

Παρασκευή 8/4/22 10^η Διάλεξη: Κλίση 5

Δείκτης Κατάστασης ενός πίνακα A

$$\kappa(A) = \mu(A) = \text{cond}(A) = \|A\| \cdot \|A^{-1}\|$$

για κάποια φυσική νόρμα

προφανώς $\kappa(A) = \|A\| \cdot \|A^{-1}\| \geq \|A \cdot A^{-1}\| = \|I\| = 1$

γιατι οποιαδήποτε φυσική νόρμα του I ισούται με 1:

$$\|I\| = \sup_{\substack{x \in \mathbb{R}^n \\ x \neq 0}} \frac{\|I \cdot x\|}{\|x\|} = \sup_{\substack{x \in \mathbb{R}^n \\ x \neq 0}} \frac{\|x\|}{\|x\|} = \sup_{\substack{x \in \mathbb{R}^n \\ x \neq 0}} 1 = 1$$

Εξαιτίας του γιατί ο Δείκτης Κατάστασης σχετίζεται με την ευστάθεια:

$$Ax = b \quad (1)$$

$$(A + \Delta A)(x + \Delta x) = (b + \Delta b) \quad (2)$$

μικρή μεταβολή ΔA και μικρή μεταβολή Δb
μπορεί να προκαλέσει μεγάλη μεταβολή Δx ?

$$(2) = Ax + A\Delta x + \Delta A(x + \Delta x) = b + \Delta b$$

$$\Rightarrow A \cdot \Delta x = -\Delta A(x + \Delta x) + \Delta b$$

$$\Rightarrow \Delta x = -A^{-1} \cdot \Delta A(x + \Delta x) + A^{-1} \Delta b$$

$$\Rightarrow \|\Delta x\| \leq \|A^{-1} \Delta A(x + \Delta x)\| + \|A^{-1} \Delta b\| \quad \left(\begin{array}{l} \text{τριγωνική} \\ \text{ανισότητα} \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \|\Delta x\| \leq \|A^{-1}\| \cdot \|\Delta A\| \cdot \|x + \Delta x\| + \|A^{-1}\| \cdot \|\Delta b\|$$

*
(Ιδιότητα των νόρμων
και ιδιότητα
φυσικών νόρμων)

$$\Rightarrow \frac{\|\Delta x\|}{\|x\|} \leq \|A\| \cdot \|A^{-1}\| \cdot \frac{\|x + \Delta x\|}{\|A\| \cdot \|x\|} \cdot \|\Delta A\| + \|A\| \|A^{-1}\| \cdot \frac{\|\Delta b\|}{\|A\| \cdot \|x\|}$$

$$\Rightarrow \frac{\|\Delta x\|}{\|x\|} \leq K(A) \frac{\|\Delta A\|}{\|A\|} \left(\frac{\|x\| + \|\Delta x\|}{\|x\|} \right) + K(A) \frac{\|\Delta b\|}{\|b\|}$$

$$\left\{ b = Ax \Rightarrow \|b\| = \|Ax\| \leq \|A\| \cdot \|x\| \Rightarrow \frac{1}{\|b\|} \geq \frac{1}{\|A\| \cdot \|x\|} \right\}$$

$$\Rightarrow \frac{\|\Delta x\|}{\|x\|} \leq K(A) \frac{\|\Delta A\|}{\|A\|} \left(1 + \frac{\|\Delta x\|}{\|x\|} \right) + K(A) \frac{\|\Delta b\|}{\|b\|}$$

$$\Rightarrow \frac{\|\Delta x\|}{\|x\|} \left(1 - K(A) \frac{\|\Delta A\|}{\|A\|} \right) \leq K(A) \left(\frac{\|\Delta A\|}{\|A\|} + \frac{\|\Delta b\|}{\|b\|} \right)$$

Με την προϋπόθεση ότι $\frac{\|\Delta A\|}{\|A\|} < \frac{1}{K(A)}$,

$$\boxed{\frac{\|\Delta x\|}{\|x\|} \leq \frac{K(A)}{1 - K(A) \frac{\|\Delta A\|}{\|A\|}} \left(\frac{\|\Delta A\|}{\|A\|} + \frac{\|\Delta b\|}{\|b\|} \right)}$$

! Έτσι εξετάσεις θα βάλει ή μόνο ΔA ή μόνο Δb !
Να είμαστε σε θέση να επαναλάβουμε την απόδειξη
και για τις δύο περιπτώσεις

Όσο μικρότερο το $K(A)$ τόσο καλύτερα για την
ευστάθεια

* $\|A \cdot B\| \leq \|A\| \cdot \|B\|$ και $\|Ax\| \leq \|A\| \cdot \|x\|$ (φυσικές νόρμες)

Άσκηση Να υπολογιστεί ο διάνυσμα καταστάσεως

$\|\cdot\|_\infty$ και $\|\cdot\|_1$ του πίνακα Hilbert H_3 :

$$H_3 = (h_{ij}), \quad \begin{matrix} i=1,2,3 \\ j=1,2,3 \end{matrix}, \quad h_{ij} = \frac{1}{i+j-1}$$

$$H_3 = \begin{bmatrix} 1 & 1/2 & 1/3 \\ 1/2 & 1/3 & 1/4 \\ 1/3 & 1/4 & 1/5 \end{bmatrix}_{3 \times 3}$$

$$[H_3 | I] = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1/2 & 1/3 & 1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1/3 & 1/4 & 0 & 1 & 0 \\ 1/3 & 1/4 & 1/5 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

$$\|1\| > \|1/2\| \text{ και } \|1\| > \|1/3\|$$

$$r_2 \leftarrow r_2 - 1/2 r_1 \quad \& \quad r_3 \leftarrow r_3 - 1/3 r_1$$

$$\sim \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1/2 & 1/3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/12 & 1/12 & -1/2 & 1 & 0 \\ 0 & 1/12 & 4/45 & -1/3 & 0 & 1 \end{array} \right] \quad \|1/12\| > \|1/12\|$$

$$r_3 \leftarrow r_3 - r_2$$

$$\sim \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1/2 & 1/3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/12 & 1/12 & -1/2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1/180 & 1/6 & -1 & 1 \end{array} \right]$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x_{11} + 1/2 x_{21} + 1/3 x_{31} = 1 \\ 1/2 x_{21} + 1/12 x_{31} = -1/2 \\ 1/180 x_{31} = -1/6 \end{array} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x_{11} = 9 \\ x_{21} = -36 \\ x_{31} = 30 \end{array} \right.$$

$$\text{όμοια} \begin{pmatrix} x_{12} \\ x_{22} \\ x_{32} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -36 \\ 192 \\ -180 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_{13} \\ x_{23} \\ x_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 30 \\ -180 \\ 180 \end{pmatrix}$$

$$\text{Άρα } H_3^{-1} = \begin{pmatrix} 9 & -36 & 30 \\ -36 & 192 & -180 \\ 30 & -180 & 180 \end{pmatrix}$$

$$K_\infty(H_3) = \|H_3\|_\infty \cdot \|H_3^{-1}\|_\infty = \|H_3\|_F \cdot \|H_3^{-1}\|_F = \frac{11}{6} 408 = 748 > 1$$

Γιδικά σε αυτό το παράδειγμα, λόγω συμμετρίας του H_3 ,

$$K_1(H_3) = \|H_3\|_1 \cdot \|H_3^{-1}\|_1 = 748,$$

Όσοσο δεν είναι βέβαιο ότι οι διαφορετικές νόρμες να δίνουν ίδιο K .

Όμως η ποιότητα, δηλαδή η σχέση του με το 1 θα είναι παρόμοια.

Γενική Επαναληπτική Μέθοδος για την επίλυση Γραμμικών Συστημάτων

$$Ax = b$$

$$(Q-P)x = b$$

$$Qx = Px + b$$

$$x = Q^{-1}Px + Q^{-1}b$$

$$x = Bx + c \quad (1)$$

$$x^{(k+1)} = B \cdot x^{(k)} + c \quad (2)$$

$x^{(0)}$, γνωστό δοθέν

Θεώρημα: $(x^{(k)}) \rightarrow x$ (όση του συστήματος)
 $\forall x^{(0)} \in \mathbb{R}^n$

$$\Leftrightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} B^k = \vec{0}$$

Απόδειξη: Ορίσω $e^{(k)} = x^{(k)} - x$, $k=0,1,2,\dots$

$$(2) - (1) \Rightarrow x^{(k+1)} - x = B(x^{(k)} - x) \\ \Rightarrow e^{(k+1)} = B e^{(k)}, \quad k=0,1,2,\dots$$

$$\text{Επαγωγικά: } e^{(k)} = B^k \cdot e^{(0)} \quad (3)$$

$$\bullet \text{ Έστω } \lim_{k \rightarrow \infty} B^k = \vec{0} \xrightarrow{\text{ορίσ}} \lim_{k \rightarrow \infty} \|B^k\| = 0 \quad (4) \\ \text{για κάποια φυσική νόρμα.}$$

$$\|e^{(k)}\| = \|B^k e^{(0)}\| \leq \|B^k\| \cdot \|e^{(0)}\|$$

$$\text{Οπότε } (4) \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} \|e^{(k)}\| = 0 \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} \|x^{(k)} - x\|_{\infty} = 0 \xrightarrow{\text{ορίσ}} \boxed{\lim_{k \rightarrow \infty} (x^k - x) = 0}$$

Αντιστροφή:

$$\text{Έστω } \lim_{k \rightarrow \infty} (x^{(k)} - x) = \vec{0}$$

$$\text{τότε } \lim_{k \rightarrow \infty} \|x^{(k)} - x\|_1 = 0, \quad \forall x^{(0)} \in \mathbb{R}^n$$

$$\text{Έστω } \boxed{x^{(0)} = x + \varepsilon_i}, \quad i=1,2,3,\dots, n \quad \text{όπου} \quad \varepsilon_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \leftarrow i \text{ γραμμή}$$

$$x^{(k)} - x = e^{(k)} = B^k \cdot e^{(0)} = B^k (x^{(0)} - x)$$

$$\Rightarrow x^{(k)} - x = B^k \cdot \varepsilon_i = i\text{-στήλη του } B$$

$$(\text{Υπόθεση}) \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} \|x^{(k)} - x\|_1 = 0 \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} \|B^k \cdot \varepsilon_i\| = 0$$

λόγω $\forall i=1,2,3,\dots, n$, Άρα \forall στήλη του B , οπότε

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \|B^k\|_1 = 0 \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} B^k = \vec{0}, \quad \text{αφού } \|\cdot\|_1 = \|\cdot\|_{\Sigma}, \text{ βλέπε προηγούμενο μάθημα.}$$

Πρόταση: Αν για μια φυσική νόρμα πίνακα $\|B\| < 1$
τότε $(x^{(k)}) \rightarrow x \quad \forall x^{(0)} \in \mathbb{R}^n$

Αντίδειξη: $\|B^k\| \leq \|B\|^k$

$$\text{Αν } \|B\| < 1 \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} \|B\|^k = 0 \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} \|B^k\| = 0$$

$$\overset{\text{ορίο}}{\Rightarrow} \lim_{k \rightarrow \infty} B^k = \vec{0} \xrightarrow{\text{Θεωρ}} (x^{(k)}) \rightarrow x \quad (\text{Σύμτ})$$

!Προσοχή!: το Αντίστροφο δεν ισχύει, σε αντίθεση
με το Λήμμα.
(Αφού μπορεί να υπάρχει άλλη νόρμα τ.ω $\|B\| < 1$)

Πρόταση 2: $\rho(B) < 1 \Leftrightarrow (x^{(k)}) \rightarrow \bar{x}$

Δύσκολη εφαρμογή, λόγω μεγάλου φόρτου
υπολογισμού της ρ

Εκτίμησης Σφάλματος

$$x = Bx + c \quad (1)$$

$$\underline{x^{(k)} = Bx^{(k-1)} + c \quad (2)}$$

$$(2) - (1) \Rightarrow x^{(k)} - x = B(x^{(k-1)} - x) = B^2(x^{(k-2)} - x) = \dots = B^k(x^{(0)} - x)$$

$$x^{(k)} - x = B^k(x^{(0)} - x)$$

$$\Rightarrow \|x^{(k)} - x\| \leq \|B^k\| \|x^{(0)} - x\| \quad (3)$$

$$\Rightarrow \|x^{(k)} - x\| \leq \|B\|^k \|x^{(0)} - x\| \quad (4)$$

$$\bullet \|x - x^{(k-1)}\| = \|x - x^{(k)} + x^{(k)} - x^{(k-1)}\|$$

$$\|x - x^{(k-1)}\| \leq \|x - x^{(k)}\| + \|x^{(k)} - x^{(k-1)}\|$$

$$\|x - x^{(k-1)}\| \leq \|B\| \|x - x^{(k-1)}\| + \|x^{(k)} - x^{(k-1)}\|$$

$$(1 - \|B\|) \|x - x^{(k-1)}\| \leq \|x^{(k)} - x^{(k-1)}\|$$

$$\|B\| < 1 \Rightarrow \|x - x^{(k-1)}\| \leq \frac{1}{1 - \|B\|} \|x^{(k)} - x^{(k-1)}\| \quad (5)$$

~~$$\|x - x^{(k-1)}\|$$~~

Προκύπτει αν στο άμεσο αποτέλεσμα του (2) - (1) βαρέσουμε νόρμες

$$\|x - x^{(k)}\| \leq \|B\| \|x - x^{(k-1)}\|$$

$$(5) \Rightarrow \|x - x^{(k)}\| \leq \frac{\|B\|}{1 - \|B\|} \|x^{(k)} - x^{(k-1)}\| \quad (6)$$

$$\rightarrow \|x - x^{(k)}\| \leq \frac{\|B\|^k}{1 - \|B\|} \|x^{(1)} - x^{(0)}\| \quad (7)$$

(4)

περίπου

$$\|x^{(k)} - x\| \leq \|B\|^{k-1} \|x^{(1)} - x\|$$

Για κάθε φυσική νόρμα.

Μόνο για νόρμα $\|\cdot\|_2$:

$$\|x^{(k)} - x\|_2 \leq (\rho(B))^k \|x^{(0)} - x\|_2 \quad (8)$$

Τα κόκκινα είναι εκτιμήσεις σφάλματος.

Η (4) δεν είναι εφαρμόσιμη (αφού x άγνωστο)

Η (6) είναι πιο ακριβής από την (7)

Με βάση τον Κολίτσο δε περνάει να μη καταλάβετε τίποτα, στο επόμενο μάθημα θα τα δούμε σε ασκήσεις (όλα παλιά θέματα)

Η (7) μας επιτρέπει να βρούμε k για επιθυμητή ακρίβεια

Κριτήριο Διακοπής: $\|x^{(k)} - x^{(k-1)}\| \leq \varepsilon$

$$\frac{\|x^{(k)} - x^{(k-1)}\|}{\|x^{(k)}\|} \leq \varepsilon$$