -\frac{F}{EI} \left( Lx - \frac{1}{2}x^2 \right) + C_1$$

$$w(x) = -\frac{F}{EI} \left( \frac{1}{2} Lx^2 - \frac{1}{6} x^3 \right) + C_1 x + C_2$$

Randbetingelser: 
$$w(0) = 0 \implies C_2 = 0$$

$$\phi(0) = 0 \implies C_1 = 0$$





Innspenning i x = 0: w(0) = 0 ,  $\phi(0) = 0$ 

Utbøyningsfunksjon: 
$$w(x) = \frac{FL^3}{6EI} \left( \left( \frac{x}{L} \right)^3 - 3 \left( \frac{x}{L} \right)^2 \right)$$

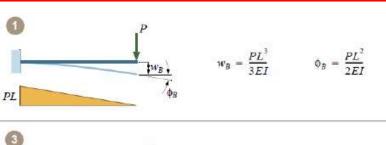
Helningsfunksjon: 
$$\phi(x) = \frac{FL^2}{2EI} \left( \left( \frac{x}{L} \right)^2 - 2 \left( \frac{x}{L} \right) \right)$$

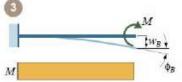
Forskyvning og helning på bjelketupp (x = L):

$$\left|w_{\text{max}}\right| = \frac{FL^3}{3EI} \qquad \left|\phi_{\text{max}}\right| = \frac{FL^2}{2EI}$$

### Elementærbjelker (deformasjonsformler)

Formelark A3 og A4

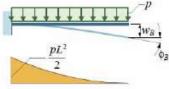




$$w_B = \frac{ML^2}{2EI}$$

$$\phi_B = \frac{ML}{EI}$$



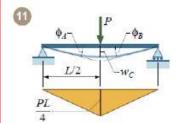


$$w_B = \frac{pL^4}{8EI} \qquad \qquad \phi_B = \frac{pL^3}{6EI}$$

$$\phi_B = \frac{pL^2}{6EI}$$

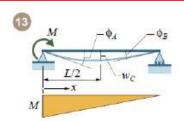


$$u_B = \frac{PL}{EA}$$



$$\phi_A = \phi_B = \frac{PL^2}{16EI}$$

$$w_C = \frac{PL^3}{48EI}$$



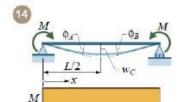
$$\phi_A = \frac{ML}{3EI}$$

$$\phi_A = \frac{ML}{3EI}$$

$$\phi_B = \frac{\phi_A}{2} = \frac{ML}{6EI}$$

$$w(x) = \frac{M(L-x)}{6L \cdot EI} (2Lx - x^2)$$

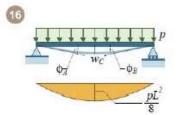
$$w_C = \frac{ML^2}{16EI}$$



$$\phi_A = \phi_B = \frac{ML}{2EI}$$

$$w(x) = \frac{Mx}{2EI}(L-x)$$

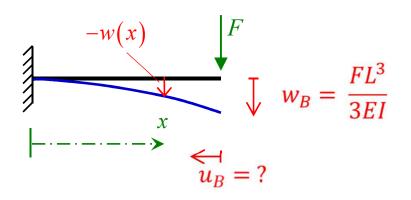
$$w_C = \frac{ML^2}{8EI}$$



$$\phi_A = \phi_B = \frac{pL^3}{24EI}$$

$$w_C = \frac{5pL^4}{384EI}$$

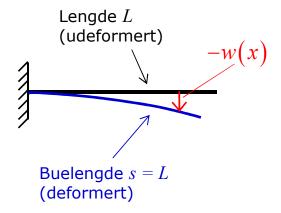
(Utdrag fra Appendiks C i Bell: Konstruksjonsmekanikk Del II - Fasthetslære)



Diff.ligningen for elastisk linje gir informasjon om:

- Tverrforskyvning w(x)
- Helning  $\phi(x)$

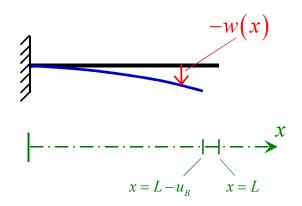
Hva med horisontalforskyvningen  $u_R$ ?



Analyserer problemet med **buelengdeformelen**:

$$s(x) = \int_{0}^{L} \sqrt{1 + \left(\frac{dw}{dx}\right)^2} \, dx$$

Hvor: 
$$w(x) = \frac{FL^3}{6EI} \left( \left( \frac{x}{L} \right)^3 - 3 \left( \frac{x}{L} \right)^2 \right)$$



Rekkeutvikling (OK når 
$$w'(x) << 1$$
): 
$$\sqrt{1+t} = 1 + \frac{1}{2}t - \frac{1}{8}t^2 + \frac{3}{48}t^3 - \dots \approx 1 + \frac{1}{2}t$$
 Nyttig grep for å bli kvitt rotuttrykket i buelengdeformelen!

Pqa. s = L

Buelengde: 
$$s = \int_{0}^{L-u_B} \sqrt{1 + \left(\frac{dw}{dx}\right)^2} dx$$

$$s = \int_{0}^{L-u_{B}} \left( 1 + \frac{1}{2} \left( \frac{dw}{dx} \right)^{2} \right) dx = \left[ x \right]_{0}^{L-u_{B}} + \int_{0}^{L-u_{B}} \frac{1}{2} \left( \frac{dw}{dx} \right)^{2} dx = L - u_{B} + \int_{0}^{L-u_{B}} \frac{1}{2} \left( \frac{dw}{dx} \right)^{2} dx = L$$

 $u_B = \int_0^{L-u_B} \frac{1}{2} \left(\frac{dw}{dx}\right)^2 dx \approx \int_0^L \frac{1}{2} \left(\frac{dw}{dx}\right)^2 dx$ Resultat:

Antar at  $u_R \ll L$  slik at  $u_R$  kan neglisjeres i øvre grense

$$\downarrow w_B = \frac{FL^3}{3EI}$$

$$u_B = ?$$

$$w(x) = \frac{FL^3}{6EI} \left( \left( \frac{x}{L} \right)^3 - 3 \left( \frac{x}{L} \right)^2 \right)$$

$$\frac{dw}{dx} = \frac{FL^2}{2EI} \left( \left( \frac{x}{L} \right)^2 - 2 \left( \frac{x}{L} \right) \right)$$

$$u_{B} = \frac{1}{2} \int_{0}^{L} \left(\frac{dw}{dx}\right)^{2} dx = \frac{1}{2} \int_{0}^{L} \left(\frac{FL^{2}}{2EI} \left(\left(\frac{x}{L}\right)^{2} - 2\left(\frac{x}{L}\right)\right)\right)^{2} dx = \frac{F^{2}L^{4}}{8(EI)^{2}} \int_{0}^{L} \left(\left(\frac{x}{L}\right)^{4} - 4\left(\frac{x}{L}\right)^{3} + 4\left(\frac{x}{L}\right)^{2}\right) dx$$

$$= \frac{F^{2}L^{5}}{8(EI)^{2}} \left[\frac{1}{5} \left(\frac{x}{L}\right)^{5} - \left(\frac{x}{L}\right)^{4} + \frac{4}{3} \left(\frac{x}{L}\right)^{3}\right]_{0}^{L} = \frac{F^{2}L^{5}}{8(EI)^{2}} \left[\frac{1}{5} - 1 + \frac{4}{3}\right] = \frac{F^{2}L^{5}}{\frac{15(EI)^{2}}{2}}$$

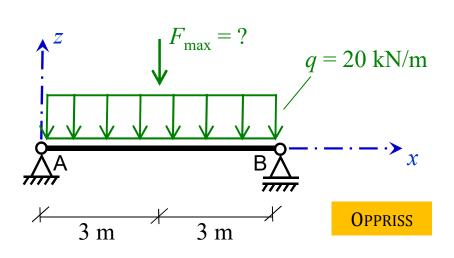
### Omskrivning:

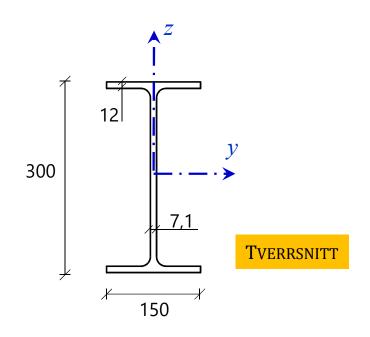
$$u_B = \frac{F^2 L^5}{15(EI)^2} = \frac{9}{15} \cdot \frac{FL^3}{3EI} \cdot \frac{FL^3}{3EI} \cdot \frac{1}{L} = \frac{9}{15} \cdot w_B \cdot \frac{w_B}{L}$$

Horisontalforskyvningen  $u_B$  av punkt B er i størrelsesorden 1% av tverrforskyvningen  $w_B$ .

Kan trygt neglisjere  $u_B$ .

### Eksempel: Fritt opplagt IPE-bjelke





En fritt opplagt stålbjelke er laget av tverrsnitt IPE 300, og har lengde  $L=6\,\mathrm{m}$ . Bjelken er påkjent av en jevnt fordelt last  $q=20\,\mathrm{kN/m}$  samt en punktlast F i midtsnitt. Tverrsnittet er orientert slik at bjelken bøyes om sin sterke akse. IPE 300 har 2. arealmoment  $I=I_v=83,6\cdot10^6\,\mathrm{mm^4}$ .

Data for stålmaterialet: Elastisitetsmodul  $E=210\ 000\ \mathrm{N/mm^2}$  Flytespenning  $f_y=355\ \mathrm{N/mm^2}$ 

- Bestem den maksimale punktlasten F som kan påføres uten at maksimal nedbøyning  $w_{\rm max}$  overskrider L/200. Bruk informasjon fra formelark.
- Har bjelken tilstrekkelig kapasitet mot flytning?

# Bjelkens differensialligning

Diff.ligningen for elastisk linje:

$$\frac{d^2w}{dx^2} = -\frac{M(x)}{EI}$$

Sammenheng mellom moment og skjærkraft:

$$V(x) = \frac{dM}{dx}$$

$$q(x) = -\frac{1}{2}$$

Sammenheng mellom skjærkraft og lastfunksjon:

$$V(x) = \frac{dM}{dx}$$

$$q(x) = -\frac{dV}{dx}$$

$$q(x) = -\frac{dV}{dx}$$

### **Bjelkens** differensialligning:

$$\frac{d^2}{dx^2} \left( EI \frac{d^2 w}{dx^2} \right) = q(x)$$

Konstant bøyestivhet 
$$EI$$
:
$$\frac{d^4w}{dx^4} = \frac{q(x)}{EI}$$

Entydig løsning av en 4. ordens diff.ligning krever 4 randbetingelser. Kandidater:

**FAST INNSPENNING:** 



$$\begin{cases} w = 0 \\ \phi = 0 \implies w' = 0 \end{cases}$$

LEDDLAGER:

$$\begin{cases} w = 0 \\ M = 0 \implies w" = 0 \end{cases}$$

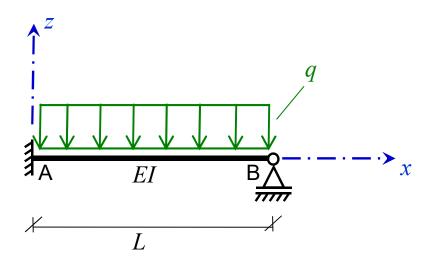
FRI (UBELASTET) ENDE:

$$\begin{cases} M = 0 \implies w" = 0 \\ V = 0 \implies w"' = 0 \end{cases}$$

#### MERK:

I diff.ligningen for en elastisk linje (w'' = -M(x)/EI)benyttes kun randbetingelser for w og w', se lysark 7. Årsaken er at momentfunksjonen samt skjærkraften er kjent på forhånd: M(x) er «input» på høyre side

### Eksempel: Statisk ubestemt bjelke



Figuren viser en bjelke med lengde L som er fast innspent i punkt A, mens den har glidelager i punkt B. Bjelken er dermed én gang statisk ubestemt. Bjelken er påkjent av en jevnt fordelt last q, og bøyestivheten er EI.

- Løs bjelkens differensialligning, og bestem:
- Nedbøyningsfunksjonen w(x)
- Helningsfunksjonen  $\phi(x)$
- Momentfunksjonen M(x)
- Skjærkraftfunksjonen V(x)
- Bestem lagerreaksjonene ved å bruke formelark (elementærbjelker) og superposisjonsprinsippet

# Elementærbjelkemetoden

#### **ELEMENTÆRBJELKER:**

- De grunnleggende bjelketilfellene (utkragerbjelker og fritt opplagte bjelker) på formelarkene A3 og A4, evt. Appendiks C i Fasthetslære-boka
- Formelark relaterer tverrforskyvning w og vinkel  $\phi$  til M-diagram og randbetingelser

gir deformasjon!

• Formler er basert på løsning av diff.ligningen  $\frac{d^2w}{dx^2} = -\frac{M(x)}{EI}$ 

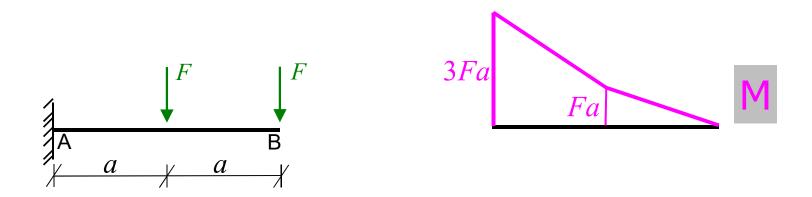
#### **ELEMENTÆRBJELKEMETODEN:**

Elementærbjelkene (formelarkene) benyttes til å beregne deformasjoner i sammensatte konstruksjoner og/eller hvis det virker flere laster på systemet. Strategi:

- Beregn og tegn M-diagram for systemet, gjerne separat M-diagram pga. hver last. (M gir krumning!)
- 2. Identifiser elementærbjelker. Vær OBS på at de kan være speilvendt. Viktig:
  - $\Rightarrow$  Randbetingelser
  - ⇒ M-diagram (kan dekomponeres / splittes opp!)
- 3. Formelark gir forskyvninger og vinkler.
- 4. Summerer bidrag (superposisjon). Vær OBS på «overføring» av vinkler fra én komponent til nabokomponenten!

Elementærbjelkemetoden forutsetter at superposisjonsprinsippet er gyldig

### Eksempel: Utkrager med to punktlaster

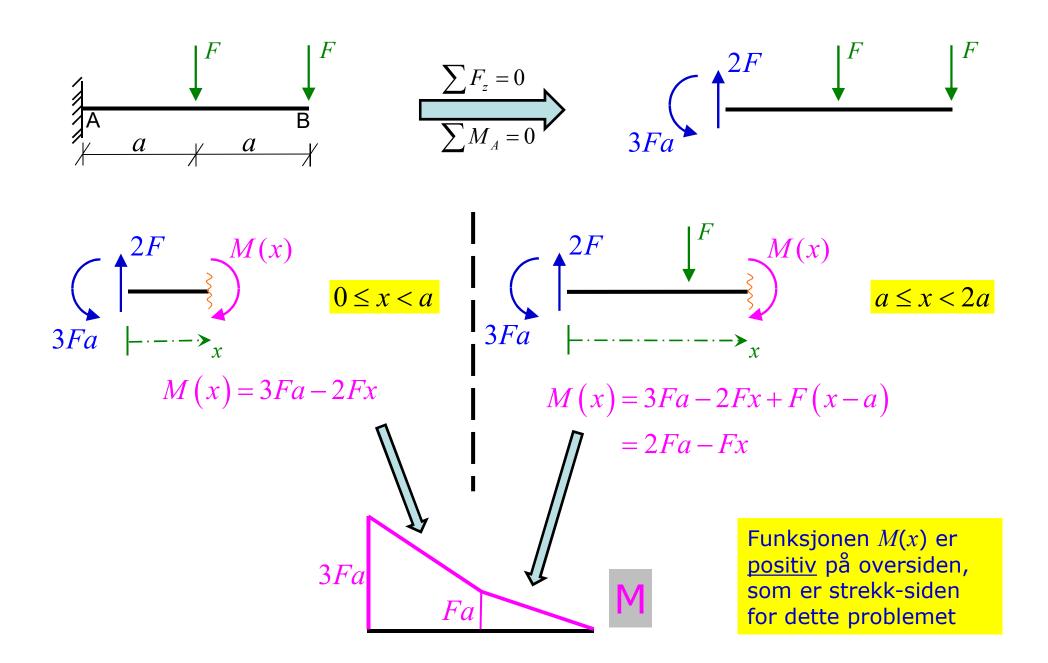


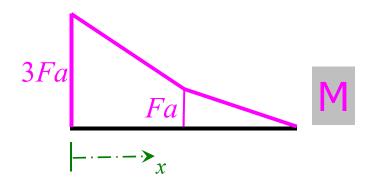
En utkragerbjelke AB er påkjent av to punktlaster F, se figuren. Bjelken har lengde 2a og bøyestivhet EI. Momentdiagrammet er gitt i høyre del av figuren.

Bestem nedbøyningen  $w_B$  av punkt B ved bruk av formelark og superposisjonsprinsippet. Problemet kan angripes på to forskjellige måter:

- Legg sammen bidragene til nedbøyning pga. hver av de to punktlastene F.
- Dekomponer momentdiagrammet i bidrag som er dekket av formelark A3.

Problemet er analysert ved å løse differensialligningen på de neste tre lysarkene





$$M(x) = \begin{cases} 3Fa - 2Fx; & 0 \le x < a \\ 2Fa - Fx; & a \le x < 2a \end{cases}$$

Løsning av diff.ligningen for **venstre** del av bjelken:  $(0 \le x < a)$ 

Diff.ligning: 
$$\frac{d^2w}{dx^2} = -\frac{M(x)}{EI} = \frac{F}{EI}(2x-3a) = \frac{Fa}{EI}\left(2\left(\frac{x}{a}\right)-3\right)$$

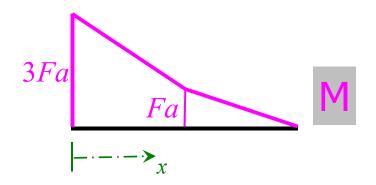
Integrerer: 
$$\frac{dw}{dx} = \phi(x) = \frac{Fa^2}{EI} \left( \left( \frac{x}{a} \right)^2 - 3 \left( \frac{x}{a} \right) \right) + C_1$$

$$w(x) = \frac{Fa^3}{EI} \left( \frac{1}{3} \left( \frac{x}{a} \right)^3 - \frac{3}{2} \left( \frac{x}{a} \right)^2 \right) + C_1 x + C_2$$
Randbetingelser: 
$$w(0) = 0 \implies C_2 = 0$$

$$\phi(0) = 0 \implies C_1 = 0$$

Utbøyning: 
$$w(x) = \frac{Fa^3}{6EI} \left( 2\left(\frac{x}{a}\right)^3 - 9\left(\frac{x}{a}\right)^2 \right)$$
  $\Rightarrow w(a) = -\frac{7}{6} \frac{Fa^3}{EI}$  Benyttes som randbetingelser for høyre del HUSK: Positiv  $w$  oppover Positiv  $\phi$  mot urviser.

Helning: 
$$\phi(x) = \frac{Fa^2}{EI} \left( \left( \frac{x}{a} \right)^2 - 3 \left( \frac{x}{a} \right) \right) \Rightarrow \phi(a) = -2 \frac{Fa^2}{EI}$$



$$M(x) = \begin{cases} 3Fa - 2Fx; & 0 \le x < a \\ 2Fa - Fx; & a \le x < 2a \end{cases}$$

Løsning av diff.ligningen for høyre del av bjelken:

$$(a \le x < 2a)$$

Diff.ligning: 
$$\frac{d^2w}{dx^2} = -\frac{M(x)}{EI} = \frac{F}{EI}(x-2a) = \frac{Fa}{EI}\left(\left(\frac{x}{a}\right)-2\right)$$

Integrerer: 
$$\frac{dw}{dx} = \phi(x) = \frac{Fa^2}{EI} \left( \frac{1}{2} \left( \frac{x}{a} \right)^2 - 2 \left( \frac{x}{a} \right) \right) + C_1$$
$$w(x) = \frac{Fa^3}{EI} \left( \frac{1}{6} \left( \frac{x}{a} \right)^3 - \left( \frac{x}{a} \right)^2 \right) + C_1 x + C_2$$

Randbetingelser (fra 
$$x = a$$
 i venstre del):

$$\phi(a) = -2\frac{Fa^2}{EI} \implies C_1 = -\frac{1}{2}\frac{Fa^2}{EI}$$

$$w(a) = -\frac{7}{6} \frac{Fa^3}{EI} \implies C_2 = \frac{1}{6} \frac{Fa^3}{EI}$$

Utbøyning: 
$$w(x) = \frac{Fa^3}{6EI} \left( \left( \frac{x}{a} \right)^3 - 6 \left( \frac{x}{a} \right)^2 - 3 \left( \frac{x}{a} \right) + 1 \right)$$

Helning:

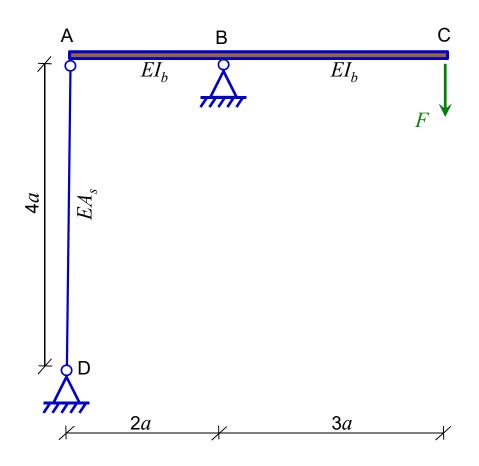
$$\phi(x) = \frac{Fa^2}{2EI} \left( \left( \frac{x}{a} \right)^2 - 4 \left( \frac{x}{a} \right) - 1 \right)$$

$$\Rightarrow w(2a) = -\frac{7}{2} \frac{Fa^3}{EI}$$
Tverrforskyvning og helning på tuppen

$$\phi(2a) = -\frac{5}{2} \frac{Fa^2}{EI}$$

 $\Rightarrow \phi(2a) = -\frac{5}{2} \frac{Fa^2}{FI}$  av bjelken med to punktlaster

# Eksempel: Trebjelke med Al-strekkstag

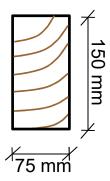


- Beregn nedbøyning i punkt C. Bruk formelark
- I en statisk modell av <u>bjelken</u> ABC kan staget erstattes av en fjær med stivhet *k*. Beregn *k*
- Beregn maksimal normalspenning

### **Bjelke:**

Rektangulær 3"×6" av tre

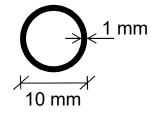
$$E_b = 10~000~{\rm N/mm^2}$$
  
 $f_b = 25~{\rm N/mm^2}$ 



### Stag:

Rør Ø10 (t = 1 mm) av aluminium

$$E_s = 70~000~\text{N/mm}^2$$
  
 $f_v = 200~\text{N/mm}^2$ 

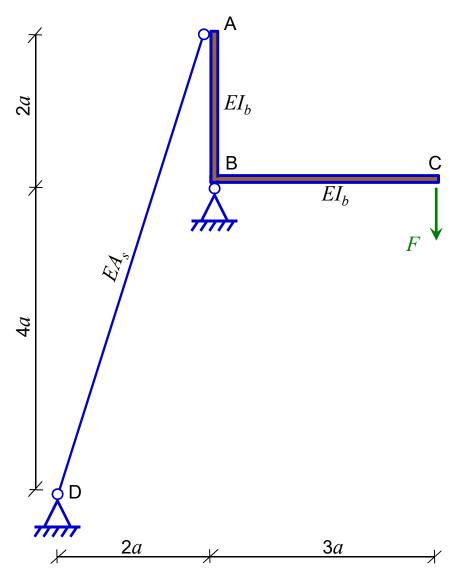


### **System:**

$$F = 1200 \text{ N}$$

$$a = 1 \text{ m}$$

# Eksempel: Trebjelke med Al-strekkstag

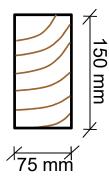


Beregn nedbøyning i punkt C

### **Bjelke:**

Rektangulær 3"×6" av tre

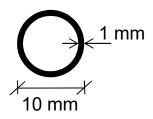
$$E_b = 10~000~{\rm N/mm^2}$$
  $f_b = 25~{\rm N/mm^2}$ 



### Stag:

Rør Ø10 (t = 1 mm) av aluminium

$$E_s = 70~000~\text{N/mm}^2$$
  
 $f_y = 200~\text{N/mm}^2$ 

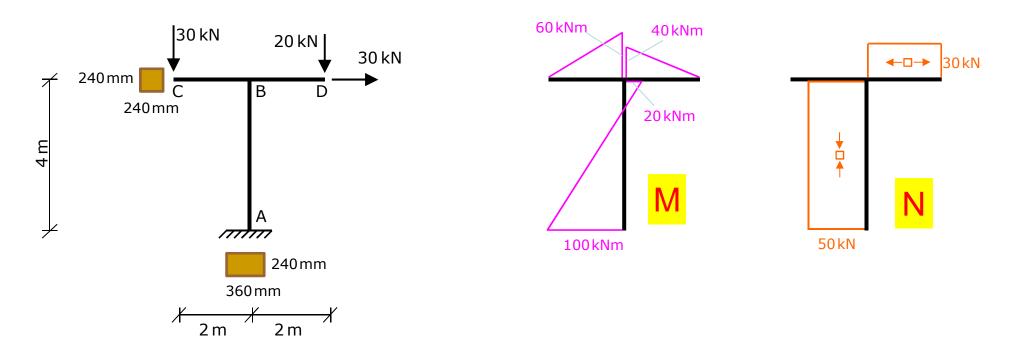


### **System:**

$$F = 1200 \text{ N}$$

$$a = 1 \text{ m}$$

# Eksempel: Kraftledningsmast

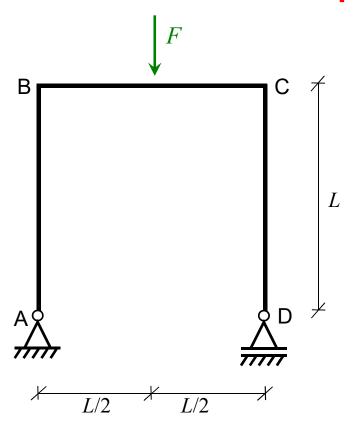


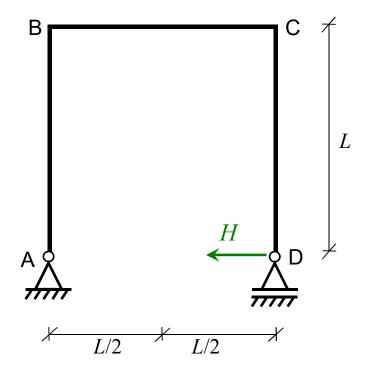
Figuren viser den T-formede kraftledningsmasten som er behandlet i flere tidligere eksempler. Lastvirkningsdiagram er gitt til høyre i figuren. Masten er laget av limtre. Dimensjoner og orientering av tverrsnittet framgår av figuren. Limtreet har elastisitetsmodul  $E=10\ 000\ \text{N/mm}^2$ .

Regn ut vertikalforskyvningen  $\Delta_D$  av punkt D:

- Ta kun hensyn til bøyedeformasjoner i beregningen
- Inkluder både bøyedeformasjoner og aksialdeformasjoner

### Eksempel: Portalramme





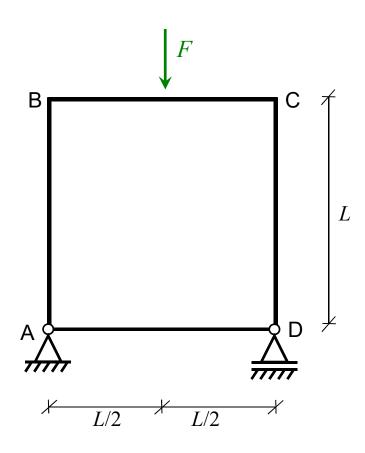
Den venstre figuren viser en portalramme ABCD med en punktlast Fmidt på rigelen BC. Alle rammedeler har bøyestivhet EI.

Bestem horisontalforskyvningen  $\Delta_D$  av punkt D.

I den høyre figuren er portalrammen belastet med en horisontal kraft H i punkt D. For øvrig er rammen uendret.

Bestem horisontalforskyvningen  $\Delta_D$  av punkt D.

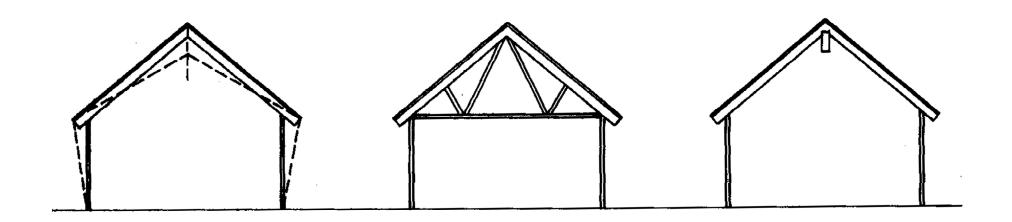
# Eksempel: Portalramme med strekkbånd

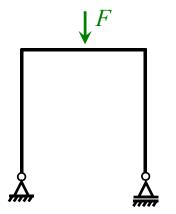


Portalrammen i figuren er påkjent av en punktlast F midt på rigelen. For å unngå at søylene «spriker», dvs. at punkt D forskyves mot høyre, er rammen forsterket med et strekkbånd AD. Anta at strekkbåndet har uendelig stor aksialstivhet EA.

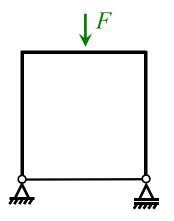
Bestem kraften  $N_{AD}$  i strekkbåndet.

# Horisontale forskyvninger i rammer

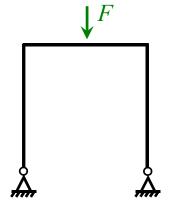




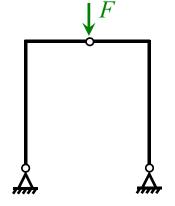
Høyre søyle har glidelager



Strekkbånd begrenser forskyvning

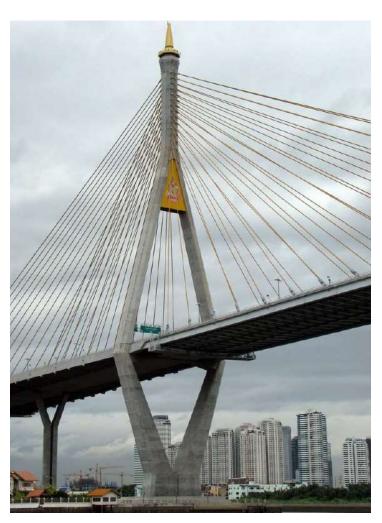


Uforskyvelige lager, men horisontale krefter på fundamenter



Uforskyvelige lager, men horisontale krefter på fundamenter

# Skråkabelbruer



Bhumibol-brua Bangkok



Chirajara-brua (før kollaps 15. januar 2018) Columbia