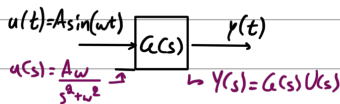


Κεφ. 7 Αρμονική Απόκριση

• Ημιτονική μόνιμη κατάσταση



• Είσοδος: $u(t) = A \sin(\omega t) \Rightarrow u(s) = A\omega / (s^2 + \omega^2)$

• Απόκριση: $y(t) = \mathcal{L}^{-1} \{ Y(s) \} = \mathcal{L}^{-1} \{ G(s) U(s) \} = \mathcal{L}^{-1} \{ G(s) A\omega / (s^2 + \omega^2) \}$

As είναι: p_1, \dots, p_n οι πόλοι της $G(s)$ zw: $\text{Re} \{ p_i \} < 0, i=1, \dots, n$

• $Y(s) = G(s) \frac{A\omega}{s^2 + \omega^2} = \frac{k_0}{s - j\omega} + \frac{\bar{k}_0}{s + j\omega} + \sum_{i=1}^n \frac{k_i}{s - p_i} \Rightarrow y(t) = \mathcal{L}^{-1} \{ Y(s) \} = k_0 e^{j\omega t} + \bar{k}_0 e^{-j\omega t} + \sum_{i=1}^n k_i e^{p_i t}$

\Rightarrow στην μόνιμη κατάσταση $\lim_{t \rightarrow \infty} \sum y(t) = y_{ss}(t) = k_0 e^{j\omega t} + \bar{k}_0 e^{-j\omega t} = \frac{A}{2j} (G(j\omega) e^{j\omega t} + G(-j\omega) e^{-j\omega t})$

$k_0 = \frac{A\omega G(s)}{s + j\omega} \Big _{s = -j\omega} = \frac{A G(j\omega)}{2j}$	$G(j\omega) = G(j\omega) e^{j\varphi}$	$\text{όπου: } \varphi = \arg \{ G(j\omega) \}$	$\Rightarrow \frac{A G(j\omega) }{2j} \left[\frac{e^{j(\omega t + \varphi)}}{2j} - \frac{e^{-j(\omega t + \varphi)}}{2j} \right]$
$\bar{k}_0 = \frac{A\omega G(s)}{s - j\omega} \Big _{s = j\omega} = -\frac{A G(-j\omega)}{2j}$	$G(-j\omega) = G(-j\omega) e^{-j\varphi} = G(j\omega) e^{-j\varphi}$		

Άρα: $y_{ss}(t) = A |G(j\omega)| \sin(\omega t + \varphi)$ $\text{όπου } \varphi = \arg \{ G(j\omega) \}$
 \hookrightarrow steady state

Αποκρίσεις συχνότητας της $G(s)$ ή αρμονικές αποκρίσεις της $G(s)$

$G(j\omega)$: μιγαδική συνάρτηση της πραγμ. μεταβλητής

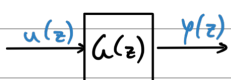
• Ορισμοί:

- Συνάρτηση πλάτους της $G(s)$: $M(\omega) = |G(j\omega)| \quad (L \rightarrow A)$
- Συνάρτηση φάσης της $G(s)$: $\varphi(\omega) = \arg \{ G(j\omega) \}$
- Συναρτησεις κέρδους της $G(s)$: α) $K(\omega) = 20 \log_{10} |G(j\omega)| \quad (dB)$
 β) $\alpha(\omega) = \ln |G(j\omega)| \quad (\text{Neper} - np)$
- Συνάρτηση πραγμ. μέρους της $G(s)$: $R(\omega) = \text{Re} \{ G(j\omega) \}$
- Συνάρτηση φαντ. μέρους της $G(s)$: $X(\omega) = \text{Im} \{ G(j\omega) \}$

λογισμ: $X(\omega) = \frac{2\omega}{\pi} \int_0^\infty \frac{R(\sigma)}{\sigma^2 + \omega^2} d\sigma$

$y_u(t) = \frac{2}{\pi} \int_0^\infty \frac{R(\omega)}{\omega} \sin(\omega t) d\omega$

Συστήματα Διακριτού Χρόνου



• Είσοδος: $u(kT) = A \sin(k\omega T) \xrightarrow{z} U(z) = \frac{A z \sin(\omega T)}{(z - e^{j\omega T})(z - e^{-j\omega T})}$

• Απόκριση: $Y(z) = G(z) U(z) = \frac{A z \sin(\omega T)}{(z - e^{j\omega T})(z - e^{-j\omega T})} G(z)$

As είναι: p_1, \dots, p_n οι πόλοι της $G(s)$ zw: $\text{Re} \{ p_i \} < 0, i=1, \dots, n$

εότε: $y(kT) = \mathcal{Z}^{-1} \{ Y(z) \} = k_0 e^{j\omega kT} + \bar{k}_0 e^{-j\omega kT} + \sum_{i=1}^n k_i p_i^k$

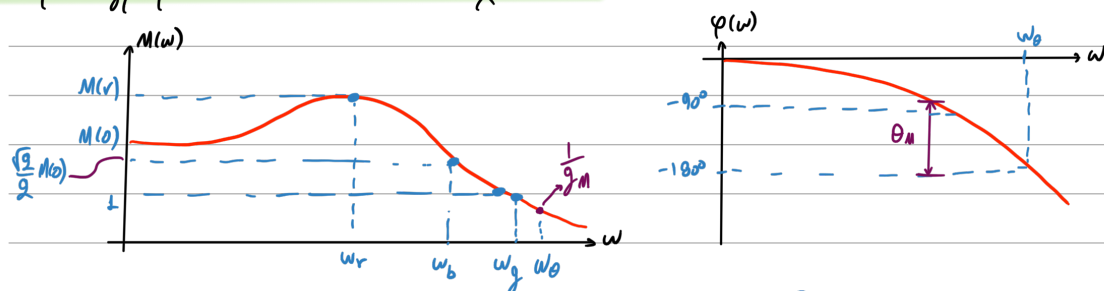
Στη μόνιμη κατάσταση: $y_{ss}(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = A |G(e^{j\omega T})| \sin(\omega t + \arg \{G(e^{j\omega T})\})$

- Συνάρτηση πλάτους της $G(z)$: $M_d(\omega) = |G(e^{j\omega T})|$
- Συνάρτηση φάσης της $G(z)$: $\varphi_d(\omega) = \arg \{G(e^{j\omega T})\}$
- Συναρτησις κέρδους της $G(z)$: $K_d(\omega) = 20 \log_{10} |G(e^{j\omega T})| \text{ (db)}$

Απεικονίσεις αρμονικών αποκρίσεων

- Διαγράμματα μέγρου & φάσης: $M(\omega)$ και $\varphi(\omega)$ συναρτήσεις του ω
- Διαγράμματα Bode: $K(\omega)$ και $\varphi(\omega)$ συναρτήσεις του $\log_{10}(\omega)$ ($\omega > 0$)
- Πολικό διάγραμμα: Απεικονίζεται ο μιγαδικός $G(j\omega)$ με παράμετρο το $\omega \in \mathbb{R}$
- Διάγραμμα Nyquist: Απεικονίζεται ο μιγαδικός $G(s)$ για μια ειδική τροχιά της παραμέτρου $s \in \mathbb{C}$

Προδιαγραφές στο πεδίο της συχνότητας

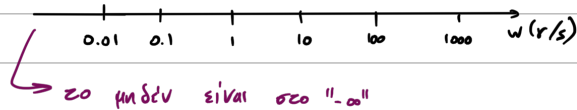


- Μέγιστο πλάτος με συντονισμό: $M_r = \max \{M(\omega)\}$
- Κυκλική συχνότητα συντονισμού: ω_r zw $M(\omega_r) = M_r$
- Κυκλική συχνότητα αποκοπής: ω_b zw $M(\omega_b) = \frac{\sqrt{2} M(0)}{2}$
- Περιθώριο κέρδους: $\gamma_M = \frac{1}{M(\omega_b)}$ όπου ω_b zw $\varphi(\omega_b) = -180^\circ$
- Περιθώριο φάσης: $\theta_M = 180^\circ + \varphi(\omega_g)$ όπου ω_g zw $M(\omega_g) = 1$

Διαγράμματα Bode

Κέρδους: άξονες: $\omega \text{ (rad/sec)}$ σε λογαριθμική κλίμακα
 $K(\omega) \text{ (db)}$ σε γραμμική κλίμακα

Φάση: άξονες: $\omega \text{ (rad/sec)}$ σε λογαριθμική κλίμακα
 $\varphi(\omega) (^{\circ})$ σε γραμμική κλίμακα



Για την χάραξη των διαγραμμάτων Bode της $G(s)$:

α) Παραγοντοποιούνται οι παρανομαστές & αριθμητής της $G(s)$

β) Η $G(s)$ τίθεται στη μορφή:

$$G(s) = K \frac{\prod_{i=1}^m (1 + s \tilde{T}_i) \cdot \prod_{k=1}^{\frac{m_2}{2}} \left[1 + 2 \frac{\tilde{\gamma}_k}{\tilde{\omega}_k} s + \left(\frac{s}{\tilde{\omega}_k} \right)^2 \right]}{\prod_{i=1}^n (1 + s T_i) \cdot \prod_{k=1}^{\frac{n_2}{2}} \left[1 + 2 \frac{\gamma_k}{\omega_k} s + \left(\frac{s}{\omega_k} \right)^2 \right]}$$

η περισπωμένη είναι απλά για διαφωτισμό

όπου: $as^2 + \beta s + \gamma = \gamma \left(1 + \frac{\beta}{\gamma} s + \frac{a}{\gamma} s^2 \right) = \gamma \left(1 + \frac{\beta}{\gamma} s + \frac{s}{\frac{\sqrt{a}}{\gamma}} \right)^2$ δηλ. $\omega_k = \sqrt{\frac{\gamma}{a}}$ (ή $\tilde{\omega}_k$) (1)

και $\frac{\beta}{\gamma} = 2 \frac{\gamma_k}{\omega_k} = 2 \frac{\gamma_k}{\frac{\sqrt{a}}{\gamma}} \Rightarrow \gamma_k = \frac{\beta}{2\sqrt{a\gamma}} \Rightarrow \gamma \left(1 + 2 \frac{\gamma_k}{\omega_k} s + \left(\frac{s}{\omega_k} \right)^2 \right)$ Για μιγαδικές ρίζες πρέπει: $\gamma_k < 1$