

# Téma 4: Částečný problém vlastních čísel ①

úloha:  $\|A \in \mathbb{C}^{n \times n}, |\lambda_1| \geq |\lambda_2| \geq \dots \geq |\lambda_n| \geq 0\}$

→ najdi aproximaci měřítka vlastních čísel a vektoru (např. největší - odhad  $\|A\|$ , Google Page Rank problem; nejménší - regulárita  $A$ ;  $\langle \lambda_{\min}, \lambda_{\max} \rangle$  - odhad  $\text{d}(A)$ ; approximace  $A$  maticí menší hodnoty; ...)

## 4.1 MacCorma' metoda = dvojice $(\lambda_1, v_1)$

- odhad jednoho vlastního vektora (dominantního)

### • speciální případ:

- nechť  $|\lambda_1| > |\lambda_2|$ , tj. dominantní vlastní vektor je jednoznačně určen

- nechť  $A$  má nížní systém vlastních vektorů, tj. je diagonálně rozdělen

$$A = SDS^{-1}, S = [s_1, \dots, s_n], D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

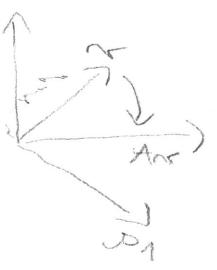
odvození:  $v \in \mathbb{C}^n, v \neq 0 \dots$  lib. vlastní vektor

→ co se stane, když li množit  $A \times v$ ?  
koefficienty  $v$  v bázi vlastních vektorů  $A$

$$\exists c_1, \dots, c_n \in \mathbb{C}: v = c_1 s_1 + c_2 s_2 + \dots + c_n s_n / A.$$

$$Av = c_1 A s_1 + c_2 A s_2 + \dots + c_n A s_n =$$

$$= c_1 \lambda_1 s_1 + c_2 \lambda_2 s_2 + \dots + c_n \lambda_n s_n$$

  
Výška největší  $\Rightarrow$  vzdálenost  $v$  do směru  $s_1$

$\Rightarrow$  sestrojku srovnuj  $\sim, A\sim, A(A\sim), \dots$

$$A\sim = c_1 \frac{\lambda_1^2}{\lambda_1} s_1 + c_2 \frac{\lambda_2^2}{\lambda_1} s_2 + \dots + c_m \frac{\lambda_m^2}{\lambda_1} s_m / \lambda_1^2$$

$$\frac{1}{\lambda_1^2} \cdot A\sim = c_1 s_1 + \underbrace{[c_2 \frac{(\lambda_2)^2}{\lambda_1} s_2 + \dots + c_m \frac{(\lambda_m)^2}{\lambda_1} s_m]}_{\sim \sim}$$

$$\Rightarrow \boxed{\left( \frac{1}{\lambda_1^2} \right) A\sim \xrightarrow{\lambda \rightarrow \infty} c_1 s_1, \text{ fand } c_1 \neq 0}$$

jen  $\lambda_1$  málo

$\Rightarrow$  chc v. v. normovaný  $\Rightarrow$  jde o

$$\boxed{\frac{1}{\|A\sim\|} \cdot A\sim \xrightarrow{\lambda \rightarrow \infty} s, \text{ kde } \|s\|=1 \text{ a je}}$$

čistý vlastní vektor k  $\lambda_1$

apr. v. v. čísla:

idea:  $As_1 = \lambda_1 s_1 \Rightarrow \lambda_1 = s_1^* As_1 / s_1^* s_1$   
 $\Rightarrow$  je-li  $\tilde{s} \approx s_1$ ,  $\lambda \approx \lambda_1$   $\boxed{m := \frac{\tilde{s}^* A \tilde{s}}{\tilde{s}^* \tilde{s}} \approx \lambda_1}$

def: čísla  $m = \frac{\tilde{s}^* A \tilde{s}}{\tilde{s}^* \tilde{s}}$  nazveme Rayleigh-  
hov řešil a přesnější v. v. čísla.

algoritmus: vstup:  $A, \sim \neq 0, m^{\text{max. # iterací}}$

výstup:  $\sim_m, m$  - apr. v. v. čísla

$$\sim_1 := \sim / \|\sim\|$$

for.  $k=1, \dots, m$  do naš. řešení

$$\sim := \boxed{A\sim_{k-1}} \quad \text{jedn. v. v. + iterace}$$

$$\sim_k := \sim / \|\sim\|$$

$$m_k := \sim_k^* A \sim_k$$

end

Věta: Nechť  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  diagonálně (3)

$| \lambda_1 | \geq | \lambda_2 | \geq \dots \geq | \lambda_p | > | \lambda_{p+1} | \geq \dots \geq | \lambda_n |$  a  $v \in \mathbb{C}^n$  takové, že  $c_1 \neq 0$ . Pak pro maximální metodu platí, že  
 $v \rightarrow s$ ,  $\|v_s\| = 1$ ,  $\text{span} \{s_1\} = \text{span} \{s\}$ ,  
 $v \rightarrow s_1$ .

Konvergenční norma lineárního operatoru  $\frac{1}{\lambda_1}$ .

D: platí  $\Rightarrow$  předchozí demonstrace  $\square$

Vlastnosti: např. náhodný -  $\lambda$  násobení  
 $\lambda A$  a  $\lambda$  i sice

- zájem - náhodně i jen  $\lambda_1, \lambda_2$  ažnaté  
- regulařnost když  $\lambda_1 \neq 0$  a  $\lambda_2$  ažnaté  
dobre je  $s_1$  odděleno od ostatních  
t.č. a  $s_1$  blíže je  $v$  k  $s_1$  (regulařnost  $c_1$  opak  $c_2, \dots, c_n$ )

Závěr:  $v \neq s_1$   $v$  praxi většinu sňatku  
( $v$  - vol. náhodný vektor) může se  
nagenerovat díky zad. čísla  $\lambda$  a  $F_A$

• obecný případ:  $| \lambda_1 | = \dots = | \lambda_p | > | \lambda_{p+1} |$   
 $\lambda_1 = \dots = \lambda_p$  ... met. konverguje k vln. vek.  
smíšen ... met. může divergovat

zí:  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $v = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \Rightarrow Av = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = A^2v = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \dots$

Závěr: analog. výsledky platí i pro  $A$   
nediagonálně - mnohem  
sérií důkazů

## • modifikace možn. met: Inverzní mech. met. (4)

článek Ang. 3.2: nejménší n.č. a n. řešení

$$\begin{array}{ccc} A & \Rightarrow & A^{-1} \\ \begin{matrix} \mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_m \\ \mathbf{r}_1, \dots, \mathbf{r}_m \end{matrix} & \Rightarrow & \begin{matrix} \mathbf{a}_1^{-1}, \dots, \mathbf{a}_m^{-1} \\ \mathbf{r}_1^{-1}, \dots, \mathbf{r}_m^{-1} \end{matrix} \end{array} \quad \text{dom. n.č. } A^{-1}$$

$\Rightarrow$  aplikují možn. met. na  $A^{-1}$ , tj.  
řešit  $\Leftrightarrow$  nahradit řešení řešením soustavy rovnic  $A^{-1} \mathbf{r} = \mathbf{a}$

- řešit (s) nej. řešit met.  $\mathbf{r} = A^{-1} \mathbf{a}$ !

## 4.2 Krylovovy prostor

úloha: článek approximace n.č. řeš. řeš.  $A$

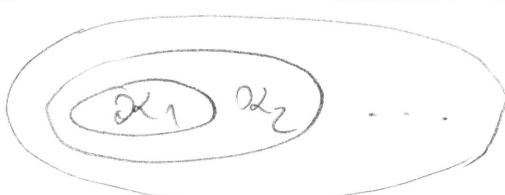
$\rightarrow$  řešení celého prostoru  $\{ \mathbf{r}_0, A\mathbf{r}_0, \dots, A^{m-1} \mathbf{r}_0 \}$

def:  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  regul.,  $\mathbf{r} \in \mathbb{C}^n$ ,  $\mathbf{r} \neq 0$ ,  $m \geq 1$ .

Pak  $\mathcal{K}_m(A, \mathbf{r}) = \{ \mathbf{r}_0, A\mathbf{r}_0, \dots, A^{m-1} \mathbf{r}_0 \}$  je m. krylov.

Krylovový prostor matice  $A$  vzhledem k  $\mathbf{r}$ .

$$\mathbb{C}^n$$



$$\mathcal{K}_1 \subseteq \mathcal{K}_2 \subseteq \dots \subseteq \mathbb{C}^n$$

$$\dim(\mathcal{K}_m(A, \mathbf{r})) \leq m \leq n$$

ozn:  $\rho(A)$  je:  $\mathbf{r}$  - n.č. vert.  $A \Rightarrow A\mathbf{r}$  je l. řeš. řešitelné  $\Leftrightarrow \mathbf{r} \Rightarrow \dim(\mathcal{K}_m(A, \mathbf{r})) = 1$

ozn:  $d(A, \mathbf{r}) := \min \{ m : \dim(\mathcal{K}_m) = \dim(\mathcal{K}_{m+1}) \}$

... řešení vertikální řešení vzhledem k matice  $A$

Platf.: 1,  $d(A, \sim) \leq m$  (5)  
 2,  $\dim(\mathcal{K}_m(A, \sim)) = m, m = 1, \dots, d(A, \sim)$   
 3,  $\dim(\mathcal{K}_m(A, \sim)) = d(A, \sim), m \geq d(A, \sim)$

D: 1,  $\dots$  triv. 2,  $\sim$  definice  $d(A, \sim)$   
 3,  $A^{\sim}$  je lin. kombinac $\sim, \dots, A^{d-1} \sim \Rightarrow$   
 $\Rightarrow \exists \lambda_i, i = 0, \dots, d-1: A^{\sim} = \sum_{i=0}^{d-1} \lambda_i A^i \sim \mid A$   
 $\Rightarrow A^{d+1} = \sum_{i=0}^{d-1} \lambda_i A^i \sim = \sum_{i=1}^{d-1} \lambda_{i-1} A^i \sim + \lambda_d A^d \sim =$  dosadit  
 $= \sum_{i=0}^{d-1} \beta_i A^i \sim \Rightarrow A^{d+1} \in \mathcal{K}_d(A, \sim)$  □

deslede:  $\mathcal{K}_1(A, \sim) \subset \dots \subset \mathcal{K}_d(A, \sim) = \mathcal{K}_{d+1}(A, \sim) = \dots$   
 $\Rightarrow \mathcal{K}_m(A, \sim), m \geq d(A, \sim)$  je  $A$ -invariántní

Vypočet báze  $\mathcal{K}_m(A, \sim)$ :  $P_p: m \neq d(A, \sim)$

$\rightarrow$  Krylovova báze  $\sim, A\sim, \dots, A^{m-1}\sim$  je množina nezávislých vektorů (velkým hrom. k. sl. některé, řadě jsou množ. shora závislé)  
 $\rightarrow$  dle ON bázi, nejméně množství  $A^k$

### • Arnoldiho proces:

$\equiv$  speciálně upravený Gram-Schmidt

$\Rightarrow$  ex. se varianční ale CGS, MGS, když se stabilizuj, paralelizuj, ...  
 - počítá ON bázi  $\mathcal{K}_m(A, \sim)$

⑥

odvození:

$$\begin{array}{ccccccc}
 [\tilde{v}] & \xrightarrow{\text{norm}} & [v] & \xrightarrow[A]{\text{norm}} & [\tilde{v}_1, \tilde{v}_1] & \xrightarrow{\text{norm}} & [\tilde{v}_1, \tilde{v}_2] \xrightarrow{\text{norm}} \\
 & & & & \xrightarrow{\text{OG}} & & [\tilde{v}_1, \tilde{v}_2] \xrightarrow{\text{norm}} \\
 & & & & & & [\tilde{v}_1, \tilde{v}_2, \tilde{v}_1] \xrightarrow[A]{\text{norm}} \\
 & & & & & & [\tilde{v}_1, \tilde{v}_2, \tilde{v}_3] \xrightarrow{\text{norm}} \dots
 \end{array}$$

krok  $\varrho=1$ :  $v_1 = \tilde{v} / \|v\| \dots \text{span}\{\tilde{v}\} = \text{span}\{v\}$ krok  $\varrho=2$ :  $\tilde{v}_2 := A v_1 - (\tilde{v}_1^* A v_1) v_1$ 

$$\begin{aligned}
 v_2 &:= \tilde{v}_2 / \|\tilde{v}_2\| \dots \text{span}\{\tilde{v}_1, A v_1\} = \\
 &= \text{span}\{\tilde{v}_1, v_2\}
 \end{aligned}$$

krok  $\varrho=3$ :  $\tilde{v}_3 = A v_2 - (\tilde{v}_1^* A v_2) v_1 - (\tilde{v}_2^* A v_2) v_2$ 

$$v_3 := \tilde{v}_3 / \|\tilde{v}_3\| \quad \text{OC rulef}$$

Bude mít  $v_2$  mít  $A^2 v_1$ ?

$$\begin{aligned}
 \text{span}\{v_1, A v_1, A^2 v_1\} &= \text{span}\{v_1, A v_1, A v_2\} = \\
 A(A v_1) &= \text{span}\{v_1, v_2, v_3\}
 \end{aligned}$$

$$D: A v_1 \in \text{span}\{v_1, v_2\} \Rightarrow A(A v_1) \in \text{span}\{A v_1, A v_2\}$$

$$\begin{array}{l}
 \text{obecne: } \tilde{v}_{\varrho+1} := A v_{\varrho} - \sum_{i=1}^{\varrho} (v_i^* A v_{\varrho}) v_i \\
 (\star) \quad v_{\varrho+1} := \tilde{v}_{\varrho+1} / \|\tilde{v}_{\varrho+1}\|, \varrho = 1, 2, \dots, m-1
 \end{array}$$

Lemma: Vektory  $v_1, \dots, v_m$  generovat vektor  $\tilde{v}$  vede se, že  $v_1, \dots, v_m$  jsou orthonormální a  $\text{span}\{v_1, \dots, v_m\} = \text{Im}(A, \tilde{v})$ .

D: zjistit  $\tilde{v}$  konstrukce

□

7

algoritmus : vstup:  $A, \sim, m$   
 (MGS varianta) výstup:  $\sim_1, \dots, \sim_m$  .. ON báze  $K(A)$

$$\sim_1 = \sim / \| \sim \|$$

for  $k=1, 2, \dots, m-1$  do

$$m := \text{rank } \sim$$

for  $i=1, \dots, k$  do

$$h_{i,k} := \sim_i^* m$$

$$m := m - h_{i,k} \sim_k$$

end

$$h_{k+1,k} := \| \sim_k \|$$

if ( $h_{k+1,k} = 0$ ) then STOP

else  $\sim_{k+1} := \sim / h_{k+1,k}$

end

! DLOUHÉ REKURENCE

$\equiv$  množ. rek.  
 Až se OG  
 počí vžem  
 předchozím  
 místem řešení, jehož  
 dosáhne  $k+1$  (výsledek  
 dosáhnutí  $k = d(A, \sim)$ )

charakteristiky : užit. výhodky - 1x můžeme řešit  
 $\sim$  hardé řešení, dležitě rek.

- jádře - uhládáme  $\sim_1, \dots, \sim_m$
- OG se radikálně dobrě
- cena řešení  $\propto$  rychle řešení

OG :  $V_k := \begin{bmatrix} \text{ON řešení} \\ \sim_1, \dots, \sim_k \end{bmatrix} \in \mathbb{C}^{n \times k}$ , OG koeficienty  $\in \mathbb{C}$

$H_k := \begin{bmatrix} h_{11} & \dots & h_{1k} \\ h_{21} & \dots & h_{2k} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & h_{k1} & h_{kk} \end{bmatrix} \in \mathbb{C}^{k \times k}$  ... horní Hessenbergova matice

$\in \mathbb{R}$ , norming  $> 0$

$H_{k+1,k} := \begin{bmatrix} H_k \\ 0 \cdot 0 \cdot h_{k+1,k} \end{bmatrix} \in \mathbb{C}^{(k+1) \times k}$ ,  $k=1, \dots, m-1$

8

Lemma: Nechť  $m \leq d(A, v)$ . Pak pro matici  $V_a, H_a, H_{a+1,a}, a=1, \dots, m-1$  generované Arnoldůvým procesem platí:

$$\begin{aligned} 1) \quad AV_a &= V_{a+1} H_{a+1,a} & \text{matica} \\ 2) \quad AV_a &= V_a H_a + h_{a+1,a}^{\text{CTR}} V_{a+1,a} & \text{matica} \\ 3) \quad V_a^* A V_a &= H_a & \text{odvození 1} \end{aligned}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} D: \quad (*) &\Rightarrow h_{a+1,a} V_{a+1} = A V_a - \sum_{i=1}^a h_{a+1,i} V_i, \quad i=1, \dots, m-1 \\ &\Rightarrow A V_a = \sum_{i=1}^a h_{a+1,i} V_i + h_{a+1,a} V_{a+1} \Rightarrow \\ &\Rightarrow A \cdot [v_1, \dots, v_a] = [v_1, \dots, v_{a+1}] \cdot H_{a+1,a} \Rightarrow 1) \\ 1, \Rightarrow 2, \text{ sice.} \end{aligned}$$

$$AV_a = V_a H_a + h_{a+1,a} V_{a+1,a}^T / V_a^*.$$

$$V_a^* A V_a = H_a + h_{a+1,a} \underbrace{V_a^* V_{a+1,a}}_{= \sum_{i=1}^a h_{a+1,i} V_i, i=1, \dots, a}^T \quad \square$$

Závěr: Řechneme, že  $H_a$  je sítění operátoru  $A$  na prostor  $K_a(A, v)$

$$A: \mathbb{C}^m \rightarrow \mathbb{C}^m$$

$$H_a: \mathbb{C}^a \rightarrow \mathbb{C}^m$$

• Lanczosova diagonálnizace:  $P_p: A = A^*$

$\equiv$  řešení schématu Arnoldůvým procesem pro matici  $\underbrace{A - \text{HES}}_{\text{hermitický}}, \quad A \in \mathbb{C}^{n \times n}$

$$H_a = V_a^* A V_a = V_a^* A^* V_a = H_a^* \Rightarrow H_a \text{ hermit.}$$

nové:  $\begin{cases} h_{i+1,i}^{\text{NORMY}} \in \mathbb{R} \\ h_{i,i} \in \mathbb{R} \end{cases} \Rightarrow H_a = \begin{bmatrix} h_{11} & & & & 0 \\ h_{21} & h_{22} & & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & & \\ 0 & & & h_{a-1,a} & \\ & & & h_{a-1,a} & h_{aa} \end{bmatrix}_{\text{CTR}}^{n \times n}, \quad \text{SYMETRICKÁ}$

⑨ důsledek: ON base  $\mathcal{X}(A, \mathbf{r})$  je A-HUD  
 lze řešit 3-členou rekurzí (tj. orthogonalizace je pro 2-mu předchozímu vektoru), když 1 koeficient máme a předchozího vektoru (normu)

algoritmus: vstup:  $A, \mathbf{r}, m$

(MGS varianta)

$$n_1 = \mathbf{r} / \|\mathbf{r}\|$$

výstup:

$$B_1 := 0, n_0 := 0$$

for  $r=1, 2, \dots, m-1$  do

$$n_r := A n_{r-1} - B_{r-1} n_{r-1}$$

$$d_r := n_r^* n_r$$

$$n_r := n_r - d_r n_r$$

$$B_{r+1} := \|n_r\|$$

$$n_{r+1} := n_r / B_{r+1}$$

end

! KRÁTKÉ REKUR  
RENCE

ozn:  $V_r = \begin{bmatrix} \text{ON base} \\ n_1, \dots, n_r \end{bmatrix}, T_r = \begin{bmatrix} B_1 & B_2 & 0 \\ B_2 & \ddots & B_n \\ 0 & B_n & d_r \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{r \times r}$

$T_{r+1, r} = \begin{bmatrix} T_r \\ 0 \cdot 0 B_{r+1} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{(r+1) \times r}, r=1, \dots, m-1$

plán:  $\|AV_r = V_{r+1}T_{r+1, r} = V_r T_r + B_{r+1} n_{r+1} e_r^T\|$

Díky  
řešení  
pro Arnoldiho

$$V_r^* A V_r = T_r, r=1, \dots, m-1$$

poznámká: krátké rek. jsou mimořádne lehčí (konstantní cenu říkání), ale OG se výdile výrazně

### 4.3 Apretimace sl. Č. na $K_d(A, \nu)$

10

máme:  $A \in C_{\mathbb{C}^n}$ , regul

vel.:  $\nu \in \mathbb{C}^n$ ,  $\nu \neq 0$

zálež:  $K_d(A, \nu)$  je  $A$ -invariantní  $\Rightarrow$

$\Rightarrow$  specielle ON bází  $K_d(A, \nu)$  Am. proc.

$\rightarrow$  jež platí  $\boxed{A \nu_d = \nu_d H_d}$

base má podobu  $A$

Lemma: Označme  $(\underline{v_i}^{(d)}, \underline{u_i}^{(d)})$ ,  $i=1, \dots, \tilde{d}$

platí že  $\nu_d H_d$ . Tak  $(\underline{v_i}^{(d)}, \underline{u_i}^{(d)})$  je  
platí pro  $A$ ,  $i=1, \dots, \tilde{d}$ .

D:  $\tilde{d} = \# \text{ sl. jiné } H_d$ ,  $\tilde{d} \leq d$ ;  $i \in \{1, \dots, \tilde{d}\}$ :

$$AV_d \underline{v_i}^{(d)} = V_d(H_d \underline{v_i}^{(d)}) = V_d(\underline{v_i} \underline{u_i}^{(d)}) =$$

$$\underline{v_i}^{(d)} = \underline{v_i} \cdot \underbrace{V_d \underline{u_i}^{(d)}}_{\tilde{v}_i^{(d)}} \Rightarrow A \underline{v_i} = \underline{v_i} \underline{x_i} \quad \square$$

důk: je-li  $K_d(A, \nu)$   $A$ -invariantní,  
jež máme nejprve sl. jiné  $A$

ALE! obecně sheme apretimaci  $\nu$   
mentí se zde iterativní Am. proces

(d může být velké, může  $\approx$  FPA  
designu respektive  $H_d$  přesné)

aproximace v.l. ě. v. násled. sk.:

(11)

$$AV_n = V_n H_2 + h_{2+1,2} v_{2+1} e^T$$

$1 \leq \alpha \leq d$

z. n.:  $(v_i, v_{\alpha i})$ ,  $i=1, \dots, \tilde{n}$  v.l. jazyk  $H_2$

$$\Rightarrow A(V_n v_{\alpha i}) = \underbrace{v_i^{(\alpha)} (V_n v_{\alpha i})}_{=: x_i^{(\alpha)}} + h_{2+1,2} \underbrace{(e^T v_{\alpha i})}_{=: x_i^{(\alpha)}} \underbrace{v_{2+1}}_{=: r_i^{(\alpha)}}$$

$$|| A x_i^{(\alpha)} = v_i^{(\alpha)} x_i^{(\alpha)} + r_i^{(\alpha)}, \text{ kde } r_i^{(\alpha)} \text{ je chybá} \\ \text{aproximace} ||$$

dif: Nechť  $(v_i, v_{\alpha i})$  je vlastní pro  $H_2$ ,  
 $1 \leq \alpha \leq d$ . Dnesko  $(v_i, V_n v_{\alpha i}) = (v_i, x_i)$   
naučme Ríkova pro matice  $A$ .

Vektor  $r_i^{(\alpha)} = A x_i^{(\alpha)} - v_i x_i^{(\alpha)} = h_{2+1,2} (e^T v_{\alpha i}) v_{2+1}$   
naučme chybá Ríkova pro.

Jak oběť approximuj R. jazyk v.l. jazyk  $A$ ?

Ježu: Chybá Ríkova pro vlnu

$$(1) \quad r_i^{(\alpha)} \perp K_2(A, \alpha)$$

$$||r_i^{(\alpha)}|| = h_{2+1,2} |e^T v_{\alpha i}|$$

$$D: r_i^{(\alpha)} = \underbrace{h_{2+1,2} (e^T v_{\alpha i})}_{\in \mathbb{C}^{n-1} \text{ - vektor}} \cdot \underbrace{v_{2+1}}_{\in \mathbb{C}^{n-1} \text{ - vektor}} \Rightarrow \text{true.}$$

Ježu: - mala  $||r_i^{(\alpha)}|| \neq 0$  násled. approximaci  
- oběť se approximuje obraz  $\pi^*(A)$

## postup násycení (schema):

(12)

vstup:  $A, n \neq 0, m$

výstup: Ritz. páry  $A$

for  $k=1, \dots, m-1$  do

proved 1 přidavný krok Arn. procesu k  $\bigcup_{k=1}^m H_k$

spocti vl. páry  $(\mu_i^{(k)}, v_i^{(k)}) H_k, i=1, \dots, \hat{k}$

spocti Ritz. vektory  $x_i^{(k)} = V_k v_i^{(k)}, i=1, \dots, \hat{k}$

end

$\lambda_1(A, n)$

$\downarrow H_1$

Ritz. páry

$\lambda_2(A, n)$

$\downarrow H_2$

max. 2 páry

$\lambda_m(A, n)$

$\downarrow H_m$

max. m páry

= ARNOLDIHO METODA APPROXIMACE VL. PÁŘŮ

Záručení: vl. páry  $H_k$  bude počítat efektivně,

neboť  $k \ll n$  a  $H_k = \boxed{0}^T$  má lepší

strukturu (iterační QR algoritmus).

spec. případ A-hermitovská:  $P_P: A = A^*$

$\rightarrow$  Arn. proc. nahradíme Lanc. říd.

= LANCZOSOVA MET. APR. VL. PÁŘŮ

$\Rightarrow$  následující následující náhradou

- bude získat lepší odhad vlastních

$$\| A V_k = V_k T_k + B_{k+1} v_{k+1} \|^+$$

$(\mu_i^{(k)}, v_i^{(k)}), \dots$  vl. páry  $T_k$

Lemma:  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ ,  $A = A^*$ . Pak Ribe. (13)

Für  $(\alpha_i^{(k)}, x_i^{(k)})$  speziell lanc. metoden schätzen, da  $|\min(\lambda - \alpha_i^{(k)})| \leq \beta_{k+1} \|e_k^T y_i^{(k)}\|$ .

D:  $A = A^* \Rightarrow \exists$  spkt. zerfall:  $A = U D U^*$ ,  
 $D = \begin{bmatrix} \alpha_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \alpha_n \end{bmatrix}$ , U-unitär

$$\begin{aligned} x_i^{(k)} &= A x_i^{(k)} - (\alpha_i^{(k)} x_i^{(k)}) = U D U^* x_i^{(k)} - (\alpha_i^{(k)} U U^* x_i^{(k)}) = \\ &= U (D - \alpha_i^{(k)} I) U^* x_i^{(k)} \Rightarrow \end{aligned}$$

$$\|x_i^{(k)}\| = \|\underbrace{U(D - \alpha_i^{(k)} I)}_{\text{matrix norm}} \cdot \underbrace{(U^* x_i^{(k)})}_{\text{eine norm}}\| \geq$$

$$\geq \min_{j=1, \dots, n} |\lambda_j - \alpha_i^{(k)}| \cdot \|x_i^{(k)}\|$$

matrix norm  $\geq$  element norm

$$\text{matrix } \|x_i^{(k)}\| = \|\underbrace{U x_i^{(k)}}_{\text{matrix norm}}\| = \|x_i^{(k)}\| = 1$$

$$\Rightarrow \min_{j=1, \dots, n} |\lambda_j - \alpha_i^{(k)}| \leq \|x_i^{(k)}\| = \beta_{k+1} \|e_k^T y_i^{(k)}\|$$

Lemma (a)

□

diskretet: je-lie  $\beta_{k+1} \|e_k^T y_i^{(k)}\|$  male, für  
s. r. t. A, hier je obige approximation  
 Ribe. Esse  $\alpha_i^{(k)}$