

## Téma 5: úplný problém vl. čísel ①

Úloha:  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ , najdi aproximaci všech  
vl. čísel a vl. vektoru  $A$

$\rightarrow$  chci převést  $A$  do norm., nezáviselé  
 na den vl. č. vzdálená  
 Zde je transformace zachovávají vlastnost?

Lemma: Nechť  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  a  $S \in \mathbb{C}^{n \times n}$  regulární. Nechť  $B = S^{-1}AS$ , t.j.  $B$  je line  
podobnost transformace matice  $A$ . Pak  
 $A$  a  $B$  mají stejná vl. čísla.

D:  $A = V \cdot J_A \cdot V^{-1}$ ,  $J_A$  - Jord. norm  $A \Rightarrow$   
 $B = (S^{-1}V) \cdot J_A \cdot (S^{-1}V)^{-1} \Rightarrow J_A$  je Jord.  
 norm matice  $B$

□

Záru: vl. vektory se transformují  $S^{-1}$

PROBLÉM:  $\|A = \hat{A} + E_A\| \rightarrow$  praktické užití  
 $\hat{A}$   $\uparrow$  PŘESNÁ DATA  $\rightarrow$  CHYBY MĚŘENÍ

$$\Rightarrow \tilde{S}^{-1}AS = S^{-1}\hat{A}S + S^{-1}E_AS$$

$$\|B = \hat{B} + E_B\|, \text{ kde } \hat{B} = \tilde{S}^{-1}\hat{A}S \quad E_B = S^{-1}E_AS$$

CHYBA PO PODOB. TRANSFORMACI

$$\|E_B\| \leq \|S\| \cdot \|S^{-1}\| \cdot \|E_A\| = \mathcal{R}(S) \cdot \|E_A\|$$

$\Rightarrow$  je-li  $\mathcal{R}(S) \gg 1$ , pak transf. může znet  
sít chybový  $\approx$  datach

důsled.: dle unitární podobnosti ②  
transformaci  $A$ , která má jen vektory

### 5.1 Schurova věta

Věta (Schurova): Nechť  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ . Pak

$\exists U \in \mathbb{C}^{n \times n}$  unitární takové, že

$R := U^* A U$  je horní projektivně diagonální matici. Navíc  $R$  má na diagonále vž. čísla  $\lambda$  a libovolném předem předepsaném řádku.

def: Rozklad  $A = U R U^*$  nazýváme Schurovský rozklad matici  $A$ .

D: indukci dle  $n$ ,  $n=1$ -trivi. věta pro  $n \rightarrow n+1$ :  $A \in \mathbb{C}^{(n+1) \times (n+1)}$ ,  $\lambda :=$  první vž. č. a pravděpodobněm řádku  $\Rightarrow \exists x: A\downarrow x = \lambda x, \|x\|=1$

vž.  $X \in \mathbb{C}^{(n+1) \times n}$ :  $H := [x, X] \in \mathbb{C}^{(n+1) \times (n+1)}$  unitární

$$\Rightarrow H^* A H = \underbrace{X^* A x}_{\text{doplňkem } x \text{ na unit. matici}} \underbrace{\begin{bmatrix} x^* A X \\ x^* A X \end{bmatrix}}_{\{1\}} = \begin{bmatrix} \lambda & x^* \\ 0 & C \end{bmatrix} \{1\} \Rightarrow$$

$$0 = \lambda X^* x = X^* \lambda x = \underbrace{X^* A x}_{\text{na dia-}} \underbrace{\underbrace{X^* A X}_{\text{gona-}}}_{\text{vlásti-}} \underbrace{\underbrace{\{1\}}_{\text{vlastní-}}}_{\text{distice}}$$

$$\Rightarrow \text{sp}(A) = \text{sp}(H^* A H) = \lambda \cup \text{sp}(C)$$

$$C \in \mathbb{C}^{n \times n} \xrightarrow{\substack{\text{indukce} \\ \text{předpoklad}}} \exists V\text{-unit}: V^* C V = \tilde{R} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & V \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow záležíme  $U := [x, X V] = H \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & V \end{bmatrix}$$$

$$\text{pak } R = U^* A U = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & V^* \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda & x^* \\ 0 & C \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & V \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda & x^* V \\ 0 & V^* C V \end{bmatrix} = \boxed{0}$$

form: Sch. rozklad méně využívá jednu - ③

rovnice

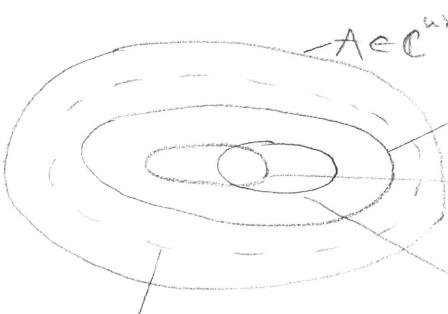
$$\tilde{u} \tilde{r} \tilde{u}^*$$

$\tilde{r} = A = U R U^* = (\tilde{U} \tilde{D}) \tilde{D}^* \tilde{R} \tilde{D} (\tilde{D}^* \tilde{U})$  + D-diags-  
nílu a unitární, třeba  $D = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & \ddots & \\ & & 1 \end{bmatrix}$

→ dlestejnem Sch. věty je věta s unitární diagonalizovatelností (BVD v LA)

Květa:  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  je normalní, tj.  $A^* A = A A^*$

$\Leftrightarrow \exists U \in \mathbb{C}^{n \times n}$  unit. faktor, že  $D = U^* A U$   
je diagonalní matic. Pak  $U = \begin{bmatrix} u_1 & \dots & u_n \end{bmatrix}$  re. vektory



$A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  obecná:  $R = U^* A U = \mathbb{0}$

$A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  normalní:  $D = U^* A U = \mathbb{0}$

$A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  unitární:  $D = U^* A U$ ,  $|d_{ii}| = 1$ ,  
 $i = 1, \dots, n$

$A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  hermitovská:  $D = U^* A U$ ,  $d_{ii} \in \mathbb{R}$ ,  
 $i = 1, \dots, n$

$A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  diagonalizovatelná:

$\exists V \in \mathbb{C}^{n \times n}$  - regu.:  $D = V^* A V = \mathbb{0}$ ,  $V = \begin{bmatrix} v_1 & \dots & v_n \end{bmatrix}$  v. vekt.

soviselost:  $V = Q R V \Rightarrow R V D R^{-1} = Q^* A Q$  je Sch. faktor

→ Sch. věta má speciálně zajímavé dlestejné

Květa: Možná všechny (diagonalizovatelné) matic s normou můžou být využity  
čili je hustá v  $\mathbb{C}^{n \times n}$ .

$D$ :  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  - nediagonaliz.  $\Rightarrow \exists$  výpočet  
jedno nediagonální v.l. t. A

$A = U R U^*$  - Sch. rozklad A

④   
 rel.  $D_\varepsilon \in \mathbb{C}^{n \times n}$  diagonální říd, alež  
 $\|D_\varepsilon\| \leq \varepsilon$  a  $R_\varepsilon = R + D_\varepsilon$  mála na diag-  
 onále množ. říruč. čísla  $\Rightarrow$   
 $\Rightarrow \|A - \underbrace{UR_\varepsilon U^*}_{=: A_\varepsilon}\| = \|U D_\varepsilon U^*\| = \|D_\varepsilon\| \leq \varepsilon$   
 $\Rightarrow \forall \varepsilon > 0$  dost malé  $\exists A_\varepsilon \in \mathbb{C}^{n \times n}$  diagone-  
 liz. řídové, že  $\|A - A_\varepsilon\| \leq \varepsilon$   $\square$

Záruka: Z něby reálného, že se při návrhu  
 a analýze metod lze omítnout na diag-  
 onále matic, neboť perturbace  
 $\sim A_\varepsilon$  mění vlastnosti  $A$ !

reálný Sch. rozklad:  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$

- je-li  $A$  symetrická, pak existuje  
ještě reálný Sch. rozklad  $D = U^T A U$
- obecně nelze, neboť  $A$  může mít  
 komplexní říd. čísla, ale existuje  
 rozklad  $T = U^T A U$ ,  $T = \begin{pmatrix} \text{bloky } 1 \times 1 \text{ a } 2 \times 2, \\ \vdots \end{pmatrix}$   
 kde  $1 \times 1$  je pro reálné říd. č. a  $2 \times 2$   
 pro kompl. sdružený pár říd. č.

Věta (Abel & Galois)  $\Rightarrow$  kořeny polynomu  
 $\text{st. } n \geq 5$  nelze počítat řen. algorit-  
 mem  $\Rightarrow$  říd. čísla nelze počítat řen.  
 algoritmem  $\Rightarrow$  Sch. rozkl. lze jen apřímo

## 5.2 QR algoritmus

⑤

= řešení řešení problemu st. c. pomocí iterací  
aproximace Sch. rozložení

### KRCK1: PREPROCESSING

cíl: příprava maticy pro dobu transformací  
prezent A do normálního bloku

$$\begin{aligned}
 A = \begin{bmatrix} m \\ m \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x & x \\ x & x \\ x & x \\ x & x \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{House. refl.}} H_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & H_1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{H}_1^* = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & H_1^* & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}} H_1 A H_1^* = \begin{bmatrix} x & x & -x \\ 0 & x & x \\ 0 & 0 & x \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{normalizace}} \begin{bmatrix} x & x & -x \\ 0 & x & x \\ 0 & 0 & x \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{normalizace}} \dots
 \end{aligned}$$

$$H_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & H_2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\dots} \dots \xrightarrow{H_m = H_1 A H_1^* \dots H_m^* = \begin{bmatrix} \text{H}^* & \text{H} \\ \text{H}^* & \text{H} \end{bmatrix} =: A_0}$$

máme:  $A_0 = H^* A H$ ; H - unitární,  
A<sub>0</sub> - hermit Hessen.,  $\operatorname{sp}(A_0) = \operatorname{sp}(A)$

stabilita: mfp. náhl.  $O(n^3)$

mfp. stabilita (OG transformace)

$\Rightarrow$  zájde se závrat podle agenčky A<sub>0</sub>,  
což lze řešit iterací

form: je-li A hermitova, tak A<sub>0</sub>

místo obecné pro agenčku

## KROK 2: ITERACE

matice  $A_0 = \boxed{\square} \in \mathbb{C}^{n \times n}$  ⑥

$\rightarrow$  maximální posl. matic konstruovaných

iteracemi:  $\boxed{A_\ell = Q_\ell R_\ell}$  sročtu QR ROZKLAD

$\boxed{A_{\ell+1} = R_\ell Q_\ell, \ell = 0, 1, \dots}$  PŘENÁSOBÍM

Lemma: Nechť  $A$  je regulární, pak:

1)  $A_\ell$  je horní Hess. m.,  $\ell = 0, 1, \dots$

2)  $A_\ell$  jsou si mimořádne podobné, prokazujeme  $A_{\ell+1} = Q_\ell^* A_\ell Q_\ell = P_\ell^* A_0 P_\ell$  a  $P_\ell = Q_0 \dots Q_\ell$  je unitární

3)  $A_\ell$  mají stejné spektrum,  $\ell = 0, 1, \dots$

D(1):  $A_0$  regul.  $\Rightarrow A_\ell, Q_\ell, R_\ell$  regul.,  $\ell = 0, 1, \dots$

indukce:  $\ell = 0$  -> konstrukce,  $\ell \rightarrow \ell + 1$

$A_\ell = Q_\ell R_\ell \Rightarrow Q_\ell = A_\ell R_\ell^{-1} = \boxed{\square}$  je horní Hess.

$A_{\ell+1} = R_\ell Q_\ell = \boxed{\square}$

inverze horního a dolního je horní a dolní matici

D(2):  $A_\ell = Q_\ell R_\ell \Rightarrow R_\ell = Q_\ell^* A_\ell \underbrace{P_\ell^*}_{P_\ell} \quad \underbrace{P_\ell}_{P_\ell}$

$A_{\ell+1} = R_\ell Q_\ell = Q_\ell^* A_\ell Q_\ell = Q_\ell^* \dots Q_0 A_0 Q_0 \dots Q_\ell$

$P_\ell^* P_\ell = P_\ell P_\ell^* = I$

D(3): platí s 2,

□

důkaz:  $A_{\ell+1} = (H P_\ell)^* \cdot A \cdot (H P_\ell)$ , kde

$H P_\ell$  je unitární,  $\sigma(A_{\ell+1}) = \sigma(A), \ell = 0, 1, \dots$

(7)

Věta: Nechť  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  a pre jeho re. čísla platí, že  $|z_1| > |z_2| > \dots > |z_m| > 0$ . Pak

$A_R \xrightarrow{r \rightarrow \infty} R = \begin{bmatrix} \ddots & & \\ & \ddots & \\ & & 0 \end{bmatrix}$ ,  $H P_R \xrightarrow{r \rightarrow \infty} U$ , kde

$R = U^* A U$  je sch. rozklad matice  $A$ .

Záruka: abstrakce kde dle výb., že poddiagonálům prok  $|a_{i+1,i}^{(r)}| \xrightarrow{r \rightarrow \infty} 0$  rychleji  $|\frac{z_{i+1}}{z_i}| < 1$ ,

$i = 1, \dots, m-1$

$A_R = \begin{bmatrix} \ddots & & & \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ & & & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{r \rightarrow \infty} |a_{i+1,i}^{(r)}| \xrightarrow{r \rightarrow \infty} 0$ , ale různě rychle

algoritmus : vstup:  $A, m = \max \# i$ terací  
výstup:  $A_{m+1} \approx R$  kde sch. rozkladu

$A_0 = H^* A H$  --- preprocessing Hous. reflexemi,  $\mathcal{O}(n^3)$

for  $r = 0, 1, \dots, m$  do

$A_R = Q_R R_R$  --- QR rozklad Giv. rotacemi,  $\mathcal{O}(n^2)$

$A_{R+1} = R_R Q_R$  --- efektivní násobení,  $\mathcal{O}(n^2)$

end

nájspejší QR rozklad  $A_R = \begin{bmatrix} \ddots & & \\ & \ddots & \\ & & 0 \end{bmatrix}$ :

$A_R = \begin{bmatrix} \ddots & & \\ & \ddots & \\ & & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{(m-1) \text{ Giv.} \\ \text{rotace}}} P_R \cdot A_R = \begin{bmatrix} \ddots & & \\ & \ddots & \\ & & 0 \end{bmatrix} = R_R$  ---  
v složená rotace

$\Rightarrow \mathcal{O}(n^2)$  operací

Záruka: pokud chceme i jen re. čísla  $A$ , nemusíme vkládat  $H$  a  $Q_R$ , stačí přesovat matice  $A$  na  $A_R$

(8)

algoritmus mat.: obvykle je prába eca n  
iterací  $\Rightarrow O(n^3)$  s větší konstantou  
 $n \approx n^3$

form: je-li A-herm., pak  $A_x \rightarrow D = \square$   
a následky jsou o řád menší

form: alg. lze myšlet, aby konvergoval  
 $\forall A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  (shift, recursive, deflate)

Proč QR alg. konverguje?

- obráz hor. vekty ( $\star$ ) je řídí
- myšlení, že za alg. je maximální  
metoda nad celým  $\mathbb{C}^n$

Lemma: Oba  $P_x = Q_0 \cdot Q_x$ ,  $R_x \cdot R_0 =: S_x$

Pal  $A_0^{x+1} = P_x S_x$  je QR rozklad matice  $A_0^{x+1}$ ,  $A_0 \cdot P_x$  je unitální a  $S_x$  je herm.  $\Delta$ -ová.

$D$ :  $P_x$ -součin unit. matic

$S_x$  - - II - hermický  $\Delta$ -ový  $\Rightarrow S_x = \square$

induktivně dle  $k$ :

$k=0$ :  $A_0 = P_0 S_0 = Q_0 R_0 \quad \checkmark$

$k \mapsto k+1$

$$\begin{aligned}
 P_a S_a &= P_{a-1} Q_a R_a S_{a-1} = P_{a-1} A_a S_{a-1} = \\
 &= \underbrace{P_{a-1} \cdot (P_{a-1}^* A_c P_{a-1})}_{=I} S_{a-1} = A_c P_{a-1} S_{a-1} = \\
 &\text{ind. předpoklad} \quad = A_c \cdot A_c^{a-1} = A_c^{a+1} \quad \square
 \end{aligned}$$

line:  $U^*AU = D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix}$ ,  $U = [u_1, u_2, \dots, u_n]$ ,  
 zile  $Au_1 = \lambda_1 u_1$

→ müsstest richtig ( $\rightarrow$ ) die rechte slabst' ~~ste~~  
Arsen

Lemma: Nachstplatz preferably von  
 $\Rightarrow$  a  $(\bar{z}_1, u_1)$  je dom. v. f. A. Par

$$\mathcal{D}: A_0^{x+1} e_1 = P_0 S_0 e_1 = \mu_1 \cdot \overset{(a)}{S_{11}} \text{, adic} \\ \overset{(a)}{S_{11}} := e_1^* S_0 e_1 \in \mathbb{C}, \quad \overset{(a)}{\mu_1} := P_0 e_1 \in \mathbb{C}^n \\ \Rightarrow \overset{(a)}{\mu_1} = \frac{1}{\overset{(a)}{S_{11}}} \cdot A_0^{x+1} e_1, \quad \|\overset{(a)}{\mu_1}\|_P = 1 \\ \text{#0 nebot A je regularni,} \\ \text{sg. R je regul. } i=0, \dots, k \\ \text{P je unitarni}$$

$\Rightarrow f_n^{(2)}$  je zeljena međimre metoda na matici  $A$ , se start. vektorem  $e_1$

$\Rightarrow H_A$  je — 11 — na matici  $A$ ,

→  $H_{f_1}^{(a)}$   
 da  $|z_1| > |z_2| \Rightarrow \|H_{f_1}^{(a)}\| = 1$   $H_{f_1}^{(a)} \xrightarrow{z \rightarrow \infty} \infty$   
 d.h.  $\rightarrow$  unendlich  $|\frac{z_2}{z_1}|$

(10)

Rez. podíl  $\alpha$  a  $H_{T_1}^{(a)}$  a matici  $A$  je:

$$(H_{T_1}^{(a)})^* A (H_{T_1}^{(a)}) = T_1^{(a)*} H^* A H T_1^{(a)} =$$

$$= T_1^{(a)*} A_0 T_1^{(a)} \stackrel{\text{Lemma}}{=} T_1^{(a)*} P_a T_{a+1} P_a^* T_1^{(a)} =$$

$$= e_1^{(a)*} A_{a+1} e_1 = a_{11}^{(a)}$$

$\Rightarrow a_{11}^{(a)} \xrightarrow{\text{růst}} \alpha_1$  alle V. o hor. matici  
metody lineárně s rychl.  $\left|\frac{\partial a_{11}}{\partial \alpha_1}\right|$  □

Implementační algoritmy:

$$A_a = \begin{bmatrix} & & & \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ & & & \ddots & 0 \\ & & & & 0 \end{bmatrix}$$

-  $\rightarrow$  problém je, že může být nějaký počet prvků  $a_{i+1,i}^{(a)} \approx 0$

$\rightarrow$  zjistil  $a_{n,n-1}^{(a)} \approx 0$ , jež je zároveň posl. řádku a sloupu  $A_a$  a všechny QR alg. rekurzivně na menší matici

$\tilde{A}_a \in \mathbb{C}^{(n-1) \times (n-1)}$  ... Redukce rozsahu

$\rightarrow$  zjistil  $a_{i+1,i}^{(a)} \approx 0$ ,  $i=1, \dots, n-2$ , jež je všechny rekurzivně QR alg. na 2

podmatici  $A_a = \tilde{A}_a \oplus \tilde{A}_a \dots$  deflace

$\rightarrow$  zvýšení efektivity výpočtu

## 5.3 QR algorithms pro SVD

(11)

→ QR alg. je náhrada pro apet'mach SVD

Ukáza:  $\boxed{A \in \mathbb{C}^{n \times m}, A \stackrel{?}{=} \tilde{U} \Sigma V^*}$  unitární,

$\tilde{U} \in \mathbb{C}^{n \times n}$   $\Sigma \in \mathbb{R}^{m \times m}$   $V \in \mathbb{C}^{m \times m}$   $\Sigma = \begin{bmatrix} \sigma_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \sigma_r \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times m}$

$$\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_r > 0, r = \text{rank}(A)$$

### KROK 1: PREPROCESSING

BÚNO:  $\text{rank}(A) = m$

cíl: převést  $A$  do jednoznačného formátu  
unitární transformací elzeva a  
zprava (nenesí být stejně!)

$$A = \boxed{\begin{array}{c|cc|c} & & & m \\ & x & y & \\ \hline & x & y & \\ \hline & & & m \end{array}} \xrightarrow[\text{House. refl.}]{H_1 \circ} H_1 A = \boxed{\begin{array}{c|cc|c} & & & m \\ & x & y & \\ \hline & 0 & x & \\ & 0 & y & \\ & x & y & \\ & x & y & \\ & x & y & \\ \hline & & & m \end{array}} \xrightarrow{\hat{A}_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & H_1 \end{bmatrix}} H_1 A \hat{A}_1 = \boxed{\begin{array}{c|cc|c} & & & m \\ & x & y & \\ \hline & 0 & 0 & \\ & 0 & 0 & \\ & 0 & 0 & \\ & 0 & 0 & \\ \hline & & & m \end{array}} \rightarrow$$

$$\hat{H}_2 = \boxed{\begin{array}{c|cc|c} & & & m \\ & 1 & 0 & \\ \hline & 0 & H_2 & \\ & 0 & 0 & \\ & 0 & 0 & \\ & 0 & 0 & \\ \hline & & & m \end{array}} \dots \rightarrow \hat{H}_m \cdot H_1 A \hat{A}_1 \cdot \hat{A}_m = \boxed{\begin{array}{c|cc|c} & & & m \\ & 0 & 0 & \\ \hline & 0 & 0 & \\ & 0 & 0 & \\ & 0 & 0 & \\ \hline & & & m \end{array}} =: B \in \mathbb{R}^{m \times m}$$

H A

norming  $\Rightarrow$   
→ reálná čísla

máme:  $\boxed{H \cdot A \cdot \hat{A} = B, H, \hat{A} - \text{unitární}}$

$\Rightarrow A, B$  mají stejná sing. čísla  
- výh. mělkost  $O(n^3)$ , zpětně stabilita

### KROK 2: ITERACE

cíl: iterativně definovat sing. č. B,  
tj. vž. vždy  $B^T B = \boxed{\begin{array}{c|cc|c} & & & m \\ & 0 & 0 & \\ \hline & 0 & 0 & \\ & 0 & 0 & \\ & 0 & 0 & \\ \hline & & & m \end{array}} \in \mathbb{R}^{m \times m}$  symetr.

(12)

$\Rightarrow$  aplikujeme QR-algoritmus na  
 SPD triagonální matici  $B^T B =: A_0$   
 (bez prepracování)  $\Rightarrow A_0 \xrightarrow{\text{QR}} [s_1 \dots s_m]$   
 - n.j. mělkost  $\mathcal{O}(m^2)$ , zřejmě stabilita

Term: alg. bude upravit, alg. pracoval jinou  $\Rightarrow B$ ,  $B^T B$  se nějakou změní

Term: alg. měly by definovat  
 $\alpha H, \hat{H}$  a matici  $Q_R$  z QR-alg.