

Συνοπτική παρουσίαση επιλεγμένων τμημάτων της ενότητας 8 της ΕΙΣΑΓΩΓΗΣ
(σελ. 27-38) του βιβλίου:

I. Τσαλαμέγκα – I. Ρουμελιώτη, “Ηλεκτρομαγνητικά Πεδία – Τόμος Α”

I. Τσαλαμέγκας – I. Ρουμελιώτης

Μάρτιος 2020

ΕΙΣΑΓΩΓΗ

Κυλινδρικό και Σφαιρικό σύστημα συντεταγαγμένων

A. Κυλινδρικό σύστημα συντεταγαγμένων (r,φ,z)

$$x = r \cos \varphi$$

$$y = r \sin \varphi$$

$$z = z$$

με $r > 0$, $0 \leq \varphi < 2\pi$, $-\infty < z < +\infty$.

- Αντίστροφος μετασχηματισμός

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\varphi = \tan^{-1}(y/x)$$

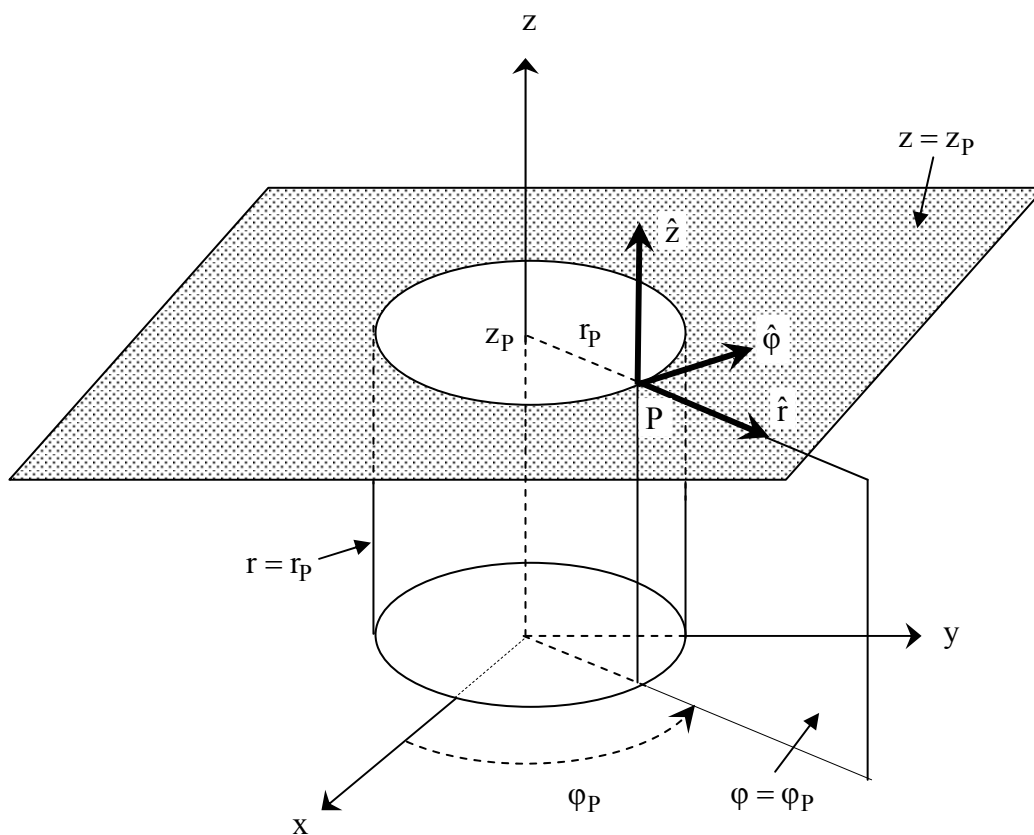
$$z = z.$$

- Συντεταγμένες επιφάνειες (Σχ.1)

S_r (με εξίσωση $r = r_p = \text{σταθ}$): Κυλινδρική επιφάνεια ακτίνας r .

S_φ (με εξίσωση $\varphi = \varphi_p = \text{σταθ}$): Ημιεπίπεδο.

S_z (με εξίσωση $z = z_p = \text{σταθ}$): Επίπεδο.



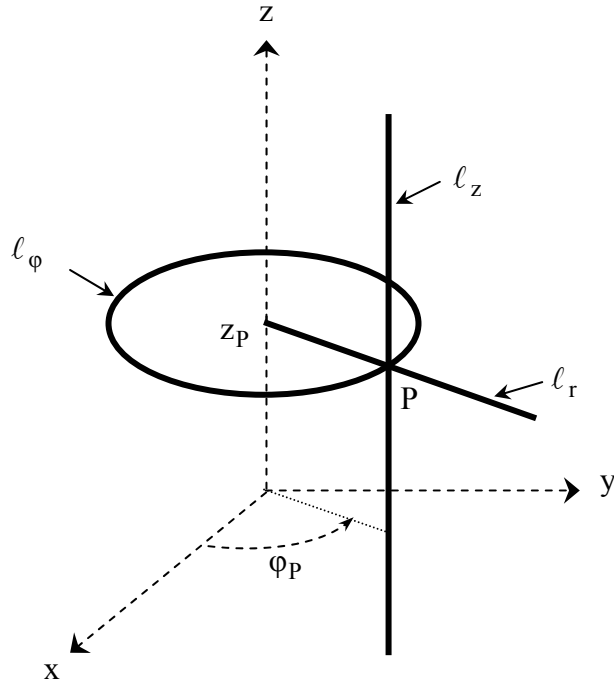
Σχήμα 1

• Συντεταγμένες καμπύλες (Σχ.2)

ℓ_r (καμπύλη των r) : $\varphi = \varphi_p = \sigma\tau\alpha\theta$, $\theta = \theta_p = \sigma\tau\alpha\theta$, $0 \leq r < \infty$.

ℓ_φ (καμπύλη των φ) : $r = r_p = \sigma\tau\alpha\theta$, $z = z_p = \sigma\tau\alpha\theta$, $0 \leq \varphi < 2\pi$,

ℓ_z (καμπύλη των z) : $r = r_p = \sigma\tau\alpha\theta$, $\varphi = \varphi_p = \sigma\tau\alpha\theta$, $-\infty < z < \infty$.



Σχήμα 4

• Μοναδιαία διανύσματα- Μετρικοί συντελεστές (Σχ.1)

Με τη βοήθεια της σχέσεως

$$\bar{r} = (r \cos \varphi, r \sin \varphi, z) = \hat{x}r \cos \varphi + \hat{y}r \sin \varphi + \hat{z}z ,$$

παίρνουμε

$$\frac{\partial \bar{r}}{\partial r} = (\cos \varphi, \sin \varphi, 0) , \quad \frac{\partial \bar{r}}{\partial \varphi} = (-r \sin \varphi, r \cos \varphi, 0) , \quad \frac{\partial \bar{r}}{\partial z} = (0, 0, 1)$$

και

$$h_r \equiv \left| \frac{\partial \bar{r}}{\partial r} \right| = 1 , \quad h_\varphi \equiv \left| \frac{\partial \bar{r}}{\partial \varphi} \right| = r , \quad h_z \equiv \left| \frac{\partial \bar{r}}{\partial z} \right| = 1 \quad (\text{μετρικοί συντελεστές}). \quad (1)$$

Επομένως,

$$\hat{r} = \frac{1}{h_r} \frac{\partial \bar{r}}{\partial r} = (\cos \varphi, \sin \varphi, 0) = \hat{x} \cos \varphi + \hat{y} \sin \varphi , \quad (2\alpha)$$

$$\hat{\varphi} = \frac{1}{h_\varphi} \frac{\partial \bar{r}}{\partial \varphi} = (-\sin \varphi, \cos \varphi, 0) = -\hat{x} \sin \varphi + \hat{y} \cos \varphi , \quad (2\beta)$$

$$\hat{z} = \hat{z} . \quad (\text{Ίδιο με του καρτεσιανού συστήματος}). \quad (2\gamma)$$

(Σημείωση: Η (1α) προκύπτει άμεσα και πιο απλά από τη σχέση $\hat{r} = \bar{r} / r$).

- Στοιχεία μήκους

$$d\ell_r = h_r dr = dr, \quad d\ell_\varphi = h_\varphi d\varphi = r d\varphi, \quad d\ell_z = dz \quad (3)$$

- Στοιχεία επιφάνειας

$$dS_r = (d\ell_z)(d\ell_\varphi) = r d\varphi dz \quad (4\alpha)$$

$$dS_\varphi = (d\ell_z)(d\ell_r) = dr dz \quad (4\beta)$$

$$dS_z = (d\ell_r)(d\ell_\varphi) = r dr d\varphi. \quad (4\gamma)$$

- Στοιχείο όγκου

$$dV = (d\ell_r)(d\ell_\varphi)(d\ell_z) = r dr d\varphi dz. \quad (5)$$

Εφαρμογή: Εύρεση καρτεσιανών συνιστωσών διανύσματος από τις κυλινδρικές συνιστώσες

Δίνεται η έκφραση

$$\vec{A} = A_r \hat{r} + A_\varphi \hat{\varphi} + A_z \hat{z}$$

ενός διανύσματος \vec{A} μέσω των κυλινδρικών συνιστωσών του. Να βρεθεί η έκφρασή του

$$\vec{A} = A_x \hat{x} + A_y \hat{y} + A_z \hat{z}.$$

Λύση

$$A_x = \vec{A} \cdot \hat{x} = (A_r \hat{r} + A_\varphi \hat{\varphi} + A_z \hat{z}) \cdot \hat{x} = A_r \hat{r} \cdot \hat{x} + A_\varphi \hat{\varphi} \cdot \hat{x} + A_z \hat{z} \cdot \hat{x} \stackrel{(2)}{=} A_r \cos \varphi - A_\varphi \sin \varphi.$$

Ομοίως

$$A_y = \vec{A} \cdot \hat{y} = (A_r \hat{r} + A_\varphi \hat{\varphi} + A_z \hat{z}) \cdot \hat{y} = A_r \hat{r} \cdot \hat{y} + A_\varphi \hat{\varphi} \cdot \hat{y} + A_z \hat{z} \cdot \hat{y} \stackrel{(2)}{=} A_r \sin \varphi + A_\varphi \cos \varphi.$$

Η συνιστώσα A_z δεν μεταβάλλεται κατά τον παραπάνω μετασχηματισμό.

Σε μητρική μορφή,

$$\begin{pmatrix} A_x \\ A_y \\ A_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi & 0 \\ \sin \varphi & \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_r \\ A_\varphi \\ A_z \end{pmatrix}$$

B. Σφαιρικό σύστημα συντεταγμένων (r,θ,φ)

$$x = r \sin \theta \cos \varphi$$

$$y = r \sin \theta \sin \varphi$$

$$z = r \cos \theta$$

$$\text{με } 0 < r < \infty, 0 \leq \varphi < 2\pi, 0 \leq \theta \leq \pi.$$

- Αντίστροφος μετασχηματισμός

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2},$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{z},$$

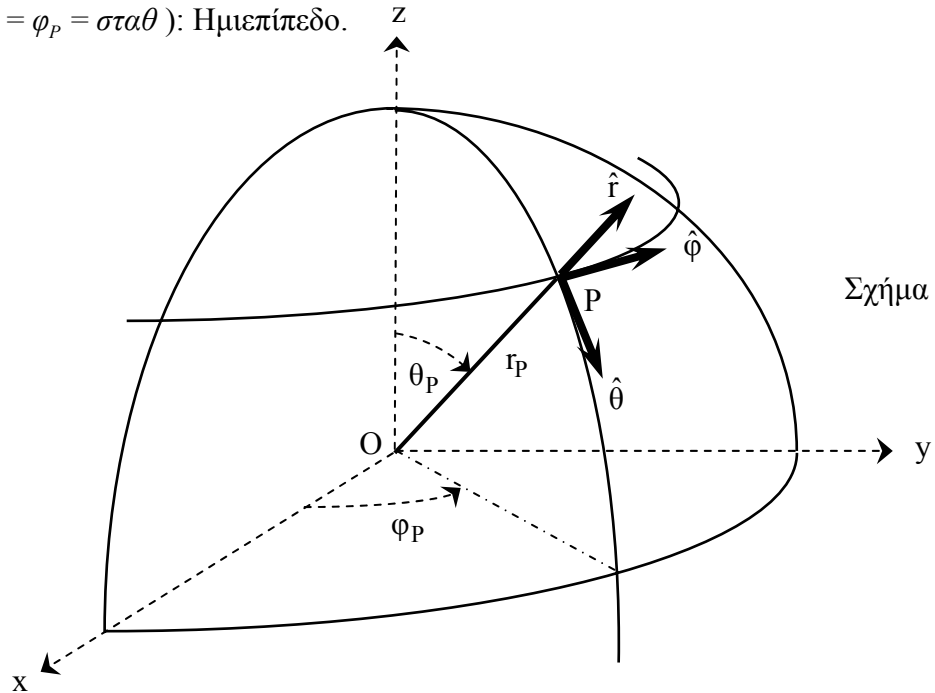
$$\varphi = \tan^{-1}(y/x).$$

• Συντεταγμένες επιφάνειες (Σχ.5)

S_r (με εξίσωση $r = r_p = \text{σταθ}$): Σφαιρική επιφάνεια ακτίνας r .

S_θ (με εξίσωση $\theta = \theta_p = \text{σταθ}$): Κώνος με άξονα Oz και γενέτειρα OP.

S_φ (με εξίσωση $\varphi = \varphi_p = \text{σταθ}$): Ημιεπίπεδο.



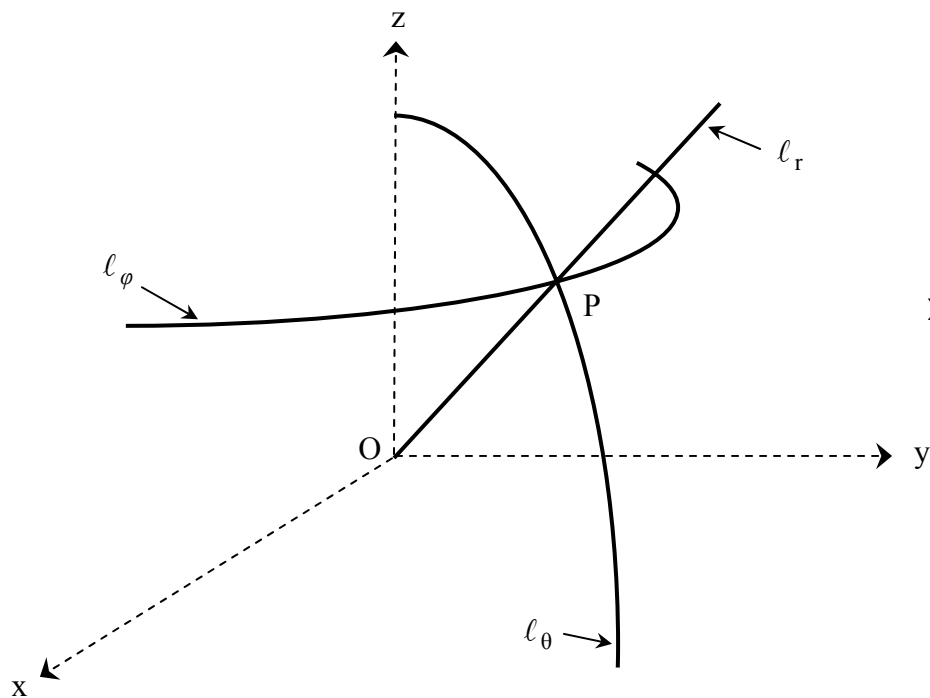
Σχήμα 5

• Συντεταγμένες καμπύλες (Σχ.6)

ℓ_r (καμπύλη των r): $\varphi = \varphi_p = \text{σταθ}$, $\theta = \theta_p = \text{σταθ}$, $0 \leq r < \infty$.

ℓ_θ (καμπύλη των θ): $r = r_p = \text{σταθ}$, $\varphi = \varphi_p = \text{σταθ}$, $0 \leq \theta \leq \pi$,

ℓ_φ (καμπύλη των φ): $r = r_p = \text{σταθ}$, $\theta = \theta_p = \text{σταθ}$, $0 \leq \varphi < 2\pi$.



Σχήμα 6

- Μοναδιαία διανύσματα-μετρικοί συντελεστές

Με τη βοήθεια της σχέσεως

$$\vec{r} = (r \sin \theta \cos \varphi, r \sin \theta \sin \varphi, r \cos \theta) = \hat{x}r \sin \theta \cos \varphi + \hat{y}r \sin \theta \sin \varphi + \hat{z}r \cos \theta$$

προκύπτει

$$\frac{\partial \vec{r}}{\partial r} = (\sin \theta \cos \varphi, \sin \theta \sin \varphi, \cos \theta),$$

$$\frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} = (r \cos \theta \cos \varphi, r \cos \theta \sin \varphi, -r \sin \theta),$$

$$\frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} = (-r \sin \theta \sin \varphi, r \sin \theta \cos \varphi, 0)$$

και

$$h_r \equiv \left| \frac{\partial \vec{r}}{\partial r} \right| = 1, \quad h_\theta \equiv \left| \frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} \right| = r, \quad h_\varphi \equiv \left| \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} \right| = r \sin \theta \quad (\text{μετρικοί συντελεστές}). \quad (6)$$

Επομένως,

$$\hat{r} = \frac{1}{h_r} \frac{\partial \vec{r}}{\partial r} = \hat{x} \sin \theta \cos \varphi + \hat{y} \sin \theta \sin \varphi + \hat{z} \cos \theta \quad (7\alpha)$$

$$\hat{\theta} = \frac{1}{h_\theta} \frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} = \hat{x} \cos \theta \cos \varphi + \hat{y} \cos \theta \sin \varphi - \hat{z} \sin \theta, \quad (7\beta)$$

$$\hat{\varphi} = \frac{1}{h_\varphi} \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} = -\hat{x} \sin \varphi + \hat{y} \cos \varphi \quad (\text{ίδιο με του κυλινδρικού συστήματος}). \quad (7\gamma)$$

(**Σημείωση:** Η (7α) προκύπτει άμεσα και πιο απλά από τη σχέση $\hat{r} = \vec{r} / r$).

- Στοιχεία μήκους

$$d\ell_r = h_r dr = dr, \quad d\ell_\theta = h_\theta d\theta = r d\theta, \quad d\ell_\varphi = h_\varphi d\varphi = r \sin \theta d\varphi. \quad (8)$$

- Στοιχεία επιφάνειας

$$dS_r = (d\ell_\theta)(d\ell_\varphi) = r^2 \sin \theta d\theta d\varphi \quad (9\alpha)$$

$$dS_\theta = (d\ell_\varphi)(d\ell_r) = r \sin \theta dr d\varphi \quad (9\beta)$$

$$dS_\varphi = (d\ell_r)(d\ell_\theta) = r dr d\theta \quad (9\gamma)$$

- Στοιχείο όγκου

$$dV = (d\ell_r)(d\ell_\theta)(d\ell_\varphi) = r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi. \quad (10)$$

(Σημείωση): Εναλλακτικά, από τον τύπο για τον όγκο σφαίρας ακτίνας r , $V = \frac{4}{3}\pi r^3$, προκύπτει

$$\frac{dV}{dr} = 4\pi r^2 \Rightarrow dV = 4\pi r^2 dr$$

Αυτό το στοιχείο όγκου είναι πιο εύχρηστο για ολοκληρώματα της μορφής $\int_V f(r)dV$. Για ολοκληρώματα της μορφής $\int_V f(r, \theta, \phi)dV$ πρέπει να χρησιμοποιηθεί το στοιχείο όγκου της εξίσωσης (10).)

Εφαρμογή: Εύρεση καρτεσιανών συνιστωσών διανύσματος από τις σφαιρικές του συνιστώσες

Δίνεται η έκφραση

$$\bar{A} = A_r \hat{r} + A_\theta \hat{\theta} + A_\phi \hat{\phi}$$

ενός διανύσματος \bar{A} μέσω των σφαιρικών συνιστωσών του. Να βρεθεί η έκφρασή του

$$\bar{A} = A_x \hat{x} + A_y \hat{y} + A_z \hat{z}.$$

Λύση: Έχουμε:

$$A_x = (A_r \hat{r} + A_\theta \hat{\theta} + A_\phi \hat{\phi}) \cdot \hat{x} = A_r \hat{r} \cdot \hat{x} + A_\theta \hat{\theta} \cdot \hat{x} + A_\phi \hat{\phi} \cdot \hat{x} \stackrel{(7)}{=} A_r \sin \theta \cos \phi + A_\theta \cos \theta \cos \phi - A_\phi \sin \phi$$

Ομοίως,

$$A_y = (A_r \hat{r} + A_\theta \hat{\theta} + A_\phi \hat{\phi}) \cdot \hat{y} = A_r \hat{r} \cdot \hat{y} + A_\theta \hat{\theta} \cdot \hat{y} + A_\phi \hat{\phi} \cdot \hat{y} \stackrel{(7)}{=} A_r \sin \theta \sin \phi + A_\theta \cos \theta \sin \phi + A_\phi \cos \phi,$$

$$A_z = (A_r \hat{r} + A_\theta \hat{\theta} + A_\phi \hat{\phi}) \cdot \hat{z} = A_r \hat{r} \cdot \hat{z} + A_\theta \hat{\theta} \cdot \hat{z} + A_\phi \hat{\phi} \cdot \hat{z} \stackrel{(7)}{=} A_r \cos \theta - A_\theta \sin \theta$$