## Đồ Thị Tính Toán

Bùi Tiến Lên



#### Biểu thức và Tính toán

• Xét biểu thức

$$e \leftarrow (a+b) \times (b+1)$$

- Chuyển biểu thức thành các biểu thức đơn
  - *1.* a ←?
  - *2. b* ←?
  - 3.  $c \leftarrow a + b$
  - 4.  $d \leftarrow b + 1$
  - 5.  $e \leftarrow c \times d$
- Viết một **hàm** tính toán

#### Nhận xét

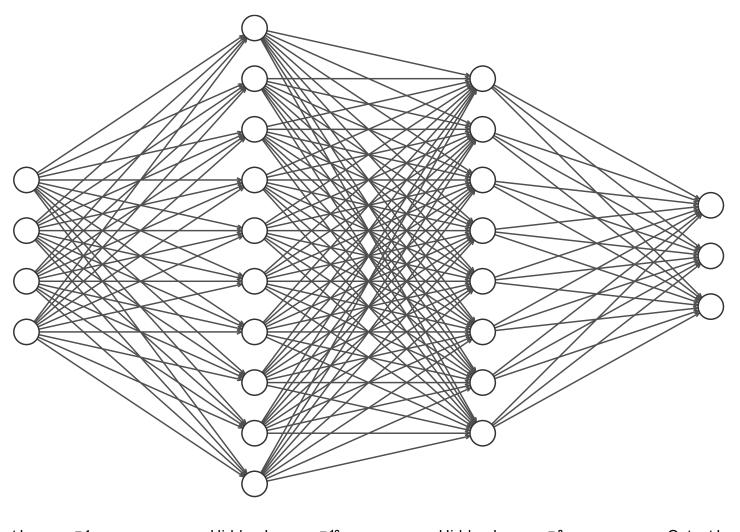
- Cài đặt nhanh và dễ hiểu
- Tuy nhiên, nếu biểu thức có rất nhiều biến, được sử dụng nhiều lần và với các mục đích khác thì cách biểu diễn như vậy chưa hiệu quả

#### Đồ thị tính toán

- Đồ thị tính toán (computational graph) là cấu trúc dữ liệu đồ thị DAG (directed acyclic graph) biểu diễn một mô hình tính toán (ví dụ, mạng nơ-ron, mạng Bayes).
- Đồ thị tính toán được cài đặt sẵn trong các thư viện TensorFlow, PyTorch .v.v.

# BIỂU DIỄN VÀ TÍNH TOÁN

## Biểu diễn



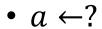
Input Layer  $\in \mathbb{R}^4$  Hidden Layer  $\in \mathbb{R}^{10}$  Hidden Layer  $\in \mathbb{R}^8$  Output Layer  $\in \mathbb{R}^3$ 

6

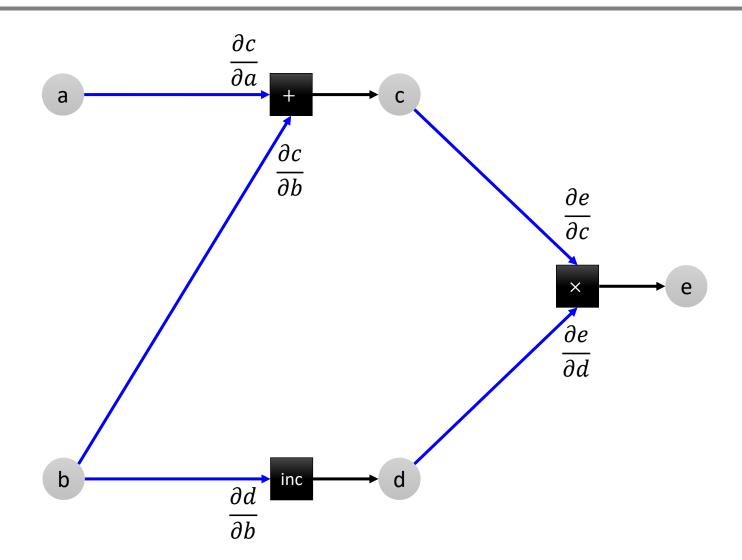
#### Cấu trúc

- Mỗi đỉnh
  - Tương ứng với một biến (variable) hoặc tham số (parameter)
  - Tương ứng với một hàm, phép toán, cổng (function, operator, gate)
- Các cạnh có hướng nối đỉnh biến với đỉnh phép toán
- Cấu trúc đồ thị dùng để tính toán giá trị các biến và đạo hàm (gradient)

### Xây dựng đồ thị tính toán đầy đủ



- *b* ←?
- $c \leftarrow a + b$
- $d \leftarrow b + 1$
- $e \leftarrow c \times d$



### Đồ thị tính toán rút gọn

- Rút gọn đỉnh gate
- Đỉnh

• Cạnh

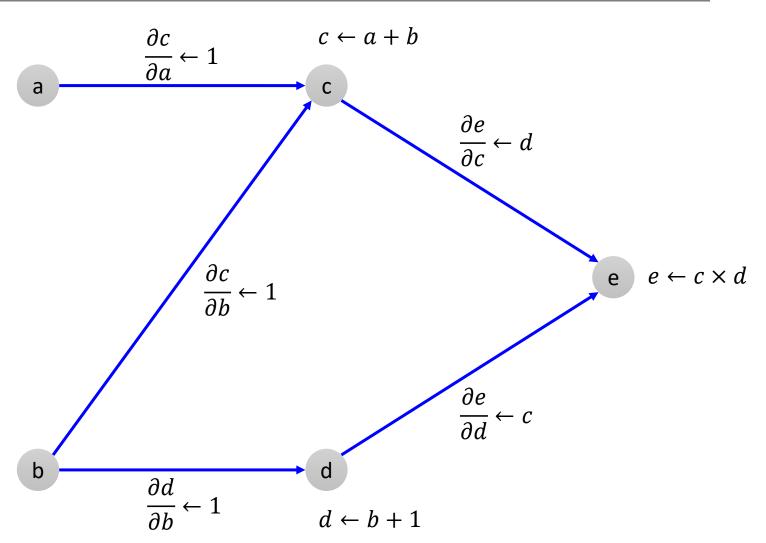
$$a \rightarrow c$$

$$b \rightarrow c$$

$$b \rightarrow d$$

$$c \rightarrow e$$

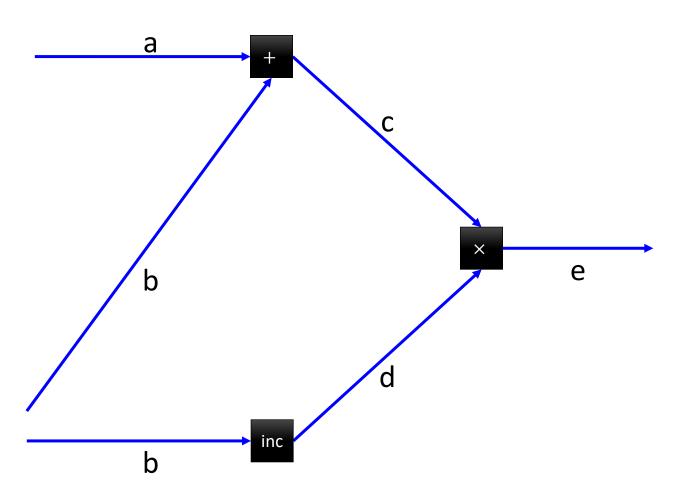
$$d \rightarrow e$$



### Đồ thị tính toán rút gọn

#### Đỉnh biến thành cạnh biến

- *a* ←?
- *b* ←?
- $c \leftarrow a + b$
- $d \leftarrow b + 1$
- $e \leftarrow c \times d$



### Một số công thức tính đạo hàm

$$f(x) = f_1(x) + f_2(x)$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f_1}{\partial x} + \frac{\partial f_2}{\partial x}$$

$$f(x) = f_1(x) - f_2(x)$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f_1}{\partial x} - \frac{\partial f_2}{\partial x}$$

$$f(x) = f_1(x) \cdot f_2(x)$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = f_2 \frac{\partial f_1}{\partial x} + f_1 \frac{\partial f_2}{\partial x}$$

$$f(x) = \frac{f_1(x)}{f_2(x)}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{1}{f_2} \frac{\partial f_1}{\partial x} - \frac{f_1}{f_2^2} \frac{\partial f_2}{\partial x}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial g} \frac{\partial g}{\partial x}$$

(chain rule)

### Một số công thức tính đạo hàm

$$y = x^{n}$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = n \cdot x^{n-1}$$

$$y = \sin(x)$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = \cos(x)$$

$$y = \cos(x)$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = -\sin(x)$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = -\sin(x)$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = y$$

$$y = \tan(x)$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = \frac{1}{\cos(x)^{2}}$$

$$y = \sin(x)$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = -\sin(x)$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = \frac{1}{\cos(x)^{2}}$$

$$y = \tan(x)$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = \frac{1}{\cos(x)^{2}}$$

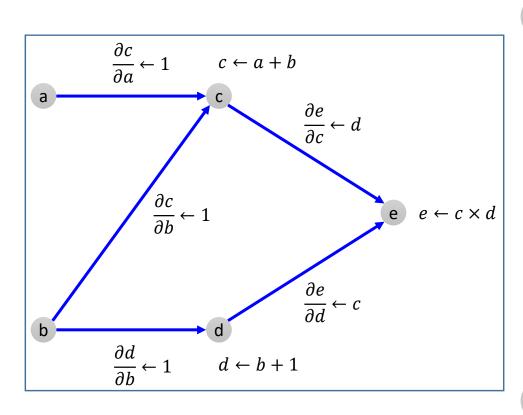
$$y = \tan(x)$$

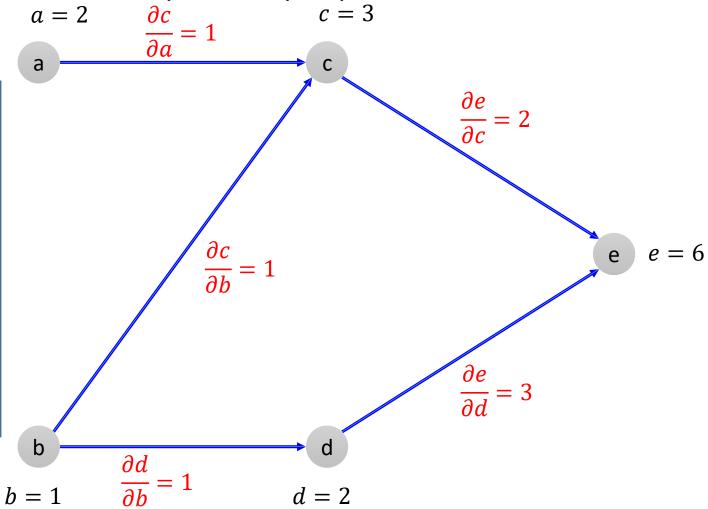
$$\frac{\partial y}{\partial x} = 1 - y^{2}$$

$$\frac{\partial y}{\partial x} = y(1 - y)$$

#### Tính toán

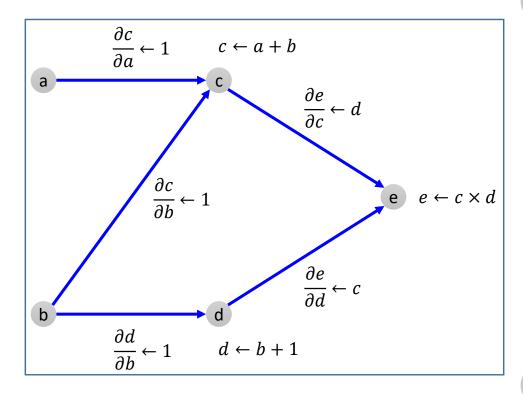
• Cho a=2, b=1, tính giá trị các biến và đạo hàm cục bộ

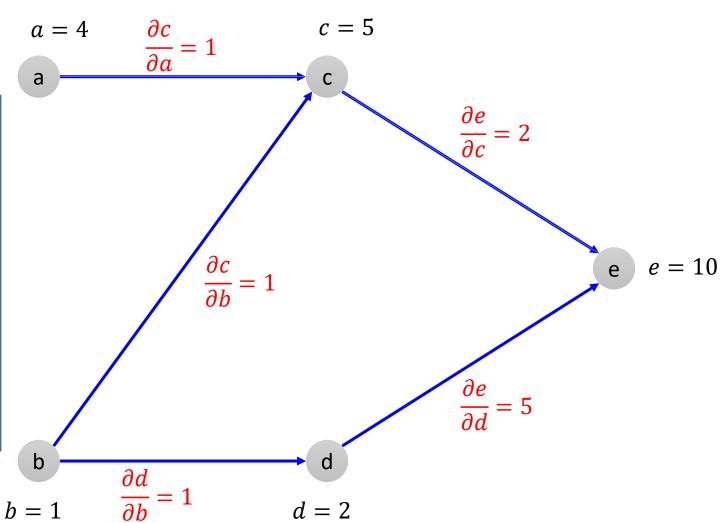




### Cập nhật

• Cập nhật a=4





# TÍNH ĐẠO HÀM TỪNG PHẦN

#### Phương pháp tính đạo hàm/vi phân

• Phương pháp đạo hàm số (numerical differentiation)

$$\frac{\partial f(x_0)}{\partial x} \approx \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h} \approx 0.333$$

Phương pháp đạo hàm ký hiệu (symbolic differentiation)

$$\cos(x)' = -\sin(x)$$

Phương pháp đạo hàm tự động (automatic differentiation)

đạo hàm số + đạo hàm ký hiệu

#### Phương pháp đạo hàm tự động

• Xét chuỗi quan hệ hàm giữa các biến x, y, z, w

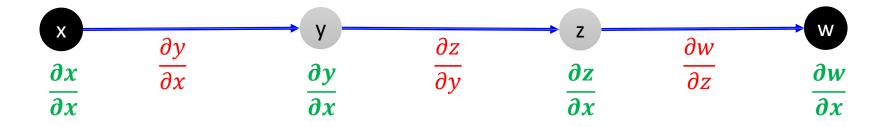
$$x \to y \to z \to w$$



### Phương pháp tiến

Tính đạo hàm bằng phương pháp tiến (chain rule)

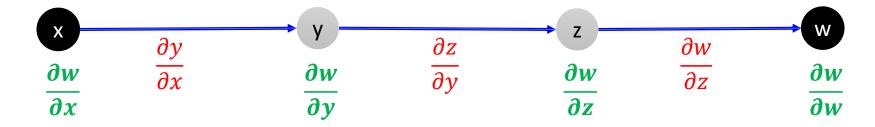
$$\frac{\partial w}{\partial x} = ? = \begin{array}{cccc} \overline{\partial x} & \partial y & \partial z & \partial w \\ \overline{\partial x} & \overline{\partial x} & \overline{\partial y} & \overline{\partial z} & \overline{\partial z} \end{array}$$



#### Phương pháp lùi

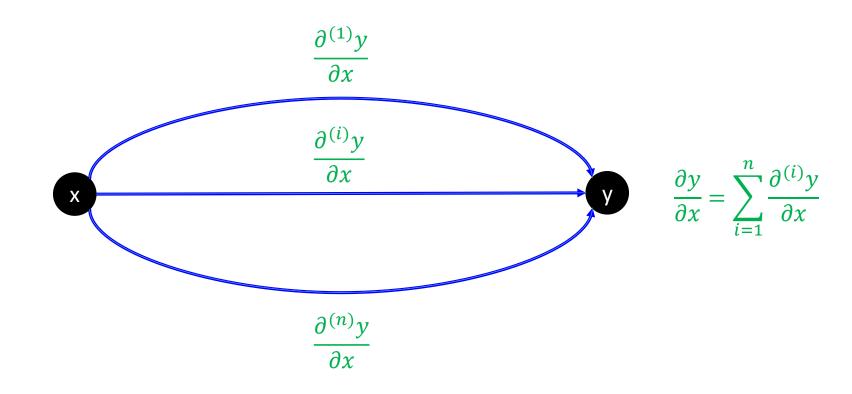
Tính đạo hàm bằng phương pháp lùi (chain rule)

$$\frac{\partial w}{\partial x} = ? = \begin{array}{ccc} \overline{\partial y} & \overline{\partial z} & \overline{\partial w} & \overline{\partial w} \\ \overline{\partial x} & \overline{\partial y} & \overline{\partial z} & \overline{\partial w} \end{array}$$



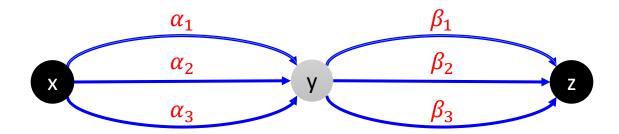
### Phương pháp tổng

Tính tổng các đường đi đạo hàm



### Phương pháp tổng (cont.)

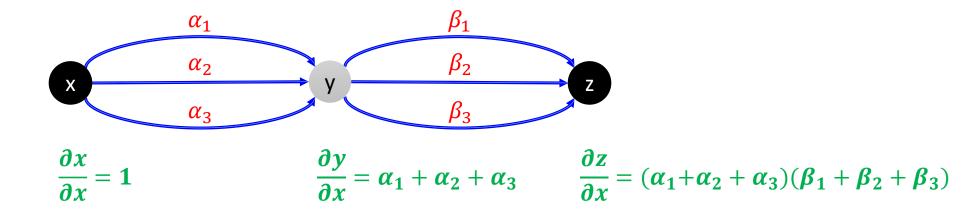
Tính tổng các đường đi (9 đường)



$$\frac{\partial z}{\partial x} = \alpha_1 \beta_1 + \alpha_1 \beta_2 + \alpha_1 \beta_3 + \alpha_2 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2 + \alpha_2 \beta_3 + \alpha_3 \beta_1 + \alpha_3 \beta_2 + \alpha_3 \beta_3$$

### Phương pháp tổng (cont.)

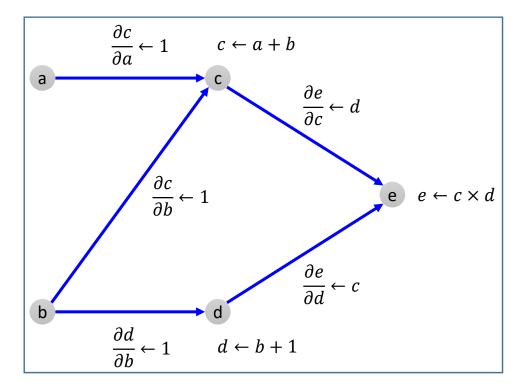
Tính tổng đường đi từng chặng (2 chặng – mỗi chặng 3 đường)



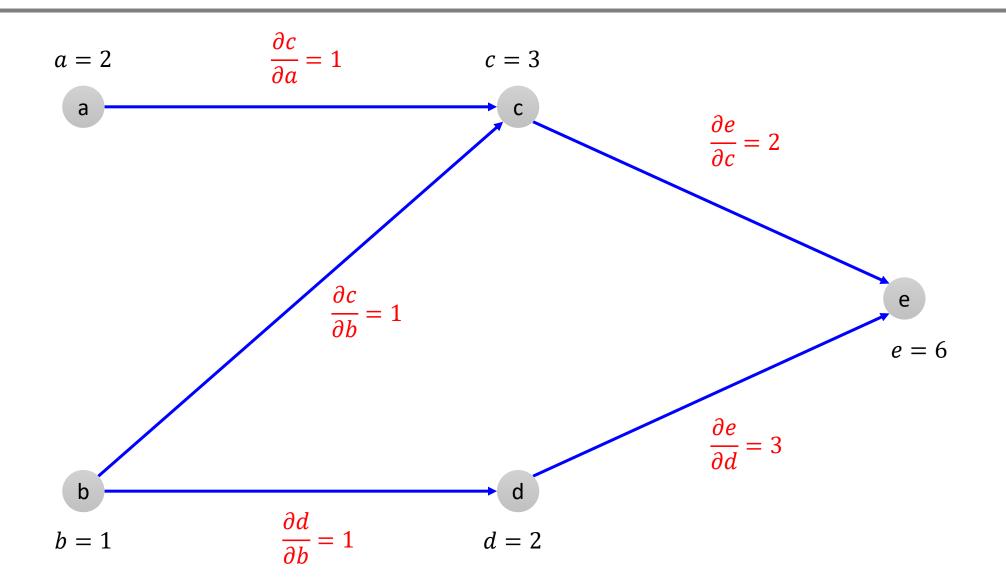
# VÍ DỤ TÍNH ĐẠO HÀM TỪNG PHẦN

### Đạo hàm tiến – ví dụ

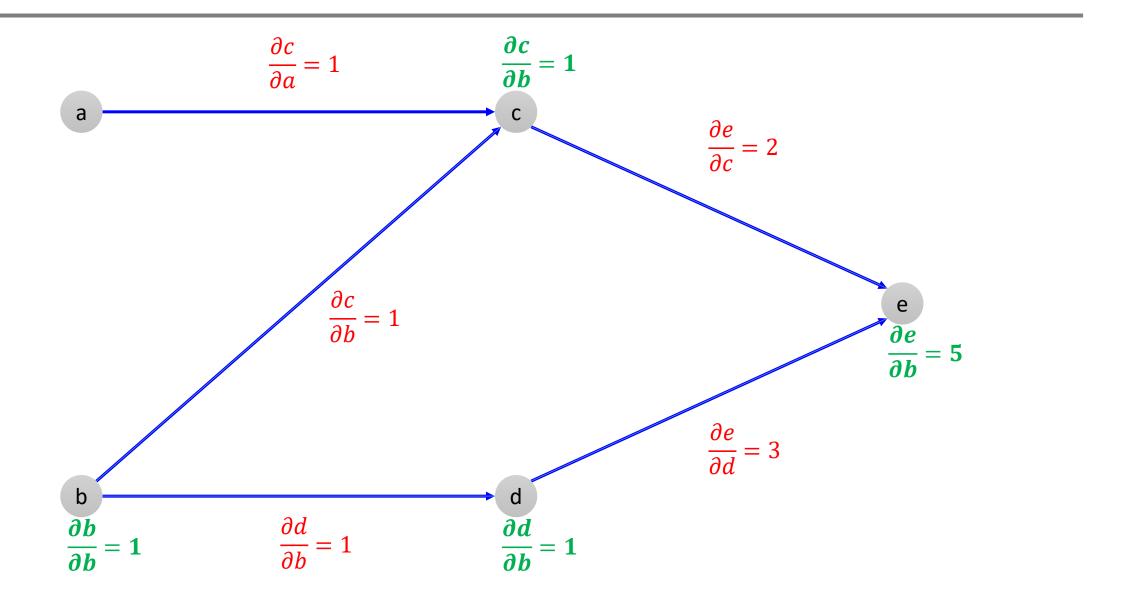
• Cho đồ thị tính toán dưới, tính đạo hàm  $\frac{\partial e}{\partial b}$  tại a=2, b=1



### Đạo hàm tiến – tính toán

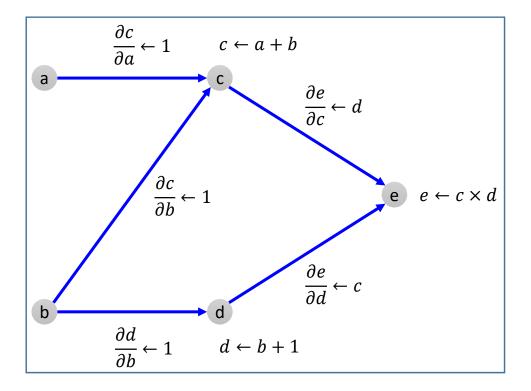


## Đạo hàm tiến – tính đạo hàm

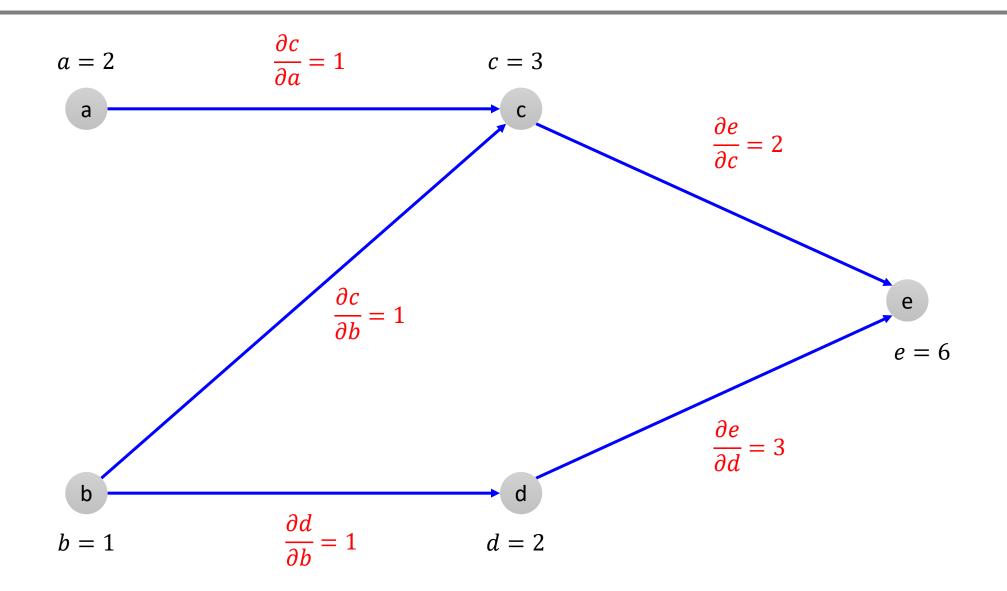


#### Đạo hàm lùi – ví dụ

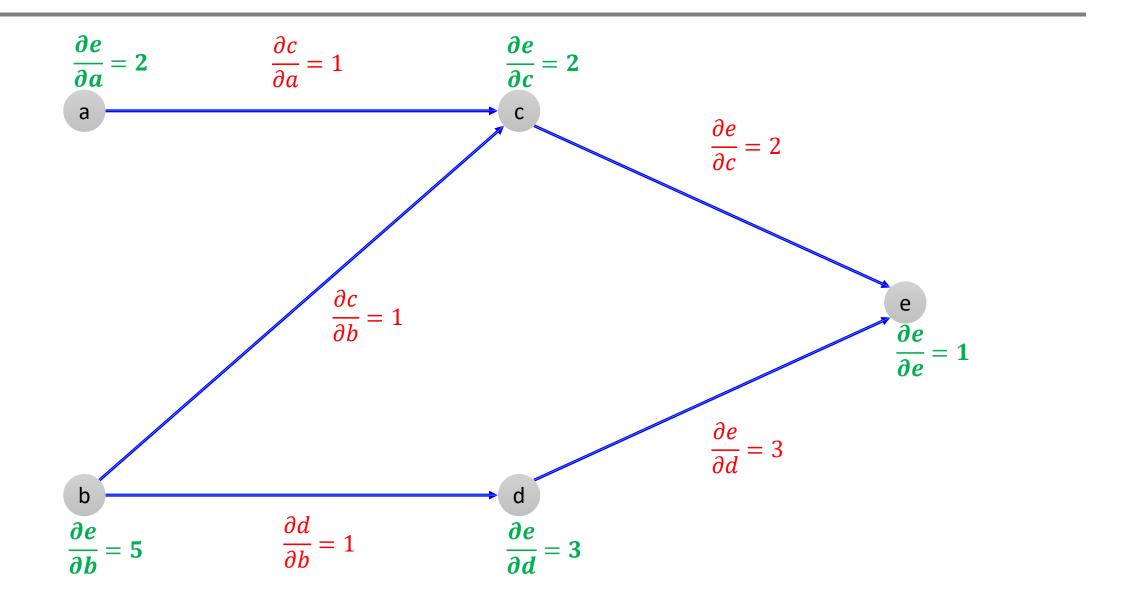
• Cho đồ thị tính toán dưới, tính đạo hàm  $\frac{\partial e}{\partial b}$ ,  $\frac{\partial e}{\partial a}$  tại a=2, b=1



### Đạo hàm lùi – tính toán

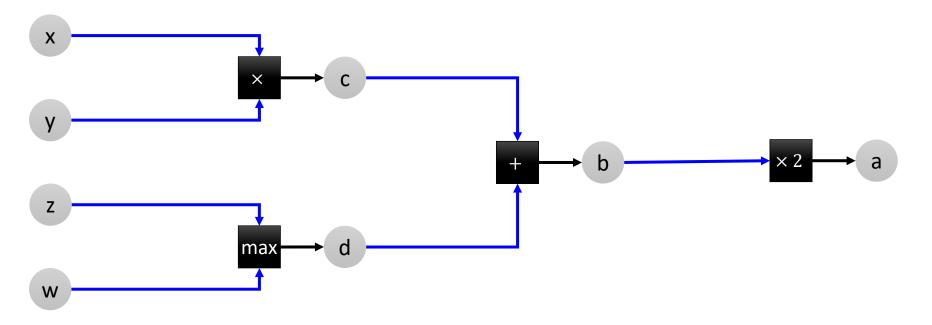


### Đạo hàm lùi – tính đạo hàm



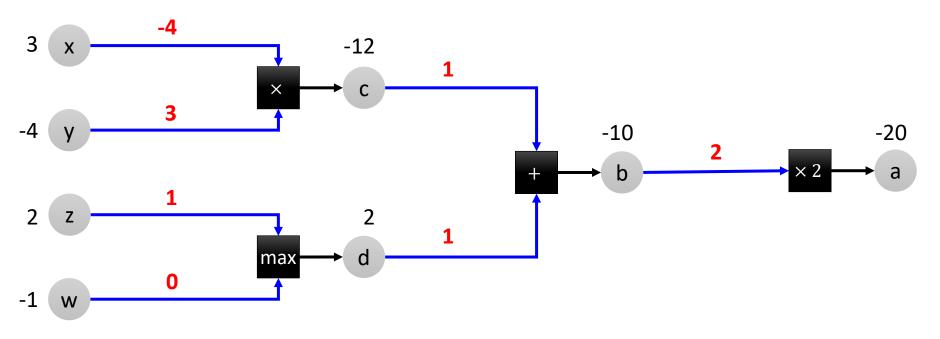
## Một số mẫu trong tính toán đạo hàm lùi

• Xét một đồ thị tính toán **đầy đủ** cho biểu thức  $a = 2 \times (x \times y + \max(z, w))$ 



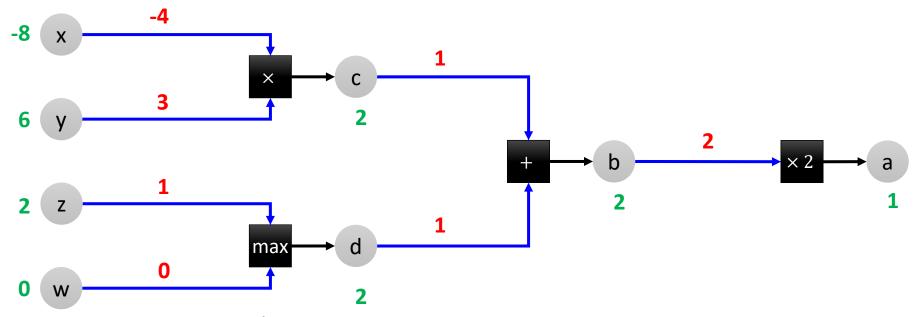
### Một số mẫu trong tính toán đạo hàm lùi (cont.)

• Tính giá trị các biến và đạo hàm cục bộ x=3,y=-4,z=2,w=-1



## Một số mẫu trong tính toán đạo hàm lùi (cont.)

• Tính đạo hàm riêng phần của biến lpha với các biến còn lại



Cổng scale ( $\times k$ ): khuếch đại luồng gradient

Cổng add (+): phân phối luồng gradient

Cổng **mul** (×): chuyển đổi luồng gradient

Cổng max: định tuyến luồng gradient

## TÍNH TOÁN TRÊN TENSOR

#### **Tensor**

Các biến, tham số được biểu diễn bằng tensor:

- Số (tensor 0 chiều)
- Vector (tensor 1 chiều)
- Ma trận (tensor 2 chiều)

• ...

2

$$\begin{bmatrix} 4 \\ 5 \end{bmatrix}$$

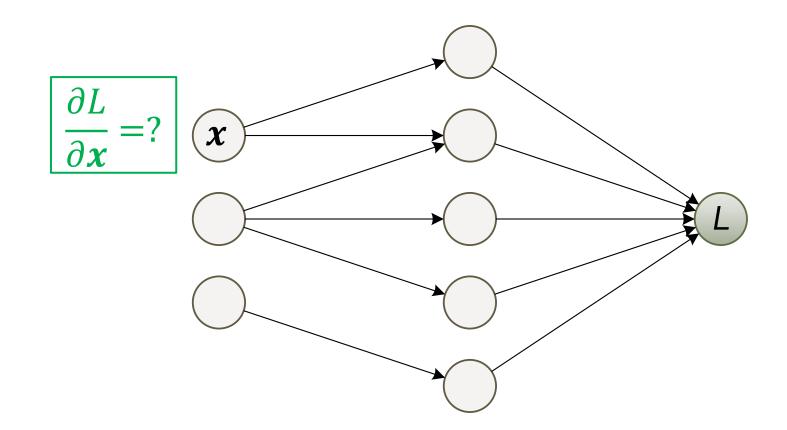
$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 3 \end{bmatrix}$$

#### Các phép toán trên tensor

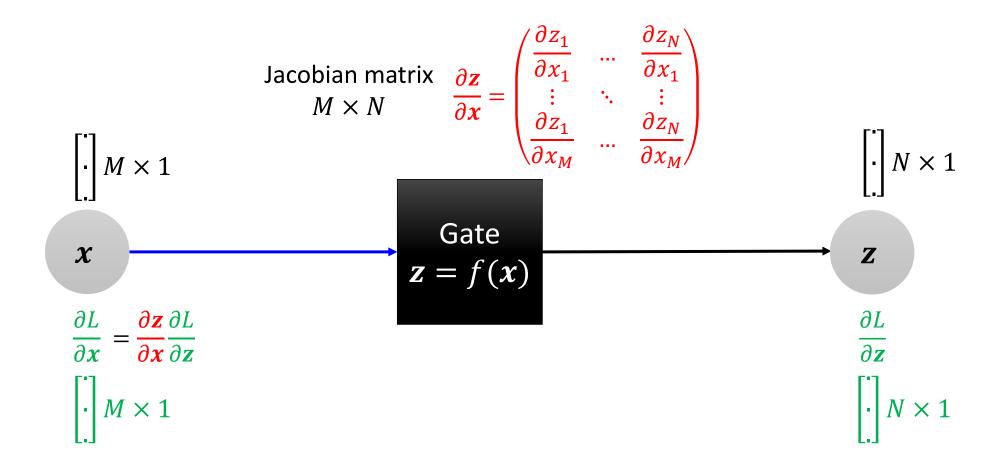
- Các phép toán element-wise
  - Cộng, trừ, nhân (Hadamard), chia, ...
  - Hàm: sigmoid  $(\sigma)$ , tanh, cos, sin, ...
  - ...
- Các phép toán không phải element-wise
  - Nhân ma trận với vector
  - Nhân ma trận với ma trận
  - ...

### Bài toán tính đạo hàm từng phần

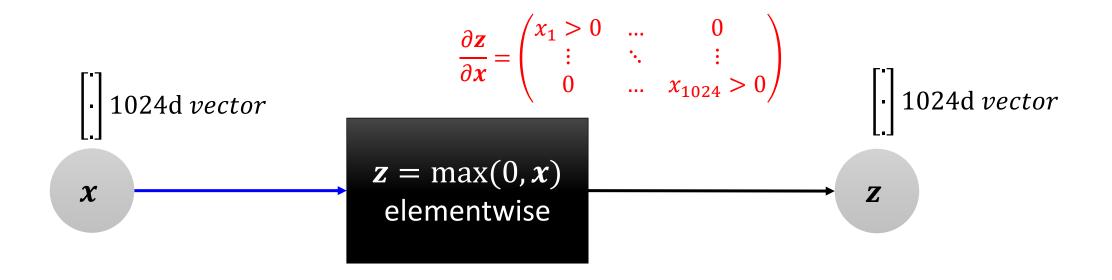
**Giả định** L là biến **mất mát (loss)** đầu cuối của đồ thị tính toán. L là biến tensor 0 chiều. **Bài toán**: Tính đạo hàm từng phần (gradient) L với các biến tensor



# Thử mở rộng nguyên tắc "nhân"



#### Nhận xét



- Jacobian matrix có kích thước rất lớn 1024 imes 1024, nhưng lại rất thưa
- Thực tế tính toán sẽ như thế nào?
   Không đủ bộ nhớ,

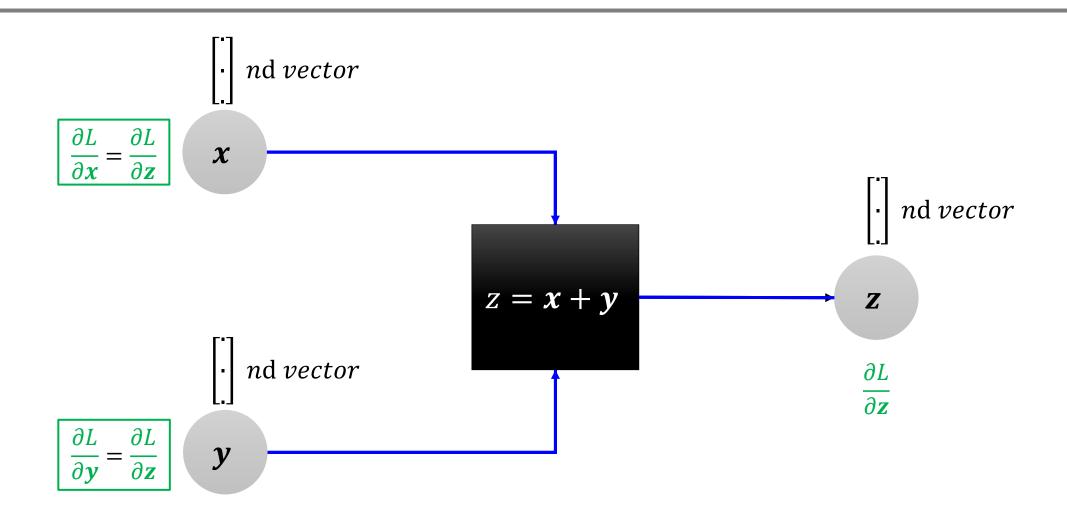
# MỘT SỐ CÁCH TÍNH ĐẠO HÀM TỪNG PHÂN CHO MỘT SỐ PHÉP TOÁN

## Lưu ý chung

Khi tính đạo hàm từng phần của L đối với các biến tensor

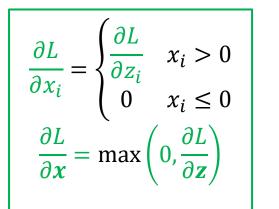
- Sử dụng phương pháp đạo hàm lùi
- Nguyên tắc "nhân" không còn đúng do tính đa dạng của phép toán trên tensor
- Nguyên tắc cộng vẫn đúng

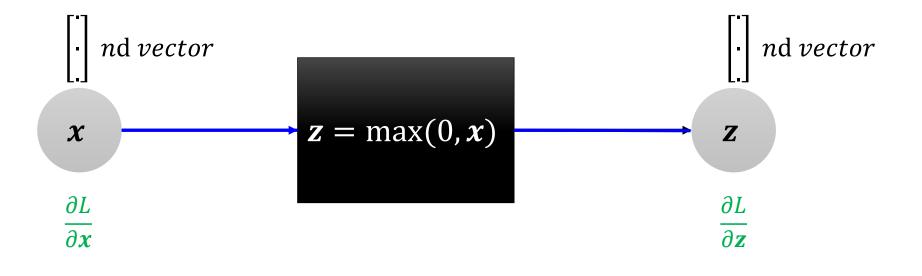
# Cổng phép cộng



# Cổng max (element-wise)

$$z_i = \max(0, x_i)$$
$$\mathbf{z} = \max(0, \mathbf{x})$$

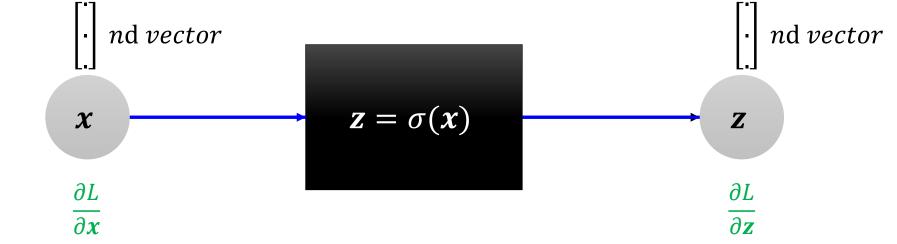




# Cổng sigmoid (element-wise)

$$\mathbf{z} = \sigma(\mathbf{x})$$

$$\frac{\partial L}{\partial x} = (1 - \mathbf{z})\mathbf{z} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{z}}$$



element wise multiplication

# Cổng $L_2$

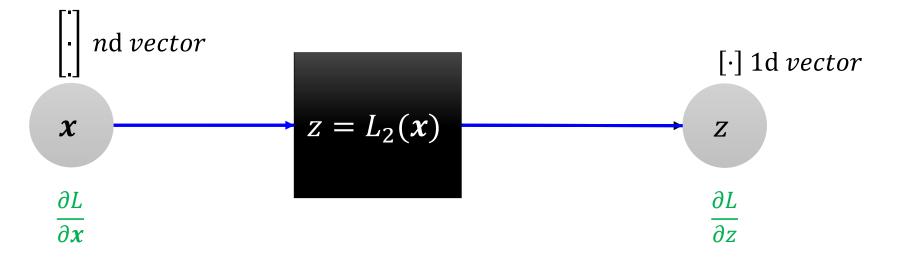
$$z = L_2(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^n x_i^2$$

**Lưu ý**: có thể mở rộng phép toán  $L_2$  cho tensor bất kỳ

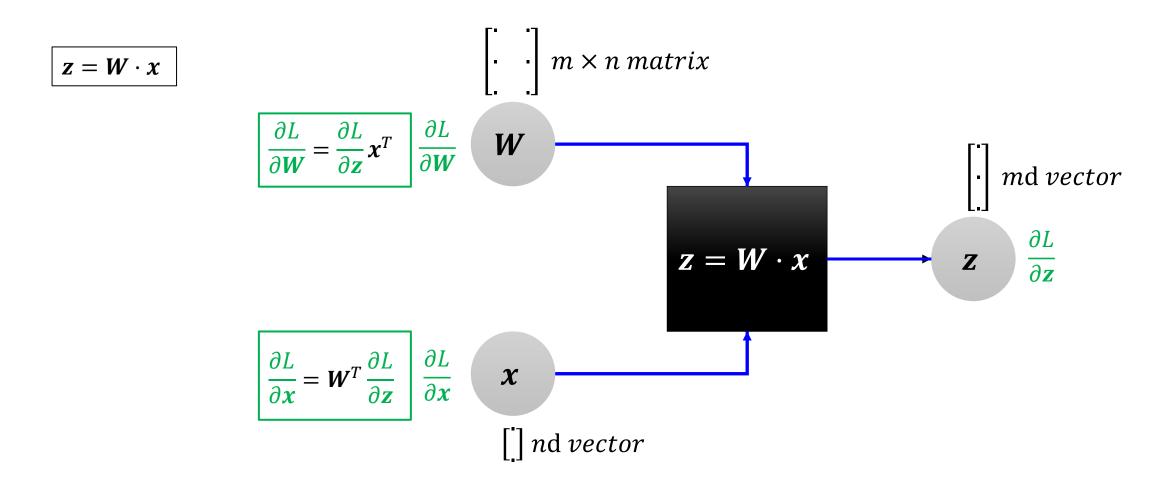
$$\frac{\partial z}{\partial x_i} = 2x_i$$

$$\frac{\partial L}{\partial x_i} = 2x_i \frac{\partial L}{\partial z}$$

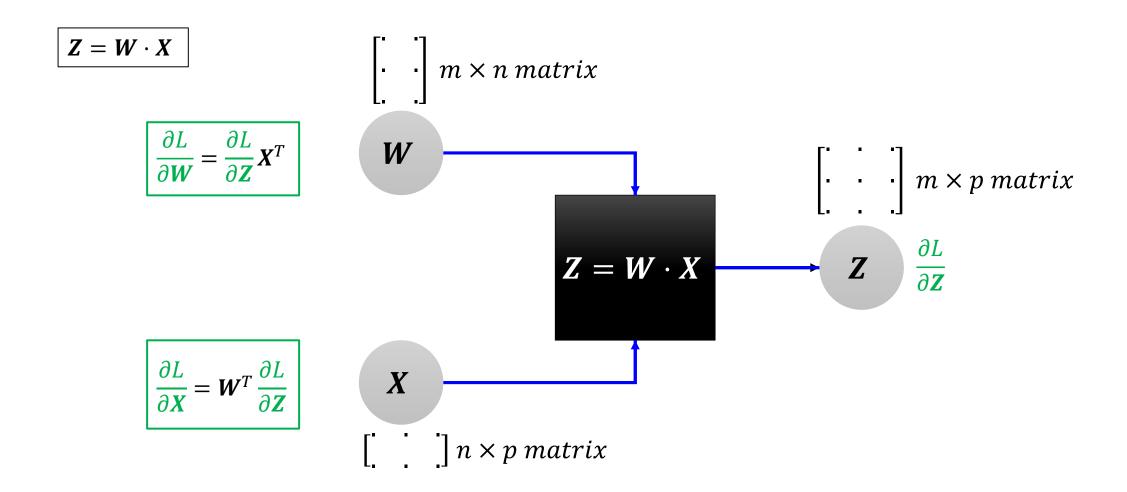
$$\frac{\partial L}{\partial x} = 2x \frac{\partial L}{\partial z}$$



# Cổng nhân ma trận và vector



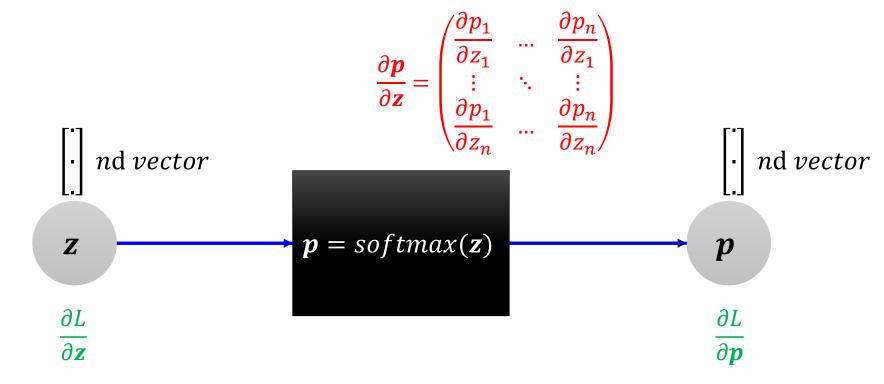
# Cổng nhân ma trận và ma trận



# Cổng softmax

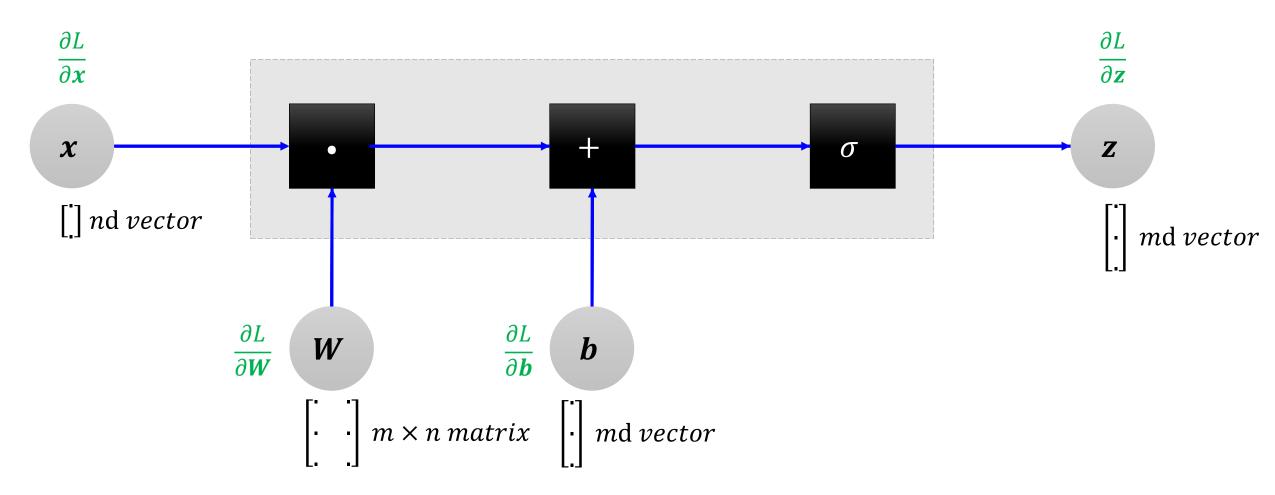
$$p_i = \sum_{k=1}^n \frac{e^{z_i}}{e^{z_k}}$$

$$\frac{\partial p_i}{\partial z_i} = p_i (1 - p_i)$$
và
$$\frac{\partial p_j}{\partial z_i} = -p_i p_j, i \neq j$$

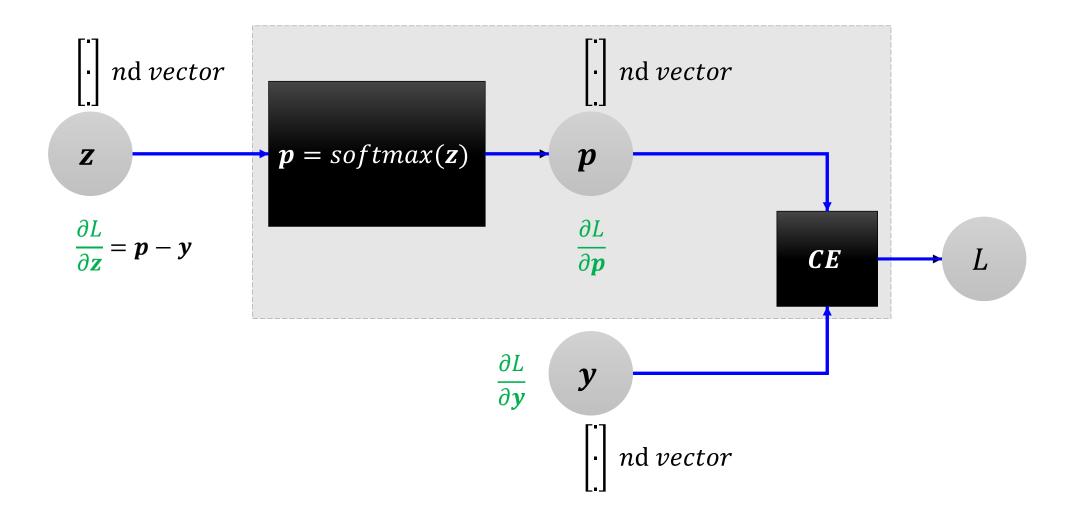


# TÍNH ĐẠO HÀM TỪNG PHẦN CHO KHỐI PHÉP TOÁN

#### Khối MLP

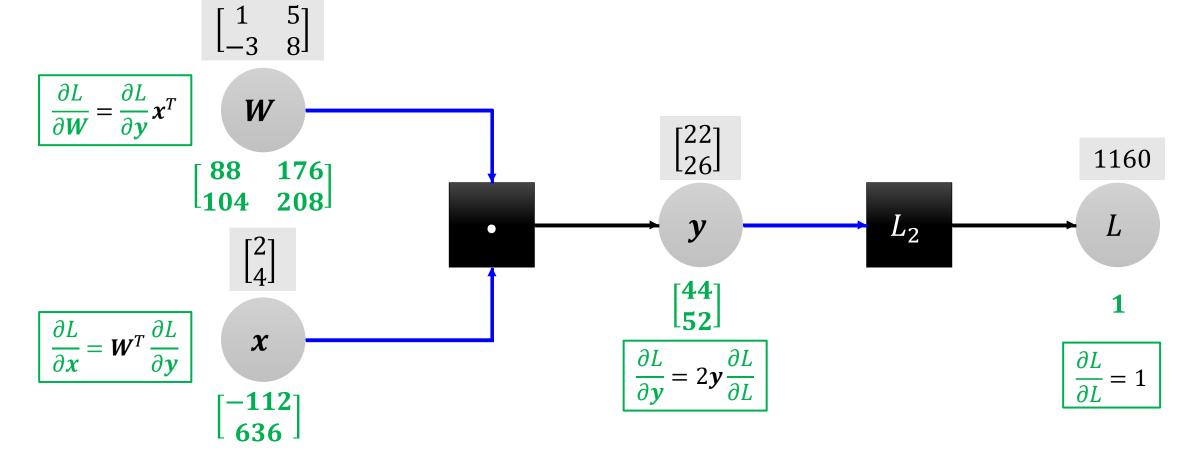


# Khối softmax + cross-entropy (CE)



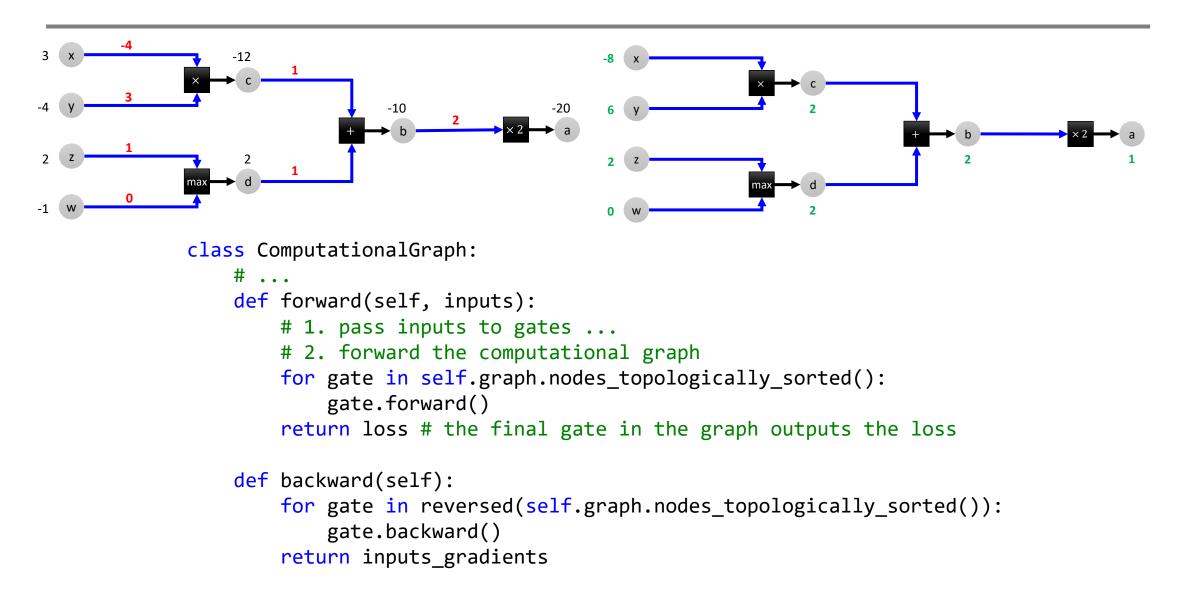
#### Ví dụ

• Cho một đồ thị tính toán của hàm  $L = L_2(\boldsymbol{W} \cdot \boldsymbol{x})$ 

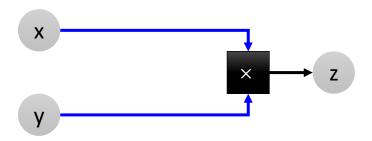




#### Cài đặt API: forward/backward



#### Cài đặt API: forward/backward



```
class MultiplyGate:
    def forward(x, y):
        z = x * y
        self.dzdx = y # local gradient
        self.dzdy = x # local gradient
        return z

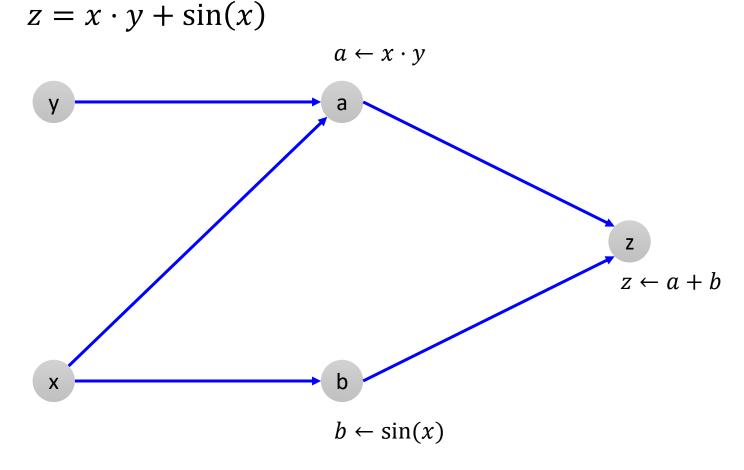
def backward(dz): # upstream gradient
        dx = self.dzdx * dz
        dy = self.dzdy * dz
        return [dx, dy]
```

# **BÀI TẬP**

#### Bài tập 1

• Xét biểu thức và tính đạo hàm từng phần của z với các biến tại  $x=\frac{\pi}{4}$  , y=4

- *x* ←?
- *y* ←?
- $a \leftarrow x \cdot y$
- $b \leftarrow \sin(x)$
- $z \leftarrow a + b$



#### Bài tập 2: logistic regression

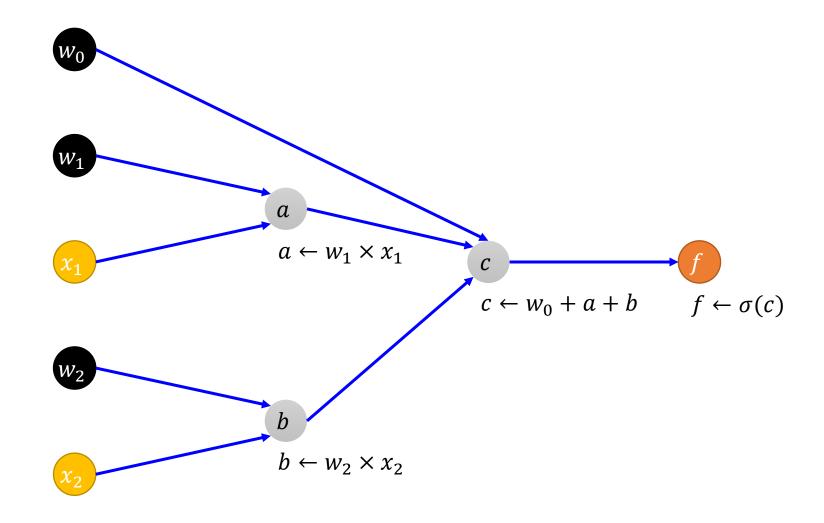
Xét biểu thức

$$f(\mathbf{x}, \mathbf{w}) = \frac{1}{1 + e^{-(w_0 + w_1 x_1 + w_2 x_2)}} = \sigma(w_0 + w_1 x_1 + w_2 x_2)$$

• Tính đạo hàm từng phần của f với các biến tại  $w_0=-3, w_1=$ 

$$2, w_2 = -3, x_1 = -1, x_2 = -2$$

# Bài tập 2: logistic regression



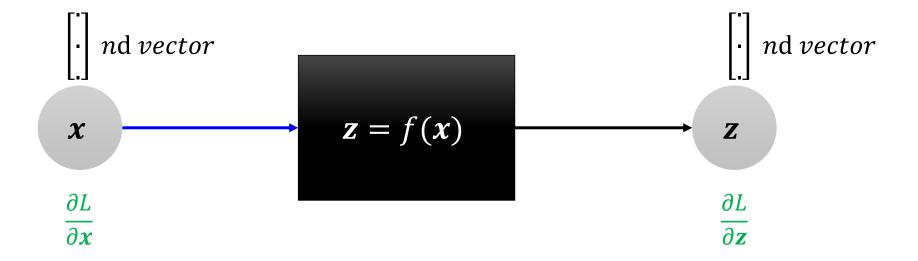
# Bài tập 3

• Xây dựng cách tính đạo hàm từng phần cho các cổng phép toán +,-,

\*, / cho các tensor:

# Bài tập 4

• Xây dựng cách tính đạo hàm từng phần cho các cổng hàm (elementwise) cos(x), sin(x):



#### Bài tập lập trình

Xây dựng và huấn luyện các mạng nơ-ron bằng dữ liệu Mnist với các kiến trúc sau.

- 2 lớp  $y = W \cdot x + b$
- 3 lớp  $y = W_2 \cdot \max(W_1 \cdot x + b_1) + b_2$
- 4 lớp  $y = W_3 \cdot \max(W_2 \cdot \max(W_1 \cdot x + b_1) + b_2) + b_3$

### Tài liệu tham khảo

Calculus on Computational Graphs: Backpropagation

https://colah.github.io/posts/2015-08-Backprop/

Lecture 4 of Stanford 231n